

Processo de Markov: a probabilidade de sistema estar num estado específico num determinado período de observação só depende do seu estado no período de observação imediatamente precedente

Probabilidade de transição do estado i para o estado j ( $p_{ji}$ )

$$\left\{ \begin{array}{l} p_{ji} = P(x_{n+1} = j \mid x_n = i) \\ = P(x_{n+1} = j \mid x_n = i, x_{n-1}, \dots, x_0) \end{array} \right.$$

→ Se não depender de  $n \rightarrow$  cadeia homogênea

Exemplo 1:

- Se um aluno foi à sala anterior, a probabilidade de virar à sala de hoje é 70%.
- Se faltou à anterior, a probabilidade de virar hoje é de 80%.

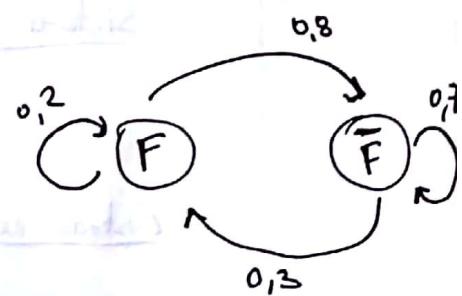
① Identificam estados:

2 estados → Faltou, Vir à sala

② Identificam transições:

faltou  $\xrightarrow{\text{faltou}} \text{faltou} (20\%)$   
 faltou  $\xrightarrow{\text{não faltou}} \text{não faltou} (80\%)$

não faltou  $\xrightarrow{\text{faltou}} \text{faltou} (80\%)$   
 não faltou  $\xrightarrow{\text{não faltou}} \text{não faltou} (70\%)$



③ Probabilidades de transição

Matriz trinomial:

$T = t; i =$   
 Person de i  
 para j

		inicial
		$E$
$F$	$\bar{F}$	0,7
	$F$	0,8
		0,3
		0,2

- Entradas não negativas
- soma da coluna = 1

Matriz estocástica

on Estado

$$x^{(k)} = \begin{pmatrix} p_1^{(k)} \\ \vdots \\ p_M^{(k)} \end{pmatrix}$$

$p_j^{(k)}$  → probabilidade do sistema estar no estado  $j$ , no tempo  $k$

Ex:

Se, após 10 anos, a probabilidade de faltar ou não faltar for igual, temos:

$$x^{(10)} = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 0,5 \end{pmatrix}$$

Após no transição:

$$x^{(k+1)} = T \cdot x^{(k)}$$

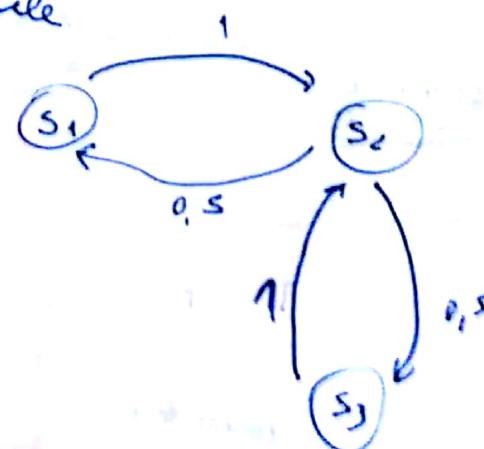
$$\Rightarrow x^{(2)} = T^2 \cdot x^{(10)}$$

↓  
Estado inicial

Terminologias:

Sistema não redutivo → todos os estados não comunicantes (comunicar entre si)

Estado recorrente → depois de sair dele, o sistema volta s. estes



Estado transiente: existe um outro estado qg que se pode transmitir, mas do qual não se pode retornar.

Estado periódico:

Se após  $n$  se pode regressar ao mesmo e  $M$  de transições fixo (superior a 1)

Estado absorvente:

Estado que não tem saída.

Equilíbrio:

Ao finalizar transições os estados de Markov atingem o equilíbrio, sendo que a probabilidade de qualquer estado se torna independente da passo e das condições iniciais.

