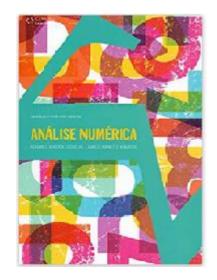
FACULDADE DE COMPUTAÇÃO E INFORMÁTICA BACHARELADO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO ANÁLISE NUMÉRICA – Aula 03 – 2º SEMESTRE/2019 PROF. Jamil Kalil Naufal Júnior

TEORIA: RESOLUÇÃO DE SISTEMAS LINEARES (I)



Nossos objetivos nesta aula são:

- Conhecer o problema de resolução de sistemas lineares.
- Conhecer o método de eliminação de Gauss para resolução de sistemas lineares.
- Calcular a complexidade do método de eliminação de Gauss.



Para esta semana, usamos como referência as **Seção 6.1** (**Sistemas de Equações Lineares**) do nosso livro da referência básica:

BURDEN, R.L., FAIRES, J.D. **Análise Numérica**. 8.ed. São Paulo: Cengage Learning, 2015.

Não deixem de ler esta seção depois desta aula!

SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

Um sistema de equações lineares ou, abreviadamente, um sistema linear é um conjunto de equações lineares, conforme mostrado no exemplo abaixo:

$$E_1: x_1 + x_2 + 3x_4 = 4$$

$$E_2: 2x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1$$

$$E_3: 3x_1 - x_2 - x_3 + 2x_4 = -3$$

$$E_4: -x_1+2x_2+3x_3-x_4=4$$

■ Este exemplo possui, como **solução única**, x₁= 1, x₂= 2, x₃= 0 e x₄= 1.

• Genericamente, um sistema linear pode ser colocado na seguinte forma:

$$E_1: a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$E_2: a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$$\vdots$$

$$E_n: a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

- Existem duas grandes categorias de métodos (algoritmos) numéricos para resolver sistemas lineares:
 - Métodos diretos: fornecem uma resposta em um número fixo de passos, sujeita somente a erros de arredondamento. Exemplos: Método de Eliminação de Gauss (que será estudado nesta aula), Método de Gauss-Jordan, Método de Gauss-Jordan com Pivotamento Parcial, Fatoração LU, Fatoração QR, Método de Cholesky, dentre outros.
 - Métodos de aproximação: a partir de uma aproximação inicial ("chute" inicial da solução), realizam processos iterativos para obter novas aproximações, até atingir uma tolerância de erro especificada. Exemplos: Método de Jacobi, Método de Gauss-Seidel, dentre outros.

Operações Elementares

- O A equação Ei pode ser multiplicada por qualquer constante λ que não seja nula e a equação resultante utilizada no lugar de Ei. Esta operação é denotada (λΕi) \rightarrow (Ei).
- O A equação E_i pode ser multiplicada por qualquer constante λ e adicionada à equação E_i e a equação resultante utilizada no lugar de E_i . Esta operação é denotada por $(E_i + \lambda E_j) \rightarrow E_i$.
- \circ As equações Ei e Ej podem troca de posição. Essa operação é denotada (Ei) \leftrightarrow (Ej).

Por meio dessas operações um sistema linear pode ser transformado em um sistema linear mais fácil de resolver que terá as mesmas soluções.

MÉTODO DE GAUSS

- O Método de Gauss é um dos métodos diretos mais elementares para resolução de sistemas lineares e consiste em transformar o sistema a ser resolvido em um sistema triangular superior equivalente, de resolução mais simples.
- Um sistema triangular superior é aquele em que temos coeficientes diferentes de zero somente nas posições iguais ou superiores à diagonal principal, conforme mostrado no exemplo a seguir:

 $E_1: x_1 + x_2 + 3x_4 = 4$ $E_2: -x_2 - x_3 - 5x_4 = -7$ $E_3: 3x_3 + 13x_4 = 13$

EXERCÍCIO COM DISCUSSÃO EM DUPLAS

 E_4 :

1. Resolva, através de substituições retroativas (ou sucessivas), o sistema linear abaixo:

$$E_1: x_1 + x_2 + 3x_4 = 4$$

 $E_2: -x_2 - x_3 - 5x_4 = -7$
 $E_3: 3x_3 + 13x_4 = 13$
 $E_4: -13x_4 = -13$

Como E_4 implica $x_4 = 1$, podemos determinar x_3 a partir de E_3 :

$$x_3 = \frac{1}{3}(13 - 13x_4) = \frac{1}{3}(13 - 13) = 0.$$

 $-13x_4 = -13$

Continuando, E_2 resulta em

$$x_2 = -(-7 + 5x_4 + x_3) = -(-7 + 5 + 0) = 2,$$

e E_1 resulta em

$$x_1 = 4 - 3x_4 - x_2 = 4 - 3 - 2 = -1.$$

A solução do sistema é portanto, $x_1 = -1$, $x_2 = 2$, $x_3 = 0$ e $x_4 = 1$.

