



第四章

动量定理和动量守恒

通过本次课的学习，您将学会：

- 质点系的动量定理和动量守恒
- 反冲和火箭的原理

1 动量

动量 $\vec{p} = m\vec{v}$ 矢量, kgm/s

含义： 反映机械运动强度的物理量

物体动量的改变与施加在物体上的和外力成正比：

牛顿第二定律的一般形式：

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

当物体的速度远远小于光速时：

$$\vec{F} = m\vec{a}$$

冲量

力对时间的累积效应是冲量

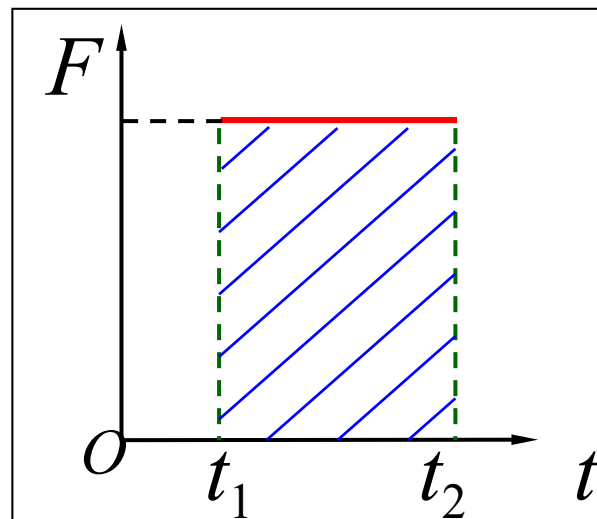
微分形式 $d\vec{p} = \vec{F}dt$

积分形式 $\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}dt$

讨论

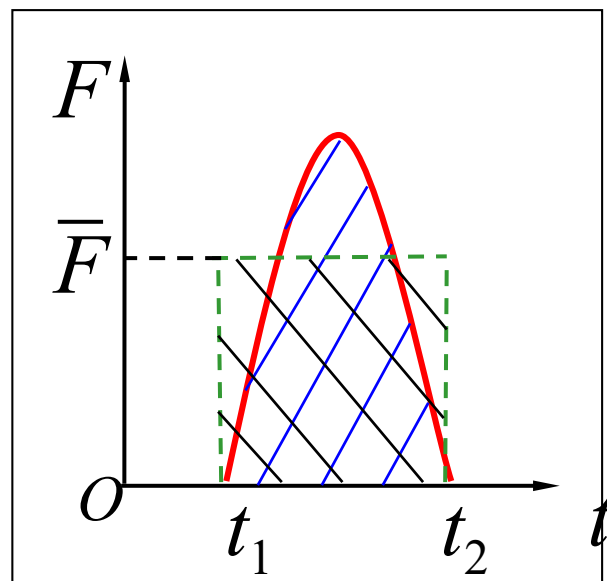
(1) F 为恒力

$$\vec{I} = \vec{F} \Delta t$$



(2) F 为变力,
作用时间很短

$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \vec{\bar{F}} (t_2 - t_1)$$



2 质点的动量定理

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d(m\vec{v})}{dt}$$

$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \int_{t_1}^{t_2} d\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1$$

