Infoprojekt - Schräger Wurf

Lukas Kaufmann Christina Meinert

Grundlegende Gleichung

Die Bahnkurve des schiefen Wurfes ohne Reibung ist parametrisiert durch

$$y(x) = x \tan(\theta) - \frac{g}{2 \cdot v^2 \cdot \cos^2(\theta)} x^2 \tag{1}$$

- θ Abwurfwinkel
- v Abwurfgeschwindigkeit

Grundlegende Gleichungen II

Der schiefe Wurf mit Reibung (*Stokesche Reibung*) folgt den beiden Differentialgleichungen

$$\ddot{x}(t) + \frac{k}{m}\dot{x}(t) = 0 \tag{2}$$

und

$$\ddot{y}(t) + \frac{k}{m}\dot{y}(t) + g = 0 \tag{3}$$

 $k = 6\pi \eta r$

⇒ Bewegungsgleichungen sind entkoppelt!

Grundlegende Gleichungen III

Mit den Randbedingungen $\dot{x}(0) = v_x, x(0) = 0, \dot{y}(0) = v_y$ und y(0) = 0 erhält man die Lösungen

$$x(t) = \frac{m \cdot v_{x}}{k} \left(1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right)$$

und

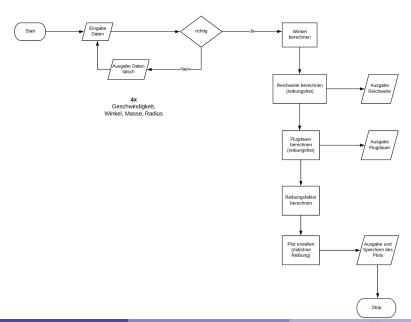
$$y(t) = -\frac{mg}{k}t + \left(v_y + \frac{mg}{k}\right)\left(1 - e^{-\frac{k}{m}t}\right)$$

Damit ergibt sich

$$y(x) = \frac{m^2g}{k^2} + \ln\left[1 - \frac{k}{m \cdot v_x} \cdot x\right] + \left(v_y + \frac{mg}{k}\right) \frac{x}{v_x}$$

als Flugbahn des Wurfes unter Einwirkung der Reibung.

Flussdiagramm



Code I

```
int main () {

double v, w, wRad, m, r;

///Eingabe der erforderlichen Daten
cout << "Gib eine Abwurfgeschwindigkeit [m/s] ein: " << endl;
cin >> v;
while (v <= 0) {
cout << "Du wirfst deine Kugel nach hinten. Hast du vorher geschaut, ob da jemand
steht? Bitte korrigiere deine Eingabe der Geschwindigkeit!" << endl;
cin >> v;
}
```

mainWurf.cpp

Code II

```
#include "statischeDaten.hpp"
#include "math.h"

statischeDaten::statischeDaten(){
}

statischeDaten::"statischeDaten(){
}

// statischeDaten::"statischeDaten(){
}

/// wurfweite berechnen:
double statischeDaten::reichweite(double v, double w){
return ( (v*v)/9.81 * sin(2*w) );
}

/// Flugdauer berechnen:
double statischeDaten::flugdauer(double v, double w){
return (2/9.81 * v * sin(w));
}
```

statischeDaten.cpp

Code III

```
///Berechnung der Reichweite des reibungsfreien Wurfes
statischeDaten d;
cout << "Reichweite des Wurfes (ohne Reibung): ";
cout << d.reichweite(v, wRad) << endl;

///Berechnung der Flugdauer des reibungsfreien Wurfes
statischeDaten t;
cout << "Dauer des Wurfes(ohne Reibung): ";
cout << t.flugdauer(v, wRad) << endl;

///Plotten der Bahnkurve mit den eingegebenen Parametern
bahnkurve s;
s.plot(v, wRad, m, r);
```

mainWurf.cpp

Code IV

```
TApplication *a1 = new TApplication("a1", 0, 0);
  TCanvas *c1 = new TCanvas("c1", "Bahnkurven", 750, 500);
  TF1 *f1 = new TF1("f1", "x * tan([1]) - [2]/(2*[0]*[0]*cos([1])*cos([1])) *x*x", 0., d);
  f1->SetParameter(0, v); f1->SetParameter(1, w); f1->SetParameter(2, g);
  double k = (6 * M_PI * 17.1 * 0.000001 * r/m):
9 TF1 *f2 = new TF1("f2","[2]/([3]*[3])*log(1 - [3]/[0] *x)+([1] + [2]/[3])*x/[0]", 0., d);
10 f2->SetParameter(0, vx); f2->SetParameter(1, vy);
11 f2->SetParameter(2, g); f2->SetParameter(3, k);
12 f2->SetLineColor(4);
13 f1->SetTitle("Bahnkurven");
14 f1->Draw("c1");
15 f2->Draw("same");
16
17 auto legend = new TLegend (0.1, 0.7, 0.48, 0.9);
18 legend -> SetHeader ("LEGENDE", "C");
19 legend->AddEntry(f1, "Bahnkurve ohne Reibung", "L");
20 legend->AddEntry(f2, "Bahnkurve mit Reibung", "L");
21 legend -> Draw ("same");
23 c1->Update();
24 c1->Draw();
25 c1—>SaveAs("plot.png");
26
27 a1->Run();
```

bahnkurve.cpp

Plot

Bahnkurven

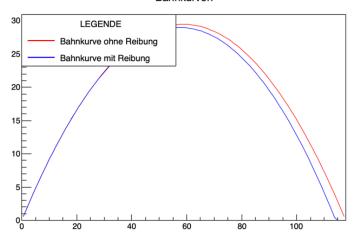


Figure: v=34m/s, w=45Grad, m=0.01kg, r=0.3m

Fazit

- (Eigenständiges) Lösen von Programmierfehlern
- teamorientierte Arbeitsweise beim Coden (z.B. Umgang mit GitHub)
- Einblick in die Verwendung von Programmen in der Physik (Was ist möglich/sinnvoll?)
- Probleme über das reine Programmieren hinaus