MÉTODO DE GAUSS (CONTINUAÇÃO)

Um sistema triangular superior pode ser colocado, genericamente, na seguinte forma:

e, sua resolução, através da seguinte fórmula:

$$x_{n} = \frac{a_{n,n+1}}{a_{nn}}$$

$$x_{n-1} = \frac{a_{n-1,n+1} - a_{n-1,n}x_{n}}{a_{n-1,n-1}}$$

$$x_{i} = \frac{a_{i,n+1} - a_{i,n}x_{n} - a_{i,n-1}x_{n-1} - \dots - a_{i,i+1}x_{i+1}}{a_{ii}} = \frac{a_{i,n+1} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij}x_{j}}{a_{ii}}$$

EXERCÍCIO TUTORIADO

2. Escreva um algoritmo numérico chamado TRIANGULAR que resolva um sistema triangular superior, supondo que a solução exista. Estime a quantidade de operações realizadas em função do tamanho do sistema (n equações e n incógnitas).

Supondo um sistema linear n x n em sua forma triangular superior:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = a_{1,n+1},$$

 $a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = a_{2,n+1},$
 \vdots \vdots
 $a_{nn}x_n = a_{n,n+1},$

Um algoritmo numérico em pseudocódigo denominado TRIANGULAR conterá:

ENTRADA número de incógnitas e de equações n; matriz aumentada $A = [a_{ij}]$, em que $1 \le i \le n$ e $1 \le j \le n + 1$.

SAÍDA solução x_1, x_2, \ldots, x_n

Passo 1 Faça $x_n = a_{n,n+1}/a_{nn}$. (Começa a substituição regressiva.)

Passo 2 Para i = n - 1, ..., 1 faça $x_i = [a_{i,n+1} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j]/a_{ii}$.

Passo 3 SAÍDA $(x_1, ..., x_n)$; (Processo completado com sucesso.) PARE.

Complexidades:

Multiplicações/divisões:

$$1 + \sum_{i=1}^{n-1} ((n-i) + 1) = 1 + \left(\sum_{i=1}^{n-1} (n-i)\right) + n - 1$$
$$= n + \sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = n + \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{n^2 + n}{2}.$$

Adições/subtrações:

$$\sum_{i=1}^{n-1} ((n-i-1)+1) = \sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{n^2 - n}{2}$$

Número de operações de multiplicações/divisões é conforme apresentado, para um n grande o número de multiplicações e divisões será aproximadamente n²/2, igualmente para adições e subtrações. A quantidade de operações e tempo exigidos aumenta com n proporcionalmente a n², portanto o algoritmo possui uma ordem de complexidade com crescimento quadrático.

MÉTODO DE GAUSS (CONTINUAÇÃO)

- Para transformar o sistema a ser resolvido em um sistema triangular superior equivalente,
 o Método de Gauss utiliza uma estratégia chamada pivotamento, que opera sobre a matriz aumentada no sistema.
- Considerando que o sistema a ser resolvido seja

$$E_1: a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$E_2: a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$$\vdots \qquad \vdots$$

$$E_n: a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

sua matriz aumentada é dada por

$$\tilde{A} = [A, \mathbf{b}] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & \vdots & a_{1,n+1} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & \vdots & a_{2,n+1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & \vdots & a_{n,n+1} \end{bmatrix}$$

 Cada passo (k) do pivotamento é dado pela fórmula abaixo. Executamos os passos de pivotamento para k=1,2,..., n.

$$a_{ij}^{(k)} = \begin{cases} a_{ij}^{(k-1)}, & \text{when } i = 1, 2, \dots, k-1 \text{ and } j = 1, 2, \dots, n+1, \\ 0, & \text{when } i = k, k+1, \dots, n \text{ and } j = 1, 2, \dots, k-1, \\ a_{ij}^{(k-1)} - \frac{a_{i,k-1}^{(k-1)}}{a_{k-1,k-1}^{(k-1)}} a_{k-1,j}^{(k-1)}, & \text{when } i = k, k+1, \dots, n \text{ and } j = k, k+1, \dots, n+1. \end{cases}$$

Embora os passos do pivotamento sejam definidos recursivamente, o algoritmo de pivotamento normalmente é especificado sem uso da recursividade.

