PUC-Rio – Departamento de Informática Ciência da Computação Introdução à Arquitetura de Computadores Prof.: Anderson Oliveira da Silva



Programa base dos trabalhos de INF1029 - 2021.2

Na disciplina de INF1029, vamos aprender a utilizar vários recursos de hardware e software para aumentar o desempenho (aceleração) dos nossos programas. Para melhor visualizarmos o impacto desses novos recursos, criaremos um programa base principal que utilizará uma biblioteca de funções para realizar dois cálculos: (i) *produto de valor escalar por matriz*; e (ii) *produto de duas matrizes*. Nosso objetivo é aplicar os novos recursos computacionais para melhorar o desempenho dessas duas funções e modificar o programa base principal minimamente.

Parte I:

Crie um módulo escrito em linguagem C, chamado *matrix_lib.c*, que implemente duas funções para fazer operações aritméticas com matrizes, conforme descrito abaixo.

a. Função int scalar_matrix_mult(float scalar_value, struct matrix *matrix)

Essa função recebe um valor escalar e uma matriz como argumentos de entrada e calcula o produto do valor escalar pela matriz. O resultado da operação deve ser retornado na matriz de entrada. Em caso de sucesso, a função deve retornar o valor 1. Em caso de erro, a função deve retornar 0.

b. Fução int matrix matrix mult(struct matrix *matrixA, struct matrix * matrixB, struct matrix * matrixC)

Essa função recebe 3 matrizes como argumentos de entrada e calcula o valor do produto da matriz A pela matriz B. O resultado da operação deve ser retornado na matriz C. Em caso de sucesso, a função deve retornar o valor 1. Em caso de erro, a função deve retornar 0.

O tipo estruturado matrix é definido da seguinte forma:

```
struct matrix {
          unsigned long int height;
          unsigned long int width;
          float *rows;
};

Onde:

height = número de linhas da matriz (múltiplo de 8)
width = número de colunas da matriz (múltiplo de 8)
rows = sequência de linhas da matriz (height*width elementos)
```

Parte II:

Crie um programa em linguagem C, chamado *matrix_lib_test.c*, que implemente um código para testar a biblioteca *matrix_lib.c*. Esse programa deve receber um valor escalar float, a dimensão da primeira matriz (A), a dimensão da segunda matriz (B) e os nomes de quatro *arquivos binários* de floats na linha de comando de execução. O programa deve inicializar as duas matrizes (A e B) respectivamente a partir dos dois primeiros arquivos binários de floats. A terceira matriz (C) deve

ser inicializada com zeros. A função scalar_matrix_mult deve ser chamada com os seguintes argumentos: o valor escalar fornecido e a primeira matriz (A). O resultado do produto (retornado na matriz A) deve ser armazenado em um arquivo binário usando o nome do terceiro arquivo de floats. Depois, a função matrix_matrix_mult deve ser chamada com os seguintes argumentos: a matriz A resultante da função scalar_matrix_mult, a segunda matriz (B) e a terceira matriz (C). O resultado do produto (retornado na matriz C) deve ser armazenado em um arquivo binário com o nome do quarto arquivo de floats.

Exemplo de linha de comando:

matrix_lib_test 5.0 8 16 16 8 floats_256_2.0f.dat floats_256_5.0f.dat result1.dat result2.dat

Onde,

5.0 é o valor escalar que multiplicará a primeira matriz;

8 é o número de linhas da primeira matriz;

16 é o número de colunas da primeira matriz:

16 é o número de linhas da segunda matriz;

8 é o número de colunas da segunda matriz;

floats_256_2.0f.dat é o nome do arquivo de floats que será usado para carregar a primeira matriz; floats_256_5.0f.dat é o nome do arquivo de floats que será usado para carregar a segunda matriz; result1.dat é o nome do arquivo de floats onde o primeiro resultado será armazenado; result2.dat é o nome do arquivo de floats onde o segundo resultado será armazenado.

