

Sprawozdanie z zadania NUM2

Lukasz Kowalik

1 Polecenie

Zadanie numeryczne NUM2:

Dane są macierze

$$A_1 = \begin{pmatrix} 5.8267103432 & 1.0419816676 & 0.4517861296 & -0.2246976350 & 0.7150286064 \\ 1.0419816676 & 5.8150823499 & -0.8642832971 & 0.6610711416 & -0.3874139415 \\ 0.4517861296 & -0.8642832971 & 1.5136472691 & -0.8512078774 & 0.6771688230 \\ -0.2246976350 & 0.6610711416 & -0.8512078774 & 5.3014166511 & 0.5228116055 \\ 0.7150286064 & -0.3874139415 & 0.6771688230 & 0.5228116055 & 3.5431433879 \end{pmatrix}$$

oraz

$$A_2 = \begin{pmatrix} 5.4763986379 & 1.6846933459 & 0.3136661779 & -1.0597154562 & 0.0083249547 \\ 1.6846933459 & 4.6359087874 & -0.6108766748 & 2.1930659258 & 0.9091647433 \\ 0.3136661779 & -0.6108766748 & 1.4591897081 & -1.1804364456 & 0.3985316185 \\ -1.0597154562 & 2.1930659258 & -1.1804364456 & 3.3110327980 & -1.1617171573 \\ 0.0083249547 & 0.9091647433 & 0.3985316185 & -1.1617171573 & 2.1174700695 \end{pmatrix}$$

Zdefiniujmy wektor

$$b = \begin{pmatrix} -2.8634904630 \\ -4.8216733374 \\ -4.2958468309 \\ -0.0877703331 \\ -2.0223464006 \end{pmatrix}$$

Używając wybranego pakietu algebry komputerowej lub biblioteki numerycznej, rozwiąż równania macierzowe $A_i y = b$ dla $i = 1, 2$. Ponadto, rozwiąż analogiczne równania z zaburzonym wektorem wyrazów wolnych, $A_i y = b + \Delta b$. Zaburzenie Δb wygeneruj jako losowy wektor o małej normie euklidesowej (np. $\|\Delta b\|_2 \approx 10^{-6}$). Przeanalizuj jak wyniki dla macierzy A_1 i A_2 zależą od Δb i interpretuj zaobserwowane różnice.

2 Przedstawienie problemu

Celem ćwiczenia jest analiza stabilności numerycznej rozwiązań układów równań liniowych pod wpływem zaburzeń wektora wyrazów wolnych. Dla danej macierzy A oraz wektora wyrazów wolnych b , rozwiązujemy układ równań liniowych $A \cdot y = b$. Następnie wprowadzamy niewielkie zaburzenie Δb do wektora b i ponownie rozwiązujemy układ, analizując, jak zaburzenie wpływa na wynik y .

3 Wstęp

Uwarunkowanie macierzy jest miarą wrażliwości rozwiązania układu równań na zmiany danych wejściowych, takich jak drobne zaburzenia wektora wyrazów wolnych. Macierz dobrze uwarunkowana powoduje niewielkie zmiany w wynikach przy zastosowaniu takich zaburzeń, co zapewnia stabilność numeryczna rozwiązywania. Natomiast macierz źle uwarunkowana może prowadzić do dużych zmian w wynikach w odpowiedzi na drobne zaburzenia, co skutkuje niestabilnością obliczeń.

Uwarunkowanie macierzy można wyrazić za pomocą współczynnika uwarunkowania, zdefiniowanego jako iloczyn normy macierzy oraz normy jej pseudoodwrotności. Wysoki współczynnik uwarunkowania oznacza, że macierz jest źle uwarunkowana i rozwiązania są bardziej podatne na błędy. W kontekście naszego zadania, badanie stabilności rozwiązań dla różnych macierzy pozwala na ocenę ich podatności na zaburzenia oraz na analizie, jak uwarunkowanie wpływa na wyniki.