质点动量定理：在给定的时间间隔内，外力作用在质点上的冲量，等于质点在此时间内动量的增量。

冲量（平均力的方向）的方向利用动量定理可以确定。

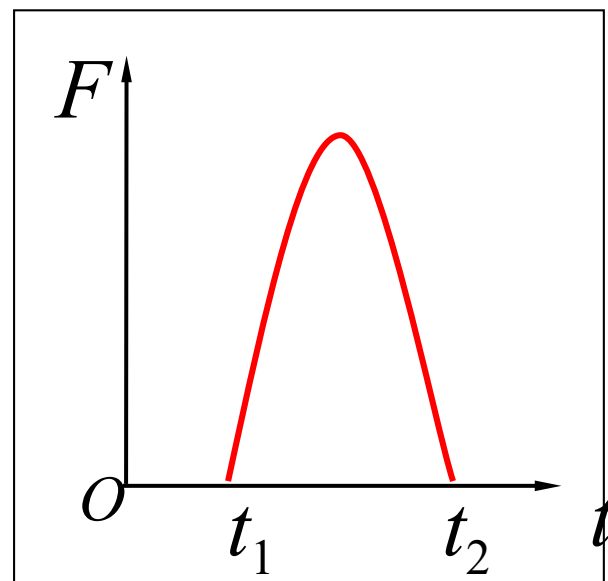
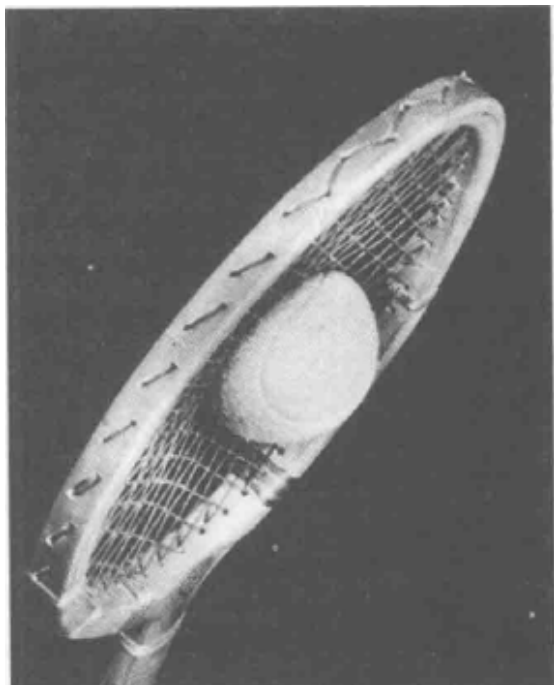
- 动量定理矢量表示为直角坐标系下的标量形式：

$$\begin{cases} \int_{t_0}^t \mathbf{F}_x dt = \mathbf{P}_x - \mathbf{P}_{0x} \\ \int_{t_0}^t \mathbf{F}_y dt = \mathbf{P}_y - \mathbf{P}_{0y} \\ \int_{t_0}^t \mathbf{F}_z dt = \mathbf{P}_z - \mathbf{P}_{0z} \end{cases}$$

- 冲量及动量关系，对于各自在直角坐标系下的分量，动量定理仍成立。

动量定理常应用于碰撞问题

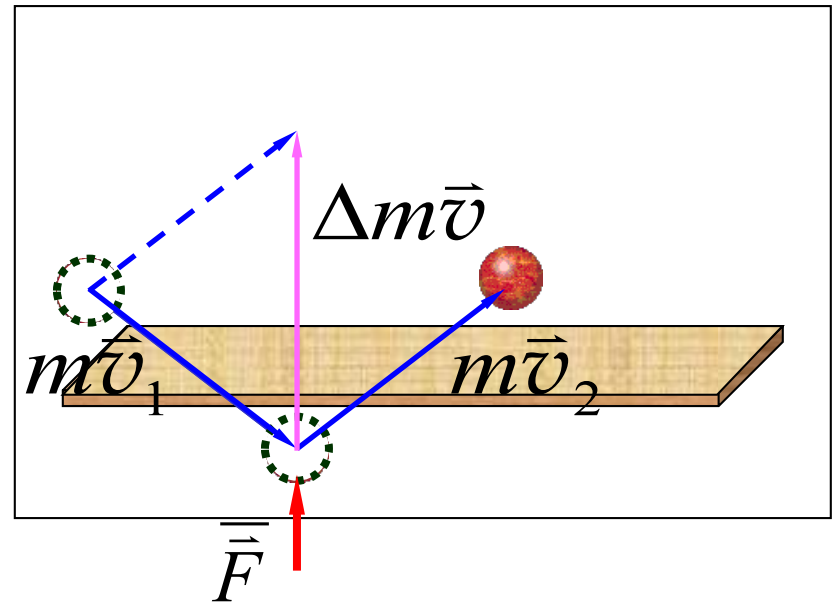
这个过程中，作用时间短，数值非常大的变力——称作**冲力**。



$$\bar{\vec{F}} = \frac{\int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt}{t_2 - t_1} = \frac{m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1}{t_2 - t_1}$$

