

# Analiza Przybliżania Pochodnych Numerycznych Metoda Różnicy Jednostronnej i Centralnej

Łukasz Kowalik

## 1 Wprowadzenie

Celem tego zadania jest przybliżenie pochodnej funkcji  $f(x) = \sin(x^3)$  w punkcie  $x = 0.2$  za pomocą dwóch metod różnicowych: różnicy jednostronnej oraz różnicy centralnej. Problem polega na uzyskaniu dokładnego przybliżenia pochodnej dla różnych wartości kroku  $h$ , przy jednoczesnym uwzględnieniu błędów numerycznych wynikających z ograniczeń precyzji zmiennoprzecinkowej ('float' i 'double'). Porównanie tych dwóch metod pozwala na analizie dokładności, a także wpływu doboru typu danych na wielkość błędu.

Numeryczne obliczanie pochodnych jest kluczowe w sytuacjach, gdy pochodna analityczna jest trudna do uzyskania lub gdy funkcja jest określona tylko przez zbiór punktów. Analiza wpływu wyboru metody oraz typu zmiennoprzecinkowego może być kluczowa dla uzyskania dokładnych wyników.

## 2 Opis Metod

### 2.1 Różnica jednostronna (Forward Difference)

Przybliżenie pochodnej metoda różnicy jednostronnej jest realizowane według wzoru:

$$D_h f(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \quad (1)$$

gdzie  $h$  jest małą wartością kroku. Metoda ta uwzględnia wartości funkcji po jednej stronie punktu  $x$ , co może wpływać na dokładność przybliżenia w porównaniu do metody centralnej.

### 2.2 Różnica centralna (Central Difference)

W przypadku różnicy centralnej, pochodna jest przybliżana według wzoru:

$$D_h f(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} \quad (2)$$

Ta metoda uwzględnia wartości funkcji po obu stronach punktu  $x$ , co zwiększa dokładność przybliżenia, ponieważ próbuje zrównoważyć efekty błędów numerycznych poprzez symetryczne próbki funkcji.

### 3 Implementacja Programów

Dwa programy zostały napisane w języku C++:

- Program NUM1a implementuje różnicę jednostronna, porównując wyniki dla typów ‘float’ i ‘double’.
- Program NUM1b wykorzystuje różnicę centralną, również dla typów ‘float’ i ‘double’.

Obliczane są błędy przybliżonej pochodnej w porównaniu do pochodnej analitycznej, a wyniki są wizualizowane w postaci wykresów log-log za pomocą narzędzia `gnuplot`. Oba programy zapisują wyniki błędów dla kolejnych wartości kroku  $h$  w plikach, które następnie są wykorzystywane do generowania wykresów.

### 4 Analiza Błędu

Ze względu na ograniczoną precyzję reprezentacji zmiennoprzecinkowej, każdy wynik obliczeń numerycznych jest obciążony błędem. Przy użyciu skończonego kroku  $h$ , błędy te stają się bardziej wyraźne. Błędy wynikają zarówno z przybliżenia samej pochodnej, jak i z efektów numerycznych związanych z precyzją typu danych.

Przybliżony błąd dla każdej z metod jest obliczany jako:

$$E(h) = |D_h f(x) - f'(x)| \quad (3)$$

gdzie  $f'(x)$  jest pochodną analityczną, a  $D_h f(x)$  to przybliżenie numeryczne.

Dla typu ‘float’ (32-bitowego) wartości  $h$  wahają się od  $10^{-9}$  do  $10^{-1}$ , podczas gdy dla ‘double’ (64-bitowego) możliwe są mniejsze wartości  $h$  od  $10^{-17}$  do  $10^{-1}$ .

### 5 Wyniki

Dla każdej z metod przeprowadzono eksperymenty, zmieniając krok  $h$  w zadanych zakresach. Wyniki pokazują, że:

- Dla metody różnicy jednostronnej, błędy wykazują minimalne wartości przy określonych krokach  $h$ , po czym zaczynają rosnąć przy bardzo małych wartościach  $h$ , szczególnie dla typu ‘float’.
- Metoda różnicy centralnej wykazuje mniejsze błędy niż różnica jednostronna przy tych samych wartościach  $h$ , co jest zgodne z oczekiwaniami, ponieważ metoda ta efektywniej balansuje błędy numeryczne przy małych wartościach kroku.
- Typ ‘double’ umożliwia uzyskanie dokładniejszych wyników dla mniejszych wartości  $h$  niż ‘float’, co potwierdza jego większą precyzję.

### 6 Dyskusja

Wyniki są zgodne z oczekiwaniami. Metoda różnicy centralnej, dzięki swojemu symetrycznemu charakterowi, zapewnia wyższy poziom dokładności niż różnica jednostronna przy małych wartościach  $h$ . Typ ‘double’, ze względu na większą precyzję, lepiej radzi sobie z bardzo

małymi wartościami  $h$ , podczas gdy ‘float’ szybciej osiąga granice swojej precyzji, co skutkuje wzrostem błędów numerycznych.

