

# Montage- und Bedienungsanleitung EVCC (ab V2.7)

### Beschreibung

Das Modul EVCC steuert die Versorgung eines Elektrofahrzeuges (EV) während des Ladevorganges an einer Versorgungseinrichtung EVSE; die Kommunikation zwischen EV und EVSE entspricht IEC 61851-1 Mode 3.

Die Ansteuerung des Lastrelais (Versorgung EV) und der Verriegelung (für Steckvorrichtung Typ 2) erfolgt über potentialfreie Schaltkontakte.

Zwei externe LEDs, die ohne Vorwiderstand direkt angeschlossen werden können, zeigen den jeweiligen Betriebszustand an. Die Einstellung des Default- und des verfügbaren Ladestroms erfolgt über eine serielle RS485-Schnittstelle; dabei kann der verfügbare Ladestrom auch während des Ladevorgangs verändert werden, wobei dieser automatisch durch Default-Ladestrom (max. möglicher Ladestrom) und Nennstrom des Ladekabels (nur bei Steckdose Typ 2) nach oben begrenzt wird. Die Freigabe des Ladevorgangs an sich und die Überwachung der Verriegelung erfolgt über externe Schalter, die direkt an das Modul angeschlossen werden.

Das EVCC ist über die integrierte RS485-Schnittstelle netzwerkfähig; zur eindeutigen Adressierung kann jedem Modul eine eigene Adresse zugewiesen werden.

### **Technische Daten**

Nennspannung 230V 50Hz

Nennstrom 20mA<sub>eff</sub> (230V) bzw. 40mA<sub>eff</sub> (115V)

Umgebungstemperatur (Lagerung) -30 ... 85°C Umgebungstemperatur (Betrieb) -25 ... 50°C

Relative Luftfeuchtigkeit 10 ... 90% nicht kondensierend

Schutzklasse II
Überspannungskategorie III
Schutzart IP20
Verschmutzungsgrad 2

Gehäuse 4TE, Tragschiene 35mm

Anschlüsse Schraubklemmen, max. 2.5mm², max. 0.6 Nm

Schaltleistung potentialfreie Relaiskontakte 230 $V_{eff}$  3A ohmsch (cos $\Phi$  =1)

Die Relaiskontakte sind gegen Überstrom zu schützen

Schaltstrom LED-Ausgänge Max. 10mA, kurzschlußfest

Sicherung Spannungsversorgung 2AT intern, primär, nicht austauschbar

Serielle Schnittstelle RS485, 38400Bd, 8 Datenbit, 1 Stopbit, kein parity

Kein Abschlusswiderstand; Netzwerk an den Enden mit jeweils  $120\Omega$ 

abschließen!

**ACHTUNG**:

Keine galvanische Trennung

Anschluss M entspricht Anschluss FE

 ABL SURSUM
 Ottensooser Straße 22
 Telefon 09123 188 0
 www.abl-sursum.com
 -1 

 91207 Lauf / Pegnitz
 Fax 09123 188 188
 info@abl-sursum.com
 03 0009 01 F



### EG Konformitätserklärung

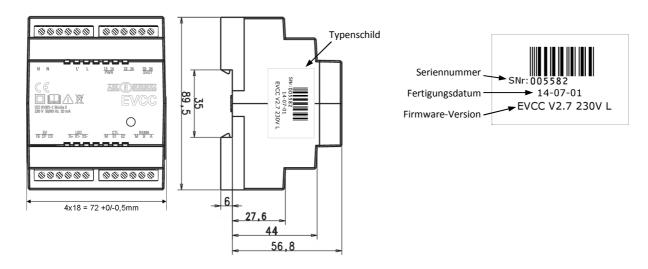
Das Modul EVCC erfüllt die Anforderungen folgender Richtlinien und Normen:

2006/95/EG Niederspannungsrichtlinie

2004/108/EG **EMV-Richtlinie** 

EN 61000-6-2 Störfestigkeit Geräte im Bereich Industrie EN 61000-6-3 Störaussendung Geräte im Bereich Haushalt EN 60950-1 Einrichtungen der Informationstechnik - Sicherheit

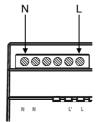
### **Abmaße**



### **Anschlussbelegung**

**Anschluss Funktion** 

L, N Versorgungsspannung L und N (Typenschild EVCC V2.x 230V L)



L', N' Ľ Interne Spannungsversorgung, verbunden mit L über die interne 2A-Sicherung.