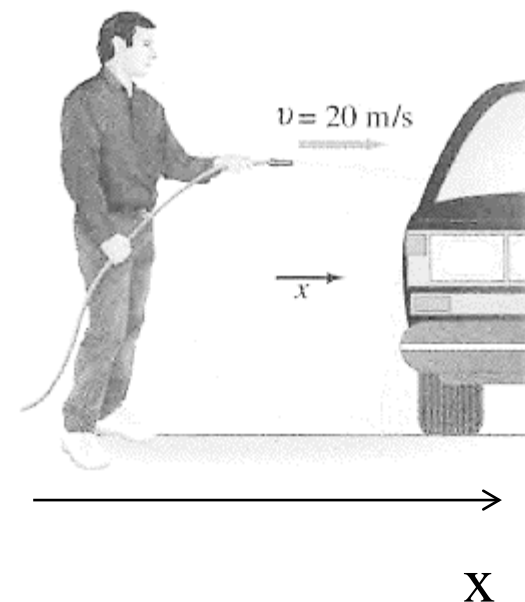
在 $\Delta \vec{p}$ 一定时

Δt 越小, 则 \bar{F} 越大



例子1

水管每秒喷出的水为1.5 kg，水离开水管的速度是20 m/s. 水浇到车的一侧，车使水完全停止（也就是没有水喷溅回来）。那么水施加在车上的力是多少？



$$F = \frac{\Delta p}{\Delta t} = \frac{p_2 - p_1}{\Delta t} = \frac{0 - 1.5 \times 20 \text{ kg} \cdot \text{m} / \text{s}}{1 \text{ s}} = -30 \text{ N}$$

F为水所受的外力，其反作用力为水施加在车上的力，大小为30N，方向为x轴正方向。

水浇到车的一侧，如果车使水飞溅回来。那么水施加在车上的力比前述情况大还是小？

- ☒ A 增大
- ☐ B 减小
- ☐ C 相同
- ☐ D 无法确定



必看

P 143 例 4.1- 4.3

例子 2

一个70kg的人从高度3.0m的地方跳到地面，请计算下面两种情况下，地面对人的脚施加的力。（a）人屈膝落地，通过屈膝，设人移动了50cm；（b）人直腿落地，设人仅仅移动1.0 cm

例子 2

一个70kg的人从高度3.0m的地方跳到地面，请计算下面两种情况下，地面对人的脚施加的力。（a）人屈膝落地，通过屈膝，设人移动了50cm；（b）人直腿落地，设人仅仅移动1.0 cm

解： 落地时的速度

$$\frac{1}{2}mv^2 = -mgh$$

$$v = \sqrt{2gh} = 7.7m/s$$



人受到的冲量

$$I = p_2 - p_1 = 0 - 70kg \cdot 7.7m/s = -540N \cdot s$$

(a)

$$\bar{v} = (0 + 7.7 \text{ m/s}) = 3.8 \text{ m/s}$$

$$\Delta t = \frac{d}{\bar{v}} = \frac{0.5 \text{ m}}{3.8 \text{ m/s}} = 0.13 \text{ s}$$

物体受到的合外力的平均值

$$\bar{F} = \frac{I}{\Delta t} = \frac{-540 \text{ N} \cdot \text{s}}{0.13 \text{ s}} = -4153 \text{ N}$$

地面对物体的力

$$F = \bar{F} + mg = -4153 + 70 \times 9.8 \approx -3467 \text{ N}$$

方向： 向上



$$\bar{v} = (0 + 7.7 \text{ m/s}) = 3.8 \text{ m/s}$$

(b)

$$\Delta t = \frac{d}{\bar{v}} = \frac{0.01 \text{ m}}{3.8 \text{ m/s}} = 2.6 \times 10^{-3} \text{ s}$$

物体受到的合外力的平均值

$$\bar{F} = \frac{I}{\Delta t} = \frac{-540 \text{ N} \cdot \text{s}}{2.6 \times 10^{-3} \text{ s}} = -2.1 \times 10^5 \text{ N}$$

地面对物体的力

$$F = \bar{F} + mg = -2.1 \times 10^5 - 70 \times 9.8 \approx -2.1 \times 10^5 \text{ N}$$

方向： 向上

物理模型2

质点系



A diagram illustrating the characteristics of a particle system. It features a central vertical line with three white circles. Each circle is connected to a horizontal teal bar containing text. The top circle is connected to the top bar, the middle circle to the middle bar, and the bottom circle to the bottom bar. The middle bar is highlighted with a purple glow.