Matriz regular: se alguma das suas potências tiver todos os valores não nulos

• Ex.: probabilidade de sair de qg estado para qg estado

Estado Ergódico:

• Pode-se efetuar transições de qg estado para qg outra estado

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} T^n = \begin{bmatrix} (U_1) & U_1 & U_1 \\ U_2 & U_2 & U_2 \\ U_3 & U_3 & U_3 \end{bmatrix}$$

vetor estado estacionário ( $\mu$ )

$$\text{Quando } n \rightarrow +\infty \Rightarrow T^m x = \mu \quad \text{e} \quad T\mu = \mu$$

Em matlab

$$T = [0,7 \quad 0,8; 0,3 \quad 0,2]$$

$$M = [T - \text{eye}(2); \text{ones}(1,2)]$$

$$x = [0; 0; 1]$$

$$\mu = M/x$$

### Gookia Absoluta:

① Tem, pelo menos, 1 estudo observado.

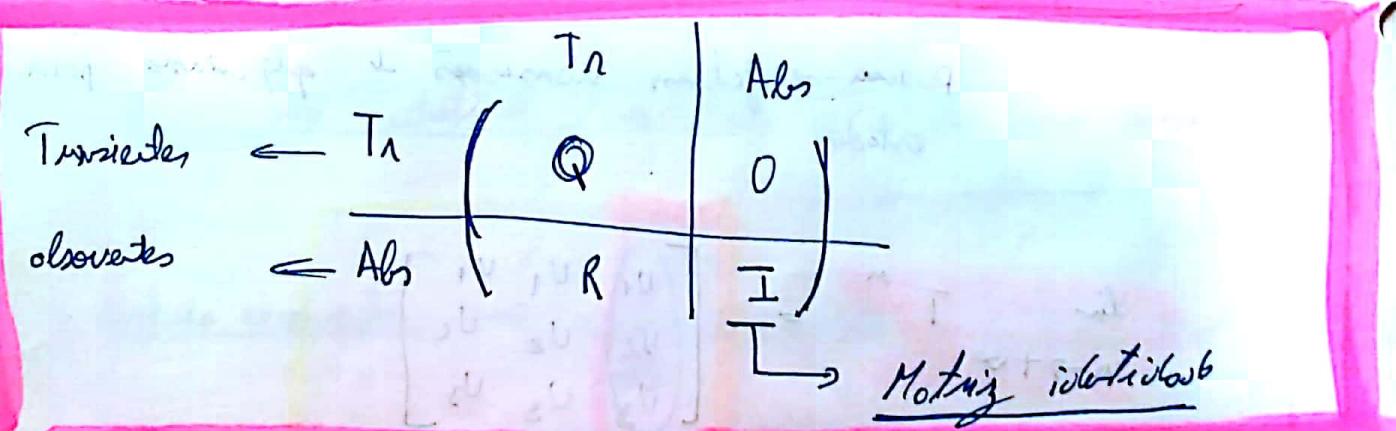
② Pode ser em algum estado não observado para n observador num número finito de países.

### Fórmula comum:

Não mostra de transição entre todos os estados observados

→ Não inicia nem termina os não observados

→ Não fixa os observados



Matriz Fundamental:

$$F = (I - Q)^{-1}$$

representa o novo período de visitas a cada estade antes da absorção!