Nicht an die Spannungsversorgung anschließen!

Mit N intern verbunden

13, 14 Relais-Schaltkontakt Spannungsversorgung EV (PWR) 23, 24 Relais-Schaltkontakt (reserviert – nicht beschalten)

33, 34 Relais-Schaltkontakt Spannungsversorgung Verriegelung Steckdose (SHUT)

PE-Anschluss Ladesteckdose bzw. Ladekabel FE CP-Anschluss Ladesteckdose bzw. Ladekabel CP

CS CS-Anschluss Ladesteckdose X+ +12V-Anschluss für LED-Anzeigen Kathode LED-Anzeige X1 bzw. X2 X1-, X2-Μ Masse Schalteingänge E1 und E2

E1 Eingang Schalter Freigabe Ladevorgang; Ladevorgang kann durch Öffnen des Schalters nicht

abgebrochen werden (ab V2.5)

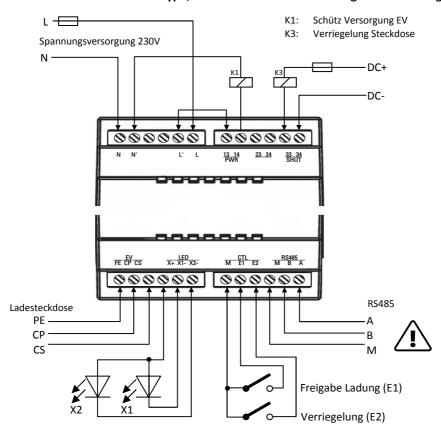
E2 Eingang Schalter Verriegelung Ladesteckdose

M,B,A RS485-Schnittstelle

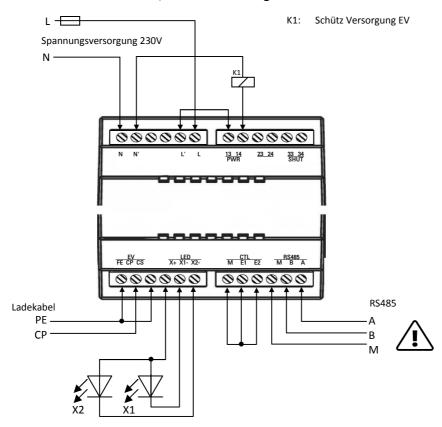
> -2-03 0009 01 F



# Anschlussbeispiel EVSE 230V mit Steckdose Typ2, mit externem Taster zur Freigabe der Ladung



# Anschlussbeispiel EVSE 230V mit Ladekabel, ohne externe Freigabe





# Auslieferungszustand/Werkseinstellung

Netzwerkadresse 0 Default-Ladestrom I<sub>default</sub> 6A

# **Anzeige Firmware**

Beim Einschalten der Spannungsversorgung wird die aktuelle Version der Firmware Vx.y über X1 und X2 durch Blinkcode angezeigt (X1  $\Rightarrow$  x, X2  $\Rightarrow$  y)

# Lastmanagement

Der maximale Ladestrom I<sub>cmax</sub> kann während des Ladevorgangs über die serielle Schnittstelle geändert werden. Der verfügbare Ladestrom I<sub>C</sub> wird automatisch auf den niedrigsten Wert von I<sub>default</sub>, I<sub>cmax</sub> und dem Nennstrom des Ladekabels (definiert über den Widerstand CS zwischen CS und FE) gesetzt.

Nach einem Reset ist der I<sub>cmax</sub> gleich I<sub>default</sub>.

# **Fehleranzeige**

Die verschiedenen Fehler (Ladezustand E) werden durch unterschiedliche Blinksequenzen der angeschlossenen LED angezeigt.

