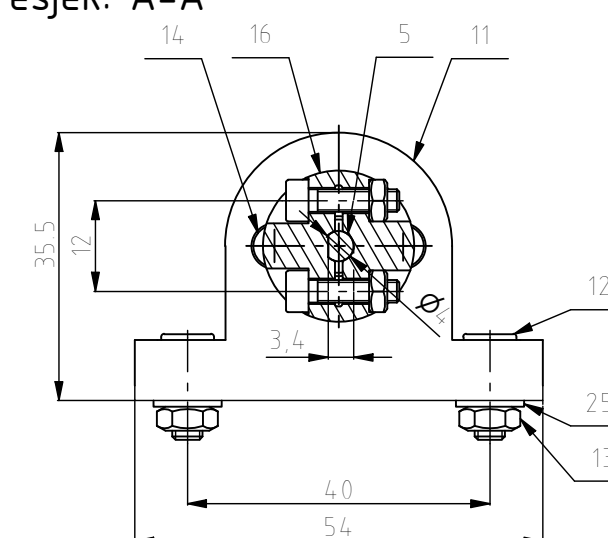


Presjek: A-A



25	Podloška 125	6	DIN 125 - A 4,3	S235	Ø4,3x1	0,000 kg
24	Ugradbena matica	2	BN 1052	CuZn 15	M4x8	0,000 kg
23	Imbus vijak s upuštenom glavom	2	DIN 7991 - M3x12	8,8	M3x12	0,001 kg
22	Poklopac	1	MRP-01-01	PLA	Ø25x7	0,003 kg
21	Podloška 433	1	DIN 433 - 6,4	S235	Ø6,4x1	0,001 kg
20	Odstojnik 3,7	1	MRP-01-09	PLA	Ø11/Ø8x3,7	0,000 kg
19	Nosač ležaja B	1	MRP-01-08	PLA	Ø22x6	0,001 kg
18	Matica M8	1	DIN 555-5 - M8	8	M8x6,5	0,005 kg
17	Kuglični ležaj 6	1	DIN 625 T1 - 619/6		Ø15/Ø6x5	0,004 kg
16	Spojka motora	1	MRP-02-00		Ø20x35	0,011 kg
15	Šasija robota B	1	Pioneer 2DX	S235		0,024 kg
14	Imbus vijak 8	2	DIN 912 - M3x6x	8,8	M3x6	0,001 kg
13	Matica M4	2	DIN 934 - M4x0,7	8	M4x5	0,001 kg
12	Imbus vijak 10	4	DIN 912 - M4x10	8,8	M4x10	0,002 kg
11	Nosač motora	1	MRP-01-07	PLA	54x20x33,5	0,009 kg
10	Odstojnik 5.1	1	MRP-01-06	PLA	Ø11/Ø8x5,1	0,000 kg
9	Osigurač ležaja	1	MRP-01-05	PLA	Ø22x%16x1,5	0,000 kg
8	Nosač ležaja A	1	MRP-01-04	PLA	53x35x8,5	0,008 kg
7	Naponski zatik	2	DIN EN ISO 8752 - 2x20	X20Cr13	Ø2x20	0,000 kg
6	Kuglični ležaj 8	1	DIN 625 SKF - SKF 619/8		Ø19/Ø8x6	0,007 kg
5	Elektromotor	1	Polulu 4845		Ø25x49	0,033 kg
4	Šasija robota A	1	Pioneer 2DX	S235	Ø30x2	0,053 kg
3	Adapter kotača	1	MRP-01-03	PLA	Ø20x35	0,005 kg
2	Vratilo kotača	1	MRP-01-02	X10CrNi18-8	Ø8x187	0,032 kg
1	Kotač	1	Pioneer 2DX		Ø165x40	0,358 kg
Poz	Naziv dijela	Kom	Crtež broj Norma Proizvo ač	Materijal	Sirove dimenzije	Masa

ISO-TOL

Ø6IT7/g7

0.026

0.005

Ø8IT7/g7

0.029

0.005

Datum

Ime i prezime

Potpis

Projektirao

Razradio

Crtao

Pregledao

8.9.2022

8.9.2022

8.9.2022

Luka Grden

Luka Grden

Luka Grden

Tolerancije slobodnih mjera prema normi ISO 2768 - m

Materijal:

Masa:

Naziv:

Pozicija

Format: A2

Mjerilo:

Pogonski sustav robota

Listova: 1

M1 : 1

Crtež broj: MRP-01-00

List: 1

FSB