Universidade Estadual de Campinas

Faculdade de Engenharia Mecânica Pós-Graduação em Engenharia Mecânica Área de Concentração: Mecatrônica



IM420 - Sistemas Embarcados de Tempo Real Ementa da disciplina oferecida no 10 Semestre/2018

Professor Responsável: Denis Silva Loubach, Sala BE206

Email: dloubach@fem.unicamp.br

Site: http://www.fem.unicamp.br/~dloubach

Turma e Horários

Sala de Aula: Auditório do Bloco N

Lab: Laboratório de Sistemas Digitais - Bloco N Turma O Terça-feira $13h\sim15h$ teoria $15h\sim16h$ laboratório

Dias letivos:

Mês	Τ	Semana
Fevereiro	27	01
Março	06	02
	13	03
	20	04
	27	05
Abril	03	06
	10	07
	17	08 Avaliação 1 (P1)
	24	09
Maio	08	10
	15	11
$_{ m Junho}$	05	12
	12	13
	19	14
	26	15 Avaliação 2 (P2)
Julho	10	Exame

Objetivos: Ao final do curso, os alunos deverão ser capazes de modelar, analisar e implementar um sistema embarcado de tempo real utilizando um sistema operacional de tempo real e um microcontrolador.

Ementa: Conceitos de sistemas embarcados. Arquitetura de microcontroladores. Princípios básicos de sistemas de tempo real. Metodologias de projeto de sistemas embarcados. Sistemas de máquinas de estados. Integração hardware e software. Linguagens de modelagem. Administração do tempo em sistemas computacionais. Linguagens de programação. Sistemas operacionais de tempo real.

Critérios de Avaliação: A avaliação será baseada em 02 provas teóricas e 5 experimentos práticos.

Lista de pesos parte prática:

- Experimento E_1 , peso $pe_1 = 0.125$
- Experimento E_2 , peso $pe_2 = 0.125$

Média da teoria:

$$M_T = \frac{P_1 + P_2}{2} \tag{1}$$

Média da prática:

$$M_P = \sum_{j=1}^{m} p e_j E_j \tag{2}$$

onde: E_j é a nota do experimento j; pe_j é o peso do experimento j; m = 5.

- Experimento E_3 , peso $pe_3 = 0.125$
- Experimento E_4 , peso $pe_4 = 0.125$
- Experimento E_5 , peso $pe_5 = 0.5$

Se $(\min\{M_T,M_P\} \geq 7)$, então o aluno está aprovado com nota final sem exame N_{SE} :

$$N_{SE} = \frac{M_T + M_P}{2} \tag{3}$$

Caso contrário, aluno deverá realizar exame, se $N_{SE} \geq 2,5$. A nota final com exame N_{CE} será:

$$N_{CE} = \frac{N_{SE} + E}{2} \tag{4}$$

onde: N_{CE} é a nota final com exame; E e a nota do evame

A nota final será convertida nos seguintes conceitos: A = [10, 8,5); B = [8,5,7); C = [7,5); D = [5,0].

Frequência: Segundo as normas em vigor, exige-se a presença em pelo menos 75% das aulas, sob pena de reprovação.

Atendimento: Em caso de dúvidas relacionadas ao conteúdo apresentado, os alunos podem procurar o professor em sua sala, agendando horário por email, preferencialmente.

Programa: Serão ministradas 45 horas-aula em 15 semanas, dividas entre teoria e laboratório, abrangendo os tópicos listados a seguir.

- 1. Principais conceitos de sistemas embarcados e de tempo real. Processos/ciclos de desenvolvimento. Particionamento hardware/software. Problema do endianness.
- 2. Ambiente de desenvolvimento para sistemas embarcados (cross compiler, assembler, linker, debugger). Processo de geração da imagem executável.
- 3. O microcontrolador target (kit de desenvolvimento) e o ambiente de desenvolvimento utilizados nos experimentos. Visão geral do RTOS utilizado.
- 4. Introdução à UML. Diagramas estruturais. Diagramas comportamentais. Introdução à SysML. Apresentação da ferramenta de modelagem de sistemas utilizada.
- 5. Principais tipos de sistemas operacionais. Conceitos em sistemas operacionais.
- 6. Sistemas operacionais de tempo real. Board support package BSP. Despachador. Escalonador (executivo cíclico, colaborativo, preemptivo). Principais algoritmos de escalonamento. Análise de escalonabilidade. Deadlines. Tarefas. Sistemas multi-tarefa.
- 7. Comunicação inter-tarefas (semáforo, fila de mensagem). Seção crítica. Paradigma tradicional. Paradigma do controle invertido.
- 8. Avaliação 1.
- 9. Objetos do kernel (registradores de eventos, sinais, variáveis condicionais).
- 10. Serviços do RTOS (pilha TCP/IP, sistema de arquivos, chamada de procedimentos remotos, shell)
- 11. Gerenciamento de memória (fragmentação, compactação, alocação dinâmica, alocação fixa). Unidade de gerenciamento de memória de hardware.
- 12. Execução concorrente vs. pseudo-concorrente.
- 13. Preempção segura, starvation, deadlock, inversão de prioridades.
- 14. Apresentação/Avaliação do projeto prático.
- 15. Avaliação 2.

Bibliografia Básica: Os seguintes textos possuem informações pertinentes ao curso:

- [1] Q. Li and C. Yao, Real-Time Concepts for Embedded Systems. CMP books, 2003.
- [2] A. S. Berger, Embedded Systems Design: An Introduction to Processes, Tools, and Techniques. CMP Books, 2002.
- [3] B. P. Douglass, Real Time UML: Advances in the UML for Real-time Systems. Object Technology, Addison-Wesley, 3rd ed., 2004.
- [4] D. Pilone and N. Pitman, UML 2.0 in a Nutshell. O'Reilly Media Inc, 2009.
- [5] W. Stallings, Computer Organization and Architecture: Design for Performance. Pearson Education, 9th ed., 2013.
- [6] A. S. Tanenbaum, Modern Operating Systems. Pearson Prentice Hall, 3rd ed., 2008.
- [7] G. C. Buttazzo, Hard Real-Time Computing Systems: Predictable Scheduling Algorithms and Applications. Springer Publishing Company, Incorporated, 3rd ed., 2011.
- [8] A. Burns and A. Wellings, Real-Time Systems and Programming Languages: Ada, Real-Time Java and C/Real-Time POSIX. Addison-Wesley Educational Publishers Inc, 4th ed., 2009.