Fehler ERRFAN	Blinksequenz $ \begin{array}{c ccccc}  & & & & & & & & & & & & & & & & & & &$	Mögliche Ursache Ladung mit Belüftung durch EV angefordert; keine Belüftung vorhanden
ERREV	$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1$	Kurzschluss zwischen PE und CP Fehler Beschaltung Fahrzeugsteckdose
ERRSHT	$\begin{array}{c c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\$	Verriegelung Typ 2-Steckdose fehlerhaft
ERRCS	$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1$	Fehler CS-Anschluss Widerstand zwischen CS und FE zu hoch

-4-03 0009 01 F



# Ablauf Ladevorgang (ab Firmware V2.7)

Der Ablauf des Ladevorgangs entspricht IEC 61851-1 Ed. 2 Mode 3:  $A \Rightarrow B1 \Rightarrow B2 \Rightarrow C \Rightarrow B' \Rightarrow A$ 

Zustand	X1	X2	K1	К3	СР	Beschreibung
А	- 1	V	Aus	Aus	An	<ul><li>Modul wartet auf den Anschluss eines EV</li><li>X1 leuchtet alle 5s kurz auf</li></ul>
B1.1	- \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \		Aus	Aus	An	<ul> <li>EV erkannt</li> <li>Warten auf Freigabeimpuls an E1</li> <li>Hinweis:</li> <li>Alternativ kann E1 permanent mit M verbunden werden</li> </ul>
B1.2	- \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \		Aus	Ein	An	Warten bis bBreakCharge-flag gelöscht ist  Hinweis: Flag kann mit RS485-Befehlen gesetzt/gelöscht werden Default ist das flag gelöscht
B2		V	Aus	Ein	PWM	<ul> <li>Modul teilt dem EV den verfügbaren Ladestrom (begrenzt durch Default-Ladestrom und Nennstrom Ladekabel) durch entsprechende PWM über CP mit</li> <li>Modul wartet auf Ladungsanforderung durch EV</li> </ul>
С	$\overline{\mathbb{V}}$		Ein	Ein	PWM	EV fordert Ladung ohne Belüftung an
B'	V		Aus	Ein	PWM	<ul> <li>Ladung wurde durch EV beendet/unterbrochen</li> <li>Modul teilt dem EV den verfügbaren Ladestrom durch entsprechende PWM über CP mit</li> <li>Modul wartet auf Trennung des EV oder Fortsetzung des Ladevorgangs</li> </ul>
E	- 1	-	Aus	Aus	Aus	Fehlerzustand Wechsel nach A automatisch nach 30s
A'	-		Aus	Aus	Aus	<ul> <li>CP aus (PWM 0%)</li> <li>X1 leuchtet alle 2,5s auf</li> <li>EV wird nicht erkannt</li> <li>Hinweis:</li> <li>A' kann nur mit RS485-Befehl erreicht und verlassen werden</li> </ul>

Wird während des Ladevorgangs das EV getrennt oder die PE-Verbindung zwischen EV und Modul unterbrochen geht das Modul automatisch in den Zustand A.

Zustand D wird nicht unterstützt.

### Kommunikation

Befehle an das Modul müssen mit <CR><LF> abgeschlossen werden.

Antworten des Moduls sind mit <CR><LF> abgeschlossen

Adresse des Moduls (Adresse 0 spricht alle Module im Netzwerk an!) n

Μ nur im Zustand MANUAL (automatischer Ladevorgang deaktiviert) verfügbar

nur im Zustand A verfügbar Α

Funktion siehe Anhang A Modes siehe Anhang B

> -5-03 0009 01 F



# **EVCC Installation and User Guide (V2.7 and later)**

### Description

The EVCC module controls the power-supply of an electric vehicle (EV) while charging at a supply equipment (EVSE). The communication between EV and EVSE complies with IEC 61851-1 Mode 3.

Potential-free switching contacts are used for load control (EV power-supply) and locking-device (for type 2 socket-outlet).

Two external LEDs can be connected without additional resistors and indicate the present system status. Default and available charging current can be set via the RS485 serial interface. The available charging current can be changed while charging, limited by the default current and the rated current of the charging cable (type 2 socket-outlet only).

Start of the charging process and monitoring of the locking mechanism of the socket outlet are controlled by external switches directly connected to the module.

Using the RS485-interface several EVCC can be connected as network with an individual address assigned to each module.

