GDA & Naive Bayes

Patryk Krukowski

Politechnika Wrocławska Wydział Matematyki

29 kwietnia 2021

Spis treści

- Wstęp
- 2 Wielowymiarowy rozkład normalny powtórzenie wiadomości
- **3** GDA
- Maive Bayes

Rozważmy problem klasyfikacyjny dla ciągłych obserwacji.

Rozważmy problem klasyfikacyjny dla ciągłych obserwacji. Pomysły, jak do niego podejść:

Regresja logistyczna

Rozważmy problem klasyfikacyjny dla ciągłych obserwacji. Pomysły, jak do niego podejść:

- Regresja logistyczna
- Perceptron

Rozważmy problem klasyfikacyjny dla ciągłych obserwacji. Pomysły, jak do niego podejść:

- Regresja logistyczna
- Perceptron

Zestaw takich algorytmów, które starają się dopasować pewną hiperpłaszczyznę rozdzielającą skupiska punktów pod warunkiem, że dysponujemy pewnymi obserwacjami ze zbioru uczącego, nazywamy discriminative learning algorithms.

Rozważmy problem klasyfikacyjny dla ciągłych obserwacji. Pomysły, jak do niego podejść:

- Regresja logistyczna
- Perceptron

Zestaw takich algorytmów, które starają się dopasować pewną hiperpłaszczyznę rozdzielającą skupiska punktów pod warunkiem, że dysponujemy pewnymi obserwacjami ze zbioru uczącego, nazywamy discriminative learning algorithms. Przeciwwagą do tych algorytmów są generative learning algorithms.

Główną ideą algorytmów typu generative jest stworzenie k (liczba klas) 'osobnych' modeli do tych skupisk, a następnie, biorąc nowe obserwacje, dopasowujemy je do odpowiednich grup.

Główną ideą algorytmów typu generative jest stworzenie k (liczba klas) 'osobnych' modeli do tych skupisk, a następnie, biorąc nowe obserwacje, dopasowujemy je do odpowiednich grup. Formalnie: algorytmy te uczą P(x|y) oraz P(y).

Główną ideą algorytmów typu generative jest stworzenie k (liczba klas) 'osobnych' modeli do tych skupisk, a następnie, biorąc nowe obserwacje, dopasowujemy je do odpowiednich grup. Formalnie: algorytmy te uczą P(x|y) oraz P(y).

Prawdopodoieństwo warunkowe można łatwo zamienić, używając wzoru Bayesa:

$$P(y|x) = \frac{P(x|y) P(y)}{P(x)},$$

gdzie

$$P(x) = \sum_{j=1}^{k} P(x|y=j) P(y=j).$$

Wielowymiarowy rozkład normalny - powtórzenie wiadomości

Gęstość wielowymiarowego rozkładu normalnego definujemy jako:

Wielowymiarowy rozkład normalny - powtórzenie wiadomości

Gęstość wielowymiarowego rozkładu normalnego definujemy jako:

$$p(x; \mu, \Sigma) := \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2}(x - \mu)^{T} \Sigma^{-1}(x - \mu)\right),$$

gdzie μ to średnia, a Σ to macierz kowariancji.

Wielowymiarowy rozkład normalny - powtórzenie wiadomości

Gęstość wielowymiarowego rozkładu normalnego definujemy jako:

$$p\left(x;\mu,\Sigma\right) := \frac{1}{\left(2\pi\right)^{\frac{d}{2}}\left|\Sigma\right|^{\frac{1}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2}\left(x-\mu\right)^{T}\Sigma^{-1}\left(x-\mu\right)\right),$$

gdzie μ to średnia, a Σ to macierz kowariancji. Przykłady - Jupyter.