Matriz

Tempo médio até à absorção:

$t = \text{soma do pm das visitas a todos os estados transitados até à absorção} \Rightarrow \text{soma das colunas de } F$

$$t = F^T \cdot \underbrace{1}_{\text{vetor coluna com uns}}$$

$$t = \text{sum}(F)$$

Valor esperado do tempo necessário até à absorção

Probabilidades de absorção

$$B = R \cdot F$$

MATAB:

$$\text{estados} = [1 \ 2 \ 3 \ 4]$$

$$T = \begin{bmatrix} 0,8 & 0 & 0 & 0 \\ 0,2 & 0,9 & 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 & 0,4 & 0 \\ 0 & 0 & 0,1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Q = T(1:3, 1:3)$$

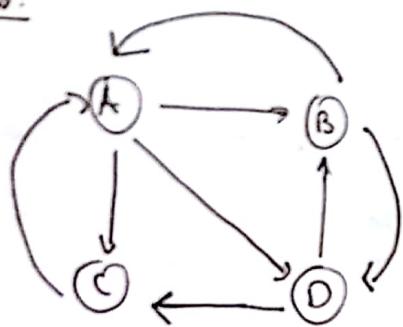
$$F = \text{inv}(\text{eye}(\text{size}(Q)) - Q) \rightarrow F = (I - Q)^{-1}$$

$$t = F^T \cdot \text{ones}(3, 1) \rightarrow t = F^T \cdot \underline{1}$$

## Page Rank:

- Consideramos a web como um grafo orientado, e que as páginas são nós → se existem nós entre A e B, é do lado de A ou + links de A para B

Exemplo:



- A tem links para os outros 3
- B tem links para A e D
- C tem 1 link para A, apenas
- D tem links para B e C

Se o usuário clica em A, então tem igual probabilidade ( $\frac{1}{3}$ ) de ir para B, C ou D.

Se clica em B, tem  $P(A) = \frac{1}{2}$ ,  $P(D) = \frac{1}{2}$ ,  $P(C) = 0$

Ex: Se o google querer para um blog, andar no seu  
seu blog

Fase inicial (notas vs hyperlinks)

$$H_{ji} = \begin{cases} \frac{1}{d_i}, & \text{se } \exists \text{ link de } i \text{ para } j \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

→ valor ou  
probabilidade de  
transição entre páginas

$$r^{(k+1)} = H_a r^{(k)}$$

→ vetor com paginas no iteracao k

$$H_{\text{exemplo}} = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & 1 & 0 \\ 1/3 & 0 & 0 & 1/2 \\ 1/3 & 0 & 0 & 1/2 \\ 1/3 & 1/2 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Estado estacionario:

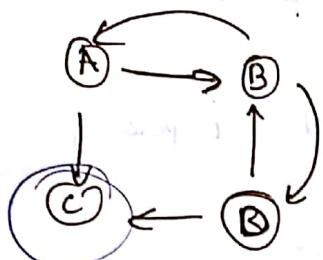
$$r = H_a$$

Aplicando  $r^{(k+1)} = H_a r^{(k)}$  sucessivamente iniciando em  $\frac{1}{4}$

$$\begin{bmatrix} 1/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 9/16 \\ 5/16 \\ 5/16 \\ 3/16 \end{bmatrix} \cdot \dots \cdot \begin{bmatrix} 3/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \end{bmatrix}$$

Problemas nos poneis destorios:

Daval and:



Daval and  $\rightarrow$  estado estacionario =

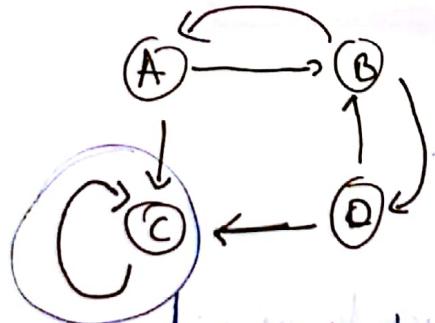
$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$\rightarrow$  matriz no 0  
estocástica

Solução:

- Teleport!  $\rightarrow$  ajustar a matriz de forma a Hacer un link con probabilidad 1

Spider trap:



Spider trap  $\Rightarrow$  Matriz estacionaria =

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Solução:

- seguir un link aleatorio

Teleport

- Munro. ex his press me opinion that  
• Town a nothing at geostrophic  $\rightarrow$  No - ha - dead air  
Ph - nsgn pure order in !