Technical data

Rated voltage 230V @ 50Hz or 115V @ 60Hz Rated current  $20mA_{eff}$  (230V) or  $40mA_{eff}$  (115V)

Ambient temperature (storage) -30 ... 85°C -25 ... 50°C Ambient temperature (operation)

Relative humidity 10 ... 90% (no condensation)

Protection rating Ш Overvoltage category Ш IP20 IP rating 2 Degree of pollution

Housing 4HP, 35mm mounting rail

Connections Screw terminals, max. 2.5mm², max. 0.6 Nm

Rated power of relay contacts  $230V_{eff}$  3A resistive (cos $\Phi$  =1)

Relay contacts must be protected against overload

LED output switching current Max. 10mA

Fuse 2AT internal, primary, not replaceable

RS485, 38400Bd, 8 data bits, 1 stop bit, no parity Serial interface

No internal termination; use 120 $\Omega$ -resistor to terminate both ends of

network!

**WARNING:** 

No galvanic isolation

Terminal M is internally connected to FE

-6-03 0009 01 F



# **EC Declaration of Conformity**

Module EVCC meets the requirements of the following EC applied standards

2006/95/EC Low voltage directive

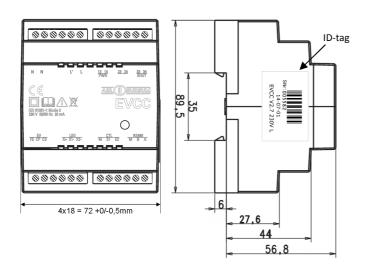
2004/108/EC **EMC** directive

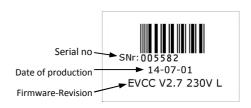
EN 61000-6-2 Immunity for industrial environments

EN 61000-6-3 Emission standard for residential, commercial and light industrial environments

EN 60950-1 Information technology equipment - Safety

### Dimensions

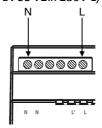




### **Terminal assignment**

**Terminal Function** 

L, N Mains supply Line and Neutral (ID-tag EVCC V2.x 230V L)



L', N' Ľ Internal mains supply, connected to L by internal 2A-fuse.

Do not connect to mains directly

Connected to N internally

13, 14 Relay contact for power supply of EV (PWR) 23, 24 Relay contact (preserved – do not connect)

33, 34 Relay contact for power supply of locking device of type 2 socket-outlet (SHUT)

FE PE-connection to socket-outlet resp. charging cable CP CP-connection to socket-outlet resp. charging cable

CS CS-connection to socket-outlet X+ +12V-terminal for LED-indicators Cathode of LED-indicator X1 resp. X2 X1-, X2-Μ Common ground for input E1 und E2

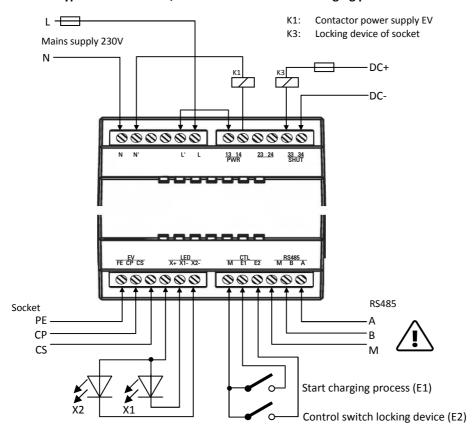
E1 Input to start charging process; process cannot be stopped by opening this input (V2.5 or

E2 Input for control switch of locking device of type 2 socket-outlet

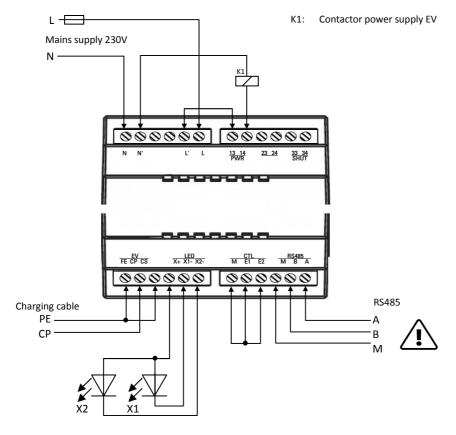
M,B,A RS485-interface



# Example EVSE 230V with type 2 socket-outlet, external switch to start charging process



# Example EVSE 230V with charging-cable, without external start of charging process





# **Factory settings**

Network address 0 Default current I<sub>default</sub> 6A

### **Indication firmware**

Immediately after power-on X1 and X2 indicate present firmware Vx.y by flashing (X1  $\Rightarrow$  x, X2  $\Rightarrow$  y)

# Load management

The maximum charging current  $I_{cmax}$  may be modified during charging via RS485.