GDA to skrót od Gaussian Discriminant Analysis. Z GDA wyróżniamy kolejne dwa modele: QDA, LDA. My się skoncentrujemy na LDA. Ponadto o modelu LDA zakładamy, że mamy rozkład warunkowy $x|y \sim \mathcal{N}\left(\mu_{Y}, \Sigma\right)$

GDA to skrót od Gaussian Discriminant Analysis. Z GDA wyróżniamy kolejne dwa modele: QDA, LDA. My się skoncentrujemy na LDA. Ponadto o modelu LDA zakładamy, że mamy rozkład warunkowy $x|y \sim \mathcal{N}\left(\mu_{Y}, \Sigma\right)$

$$\begin{split} p\left(x|y=k\right) &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2} \left(x-\eta_k\right)^T \Sigma^{-1} \left(x-\eta_k\right)\right), \\ y &\sim \textit{Beronulli}\left(\phi\right) \end{split}$$

GDA,

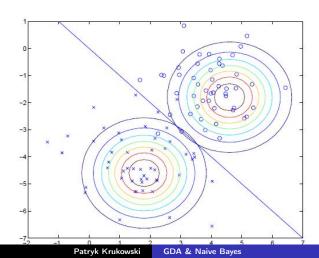
GDA to skrót od Gaussian Discriminant Analysis. Z GDA wyróżniamy kolejne dwa modele: QDA, LDA. My się skoncentrujemy na LDA. Ponadto o modelu LDA zakładamy, że mamy rozkład warunkowy $x|y \sim \mathcal{N}\left(\mu_{Y}, \Sigma\right)$

$$\begin{split} p\left(x|y=k\right) &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}} \left|\Sigma\right|^{\frac{1}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2}\left(x-\eta_k\right)^T \Sigma^{-1}\left(x-\eta_k\right)\right), \\ y &\sim \textit{Beronulli}\left(\phi\right) \end{split}$$

gdzie η_k to średnia (wektor) dla x. Parametry $\phi, \Sigma, \mu_1, \mu_1, \dots, \mu_k$ szacujemy, używając metody największej wiarogodności.

Co tak naprawdę robi LDA?

Co tak naprawdę robi LDA?



Implementacja w Pythonie na przykładzie zbioru danych dotyczących irysów - Jupyter.

Dygresja - czy GDA i regresja logistyczna mają ze sobą coś wspólnego? Mówi nam o tym następujący fakt (przypadek binarny!)

Fakt

$$p(y = 1|x; \phi, \Sigma, \mu_0, \mu_1) = \frac{1}{1 + exp(-\theta^T x)}$$

GDA,

Dygresja - czy GDA i regresja logistyczna mają ze sobą coś wspólnego? Mówi nam o tym następujący fakt (przypadek binarny!)

Fakt

$$p(y = 1|x; \phi, \Sigma, \mu_0, \mu_1) = \frac{1}{1 + exp(-\theta^T x)}$$

Dowód-szkic.

Rozpisujemy wyrażenie z faktu za pomocą wzoru Bayesa. Dzielimy licznik i mianownik ułamka przez licznik i w efekcie dostajemy żądaną postać z parametrem θ , która będzie funkcją parametrów $\phi, \Sigma, \mu_0, \mu_1$.

Dlaczego funkcją decyzyjną w LDA jest jest właśnie funkcja liniowa?

Dlaczego funkcją decyzyjną w LDA jest jest właśnie funkcja liniowa? Oznaczmy $\pi_k = p(y = k)$. Mamy

$$p(y = k|x) = \frac{f_k(x)\pi_k}{p(x)},$$

gdzie $f(\cdot)$ jest gęstością standardowego rozkładu normalnego.

Dlaczego funkcją decyzyjną w LDA jest jest właśnie funkcja liniowa? Oznaczmy $\pi_k = p(y = k)$. Mamy

$$p(y = k|x) = \frac{f_k(x)\pi_k}{p(x)},$$

gdzie $f(\cdot)$ jest gęstością standardowego rozkładu normalnego.

$$\log p(y = k|x) = C + \log \pi_k - \frac{1}{2}(x - \eta_k)^T \Sigma^{-1}(x - \eta_k),$$

gdzie C to stała.