edu 400 old google: . (9-1) + 1 = 9 = A

Telepathic Wanda

Page work no mistakes

Ex: considerem un mètode de pègues ( $N=20$ ) ordenades a partir de [www.ua.pt](http://www.ua.pt)

Pomos:

- ① Utilizar informações das páginas
  - ② Obter HTML, links & informações do branqueamento
  - ③ Union a ranking A, aplicando o rankings do google
  - ④ Aplicar pesquisa relevância
  - ⑤ Apresentar normalização

download desta fuso

$$\text{① } \left[ \begin{matrix} U \\ V \\ L \end{matrix} \right] = \underbrace{\min_{\text{non-neg.}}}_{\text{L}} \left( \|U\|_F^2 + \lambda \|V\|_F^2 \right)$$

2 e 3

### Obtener H e A

$$H = \text{full}(L);$$

$$c = \sin(\text{full}(L)); \rightarrow \text{numero de ligas}$$

$$H = H_0 / \text{represent}(c, N, 1)$$

$$P = 0,85$$

$$A = P \cdot H + (1-P) \cdot \text{ones}(N)/N \rightarrow \text{matriz google}$$

$$A(\text{isnan}(A)) = 1/N \rightarrow \text{resolver sistemas}$$

### Aplicar power method

$$x_0 = \text{ones}(N, 1)/N \quad \text{Matriz google} = \beta \cdot H + (1-\beta) \cdot \text{ones}(N)/N$$

$$\text{iter} = 1;$$

$$x = x_0;$$

$$\epsilon = 1e-3;$$

while

```
printf(1, 'itero %d \n', iter);
```

```
xold = x;
```

$x = A \cdot x;$

```
if (max(abs(x - xold)) < epsilon)
```

```
break
```

```
end
```

```
iter = iter + 1;
```

end

( $\alpha, \beta$ , "fuerza bruta")  $A_{\text{fuerza bruta}} = [1, 1]$

## ⑤ Apresentar resultados

[x0 idx] = sort(x, 'desc');

for p=1:N

printf(1, 'Page rank = %.3f: %.10e', x(idx(p)),  
U{idx(p)});

Poderemos confirmar estes resultados com  $r = \text{pagerank}(V, L)$   
→  $x - r$  ter que dar 0!

Problemas:

$$\underbrace{r^{(k+1)}}_{\downarrow} = A \cdot r^k$$

web é enorme → falta de memória!

Corrigir a matriz operar mais  
atrador mas melhore

Soma de variáveis aleatórias

$$\text{Média da soma de } n \text{ variáveis} = \text{soma das médias} \quad (E[Z] = E[X] + E[Y])$$

Variância da soma de  $n$  variáveis = soma de todos os variâncias e covariâncias

→ Se as variáveis são independentes →  $\text{Cov}(X_j, Y_k) = 0$

$$\text{Var}(S_n) = \sum_{i=1}^n \text{Var}(X_i)$$

→ se forem independentes e idênticamente distribuídas:

$$\bullet E[S_n] = n \underbrace{\mu}_{\text{média}} \rightarrow E[X_i]$$

$$\bullet \text{Var}(S_n) = n \underbrace{\sigma^2}_{\text{Var}(X_i)}$$

Função distribuição da soma de 2 variáveis aleatórias independentes

$$Z = X + Y \implies P_Z(z) = P(X+Y=z) \\ = P_x(x) \cdot P_y(y)$$

Convolução discreta de  
 $P_x \times P_y$

Combinações lineares de variáveis aleatórias:

$$Y_M = c_1 \underbrace{X_1}_\text{constantes} + c_2 \underbrace{X_2}_\text{constantes} + \dots + c_n \underbrace{X_n}_\text{constantes}$$

