#### Autores:

import igraph as ig

Luiza Lober de Souza Piva, nUSP: 9302292

Ricardo Camacho Tetti, nUSP: 10728098

```
In [4]: #Descomente e execute se esta é a primeira vez rodando este notebook
    #!pip install igraph

In [5]: #Imports
    from numpy import *
    import numpy as np
    import matplotlib.pyplot as plt
    import networkx as nx
```

```
In [6]: #Silencia os warnings da NetworkX
#--> `FutureWarning: adjacency_matrix will return a scipy.sparse array instead of a matrix in Networkx 3.0.`
import warnings
warnings.simplefilter(action='ignore', category=FutureWarning)
```

Para todas, caso haja algum problema no acesso dos dados, baixe diretamente do seguinte repositório do GitHub https://github.com/luizalober/doc-disciplinas/tree/main/redes-comp-2s2022/data/trab-1

Os caminhos de importação dos arquivos devem ser modificados de acordo. Ex:

```
G1= nx.read_pajek("/home/llober/Documentos/cursos/redes-para-computacao-
2s2022/centrality_literature.paj")
-> G1= nx.read_pajek("sua-pasta/arquivo-baixado.paj")
```

### Q1. Redes escolhidas para este trabalho

### (Acíclica) Centrality literature network

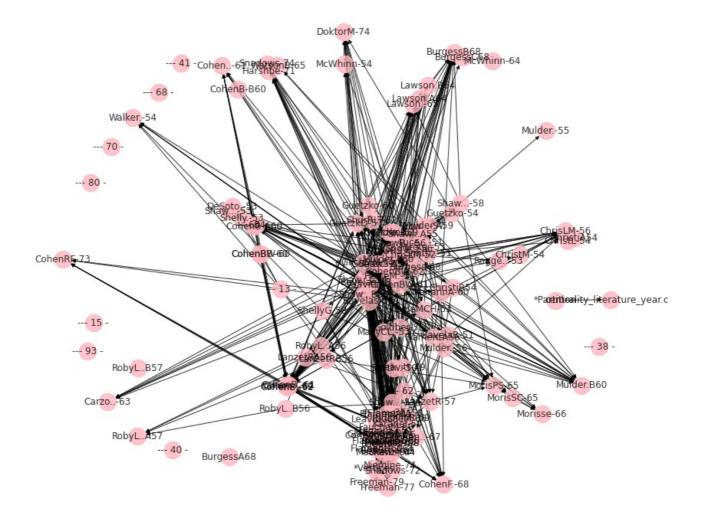
Uma rede descrevendo citações dentro do assunto "centralidade em ciência de redes complexas" dos anos 1948 a 1979.

Descrição do arquivo:

- 129 vértices/nós (publicações);
- 613 conexões/arestas (citações apontando para o artigo citado);
- Não há loops;
- Rede com pesos (weighted)
- Valores das linhas:
  - 1 citações simples,
  - 2 citações duplas, o que é possível se o artigo citado ou que faz a citação se refere a dois artigos combinados em um único vértice

Rede disponível em http://vlado.fmf.uni-lj.si/pub/networks/data/esna/centrality.htm

```
In [7]: #Lê a rede
G1= nx.read_pajek("/home/llober/Documentos/cursos/redes-para-computacao-2s2022/centrality_literature.paj")
#Grafica a representação gráfica do grafo G1
plt.figure(figsize=(12,10))
pos = nx.spring_layout(G1)
nx.draw(G1, pos, node_color="lightpink", node_size=500, with_labels=True, alpha=0.8)
```



### Moviegalaxies - Social Networks in Movies - no.777

Rede no. 777 do dataset, representando as interações cena-a-cena dos personagens de Star Wars: Episode V - The Empire Strikes Back

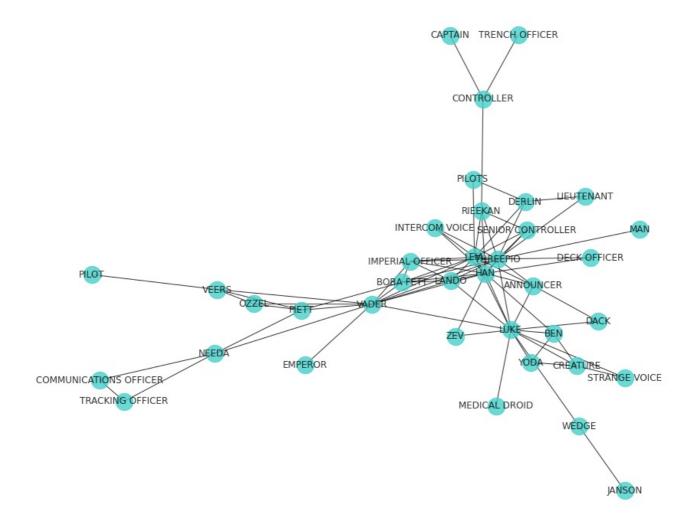
Descrição do arquivo:

- 39 vértices/nós (personagens);
- 225 conexões/arestas (interações na mesma cena);
- Não há loops;
- Rede com pesos (weighted), sem direção.

Rede disponível em https://dataverse.harvard.edu/dataset.xhtml?persistentId=doi:10.7910/DVN/T4HBA3

Maiores informações (metadata): https://dataverse.harvard.edu/file.xhtml?persistentId=doi:10.7910/DVN/T4HBA3/NGCUG9&version=3.0

```
In [8]: #Lê o arquivo
G2= nx.read_gexf("/home/llober/Documentos/cursos/redes-para-computacao-2s2022/777.gexf", relabel=True)
#Grafica a representação gráfica do grafo G2
plt.figure(figsize=(12,10))
pos = nx.spring_layout(G2)
nx.draw(G2, pos, node_color="mediumturquoise", node_size=500, with_labels=True, alpha=0.8)
```



### Rede de confiança de médicos

Uma rede que mostra as relações de confiança entre médicos de quatro cidades do meio-oeste dos Estados Unidos. As direções indicam que um dado nó *i* confia ou pede conselhos para um nó *j*.

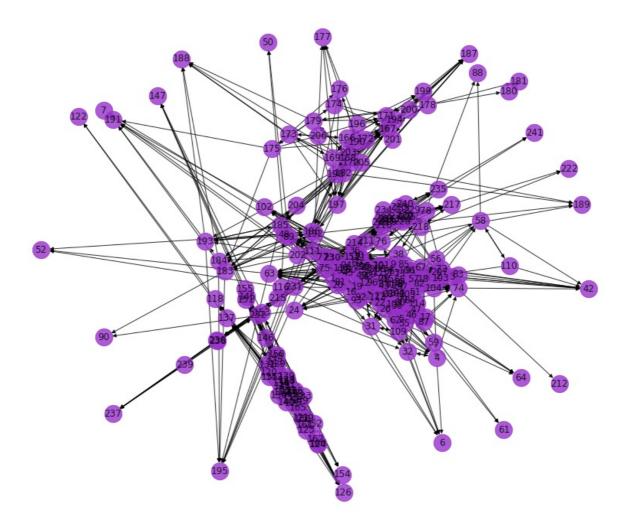
Descrição do arquivo:

- 241 vértices/nós (médicos);
- 1098 conexões/arestas (confiança);
- Não há loops;
- Rede com pesos (weighted), com direção.

Rede disponível em https://downloads.skewed.de/mirror/konect.cc/files/download.tsv.moreno\_innovation.tar.bz2

Mais informações: http://www.jstor.org/stable/2785979

```
In [9]: #Lê o grafo
G3= nx.read_edgelist("/home/llober/Documentos/cursos/redes-para-computacao-2s2022/out.moreno_innovation_innovat
#Grafica a representação gráfica do grafo G3
plt.figure(figsize=(12,10))
pos = nx.spring_layout(G3)
nx.draw(G3, pos, node_color="darkorchid", node_size=500, with_labels=True, alpha=0.8)
```



