# Formelsammlung Physik BMT 14a

## Lukas Dörig, Michelle Meyer, Yan Poblete

May 9, 2018 v1.1

## Contents

1	Krä	iftegelichgewicht, statisches Gleichgewicht	3
	1.1	Koordinaten	3
	1.2	Kräfte	3
	1.3	Drehmoment	4
	1.4	Flaschenzug und Hebelgesetz	5
	1.5	Hooksches Gesetz	5
2	Kin	ematik, Dynamik (Kraft)	5
	2.1	Kinematik	5
	2.2	Drehung	6
	2.3	Keplresche Gesetze	6
	2.4	Bremsweg	7
3	Arb	peit, Energie, Leistung	7
	3.1	Energieerhaltungssatz	7

### Intro: Geometrie

#### Trigonometrie

#### ${\bf Generell}$

Variable	Beschreibung
H	Hypothenuse
GK	Gegenkathete
AK	Ankathete

#### Sinus

$$\sin \alpha = \frac{GK}{H} \quad \# \quad H = \frac{GK}{\sin \alpha} \quad \# \quad GK = \sin \alpha \times H$$
 (1)

$$\frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma} \tag{2}$$

#### Cosinus

$$\cos \alpha = \frac{AK}{H} \quad \# \quad H = \frac{AK}{\cos \alpha} \quad \# \quad AK = \cos \alpha \times H$$
 (3)

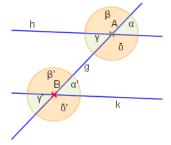
$$a^{2} = b^{2} + c^{2} - 2bc \times \cos \alpha \quad \# \quad b^{2} = a^{2} + c^{2} - 2ac \times \cos \beta$$
 (4)

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \times \cos \gamma \tag{5}$$

#### Tangens

$$\tan \alpha = \frac{GK}{AK} \quad \# \quad AK = \frac{GK}{\tan \alpha} \quad \# \quad GK = \tan \alpha \times AK$$
 (6)

#### Wechsel- und Stufenwinkel



Wenn h $\parallel$ k.  $\alpha$ und  $\alpha'$ sind Stufenwinkel,  $\gamma$ und  $\gamma'$ sind Wechselwinkel.

## 1 Kräftegelichgewicht, statisches Gleichgewicht

#### 1.1 Koordinaten

 $\begin{array}{ll} \text{Polarform} & (Betrag[F]|Winkel[\alpha]) \\ \text{Karthesische Form} & (F_x|F_y) \end{array}$ 

### Polar zu Karthesisch

$$F_x = F \times \cos \alpha \quad \# \quad F_y = F \times \sin \alpha$$
 (7)

#### Karthesisch zu Polar

$$F = \sqrt{F_x^2 + F_y^2} \quad \# \quad \alpha = \arctan \frac{F_y}{F_x} + Sektor \tag{8}$$

Für den Sektor muss jeweils addiert werden:

$\operatorname{Sektor}$	X Positiv?	Y Positiv?	Wert
1.	Ja	Ja	0°
2.	Nein	Ja	90°
3.	Nein	Nein	180°
4.	Ja	Nein	270°

#### Vektoren zusammenrechnen (Karthesisch)

$$\begin{array}{c|cccc} F_1 & F_1x & F_1y \\ F_2 & F_2x & F_2y \\ F_3 & F_3x & F_3y \\ \hline F_{res} & F_{res}x & F_{res}y \\ \end{array}$$

#### 1.2 Kräfte

I | Alle Kräfte heben sich auf

II Alle Drehmomente heben sich auf

#### Im Allgemeinen

$$F = m \times a \quad \# \quad [N] = [kg] \times \left[\frac{m}{s^2}\right] = \left[\frac{kg \times m}{s^2}\right] \tag{9}$$

#### Schwerkraft

$$g = g_{Erde} = 9.81 \frac{m}{s^2} \# F_G = m \times g$$
 (10)

#### Hangabtriebskraft

$$F_H = F_G \times \sin \alpha \tag{11}$$

#### Normalkraft

$$F_N = F_G \times \cos \alpha \tag{12}$$

#### ${\bf Reibungkraft}$

$$\mu = [Zahl, 0 - 1] \quad \# \quad F_R = \mu \times F_N \tag{13}$$

#### ${\bf Federkraft}$

$$F_D = k \times x \quad \# \quad F_D = D \times \Delta s \quad \# \quad [N] = \left[\frac{N}{cm}\right] \times [cm]$$
 (14)

#### Fadenspannung

$$T = F_G + F$$
 (Bei hängender Masse) (15)

$$F = T - F_R$$
 (Bei Masse auf Schiefer Ebene) (16)

#### 1.3 Drehmoment

#### Generell

Variable	Beschreibung	Einheit
M	Drehmoment	[Nm]
$F_{\perp}$	Kraft, die senkrecht auf die Drehachse wirkt	l [N]

$$M = F_{\perp} \times l \tag{17}$$

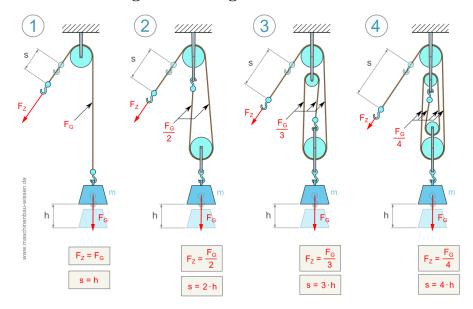
#### Statisch

$$F_{1\perp} \times l_1 = F_{2\perp} \times l_2 \tag{18}$$

#### In Bewegung

$$M_{Res} = M_{Uhrzeigersinn} - M_{Gegenuhrzeigersinn}$$
 (19)