The available current  $I_C$  is automatically set to the lowest value of  $I_{defaulb}$ ,  $I_{cmax}$  and rated current of charging cable;  $I_{Cis}$  communicated to the EV by PWM on CP-line

After reset  $I_{cmax}$  is set to  $I_{default}$ .

# **Indication of error**

The different types of error (charging state E) are indicated by individual flash-sequences of connected LEDs.

Error ERRFAN	Flash-sequence $ \begin{array}{ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	Possible root cause EV requested external ventilation for charging, although there is no external ventilation available
ERREV	$-\underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix}} - \underbrace{\begin{pmatrix}$	Short-circuit of PE and CP Internal error of EV socket-inlet
ERRSHT	$\begin{array}{c c} & & & \\ \hline - & & \\ \hline \end{array}$	Malfunction of locking device of type 2 socket- outlet
ERRCS	$\begin{array}{c c} - \begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix} & - \begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix} & - \begin{pmatrix} x_1 \\ y \end{pmatrix} & - \begin{pmatrix} x_2 \\ y \end{pmatrix} & - \begin{pmatrix} x$	Malfunction of CS-connection Resistance between FE and CS too high



# Charging procedure (Firmware V2.7 and later)

Procedure of charging complies with IEC 61851-1 Ed. 2 Mode 3: A  $\Rightarrow$  B1  $\Rightarrow$  B2  $\Rightarrow$  C  $\Rightarrow$  B'  $\Rightarrow$  A

State	X1	X2	K1	К3	CP	Description
A	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	V	Off	Off	On	<ul><li>Module waiting for connection of an EV</li><li>X1 flashing each 5s</li></ul>
B1.1	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	V	Off	Off	ON	<ul> <li>Connected EV detected</li> <li>Waiting for enable-impulse at E1</li> <li>Remark:</li> <li>As alternative E1 may be connected to M permanently</li> </ul>
B1.2		V	Off	On	ON	Waiting for bBreakCharge-flag cleared  Remark: Flag can be set/cleared by RS485-commands Flag is cleared per default
B2			Off	On	PWM	<ul> <li>Available current (limited by default-current and rated current of charging cable) transmitted from module to EV by corresponding duty cycle via CP</li> <li>Module waiting for request for charging by EV</li> </ul>
С	V	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	On	On	PWM	Request for charging without ventilation by EV
B'	V		Off	On	PWM	<ul> <li>Charging stopped by EV</li> <li>Available current transmitted from module to EV by corresponding duty cycle via CP</li> <li>Module waiting for disconnection of cable or new request for charging by EV</li> </ul>
E	- 1	- 1	Off	Off	Off	Error Jump to A automatically after 30s
A'			Off	Off	Off	<ul> <li>X1 flashing each 2,5s</li> <li>No detection of EV</li> <li>Remark:</li> <li>Jump to A'/from A' only by RS485-command</li> </ul>

### Remark:

Disconnection of EV or interruption of PE-line between EV and module during charging leads to status A immediately. State D not supported.

### Communication

Commands must end with <CR><LF>.

Answers sent by the module end with <CR><LF>.

n module address (address 0 contacts all modules within the network!)

