

TSRMI: Assignment #3

Luis Alberto Ballado Aradias
luis.ballado@cinvestav.mx

CINVESTAV UNIDAD TAMAULIPAS — 29 de junio de 2023

- Empleando artículos y publicaciones de reconocido prestigio científico, documentar y explicar dos ejemplos de robots móviles que empleen una arquitectura híbrida para su control.
- Identificar las funcionalidades de cada capa, así como el o los lenguajes de programación empleados en el desarrollo.
- ¿Cuál sería la razón principal por la que los procesos necesarios a un robot móvil se organizan naturalmente en tres capas de control?