# Q2. Matriz de adjacências

#### Objetivos:

- Calcular a matriz de adjacências A (remover pesos caso necessário);
- Transformar a rede direcionada em não direcionada
- Calcular  $$X = A^3$ e $X = A^4$$
- Mostrar quantidade de elementos das matrizes X e Y que possuem valor não nulo.
- (Opcional) verifique que o elemento \$ij\$ da matriz \$A^n\$ representa o número de caminhos de comprimento n entre os vértices \$i\$ e \$j\$.

```
In [10]: #Matrizes de adjacência

M1 = nx.adjacency_matrix(G1)
print(M1.todense())

M2 = nx.adjacency_matrix(G2)
print(M2.todense())

M3 = nx.adjacency_matrix(G3)
print(M3.todense())
```

```
[[0. 1. 0. ... 0. 0. 0.]
           [0. \ 0. \ 1. \ \dots \ 0. \ 0. \ 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 1. 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]
           [0.\ 0.\ 0.\ \dots\ 0.\ 0.\ 0.]]
          [[0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. ... 0. 1. 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]
           [0. 1. 0. ... 0. 0. 0.]
            [0. \ 0. \ 0. \ \dots \ 0. \ 0. \ 0.]]
          [[0 1 1 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]]
In [11]: #Transformando em redes não direcionadas
          #---> Verificação:
          print(nx.is_directed(G1))
          print(nx.is_directed(G2))
          print(nx.is_directed(G3))
          print("---")
          #Só é necessário aplicar essa operação para a rede de citações
          G1 u = nx.to undirected(G1)
          M1_u = nx.adjacency_matrix(G1_u)
          print("Convertendo G1 para rede sem direção:")
          print(M1_u.todense())
          True
          False
          True
          Convertendo G1 para rede sem direção:
          [[0. 1. 0. \dots 0. 0. 0.]
           [1. 0. 1. ... 0. 0. 0.]
           [0. 1. 0. \dots 0. 0. 0.]
           [0. 0. 0. ... 0. 1. 0.]
           [0. 0. 0. ... 1. 0. 0.]
[0. 0. 0. ... 0. 0. 0.]]
In [12]: \#Calculo\ de\ A^3\ (X1)
          X1_1 = (M1_u)*(M1_u)*(M1_u)
          X1^{2} = (M2)*(M2)*(M2)
          X1_3 = (M3)*(M3)*(M3)
          #prints
          print("Graph 1:")
          print(X1_1.todense())
          print("Graph 2:")
          print(X1 2.todense())
          print("Graph 3:")
          print(X1_3.todense())
          Graph 1:
          [[212. 44. 18. ...
                                         0.
                                               7.]
                   4. 9. ...
9. 2. ...
           [ 44.
                                    0.
                                         0.
                                               2.]
           [ 18. 9.
                                    0.
                                         0.
                                               1.]
           [ 0.
                    0.
                         0. ...
                                    0.
                                         1.
                                               0.]
           [ 0. 0.
[ 7. 2.
                         0. ...
                                    1.
                                         0.
                                               0.1
                         1. ...
                                   0.
                                         0.
                                               0.]]
          Graph 2:
          [[440. 113. 289. ... 12.
                                        54.
                                              95.]
                                       48.
           [113. 38. 73. ... 9. 48. [289. 73. 214. ... 11. 45.
                                   9.
                                              15.]
                                              62.]
           [ 12. 9. 11. ... 0. [ 54. 48. 45. ... 4. [ 95. 15. 62. ... 3.
                                         4.
