

TSRMI: Assignment #6

Luis Alberto Ballado Aradias
luis.ballado@cinvestav.mx

CINVESTAV UNIDAD TAMAULIPAS — 29 de junio de 2023

El uso de mapas topológicos no es muy común en robótica móvil.

- Documentar algunos desarrollos científicos que empleen una representación topológica del medio ambiente.
- ¿Cuáles son las consideraciones particulares para cada una de estas implementaciones?



- ¿Emplean algún otro tipo de representación con información adicional?