4 Opis problemu i zastosowany algorytm

Układ równań $A \cdot y = b$ rozwiązano przy użyciu dekompozycji QR z pivotowaniem kolumnowym, która zapewnia stabilność numeryczna przy rozwiązywaniu układów równań z macierzami kwadratowymi. Wektory zaburzeń Δb wygenerowano losowo i skalowano do normy równej 10^{-6} , aby zbadać reakcję układu na niewielkie zmiany wektora b . Następnie porównano rozwiązania dla wektora b oraz $b + \Delta b$, analizując różnice między rozwiązaniami.

5 Wyniki

Poniżej przedstawiono wyniki dla dwóch różnych macierzy A_1 i A_2 .

Analiza dla macierzy A_1

- Rozwiązanie dla $A_1 \cdot y = b$ (bez zaburzeń):

$$y = \begin{bmatrix} 0.0255619456 \\ -1.3571428341 \\ -3.9407575215 \\ -0.4889362931 \\ 0.1009780537 \end{bmatrix}$$

- Rozwiązanie dla $A_1 \cdot y = b + \Delta b$ (z zaburzeniem):

$$y_{\text{perturbed}} = \begin{bmatrix} 0.0255620038 \\ -1.3571428369 \\ -3.9407572355 \\ -0.4889361703 \\ 0.1009781392 \end{bmatrix}$$

- Różnica między rozwiązaniami:

$$\Delta y = \begin{bmatrix} 0.0000000581 \\ -0.0000000028 \\ 0.0000002860 \\ 0.0000001228 \\ 0.0000000855 \end{bmatrix}$$

- Norma różnicy: $\|\Delta y\|_2 = 3.2797385629 \times 10^{-7}$

Analiza dla macierzy A_2

- Rozwiązanie dla $A_2 \cdot y = b$ (bez zaburzeń):

$$y = \begin{bmatrix} -0.4087612698 \\ -0.5602964870 \\ -4.1120013043 \\ -1.5242075087 \\ -0.7752067775 \end{bmatrix}$$

- Rozwiązanie dla $A_2 \cdot y = b + \Delta b$ (z zaburzeniem):

$$y_{\text{perturbed}} = \begin{bmatrix} -745.9027252427 \\ 1367.1863971114 \\ -298.0433448242 \\ -1778.5152013238 \\ -1504.7024195809 \end{bmatrix}$$

- Różnica między rozwiązaniami:

$$\Delta y = \begin{bmatrix} -745.4939639729 \\ 1367.7466935984 \\ -293.9313435199 \\ -1776.9909938151 \\ -1503.9272128034 \end{bmatrix}$$

- Norma różnicy: $\|\Delta y\|_2 = 2.8164484651 \times 10^3$

6 Dyskusja

Dla macierzy A_1 uzyskano niewielką zmianę rozwiązania po zaburzeniu wektora b , co jest zgodne z oczekiwaniami dla macierzy dobrze uwarunkowanej. Wynikowe zmiany w wektorze y są proporcjonalne do wielkości zaburzenia, a norma różnicy wynosi $3.2797385629 \times 10^{-7}$, co jest bliskie normie zaburzenia wektora b .

Dla macierzy A_2 , która jest źle uwarunkowana, uzyskano znaczną różnicę w wynikach po zastosowaniu tego samego zaburzenia. Norma różnicy $\|\Delta y\| \approx 2.8164484651 \times 10^3$ jest bardzo duża, co wskazuje, że macierz A_2 amplifikuje nawet drobne zaburzenia danych wejściowych. Wyniki te pokazują, jak uwarunkowanie macierzy wpływa na stabilność numeryczną obliczeń, gdzie źle uwarunkowane macierze prowadzą do niestabilnych wyników.

7 Wnioski

Analiza potwierdziła, że stabilność numeryczna układu równań liniowych zależy od uwarunkowania macierzy A . Macierze dobrze uwarunkowane, jak A_1 , są odporne na niewielkie zaburzenia w wektorze b , natomiast macierze źle uwarunkowane, jak A_2 , wykazują silną reakcję na te zaburzenia. Zastosowanie dekompozycji QR okazało się skuteczne w obliczeniu wyników, lecz dla źle uwarunkowanych macierzy rozwiązania mogą być niestabilne.