Se independentes:

$$\rightarrow \text{Var}(Y_M) = \sum_{i=1}^n c_i^2 \text{Var}(X_i)$$

$$E[Y_M] = c_1 E[X_1] + c_2 E[X_2] + \dots$$

$$\text{Var}(Y_M) = \sum_{i=1}^n (c_i)^2 \text{Var}(X_i) + \sum_{i=1}^n \sum_{j \neq i} c_i \cdot c_j \text{Cov}(X_i, X_j)$$

Média de variáveis aleatórias: estimativa, variação e amostragem

Se chamarmos a variável aleatória relativa à média de  $n$  variáveis independentes e identicamente distribuídas (IID):

$$\bullet M_n = \frac{S_n}{n}$$

$$\bullet E[M_n] = E\left[\frac{S_n}{n}\right] = \frac{\sum_{i=1}^n E[x_i]}{n} = E[x_i] = \mu$$

$$\bullet \text{Var}(M_n) = \text{Var}\left(\frac{S_n}{n}\right) = \frac{\sigma^2}{n}$$

Quanto mais experiências mais é a variação da estimativa da média

### Desigualdade de Markov e Chebyshov:

- Permitem estabelecer maiores

### Desigualdade de Markov:

$$P(X \geq a) \leq \frac{E[X]}{a}$$
 } Dá-nos um limite superior para a probabilidade de fuzoar  $X$  acima de  $a$ , ignorando o determinado valor

### Exemplo:

Média de alturas = 1,65 m

$P(\text{altura} > 2 \text{ metros})$

$$P(X \geq 2) \leq \frac{E[X]}{2} = 0,85$$

Média da turma = 15,2

$P(\text{nota} \geq 17)$

$$P(X \geq 17) \leq \frac{15,2}{17} = 0,8941$$

### Desigualdade de Chebyshov:

Probabilidade da diferença entre a variável e seu valor esperado ser superior a  $a$  é igual a  $\frac{\text{Var}(x)}{a^2}$ .

$$\begin{aligned} \cdot P(|x - E[x]| \geq a) &\leq \frac{\text{Var}(x)}{a^2} \\ \cdot P(|x - E[x]| \leq a) &\geq 1 - \frac{\text{Var}(x)}{a^2} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{Desigualdade de} \\ \text{Chebyshov} \end{array} \right\}$$

$\Rightarrow$  Se expressarmos  $a$  em função do desvio padrão,  $a = h\sigma$  temos:

$$P(|x - E[x]| \geq h\sigma) \leq \frac{\sigma^2}{h^2} = \frac{1}{(h\sigma)^2} = \frac{1}{h^2}$$

A probabilidade de obter um valor que dista do médio de  $h$  desvios padrão, ou mais, é menor ou igual a  $\frac{1}{h^2}$ .

Gan. Variâncias observadas

$$\cdot P(|M_n - E[M_n]| \geq \varepsilon) \leq \frac{\text{Var}(M_n)}{\varepsilon^2} = \frac{\sigma^2}{n\varepsilon^2}$$

$$\cdot P(|M_n - E[M_n]| \leq \varepsilon) \geq 1 - \frac{\sigma^2}{n\varepsilon^2}$$

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \Rightarrow$  probabilidade !  
deverá ir para 0!

Lei forte dos grandes números:

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|M_n - E[M_n]| < \varepsilon) = 1$$

⇒ Afirma que, para um valor de  $n$  suficientemente elevado, a média dos amostrados está muito próxima do valor esperado.

Lei fraca dos grandes números:

$$P(\lim_{n \rightarrow \infty} M_n = \mu) = 1$$

garante que é certo que o limite para o qual tende a média dos amostrados é o valor esperado

Seja  $I_j \Rightarrow$  variável aleatória indicadora da ocorrência de  $A$  de orden  $j$