Dlaczego funkcją decyzyjną w LDA jest jest właśnie funkcja liniowa? Oznaczmy $\pi_k = p(y = k)$. Mamy

$$p(y = k|x) = \frac{f_k(x)\pi_k}{p(x)},$$

gdzie $f(\cdot)$ jest gęstością standardowego rozkładu normalnego.

$$\log p(y = k|x) = C + \log \pi_k - \frac{1}{2}(x - \eta_k)^T \Sigma^{-1}(x - \eta_k),$$

gdzie C to stała. Ale to jest równe

$$C_1 + \log \pi_k - \frac{1}{2} \eta_k^T \Sigma^{-1} \eta_k + x^T \Sigma^{-1} \eta_k,$$

 C_1 stała.

Def. $\delta_k = \log \pi_k - \frac{1}{2} \eta_k^T \Sigma^{-1} \eta_k + x^T \Sigma^{-1} \eta_k$, natomiast zbiór decyzyjny dla klasy k i l definiujemy jako $\{\delta_k = \delta_l\}$, stąd liniowość ograniczeń.

Def. $\delta_k = \log \pi_k - \frac{1}{2} \eta_k^T \Sigma^{-1} \eta_k + x^T \Sigma^{-1} \eta_k$, natomiast zbiór decyzyjny dla klasy k i l definiujemy jako $\{\delta_k = \delta_l\}$, stąd liniowość ograniczeń.

Pamiętajmy, że odpowiednie parametry musimy estymować!

Algorytmu tego używamy w przypadku, gdy mamy do czynienia z dyskretnym problemem klasyfikacyjnym (z ciągłym też można), np. klasyfikacja wiadomości na naszej poczcie - spam, czy nie spam?

Algorytmu tego używamy w przypadku, gdy mamy do czynienia z dyskretnym problemem klasyfikacyjnym (z ciągłym też można), np. klasyfikacja wiadomości na naszej poczcie - spam, czy nie spam?

Pomysł: szukamy słów charakterstycznych dla spamu i te, które pojawiają się w mailu, kodujemy jako jedynkę, pozostałe jako zera.

Algorytmu tego używamy w przypadku, gdy mamy do czynienia z dyskretnym problemem klasyfikacyjnym (z ciągłym też można), np. klasyfikacja wiadomości na naszej poczcie - spam, czy nie spam?

Pomysł: szukamy słów charakterstycznych dla spamu i te, które pojawiają się w mailu, kodujemy jako jedynkę, pozostałe jako zera. Problem? Taki wektor będzie miał zbyt duży wymiar! Z pomocą przychodzi Naive Bayes.

By modelować zatem p(x|y), zakładamy, że obserwacje x_i są parami warunkowo niezależne przy ustalonym y (etykieta). Stąd naive. Mamy

By modelować zatem p(x|y), zakładamy, że obserwacje x_i są parami warunkowo niezależne przy ustalonym y (etykieta). Stąd naive. Mamy

$$p(x_1,...,x_n|y) = p(x_1|y) p(x_2|y,x_1) p(x_3|y,x_1,x_2)... p(x_n|y,x_1,...x_{n-1}) = \prod_{j=1}^{n} p(x_j|y),$$

a stąd znajdujemy znajdujemy klasę k, która nas interesuje (jako argmax z iloczynu prawdopobieństw przedstawionego powyżej przemnożonego przez p(y)).

Parametry do modelu, gdy x i y są binarne:

Parametry do modelu, gdy x i y są binarne:

•
$$\phi_{j|y=1} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 1\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 1\}}$$

•
$$\phi_{j|y=0} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 0\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 0\}}$$

Parametry do modelu, gdy x i y są binarne:

$$\phi_{j|y=1} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 1\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 1\}}$$

•
$$\phi_{j|y=0} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 0\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 0\}}$$

•
$$\phi_y = \frac{\sum_{i=1}^n \mathbf{1}\{y^{(i)} = 0\}}{n}$$

Parametry do modelu, gdy x i y są binarne:

•
$$\phi_{j|y=1} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 1\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 1\}}$$

•
$$\phi_{j|y=0} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{x_j^{(i)} = 1 \land y^{(i)} = 0\}}{\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}\{y^{(i)} = 0\}}$$

•
$$\phi_y = \frac{\sum_{i=1}^n \mathbf{1}\{y^{(i)} = 0\}}{n}$$

Implementacja na przykładzie zmiennych ciągłych i dyskretnych - Jupyter.