Analizując wyniki, zauważono, że błąd pozostaje względnie stabilny w zakresie średnich wartości  $h$  i gwałtownie wzrasta przy bardzo małych wartościach  $h$ , co jest skutkiem zaokrągleń i ograniczeń precyzji reprezentacji zmiennoprzecinkowej.

## 7 Wizualizacja Wyników

Na poniższych wykresach przedstawiono zależność błędu  $E(h)$  od wartości kroku  $h$  dla obu metod (różnicy jednostronnej i centralnej) oraz dla typów ‘float’ i ‘double’.

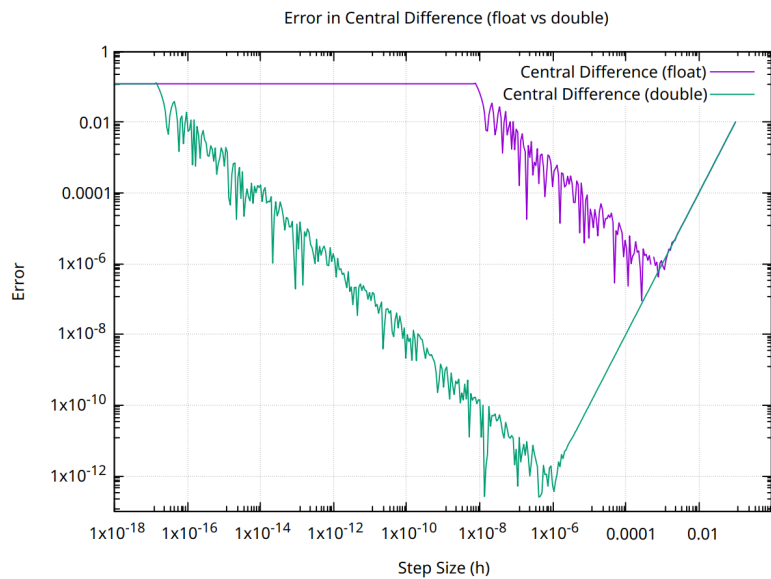


Figure 1: Zależność błędu od kroku  $h$  dla różnicy centralnej (float vs. double)

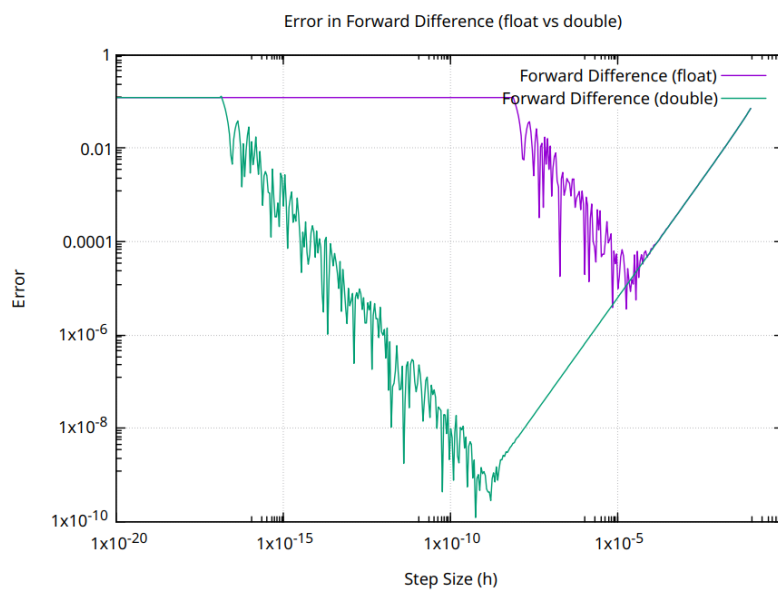


Figure 2: Zależność błędu od kroku  $h$  dla różnicy jednostronnej (float vs. double)

## 8 Wnioski

- Różnica centralna jest bardziej dokładna niż różnica jednostronna, szczególnie przy małych wartościach  $h$ , ze względu na symetryczne wykorzystanie wartości funkcji.
- Typ ‘double’ jest bardziej odpowiedni dla obliczeń wymagających mniejszego kroku  $h$ , zapewniając mniejsze błędy niż ‘float’.
- Istnieje optymalna wartość  $h$  dla każdej z metod, przy której błąd jest minimalny; zarówno zbyt małe, jak i zbyt duże wartości  $h$  prowadzi do większych błędów.

Obie metody mają swoje zastosowania w zależności od wymagań precyzji oraz dostępnych zasobów obliczeniowych. Wyniki te podkreślają znaczenie właściwego doboru metody różnicowej oraz typu zmiennoprzecinkowego w obliczeniach numerycznych.