

# TSRMI: Assignment #7

Luis Alberto Ballado Aradias  
luis.ballado@cinvestav.mx

CINVESTAV UNIDAD TAMAULIPAS — 12 de junio de 2023

## TAREA

Para evitar calcular la forma exacta de la frontera entre el espacio libre y el espacio ocupado, algunos planificadores utilizan una versión discreta del C-Space

1. Documentar algunos desarrollos científicos que empleen una representación discreta del espacio de configuraciones



2. **¿Cuáles son las diferencias, ventajas y desventajas entre la representación continua del C-Space y su correspondiente representación discreta?**

3. ¿Cuáles son las diferencias entre esta representación y la representación de rejilla de ocupación (celdas fijas)?