运 单中科技大学 陆亮亮

出生年月: 1997年6月 联系方式: 15051063277

在读院校:华中科技大学(硕士) 电子邮箱: M201972594@hust.edu.cn



教育背景

2019.09-至今 华中科技大学 (985) 控制科学与工程 全日制学术型硕士在读 (保研)

2015.09-2019.07 南京师范大学(211) 电气工程及其自动化 全日制本科

专业技能

熟练掌握 C++和 C 编程语言使用;

• 熟悉 git 开发管理工具;

熟悉 stm32 及 gd32 等微处理器开发

- 了解 python 脚本语言使用
- 熟悉机器人操作系统 ROS 开发
- 了解 Linux 系统程序开发

比赛经历

• 2020.12 2020 促进金砖工业创新合作大赛

• 2020.08 第十五届研究生电子设计大赛

• 2018.08 第十三届全国大学生智能汽车竞赛

• 2018.07 第十三届全国大学生智能汽车竞赛

• 2017.07 第十二届全国大学生智能汽车竞赛

亚军

华中赛区三等奖

全国冠军

华东赛区冠军

华东赛区三等奖

荣誉奖励

● 英语四级 595 分、六级 483 分

- 校三好学生、优秀志愿者、优秀团员、暑期社会实践先进个人
- 华中科技大学: 学业奖学金一等奖; 南京师范大学: 南瑞奖学金、优秀学生奖学金一等奖多次、金智奖学金
- 本科: 加权平均分 86.39, 专业排名 3/89 硕士: 加权平均分 88.27

科研经历

• 2020.11-至今 基于 ROS 的机械臂系统开发

- ◆ 双臂系统的视觉系统设计,包含相机的标定、目标的识别检测;
- ◆ 双臂控制协同与云端通信, 数字孪生;
- 2020.06-2020.09

基于 RISC-V 处理器的智能家居控制系统设计与实现

- ◆ 使用 ADC、IIC 完成温湿度、亮度等传感器的数据采集,以及操作 PWM 控制电动窗帘等;
- ◆ 通过 ESP8266 接入阿里云, 并开发一款微信小程序从远端监控室内环境状态和指令操作;
- 2019.10-2020.05

基于 ROS 的全向移动小车开发

- ◆ 完成系统底层的嵌入式运动控制设计,包含速度闭环控制、运动学建模等;
- ◆ 完成系统底层传感器各接口通信设计,与树莓派之间的数据通信以及其他辅助测试;
- 2019.09-2020.11

以第一作者发表 EI 会议论文一篇,参与发表 EI 会议论文两篇

实习经历• 2021.03-2021.05

华为武汉研究所

通用软件开发实习生

- ◆ 完成等多个单板的测试; CQI 整改, 提交代码 0.7k;
- ◆ 处理多张问题单, 主要涉及安全增强方面;
- 2020.10-2021.03

武汉精锋微控科技有限公司 机械臂开发实习生

- ◆ 完成机械臂无序分拣抓取的软件需求,包含仿真与实物测试;
- ◆ 设计机械臂相机标定的上位机开发应用,包含九点标定和空间三维标定;
- 2019.12-2020.03

芯来科技 (武汉) 有限公司 嵌入式软件实习生

- ◆ 完成 RVSTAR 开发板中断、串口、I2C、SPI 等 demo 开发设计以及相应技术文档的编写;
- ◆ 协助完成自平衡小车的软件设计,包含 mpu6050 的通信设计;