Requisitos Funcionais e Não Funcionais – Veículo Autoquiado

Sistemas Embarcados ELF74 - UTFPR

Lucas Felipe Kavada Tanaka

Requisitos Funcionais:

- 1. O veículo autoguiado não pode deixar a pista;
- 2. O veículo autoquiado deverá realizar as curvas sem intervenção do usuário:
- 3. O veículo autoguiado deverá permitir que o usuário pare o veículo a qualquer momento;
- 4. O veículo autoguiado deverá permitir que o usuário aumente ou diminua a velocidade do veículo, respeitando a velocidade máxima;
- 5. O veículo autoquiado deverá ser comunicado por meio da interface UART;
- 6. O veículo autoguiado deverá garantir que o veículo não bata em nenhum obstáculo da pista.

• Requisitos não Funcionais:

- 1. Código deve ser desenvolvido na linguagem C;
- 2. O RTOS deverá utilizar o Keil RTX5;
- 3. Microcontrolador utilizado deverá ser a TIVA EK-TM4C1294XL;
- 4. O baud rate de comunicação entre a interface serial e o microcontrolador deverá 115200 bps;
- O veículo autoguiado deverá aumentar a velocidade do veículo caso já esteja em movimento;
- 6. O veículo deverá estar no centro caso não haja obstáculos.