                                               3.]
                                   4. 34. 17.]
                                   3. 17.
          Graph 3:
          [[0 2 4 ... 0 0 0]
           [0 0 5 ... 0 0 0]
           [0 0 2 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 0 0]
           [0 0 0 ... 0 3 1]
[0 0 0 ... 0 0 0]]
```

```
X2_1 = X1_1*(M1_u)
          X2_2 = X1_2*(M2)
          X2_3 = X1_3*(M3)
          #prints
          print("Graph 1:")
          print(X2 1.todense())
          print("Graph 2:")
          print(X2 2.todense())
          print("Graph 3:")
          print(X2_3.todense())
          Graph 1:
          [[6.132e+03 4.200e+02 4.800e+02 ... 0.000e+00 0.000e+00 1.790e+02]
           [4.200e+02 9.900e+01 5.800e+01 ... 0.000e+00 0.000e+00 3.900e+01]
           [4.800e+02 5.800e+01 8.500e+01 ... 0.000e+00 0.000e+00 3.700e+01]
           [0.000e+00 0.000e+00 0.000e+00 ... 1.000e+00 0.000e+00 0.000e+00]
           [0.000e+00 0.000e+00 0.000e+00 ... 0.000e+00 1.000e+00 0.000e+00]
           [1.790e+02 3.900e+01 3.700e+01 ... 0.000e+00 0.000e+00 3.000e+01]]
          Graph 2:
          [[16888.
                     3890. 11032. ...
                                           475. 2042.
           [ 3890. 1376. 2595. ...
                                           162.
                                                  715.
                                                          1131.]
           [11032. 2595. 7496. ...
                                           292. 1264.
                                                         2235.1
                       162. 292. ...
           [ 475.
                                            52. 216.
                                           216.
                     715. 1264. ...
1131. 2235. ...
             2042.
                                                   936.
                                                           429.1
           [ 3329.
                                           101.
                                                   429. 1000.]]
          Graph 3:
          [[ \ 0 \ 0 \ 11 \ \dots \ 0 \ 0 \ 0]
             1 4 7 ... 0 0 0]
           [ 0 6 17 ... 0 0 0]
           [ \ 0 \ 0 \ 0 \ \dots \ 0 \ 1 \ 1]
                0 0 ... 0 16 5]
           [ \hspace{.1cm} 0 \hspace{.1cm} 0 \hspace{.1cm} 0 \hspace{.1cm} \ldots \hspace{.1cm} 0 \hspace{.1cm} 0 \hspace{.1cm} 0]]
In [14]: #Entradas não-nulas
          n g1 = np.count nonzero(G1)
          n g2 = np.count nonzero(G2)
          n_g3 = np.count_nonzero(G3)
          #Para as multiplicações
          n x1 1 = np.count nonzero(X1 1.todense())
          n x1 2 = np.count nonzero(X1 2.todense())
          n_x1_3 = np.count_nonzero(X1_3.todense())
          n_x2_1 = np.count_nonzero(X2_1.todense())
          n_x2_2 = np.count_nonzero(X2_2.todense())
          n_x2_3 = np.count_nonzero(X2_3.todense())
          #Prints
          print("Não nulos para G1:", n_g1)
          print("Não nulos para G2:", n_g2)
print("Não nulos para G3:", n_g3)
          print("---")
          print("Não nulos, A³ em G1-unidirecionado:", n_x1_1)
          print("Não nulos, A³ em G2:", n_x1_2)
print("Não nulos, A³ em G3:", n_x1_3)
          print("---")
          print("Não nulos, A4 em G1-unidirecionado:", n_x2_1)
          print("Não nulos, A4 em G2:", n_x2_2)
print("Não nulos, A4 em G3:", n_x2_3)
          Não nulos para G1: 132
          Não nulos para G2: 37
          Não nulos para G3: 241
          Não nulos, A<sup>3</sup> em G1-unidirecionado: 13280
          Não nulos, A<sup>3</sup> em G2: 1062
          Não nulos, A³ em G3: 8190
          Não nulos, A4 em G1-unidirecionado: 14163
          Não nulos, A<sup>4</sup> em G2: 1287
          Não nulos, A<sup>4</sup> em G3: 12174
```