多个质点组成

各个质点的相对位置可以变化

各质点之间有相互作用力

3 物体系的动量定理

已知条件：

外力作用于质点系的外力；

质点系内各个质点的相互作用力；

力作用之前，各个质点的速度；

力作用之后，各个质点的速度。

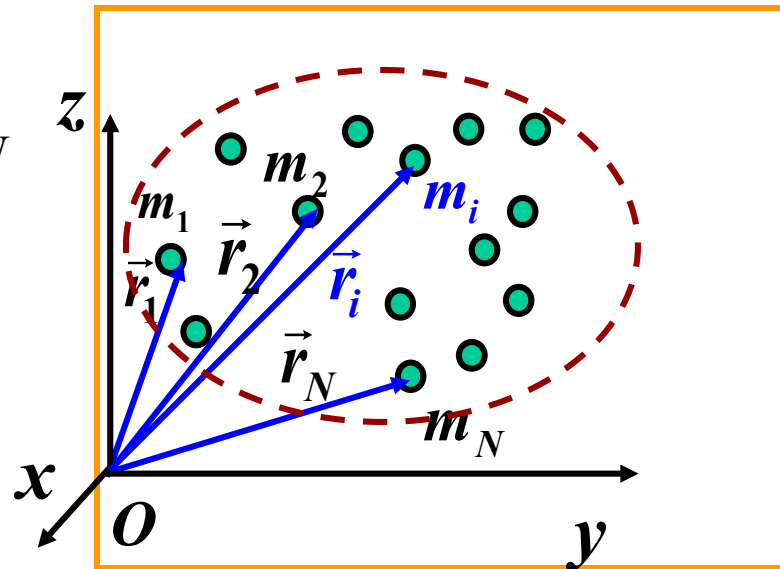
质点系的动量

质量分别为: $m_1, m_2, \cdots m_i, \cdots m_N$

位矢分别为: $\vec{r}_1, \vec{r}_2, \cdots \vec{r}_i, \cdots \vec{r}_N$

动量分别为: $\vec{p}_1, \vec{p}_2, \cdots \vec{p}_i, \cdots \vec{p}_N$

质点系总动量:



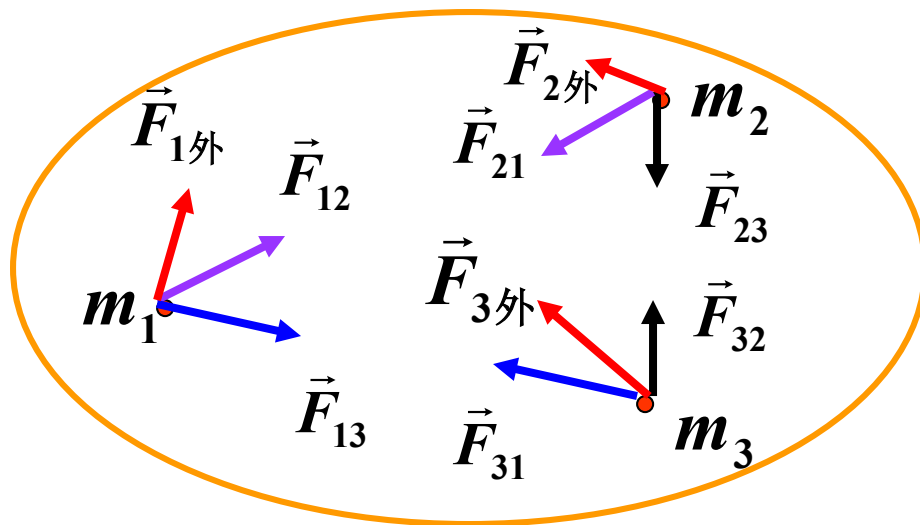
$$\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2 + \cdots + \vec{p}_N = \sum_i \vec{p}_i = \sum_i m_i \vec{v}_i$$

