PUC-Rio – Departamento de Informática Ciência da Computação Introdução à Arquitetura de Computadores Prof.: Anderson Oliveira da Silva



Trabalho 3 - 2021.2

Parte I:

Aprimorar o módulo escrito em linguagem C, chamado *matrix_lib.c*, implementado no trabalho 2, com a utilização de **instruções vetoriais (AVX/FMA)**, usando a biblioteca Intel Intrinsics, e **processamento paralelo**, usando a biblioteca pthread. As duas funções de operações aritméticas com matrizes estão descritas abaixo.

a. Função int scalar_matrix_mult(float scalar_value, struct matrix *matrix)

Essa função recebe um valor escalar e uma matriz como argumentos de entrada e calcula o produto do valor escalar pela matriz utilizando instruções vetoriais (AVX). Cada thread deve calcular o resultado do produto entre o valor escalar e uma das linhas da matriz. O resultado da operação deve ser retornado na matriz de entrada. Em caso de sucesso, a função deve retornar o valor 1. Em caso de erro, a função deve retornar 0.

b. Fução int matrix_matrix_mult(struct matrix *matrixA, struct matrix * matrixB, struct matrix * matrixC)

Essa função recebe 3 matrizes como argumentos de entrada e calcula o valor do produto da matriz A pela matriz B utilizando instruções vetoriais (AVX/FMA). O **algoritmo otimizado de produto de matrizes** apresentado em aula deve ser utilizado nesta função. *Cada thread deve calcular o resultado de N linhas da matriz C, onde N é o número de linhas da matriz C dividido pelo número de threads disparadas em paralelo.* O resultado da operação deve ser retornado na matriz C. Em caso de sucesso, a função deve retornar o valor 1. Em caso de erro, a função deve retornar 0.

c. Função void set number threads(int num threads)

Essa função recebe o número de threads que devem ser disparadas em paralelo durante o processamento das operações aritméticas com as matrizes e deve ser chamada pelo programa principal antes das outras funções. Caso não seja chamada, o valor default do número de threads do módulo é 1.

O tipo estruturado matrix é definido da seguinte forma:

```
struct matrix {
          unsigned long int height;
          unsigned long int width;
          float *rows;
};

Onde:

height = número de linhas da matriz (múltiplo de 8)
width = número de colunas da matriz (múltiplo de 8)
rows = sequência de linhas da matriz (height*width elementos)
```

Parte II:

Crie um programa em linguagem C, chamado *matrix_lib_test.c*, que implemente um código para testar a biblioteca *matrix_lib.c*. Esse programa deve receber um valor escalar float, a dimensão da primeira matriz (A), a dimensão da segunda matriz (B), **o número de threads a serem disparadas**, e o nome de quatro arquivos binários de floats na linha de comando de execução. O programa deve inicializar as duas matrizes (A e B) respectivamente a partir dos dois primeiros arquivos binários de floats e uma terceira matriz (C) com zeros. **A inicialização da matriz C deve utilizar instruções vetoriais (AVX).** A função *set_number_threads* deve ser chamada com o número de threads a serem disparadas. A função *scalar_matrix_mult* deve ser chamada com os seguintes argumentos: o valor escalar fornecido e a primeira matriz (A). O resultado (retornado na matriz A) deve ser armazenado em um arquivo binário usando o nome do terceiro arquivo de floats. Depois, a função *matrix_matrix_mult* deve ser chamada com os seguintes argumentos: a matriz A resultante da função *scalar_matrix_mult*, a segunda matriz (B) e a terceira matriz (C). O resultado (retornado na matriz C) deve ser armazenado com o nome do quarto arquivo de floats.

Exemplo de linha de comando:

matrix lib test 5.0 8 16 16 8 4 floats 256 2.0f.dat floats 256 5.0f.dat result1.dat result2.dat

Onde,

5.0 é o valor escalar que multiplicará a primeira matriz;

8 é o número de linhas da primeira matriz;

16 é o número de colunas da primeira matriz:

16 é o número de linhas da segunda matriz;

8 é o número de colunas da segunda matriz;

4 é o número de threads a serem disparadas;

floats_256_2.0f.dat é o nome do arquivo de floats que será usado para carregar a primeira matriz; floats_256_5.0f.dat é o nome do arquivo de floats que será usado para carregar a segunda matriz; result1.dat é o nome do arquivo de floats onde o primeiro resultado será armazenado; result2.dat é o nome do arquivo de floats onde o segundo resultado será armazenado.

O programa principal deve cronometrar o tempo de execução geral do programa (overall time) e o tempo de execução das funções scalar_matrix_mult e matrix_matrix_mult. Para marcar o início e o final do tempo em cada uma das situações, deve-se usar a função padrão gettimeofday disponível em <sys/time.h>. Essa função trabalha com a estrutura de dados struct timeval definida em <sys/time.h>. Para calcular a diferença de tempo (delta) entre duas marcas de tempo t0 e t1, devese usar a função timedifference_msec, implementada no módulo timer.c, fornecido no roteiro do trabalho 1.

Observação 1:

O programa deve ser desenvolvido em linguagem C e com a biblioteca Intel Intrinsics e a biblioteca pthread. A compilação do programa fonte deve ser realizada com o compilador GCC, usando os seguintes argumentos:

gcc -std=c11 -pthread -mfma -o matrix_lib_test matrix_lib_test.c matrix_lib.c timer.c

Onde,

matrix_lib_test = nome do programa executável.

matrix_lib_test.c = nome do programa fonte que tem a função main().

matrix lib.c = nome do programa fonte do módulo de funções de matrizes.

timer.c = nome do programa fonte do módulo do cronômetro.

O servidor do DI está disponível para acesso remoto, conforme informado anteriormente, e pode ser usado para executar o programa de teste.

Observação 2:

O programa deve inicialmente ser testado com matrizes pequenas para facilitar a depuração, mas, a versão final deve ser testada com matrizes grandes, com dimensão 1024 x 1024.

Observação 3:

O número de linhas da matriz C deve ser múltiplo do número de threads que devem ser disparadas e o número de colunas da matriz C deve ser múltiplo de 8.

Observação 4:

Apenas os programas fontes *matrix_lib.c*, *matrix_lib.h* e *matrix_lib_test.c* e a saída do programa com os tempos de execução das funções matriciais e tempo total devem ser carregados no site de EAD da disciplina até o prazo de entrega. **Cada integrante do grupo deve fazer a carga.**

Prazo de entrega: 19/10/2021 – 12:00h. Prazo limite para entrega: 19/10/2021 – 23:59h.