### Flaschenzug und Hebelgesetz



#### 1.5 **Hooksches Gesetz**

#### Parallel

Diese Formeln basieren auf der Annahme, dass parallele Federn sich um dieselbe Distanz strecken.

$$F = F_1 + F_2 (20)$$

$$F = F_1 + F_2$$

$$D \times s = D_1 \times s + D_2 \times s \qquad | \qquad \times \frac{1}{s}$$

$$(20)$$

$$D = D_1 + D_2 (22)$$

Seriell

$$F = F_1 = F_2 \quad \# \quad k = \frac{1}{\frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2}} = \frac{k_1 \times k_2}{k_1 + k_2}$$
 (23)

#### Kinematik, Dynamik (Kraft) $\mathbf{2}$

#### 2.1 Kinematik

#### Grund formeln

Hinweis:  $v[\frac{km}{h}] = 3.6 \times v[\frac{m}{s}]$ 

Variable	Formeln		
$\overline{v}$	$\frac{s}{t}$	$\frac{v_0+v}{2}$	
s	$\overline{v} \times t$	$\frac{v_0+v}{2} \times t$	$s_0 + v_0 \times t + \frac{1}{2}a \times t^2$
a	$\frac{v-v_0}{t}$		
$v^2$	$v_0^2 + 2as$		
v	$v_0 + at$		

#### Varianten

Variable	Formeln	
[???]		

### 2.2 Drehung

### Variablendefinitionen

Variable	Beschreibung	Einheit	Weitere Einheiten
f	Drehfrequenz	Hz	$\left[\frac{1}{s}\right]$
${ m T}$	Umlaufzeit	[s]	Ŭ
n	Anzahl Umdrehungen	[Zahl]	
b	Bogenlänge	[m]	
$\theta$	Drehwinkel	[Radiant]	
$\omega$	Winkelgeschwindigkeit	$\left[\frac{1}{s}\right]$	$\left[\frac{Radiant}{s}\right]$
$a_z$	Zentripetalbeschleunigung	$\left[\frac{m}{s^2}\right]$	- 5 -
$F_z$	Zentripetalkraf (=Zentrifugalkraft)	[N]	

#### ${\bf Formeln}$

Variable	Formeln		
f	$\frac{1}{T}$	$\frac{n}{\Delta t}$ $2\pi \times \alpha$	
$\theta$	$\frac{b}{r}$	$\frac{2\pi \times \alpha}{360^{\circ}}$	$\omega \times t$
α	$\frac{360^{\circ} \times \theta}{2\pi}$		
ω	$\frac{\theta}{t}$	$\frac{v}{r}$	$2\pi \times f$
V	$\frac{b}{t}$	$\omega \times r$	
b	$v \times t$	$\omega \times rt$	$\theta \times r$
$a_z$	$\frac{v^2}{r}$	$\frac{(\omega \times r)^2}{r}$	$\omega^2 \times r$
$F_z$	$a_z \times m$		

### Weitere Umformungen

[???]

### 2.3 Keplresche Gesetze

$$F_G = \frac{G \times m_1 \times m_2}{r^2} \tag{24}$$

[???] Gesetze 1, 2, 3

#### 2.4 Bremsweg

$$s_b = \frac{V_0^2}{2g\mu} = \frac{v^2 - v_0^2}{-2ab} \tag{25}$$

### 3 Arbeit, Energie, Leistung

#### 3.1 Energieerhaltungssatz

#### Variablendefinitionen

Variable	Beschreibung	Einheit	Weitere Einheiten
W	Arbeit	[J]	[Nm]
$\mathbf{E}$	Energie (gespeicherte Arbeit)	[J]	[Nm]
P	Leistung	[W]	$\left[\frac{J}{s}\right] = \left[\frac{Nm}{s}\right]$

Satz

$$\begin{array}{lll} E_{tot1} & -E_{Verlust} & +E_{Zu} & = E_{tot2} \\ E_{kin1} + E_{pot1} + E_{D1} & -E_{R} & +E_{Zu} & = E_{kin2} + E_{pot2} + E_{D2} \end{array} \tag{26}$$

#### Kinetische Energie

$$E_{kin} = \frac{1}{2}mv^2 \tag{27}$$

#### Potentielle Energie

$$E_{pot} = mgh (28)$$

#### Federenergie Deformationsenergie

D: Federkonstante  $\left[\frac{N}{cm}\right]$ 

$$E_D = \frac{1}{2}Ds^2 \tag{29}$$

#### Reibungsenergie

Horizontale:

$$E_R = F_R \times s = \mu \times mg \times s \tag{30}$$

Schiefe Ebene:

$$E_R = F_R \times s = \mu \times mg \times \cos \alpha \times s \tag{31}$$