M in state MANUAL available only

A in state A available only

For functions refer to attachment A

For modes refer to attachment B



Function		PC⇒EVCC	EVCC⇒PC	Parameter xxxx
Reset	AM	!n 00 1111	2700-710	Turumeter Associ
Get revision of firmware	Aivi	!n 01	>n 01 Vx.y	Vx.y Firmware Rev.
		!n 02	-	
Get mode			>n 02 xxxx	Refer to attachment B
Switch mode to MANUAL	A	!n 03	>n 03	xxxx is sum of
Get status of output		!n 04	>n 04 xxxx	0000 all outputs are off 0001 LED1 on 0002 LED2 on 0004 K1 on 0008 K2 on 0016 K3 on 0032 CP high-side-driver on 0064 CP low-side-driver on
Set output	М	!n 05 xxxx	>n 05	0001 LED1 0002 LED2 0004 K1 0008 do not use 0016 K3 0032 CP high-side-driver 0064 CP high-side-driver
Clear output	М	!n 06 xxxx	>n 06	0001 LED1 0002 LED2 0004 K1 0008 do not use 0016 K3 0032 CP high-side-driver 0064 CP high-side-driver
Get ADC-value of pos. U <sub>CP</sub>		!n 07	>n 07 xxxx	U = 0.017 × xxxx [V]
Get ADC-value of neg. U <sub>CP</sub>		!n 08	>n 08 xxxx	U = 0.017 × xxxx [V]
Get ADC-value of U <sub>cs</sub>		!n 09	>n 09 xxxx	00001023
Get status of input		!n 10	>n 10 xxxx	0000 none active 0001 E1 active 0002 E2 active 0003 E1 & E2 active
Get I <sub>C</sub>		!n 11	>n 11 xxxx	xxxx is PWM scaled 0.1% I <sub>C</sub> = PWM×0.6A resp. (PWM-64)×2.5A
Set I <sub>cmax</sub>		!n 12 xxxx	>n 12	0000 6A 0001 10A 0002 13A 0003 16A 0004 20A 0005 30A 0006 32A 0007 63A 0008 70A 0009 80A 0010 l <sub>default</sub> 00800970 PWM value 8%97% 0999 charging not allowed (99%)
Switch PWM on	М	!n 13	>n 13	



Function		PC⇒EVCC	EVCC⇒PC	Parameter xxxx
Set I <sub>default</sub>	М	!n 15 xxxx	>n 15	0000 6A 0001 10A 0002 13A 0003 16A 0004 20A 0005 30A 0006 32A 0007 63A 0008 70A 0009 80A 00800970 PWM value 8%97% PWM = I <sub>default</sub> /0.6A resp. PWM = 64 + I <sub>default</sub> /2.5A
Set address of device	М	!n 22 111x	>n 22	Address 18
Get address of device		!n 23	>n 23 000x	Address 18
Load factory settings and reset device	М	!n 24 1111	>n 01 Vx.y	Vx.y Firmware Rev.
Stop charging/leave MANUAL- mode (Jump to A)		!n 25	>n 25	
Get I <sub>default</sub>		!n 26	>n 26 xxxx	xxxx is PWM scaled 0.1% I <sub>default</sub> = PWM×0.6A resp. (PWM-64)×2.5A
Set bBreakCharge-flag		!n 27	>n 27	
Clear bBreakCharge-flag		!n 28	>n 28	
Get bBreakCharge-flag		!n 29	>n 29 xxxx	0000 bBreakCharge=0 0001 bBreakCharge=1
Jump to A'		!n 30	>n 30	
Restart/Jump to OFF (enabled only in A')		!n 31	>n 31	



State	Mode
A1	0000
B1.1	0064→0012→0001
B1.2	0002→0013→0003
В2	$0065 \rightarrow 0066 \rightarrow 0067 \rightarrow 0004$ (before 1 <sup>st</sup> charging)
B'	0068→0009 (charging interrupted by EV)
С	0005
D	0006
A2	0015→0016→0000 (EV disconnected after charging)
E	0033
E	0035
E	0037
E	0039
A'	0017

Code-sequence A→B2 (EV connected, E1-FE connected, bBreakCharge-flag cleared)  $0000 \! \to \! 0064 \! \to \! 0012 \! \to \! 0001 \! \to \! 0002 \! \to \! 0013 \! \to \! 0003 \! \to \! 0065 \! \to \! 0066 \! \to \! 0067 \! \to \! 0004$ 

Code-sequence B2→C (charging requested by EV) 0004→0005

Code-sequence  $C \rightarrow B'$  (charging interrupted by EV) 0005 \rightarrow 0068 \rightarrow 0009

Code-sequence B'→A (EV disconnected after charging interrupted) 0009 > 0015 > 0016 > 0000