GTI HS 20 Lösung Serie 6

Michael Baur, Tatjana Meier, Sophie Pfister

Die 6. Serie ist bis Montag, den 9. November 2020 um 12:00 Uhr zu lösen und als PDF-Dokument via ILIAS abzugeben. Für Fragen steht im ILIAS jederzeit ein Forum zur Verfügung. Zu jeder Frage wird, falls nicht anders deklariert, der Lösungsweg erwartet. Lösungen ohne Lösungsweg werden nicht akzeptiert. Allfällige unlösbare Probleme sind uns so früh wie möglich mitzuteilen, wir werden gerne helfen. Viel Spass!

1 SR- und D-Flipflops (2 Punkte)

Jede richtige Antwort gibt einen halben Punkt, jede falsche Antwort gibt einen halben Punkt Abzug. Es sind keine Begründungen notwendig.

		richtig	falsch
1	Liegt beim D-Flipflop $G=1$ an, so bestimmt die Datenleitung D den Output.	\boxtimes	
2	Sind $S = 1$ und $R = 1$, so setzt das SR-Flipflop $Q(t+1) = \neg Q(t)$.		\boxtimes
3	Beim getakteten SR-Flipflop sind bestimmte Zustände nicht sinnvoll, d.h. verboten.		
4	Ein getaktetes D -Flipflop verändert bei jedem Taktsignal den Output.		

Lösung

- 1. richtig D-Flipflop ist so angelegt
- 2. falsch Nein, diese Zustände sind nicht erlaubt, Race Condition
- 3. richtig SR-Flipflop bleibt SR-Flipflop
- 4. falsch Nicht zwingend, da das Datensignal ja stabil bleiben kann.

2 JK-Flipflops (4 Punkte)

Mit Hilfe von drei getakteten JK-Flipflops soll ein Counter realisiert werden, welcher durch die folgenden Übergänge definiert ist:

$$\begin{array}{c} (000)_2 \rightarrow (001)_2 \\ (001)_2 \rightarrow (010)_2 \\ (010)_2 \rightarrow (100)_2 \\ (011)_2 \rightarrow (101)_2 \\ (100)_2 \rightarrow (011)_2 \\ (101)_2 \rightarrow (110)_2 \\ (110)_2 \rightarrow (001)_2 \\ (111)_2 \rightarrow (001)_2 \\ \end{array}$$

Führe dazu die folgenden Schritte durch:

(a) (1 Punkt) Stelle eine Wertetabelle auf, bei dem für jedes JK-Flipflop der Ausgabewert zum Zeitpunkt t+1 in Abhängigkeit von J, K und des Ausgabewerts zum Zeitpunkt t dargestellt wird.

Tipp: Benutze alle "don't cares" und beginne die Tabelle wie folgt (wobei A, B und C die Ausgänge der Flipflops bezeichnet und J_x und K_x -mit $x \in \{A, B, C\}$ - die jeweiligen Eingänge)

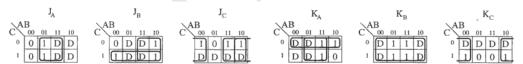
- (b) (2 Punkte) Stelle nun die J und K der jeweiligen JK-Flipflops als Funktionen (mittels Wertetabelle), die von den Ausgabewerten aller drei Flipflops zum Zeitpunkt t abhängen, dar. Vereinfache diese mittels Karnaugh-Diagrammen soweit wie möglich.
- (c) (1 Punkt) Stelle die gesuchte Schaltung dar. Ausser den Flipflops darfst du OR-, AND- und Negationsgatter benutzen.

Lösung

(a) Wir bestimmen zuerst die vollständige Wertetabelle

A(t)	B(t)	C(t)	J_A	K_A	J_B	K_B	J_C	K_C	A(t+1)	B(t+1)	C(t+1)
0	0	0	0	D	0	D	1	D	0	0	1
0	0	1	0	D	1	D	D	1	0	1	0
0	1	0	1	D	D	1	0	D	1	0	0
0	1	1	1	D	D	1	D	0	1	0	1
1	0	0	D	1	1	D	1	D	0	1	1
1	0	1	D	0	1	D	D	1	1	1	0
1	1	0	D	1	D	1	1	D	0	0	1
1	1	1	D	1	D	1	D	0	0	0	1

(b) Es ergibt sich nun für jedes J und K ein Karnaughdiagramm



und wir erhalten (nach entsprechender Vereinfachung) folgende Schaltfunktionen

$$J_A = B$$

$$J_B = A + C$$

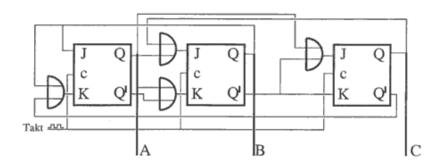
$$J_C = A + \neg B$$

$$K_A = B + \neg C$$

$$K_B = 1$$

$$K_C = \neg B$$

(c) Schliesslich ergibt sich die folgende Schaltung



2

3 D-Flipflop (4 Punkte)

Es soll ein Synchronzähler mit drei D-Flipflops entwickelt werden, welcher durch die folgenden Übergänge definiert ist:

$$(000)_2 \to (001)_2$$

$$(001)_2 \to (011)_2$$

$$(010)_2 \to (110)_2$$

$$(011)_2 \to (010)_2$$

$$(100)_2 \to (000)_2$$

$$(101)_2 \to (000)_2$$

$$(110)_2 \to (100)_2$$

$$(111)_2 \to (000)_2$$

Synchron bedeutet hier, dass der Zähler von einem Taktsignal abhängt, konkret bedeutet dies, dass das Taktsignal jeweils beim Gate G des D-Flipflops anliegt. Gehe dazu analog zur vorherigen Aufgabe vor:

(a) (1 Punkt) Stelle eine Wertetabelle auf, die für jedes D-Flipflop den Ausgabewert zum Zeitpunkt t+1 in Abhängigkeit des Ausgabewertes zum Zeitpunkt t darstellt. Tipp: Beginne die Tabelle wie folgt (wobei X_2 , X_1 und X_0 die Ausgänge der Flipflops bezeichnet):

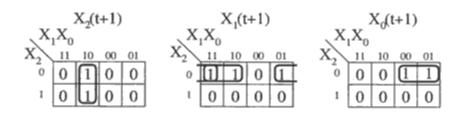
- (b) (2 Punkte) Stelle nun die Ausgabewerte der jeweiligen D-Flipflops zum Zeitpunkt t+1 als Funktionen (mittels Wertetabelle), die von den Ausgabewerten aller drei Flipflops zum Zeitpunkt t abhängen dar, vereinfache diese mittels Karnaugh-Diagrammen soweit wie möglich.
- (c) (1 Punkt) Stelle die gesuchte Schaltung dar. Ausser den Flipflops darfst du OR-, AND- und Negationsgatter benutzen.

Lösung

(a) Wir beginnen wiederum mit dem ausfüllen der Wertetabelle

$X_2(t)$	$X_1(t)$	$X_0(t)$	$X_2(t+1)$	$X_1(t+1)$	$X_0(t+1)$
0	0	0	0	0	1
0	0	1	0	1	1
0	1	0	1	1	0
0	1	1	0	1	0
1	0	0	0	0	0
1	0	1	0	0	0
1	1	0	1	0	0
1	1	1	0	0	0

(b) Wir erhalten die folgenden Karnaugh-Diagramme



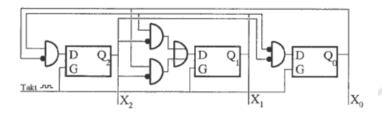
und die vereinfachten Funktionen sehen wie folgt aus:

$$D_2 = x_1 \neg x_0$$

$$D_1 = \neg x_2 x_1 + \neg x_2 x_0$$

$$D_0 = \neg x_2 \neg x_1$$

(c) Die gewünschte Schaltung ist somit



4 3-Bit-Rückwärts-Ringzähler (4 Punkte)

Entwirf einen 3-Bit-Rückwärts-Ringzähler analog zum 4-Bit-Vorwärts-Ringzähler aus der Vorlesung. Gehe dazu wie folgt vor:

- (i) (2 Punkte) Stelle eine Wertetabelle auf, bestimme die Schaltfunktionen und minimiere diese mittels Karnaugh-Diagrammen soweit wie möglich.
- (ii) (2 Punkte) Stelle die gesamte Schaltung (d.h. Delays plus Realisierung der Schaltfunktionen von (i) mittels OR-, AND- und Negationsgatter) dar.

Lösung

(i) Wir bestimmen wiederum zuerst die Wertetabelle

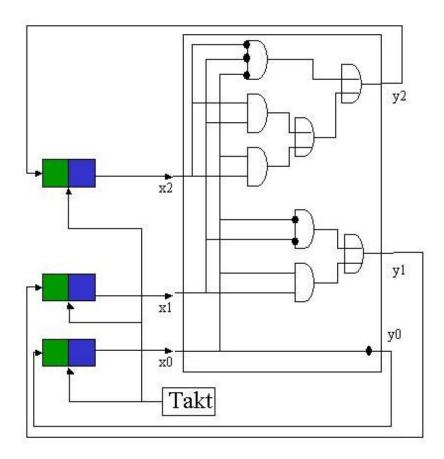
x_2	x_1	x_0	y_2	y_1	y_0
1	1	1	1	1	0
1	1	0	1	0	1
1	0	1	1	0	0
1	0	0	0	1	1
0	1	1	0	1	0
0	1	0	0	0	1
0	0	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1
			l		

und wir können die folgenden Schaltfunktionen leicht ablesen

$$y_0 = \neg x_0 y_1 = x_1 x_0 + \neg x_1 \neg x_0 y_2 = x_2 x_0 + x_2 x_1 + \neg x_2 \neg x_1 \neg x_0$$

4

(ii) Die gewünschte Schaltung ist also



Freiwillige Aufgaben

Taktflankengesteuertes D-Flipflop

Gib die Schaltung für ein taktflankengesteuertes D-Flipflop an, bei dem die absteigende Flanke die Steuerung übernimmt. Illustriere die Funktionsweise der Schaltung mit Hilfe eines Timing Diagramms.

Lösung