O programa base principal deve cronometrar o tempo de execução geral do programa (overall time) e o tempo de execução das funções *scalar_matrix_mult* e *matrix_matrix_mult*. Para marcar o início e o final do tempo em cada uma das situações, deve-se usar a função padrão *gettimeofday* disponível em *<sys/time.h>*. Essa função trabalha com a estrutura de dados *struct timeval* definida em *<sys/time.h>*. Para calcular a diferença de tempo (delta) entre duas marcas de tempo t0 e t1, deve-se usar a função *timedifference msec*, implementada no módulo *timer.c*, fornecido abaixo:

Listagem do arquivo fonte: timer.h

```
#include <sys/time.h>
float timedifference_msec(struct timeval t0, struct timeval t1);
```

Listagem do arquivo fonte: timer.c

```
#include "timer.h"

/*
  * float timedifference_msec(struct timeval t0, struct timeval t1)
  *
  * Recebe uma marca de tempo t0 e outra marca de tempo t1 (ambas do
  * tipo struct timeval) e retorna a diferenca de tempo (delta) entre
  * t1 e t0 em milisegundos (tipo float).
  */
float timedifference_msec(struct timeval t0, struct timeval t1)
{
  return (t1.tv_sec - t0.tv_sec) * 1000.0f + (t1.tv_usec - t0.tv_usec) / 1000.0f;
}
```

Exemplo de uso do módulo timer.c: timer_test.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include "timer.h"
int main(int argc, char *argv[]) {
 struct timeval start, stop, overall t1, overall t2;
 unsigned long int i, VECTOR SIZE, *vector;
 char *eptr = NULL;
 // Mark overall start time
 gettimeofday(&overall t1, NULL);
 if (argc != 2) {
       printf("Usage: %s <vector size>\n", argv[0]);
       return 0;
  }
 // Convert arguments
 VECTOR SIZE = strtol(argv[1], &eptr, 10);
  // Allocate vector
 vector = (unsigned long int*)malloc(VECTOR SIZE*sizeof(unsigned long int));
 if (vector == NULL) {
       printf("%s: vector allocation problem.", argv[0]);
       return 1;
  }
  // Mark init start time
 gettimeofday(&start, NULL);
  // Initialize vector
 for (i = 0; i < VECTOR SIZE; ++i)
       vector[i] = i;
 // Mark init stop time
 gettimeofday(&stop, NULL);
 // Show init exec time
 printf("Init time: %f ms\n", timedifference msec(start, stop));
 // Mark reorder start time
 gettimeofday(&start, NULL);
  // Reorder vector
 for (i = 0; i < VECTOR SIZE; ++i)
        vector[i] = VECTOR_SIZE - 1 - i;
  // Mark reorder stop time
 gettimeofday(&stop, NULL);
 // Show reorder exec time
 printf("Reorder time: %f ms\n", timedifference_msec(start, stop));
  // Free vector
 free (vector);
 // Mark overall stop time
 gettimeofday(&overall t2, NULL);
```

```
// Show elapsed overall time
printf("Overall time: %f ms\n", timedifference_msec(overall_t1, overall_t2));
return 0;
}
```

Linha de comando para compilar o programa timer_test.c:

gcc -o timer_test timer_test.c timer.c

Onde,

timer_test = nome do programa executável.

timer_test.c = nome do programa fonte de teste do módulo do cronômetro.

timer.c = nome do programa fonte do módulo do cronômetro.

Linha de comando para testar o programa timer_test.c:

timer_test 1024000000

Observação 1:

Todas as práticas da disciplina serão executadas no ambiente Linux. Como o objetivo é usar esse programa base nos próximos trabalhos desta disciplina, este programa deve ser compilado e executado no ambiente Linux. Para fazer a compilação do programa no Linux, pode-se usar o GCC, com os seguintes argumentos:

gcc -o matrix_lib_test matrix_lib_test.c matrix_lib.c timer.c

Onde.

matrix_lib_test = nome do programa executável.

matrix lib test.c = nome do programa fonte que tem a função main().

matrix_lib.c = nome do programa fonte do módulo de funções de matrizes.

timer.c = nome do programa fonte do módulo do cronômetro.

Uma máquina virtual padrão VMware com o sistema Linux está disponível na área de download do site da Equipe de Suporte do DI, em:

URL: http://suporte.inf.puc-rio.br/download/vms/VMCCPP-FC23-64-DI-PUC-Rio-V1.0.zip

Para executar a máquina virtual, basta baixar o VMware Worstation Player gratuitamente a partir do site da VMware.

URL: https://www.vmware.com/br/products/workstation-player/workstation-player-evaluation.html

Observação 2:

Os nomes dos programas fontes matrix_lib.c, matrix_lib.h e matrix_lib_test.c não podem ser alterados pelo grupo e não devem ser submetidos no EAD pois não serão corrigidos.

Prazo de preparação: 30/8/2021 - 23:59h.

Na aula do dia 31/8/2021, vou apresentar o roteiro do T1 que será desenvolvido a partir do programa base.