Número de ocorrências de  $A$  nas  $n$  experiências  $\Rightarrow N_n = I_1 + I_2 + \dots + I_M$

$$\Rightarrow f_A(n) = \frac{I_1 + I_2 + \dots + I_M}{n} \Rightarrow f_A = \text{média das amostras das variáveis aleatórias } I_j$$

$$\left. \begin{array}{l} \bullet \lim_{n \rightarrow \infty} P(|f_A(n) - p(A)| < \varepsilon) = 1 \\ \bullet p(\lim_{n \rightarrow \infty} f_A(n) = p(A)) = 1 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{A freq. relativa é} \\ \text{uma boa estimativa da probabilidade} \end{array}$$

## Informação e probabilidade:

↳ Comunicar a ocorrência de um acontecimento transfere-se uma quantidade de informação que depende da probabilidade do acontecimento

↳ informação é uma função da probabilidade  $\Rightarrow I(p)$

• Acontecimento certo  $\rightarrow$  Não há comunicação  $\Rightarrow I(p) = 0$

• Quanto mais improvável é o acontecimento maior é a informação associada

$$p \downarrow \Rightarrow I(p) \uparrow$$

P e q  $\Rightarrow$  probabilidades de 2 acontecimentos independentes

$$\hookrightarrow I(pq) = I(p) + I(q)$$

$$= \log \left( \frac{1}{pq} \right)$$

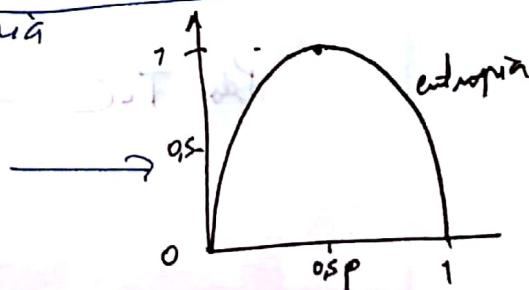
Informação de comunicar o resultado de uma experiência que tem 2 resultados equiprováveis é, em bits:

$$I\left(\frac{1}{2}\right) = \log \frac{1}{\frac{1}{2}} = \log(2) = 1 \text{ bit}$$

NOTA  $\Rightarrow$  Para obtermos m bits de dados não segue só -  
measured m bits of memory

## Entropia:

- Mede a imprevisibilidade
- valor p.b. média da informação



$$H(x) = E[I(x)] = \sum_{k=1}^m p(x_k) \cdot \log \left( \frac{1}{p(x_k)} \right)$$

- Se a variável aleatória tem

2 valores equiprováveis  $\Rightarrow$

$$H(X) = \frac{1}{2} \log(2) + \frac{1}{2} \log(2) = 1 \text{ bit}$$

- Se as probabilidades forem

$$P \text{ e } 1-p$$

$$\Rightarrow H(X) = -p \cdot \log(p) - (1-p) \log(1-p)$$

- Se a variável aleatória  $X$

Tiver  $2^m$  de  $2^m$  valores  $\Rightarrow H(X) = \sum_{n=1}^{2^m} 2^{-m} \cdot \log(2^n) = 2^{-m} \cdot 2^{-m} \cdot m$

Equiprováveis

$$= m \text{ bits}$$

### Teorema do Límite central:

Def • A soma de variáveis independentes e identicamente distribuídas (iid) tende para uma distribuição normal quanto o número de variáveis é grande.

$X_1 \text{ e } X_2 \Rightarrow$  variáveis aleatórias IID

$$\bullet E[X_i] = \mu \quad / \quad \text{Var}[X_i] = \sigma^2$$

•  $S_m \Rightarrow$  soma das  $m$  primeiras variáveis

•  $Z_m = \frac{S_m - m\mu}{\sigma \sqrt{m}} \Rightarrow$  variável aleatória de média zero e variância unitária

Pelo TLC  $\Rightarrow \lim_{m \rightarrow \infty} P(Z_m \leq z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^z e^{-\frac{x^2}{2}} dx$

$$\therefore Z \sim [0, 1]$$

$$Y_m = \frac{1}{m} \cdot \sum_{i=1}^m X_i$$

$\hookrightarrow$  Pelo TLC  $\Rightarrow Y_m \sim N\left(\mu, \frac{\sigma^2}{m}\right)$ , quando  $m \rightarrow \infty$

TLC  $\Rightarrow$  resultado estatístico importante e deve envolver muitas observações.