# Q3. Co-citação e acoplamento bibliográfico

- Calcular a matriz que representa a similaridade por co-citação e acoplamento bibliográfico;
- Mostrar qual é o vértice com maior valor de força.

As definições que usaremos para os cálculos são:

- **Co-citação**: \$C = A \cdot A^{T} \$
- Acoplamento bibliográfico: \$B = A^{T} \cdot A\$

onde tanto \$C\$ quanto \$B\$ são matrizes simétricas

```
In [15]: #Calculo da matriz de co-citação
            C1 = M1 u @ np.transpose(M1 u)
            C2 = M2 @ np.transpose(M2)
            C3 = M3 @ np.transpose(M3)
            #prints
            print("Co-citação do grafo 1:")
            print(C1.todense(), '\n')
            print("Co-citação do grafo 2:")
            print(C2.todense(), '\n')
            print("Co-citação do grafo 3:")
            print(C3.todense())
            Co-citação do grafo 1:
             \begin{bmatrix} [32 & 1 & 3 & \dots & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 4 & 1 & \dots & 0 & 0 & 1 \\ [3 & 1 & 3 & \dots & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} 
             [ 0. 0. 0. ... 1. 0. 0.]
[ 0. 0. 0. ... 0. 1. 0.]
             [ 1. 1. 1. ... 0. 0. 1.]]
            Co-citação do grafo 2:
             \begin{bmatrix} [14. & 4. & 6. & \dots & 1. & 4. & 3.] \\ [4. & 7. & 1. & \dots & 2. & 9. & 3.] \\ [6. & 1. & 13. & \dots & 0. & 0. & 1.] \\ \end{bmatrix} 
             [ 1. 2. 0. ... 2. 4. 1.]
[ 4. 9. 0. ... 4. 18. 4.]
[ 3. 3. 1. ... 1. 4. 2.]]
            Co-citação do grafo 3:
            [[6 0 0 ... 0 0 0]
[0 6 3 ... 0 0 0]
             [0 3 6 ... 0 0 0]
             [0 0 0 ... 2 0 0]
             [0 0 0 ... 0 4 0]
             [0 0 0 ... 0 0 0]]
In [16]: #Calculo da matriz de acoplamento bibliográfico
            B1 = np.transpose(M1_u) @ M1_u
            B2 = np.transpose(M2) @ M2
            B3 = np.transpose(M3) @ M3
            #prints
            print("Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 1:")
            print(B1.todense(), '\n')
            print("Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 2:")
            print(B2.todense(), '\n')
            print("Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 3:")
            print(B3.todense())
```

```
Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 1:
             \begin{bmatrix} [32. & 1. & 3. & \dots & 0. & 0. & 1.] \\ [1. & 4. & 1. & \dots & 0. & 0. & 1.] \\ [3. & 1. & 3. & \dots & 0. & 0. & 1.] \\ \end{bmatrix} 
              [0. 0. 0. 1. 0. 0.]
             [ 0. 0. 0. ... 0. 1. 0.]
[ 1. 1. 1. ... 0. 0. 1.]]
            Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 2:
            [[14. 4. 6. ... 1. 4. 3.]
[4. 7. 1. ... 2. 9. 3.]
              [6. 1. 13. ... 0. 0. 1.]
              [ 1. 2. 0. ... 2. 4. 1.]
             [ 4. 9. 0. ... 4. 18. 4.]
[ 3. 3. 1. ... 1. 4. 2.]]
            Matriz de acoplamento bibliográfico do grafo 3:
            [[1 0 0 ... 0 0 0]
              [0 3 1 ... 0 0 0]
              [0 1 5 ... 0 0 0]
              [0 0 0 ... 0 0 0]
              [0 0 0 ... 0 4 1]
              [0 0 0 ... 0 1 2]]
In [17]: # Vértice com maior força
             #Para este cálculo, utilizamos a biblioteca iGraph
            G1 igraph = ig.Graph.Adjacency((nx.to_numpy_matrix(G1) > 0).tolist())
             G2 igraph = ig.Graph.Adjacency((nx.to numpy matrix(G2) > 0).tolist())
            G3_igraph = ig.Graph.Adjacency((nx.to_numpy_matrix(G3) > 0).tolist())
             G1 strength = G1 igraph.strength()
            G2_strength = G2_igraph.strength()
G3_strength = G3_igraph.strength()
            print("Vértice com maior força do grafo 1:", G1_strength.index(max(G1_strength)), '\n')
print("Vértice com maior força do grafo 2:", G2_strength.index(max(G2_strength)), '\n')
print("Vértice com maior força do grafo 3:", G3_strength.index(max(G3_strength)))
            Vértice com maior força do grafo 1: 5
            Vértice com maior força do grafo 2: 29
            Vértice com maior força do grafo 3: 126
```

## Q4. Na rede acíclica, verifique se existem ciclos.

Essa questão é bem simples ao se empregar a função nx.find cycle do pacote NetworkX

De fato, a rede é acíclica. Para as outras redes,

```
In [19]: print("Grafo dos filmes (G2):", nx.find_cycle(G2))
    print("Grafo da rede de médicos (G3):", nx.find_cycle(G3))

Grafo dos filmes (G2): [('ANNOUNCER', 'DACK'), ('DACK', 'LUKE'), ('LUKE', 'ANNOUNCER')]
    Grafo da rede de médicos (G3): [('13', '14'), ('14', '15'), ('15', '13')]
```

## Q5. Reciprocidade

objetivo: considere uma das dennições da medida de reciprocidade dennida em <del>neciprocity (network science)).</del>

Nas redes com ciclos, calcule o valor da reciprocidade. Compare estes valores, mencionando possíveis razões para uma rede ser mais recíproca que a outra.

Os algorítmos que podemos empregar aqui, utilizando o pacote NetworkX, são nx.reciprocity(G[, nodes]) e overall\_reciprocity(G):

- No primeiro caso, o algorítmo aplica \$\$r = |{(u,v) \in G|(v,u) \in G}| / |{(u,v) \in G}|,\$\$ que é a razão do número de vértices apontando para ambas direções para o número total de vértices no grafo. Esse algorítmo permite calcular a reciprocidade por nós;
- No segundo, a mesma definição é válida, mas ele por padrão calcula a reciprocidade para todo o grafo (que também é o padrão de nx.reciprocity()).

Como queremos uma comparação geral, vamos adotar nx.reciprocity() para ambos grafos.