EXERCÍCIO TUTORIADO

3. Utilizando a técnica de pivotamento do Método de Gauss, transforme o sistema linear para um sistema triangular superior equivalente e, sem seguida, resolva-o.

$$E_1: x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 = -8$$

$$E_2: 2x_1 - 2x_2 + 3x_3 - 3x_4 = -20$$

$$E_3: x_1 + x_2 + x_3 = -2$$

$$E_4: x_1 - x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 4$$

Resposta:

Solução A matriz aumentada é

$$\tilde{A} = \tilde{A}^{(1)} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & \vdots & -8 \\ 2 & -2 & 3 & -3 & \vdots & -20 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & \vdots & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & \vdots & 4 \end{bmatrix}.$$

e efetuando as operações

$$(E_2 - 2E_1) \rightarrow (E_2), (E_3 - E_1) \rightarrow (E_3)$$
 e $(E_4 - E_1) \rightarrow (E_4),$

teremos

$$\tilde{A}^{(2)} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & \vdots & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & \vdots & -4 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & \vdots & 6 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & \vdots & 12 \end{bmatrix}.$$

O elemento diagonal $a_{22}^{(2)}$, chamado **elemento pivô**, é nulo, de modo que o procedimento não pode continuar na forma atual. Mas a operação $(E_i) \leftrightarrow (E_j)$ é permitida, de modo que é feita uma busca nos elementos $a_{32}^{(2)}$ e $a_{42}^{(2)}$ pelo primeiro elemento diferente de zero. Como $a_{32}^{(2)} \neq 0$, a operação $(E_2) \leftrightarrow (E_3)$ é efetuada para se obter uma nova matriz,

$$\tilde{A}^{(2)'} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & \vdots & -8 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & \vdots & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & \vdots & -4 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & \vdots & 12 \end{bmatrix}.$$

Como x_2 já foi eliminado de E_3 e E_4 , $\tilde{A}^{(3)}$ será $\tilde{A}^{(2)'}$ e os cálculos continuam com a operação $(E_4+2E_3) \rightarrow (E_4)$, o que fornece

$$\tilde{A}^{(4)} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & \vdots & -8 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & \vdots & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & \vdots & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & \vdots & 4 \end{bmatrix}.$$

$$x_4 = \frac{4}{2} = 2,$$

$$x_3 = \frac{[-4 - (-1)x_4]}{-1} = 2,$$

$$x_2 = \frac{[6 - [(-1)x_3 + x_4]]}{2} = 3,$$

$$x_1 = \frac{[-8 - [(-1)x_2 + 2x_3 + (-1)x_4]]}{1} = -7.$$

EXERCÍCIOS EXTRA-CLASSE

- 1. Escreva um algoritmo numérico chamado PIVOTAMENTO para representar a estratégia de pivotamento do Método de Gauss. Calcule a complexidade do seu algoritmo em função do tamanho do sistema a ser resolvido.
- 2. Escreva um algoritmo numérico chamado GAUSS, quer utilize o algoritmo PIVOTAMENTO da questão (1) e o algoritmo TRIANGULAR visto em aula para resolver sistemas lineares. Calcule a complexidade do seu algoritmo em função do tamanho do sistema a ser resolvido.
- 3. Resolva, se possível, os sistemas abaixo pelo Método de Gauss:

a.
$$x_1 - x_2 + 3x_3 = 2$$
, $3x_1 - 3x_2 + x_3 = -1$, $x_1 + x_2 = 3$.

c.
$$2x_1 = 3$$
, $x_1 + 1.5x_2 = 4.5$, $-3x_2 + 0.5x_3 = -6.6$, $2x_1 - 2x_2 + x_3 + x_4 = 0.8$.

b.
$$2x_1 - 1.5x_2 + 3x_3 = 1$$
, $-x_1 + 2x_3 = 3$, $4x_1 - 4.5x_2 + 5x_3 = 1$.

d.
$$x_1 + x_2 + x_4 = 2$$
,
 $2x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1$,
 $4x_1 - x_2 - 2x_3 + 2x_4 = 0$,
 $3x_1 - x_2 - x_3 + 2x_4 = -3$.