

```
%PERFECT RESULT: DSSE
```

```
%%miniRede -> chinês -> estado
```

```
% z é o estado simplificado: v real/imag
```

```
clear;
```

```
zReal = [13.8;
```

```
13.78066701;
```

```
13.76956855;
```

```
13.76933613;
```

```
13.76874687;
```

```
13.76841826];
```

```
zImag = [0;
```

```
-0.617814862;
```

```
-0.753505563;
```

```
-0.754238617;
```

```
-0.7629346;
```

```
-0.766686768];
```

```
zImag = zImag*1i;
```

```
z = zReal + zImag;
```

```
Rminus1 = eye(length(z)); %covariância invertida unitária: se a covariância é zero, as  
medidas são não correlacionadas, corroborando o resultado perfect!
```

```
x = z; %zeros(length(z),1);
```

```
display('Valor considerado REAL das variáveis de estado x:');
```

```
display(x);
```

```
x_p_Real = 13.8*ones(length(x), 1);
```

```
x_p_Imag = x_p_Real*1i;
```

```
x_perfect = x_p_Real + x_p_Imag;
```

```
pso('ann',x_perfect);
```