

## TSRMI: Assignment #3

Luis Alberto Ballado Aradias  
luis.ballado@cinvestav.mx

CINVESTAV UNIDAD TAMAULIPAS — 12 de junio de 2023

**Empleando artículos y publicaciones de reconocido prestigio científico, documentar y explicar dos ejemplos de robots móviles que empleen una arquitectura híbrida para su control.**

**Identificar las funcionalidades de cada capa, así como el o los lenguajes de programación empleados en el desarrollo.**

**¿Cuál sería la razón principal por la que los procesos necesarios a un robot móvil se organizan naturalmente en tres capas de control?**