Esempio:

despesa de um restaurante novo va. iid. com  $\mu = 6,5$  € e  $\sigma =$

$$P(S_{100} > 600) = ?$$

$$\bullet S_{100} = X_1 + X_2 + \dots + X_{100}$$

$$\bullet E[S_{100}] = 100\mu = 650 \text{ €} \quad \bullet Z_m = \frac{S_{100} - 650}{25}$$

Logo, pelo TLC  $S_{100}$  segue normal  $N(0, 1)$ .

$$P(S_{100} > 600) = P(Z_{100} > \frac{600 - 650}{25})$$

$$= P(Z_{100} > -2)$$

$$= 1 - \phi(-2) = 1 - \phi(2)$$

$$= \phi(2) = 0,97725$$

Em Matlab:

Como obter  $\phi(2)$ :

$$z = 2$$

$$m = 0$$

$$\text{sigma} = 1$$

$$P = \underline{\text{cdf}}\left(\text{"Normal"}, z, m, \text{sigma}\right)$$

$$= 0,9772$$

No Matlab, aplica-se diretamente a  $S_{100}$ :

$$s = 600 \rightarrow P(S_{100} > 600)$$

$$m = 650$$

média de  $S_{100}$

$$\text{sigma} = 25$$

6 de  $S_{100}$

$$P = 1 - \underline{\text{cdf}}\left(\text{"Normal"}, s, m, \text{sigma}\right)$$

Exemplo:

Quantas pessoas devemos inquirir para ter uma probabilidade de 95% de que não coletemos um erro superior a 5%.

$$P(|M_m - \bar{y}| \leq 0,05) \geq 0,95$$

probabilidade de  $|M_m - \bar{y}| \leq 0,05 = ?$

$$P\left(\left|\frac{s_m - m}{m}\right| \leq 0,05\right)$$

$$Z_m = \frac{s_m - m}{\sigma \sqrt{m}}$$

manipulação

$$P\left(\left|\frac{s_m - m}{\sigma \sqrt{m}}\right| \leq \frac{0,05 \sqrt{m}}{\sigma}\right)$$

$\hookrightarrow$  Tendo para  $N(0,1)$ , logo:

$$P(|M_m - \bar{y}| \leq 0,05) \approx P\left(|z| \leq 0,05 \frac{\sqrt{m}}{\sigma}\right)$$

Usar muestreo para obtener Variancia:

$$p(1-p) \leq \frac{1}{4} \quad (6 = 0, \leq)$$

$$P(|M_n - \bar{x}| \leq 0,05) \leq P(|Z| \leq 0,1\sqrt{n})$$

$$= P(-0,1\sqrt{n} \leq Z \leq 0,1\sqrt{n})$$

$$= F_{N(0,1)}(0,1\sqrt{n}) - F_{N(0,1)}(-0,1\sqrt{n})$$

Obtener el resultado de Q(z):

$$\frac{1 - F_{N(0,1)}(z)}{\downarrow} \quad \& \quad F_{N(0,1)}(-z) = Q(z)$$

$$1 - Q(0,1\sqrt{n}) - Q(0,1\sqrt{n}) =$$

$$= 1 - 2Q(0,1\sqrt{n})$$

Análisis:

$$\boxed{1 - 2Q(0,1\sqrt{n}) \geq 0,95}$$

$$\Rightarrow Q(0,1\sqrt{n}) \geq 0,025$$

$$\Rightarrow 0,1\sqrt{n} \geq 1,96 \quad \text{table}$$

$$\Rightarrow \sqrt{n} = 19,6$$

$$\Rightarrow n = 384,16 \quad \Longrightarrow \quad 385 \text{ personas}$$