Introdução A Inteligência Artificial – Trabalho Prático I

Luiz Henrique De Melo Santos Otávio Augusto Silva

1 Introdução

Neste trabalho prático vamos simular a operação de um AGV ($Automated\ Guided\ Vehicle$) em um ambiente pré-estabelecido, no caso uma fábrica descrita por um mapa contendo símbolos especificando localidades, determinando possibilidades de caminhamentos que o AGV pode percorrer. Assim, o problema se dá em implementar diferentes algoritmos (DFS, BFS, IDS e A^*) que realizam o caminhamento dado certas restrições e condições.

2 Modelagem

A entrada do problema consiste em um arquivo onde a primeira linha são 3 números específicos: i, j e W, onde os dois primeiros definem as dimensões do mapa, tal que M_{ij} define um mapa representado por uma matriz com i linhas e j colunas. O parâmetro W define a quantidade de passos que o AGV pode dar antes de precisar realizar a calibração, ou seja, passar por uma posição específica no mapa. Todos os algoritmos implementados neste trabalho prático modelam um problema como uma busca em uma árvore de estados, onde a raiz é o ponto de partida comum, e os filhos em seguida representam todas as possíveis configurações de estado seguinte. Assim, dado um vértice v na árvore, ele possui n filhos, tal que cada um dos filhos \bar{v}_i com i=1,2,...,n representa uma transição de estado válida para o agente (não é possível transitar para um estado onde o AGV se encontra em uma parede ou obstáculo, por exemplo).

Cada algoritmo define individualmente como será a sua função sucessora de estados para realizar a transição e buscar o estado objetivo do problema.

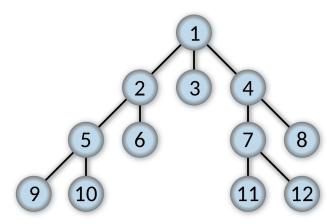
3 Algoritmos

Nessa seção será descrita como a busca nos algoritmos analisados opera.

3.1 Breadth-First Search

A busca em largura (em inglês Breadth-First Search, ou BFS) é um algoritmo de caminhamento em grafos que faz uma enumeração em largura dos vértices. Partindo de um vértice raiz r, a busca em largura enumera todos os seus vizinhos, assim visitando cada um em ordem, antes de analisar os vizinhos do vértice primeiro na enumeração. Ou seja, para um vértice com n vizinhos, cada vizinho v é visitado, e quando o nível em questão foi completamente analisado, o algoritmo passa então a

enumerar os vizinhos de v_1 e assim se repete o processo. A imagem a seguir ilustra a ordem de caminhamento do algoritmo em um grafo qualquer de exemplo:



Assim, a função sucessora deste algoritmo se dá por analisar, em ordem, os estados válidos a serem visitados a partir de um estado atual, sempre checando a restrição se o número de passos P dados pelo algoritmo atravessando a árvore seja tal que P < W. Caso o estado visitado atualmente seja um vértice especial de ponto de localização, então $P \leftarrow 0$.