•质点系的力

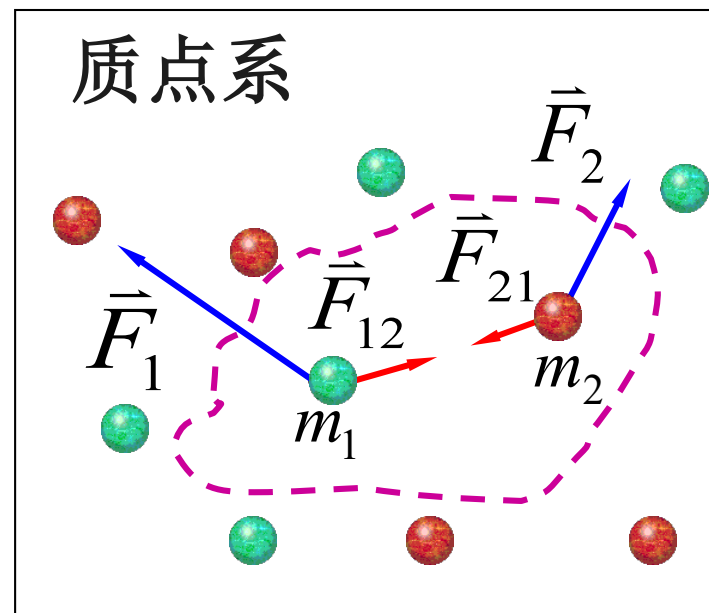
内力——质点系内质点间的相互作用力

外力——质点系外的物体对系内任一质点的作用力

$$\vec{F}_{\text{外}} = \sum_i \vec{F}_{i\text{外}}$$



- 对两质点分别应用质点动量定理：



$$m_1 : \int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_1 + \vec{F}_{12}) dt = m_1 \vec{v}_1 - m_1 \vec{v}_{10}$$

$$m_2 : \int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_2 + \vec{F}_{21}) dt = m_2 \vec{v}_2 - m_2 \vec{v}_{20}$$

$$\begin{cases} \int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_1 + \vec{F}_{12}) dt = m_1 \vec{v}_1 - m_1 \vec{v}_{10} \\ \int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_2 + \vec{F}_{21}) dt = m_2 \vec{v}_2 - m_2 \vec{v}_{20} \end{cases}$$

因内力 $\vec{F}_{12} + \vec{F}_{21} = 0$, 故将两式相加后得:

$$\int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_1 + \vec{F}_2) dt = (m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2) - (m_1 \vec{v}_{10} + m_2 \vec{v}_{20})$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\text{外}} dt = \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i - \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_{i0}$$

质点系动量定理： 作用于系统的合外力的冲量等于系统动量的增量。

$$\int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\text{外}} dt = \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i - \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_{i0} = \vec{p} - \vec{p}_0$$

$$\vec{F}_{\text{外}} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \cdots + \vec{F}_N$$

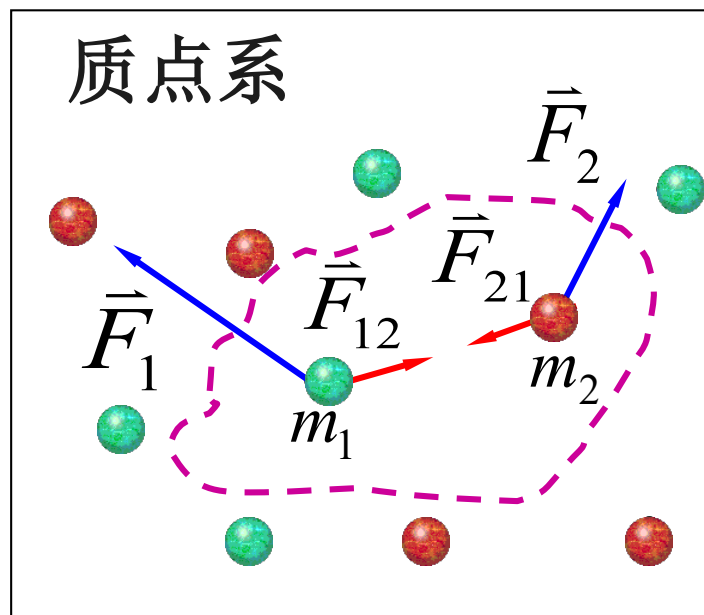
$$\vec{I} = \vec{p} - \vec{p}_0$$

质点系的动量定理分量表示：

$$\left\{ \begin{array}{l} \int_{t_0}^t \sum F_x dt = \sum P_x - \sum P_{0x} \\ \int_{t_0}^t \sum F_y dt = \sum P_y - \sum P_{0y} \\ \int_{t_0}^t \sum F_z dt = \sum P_z - \sum P_{0z} \end{array} \right.$$

质点系所受合外力在某一坐标轴上的分量的冲量，
等于各质点在该方向的动量分量之和的变化量。

$$\int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\text{外}} dt = \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i - \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_{i0}$$



说明：

- 1 对于一个物体系而言，只有外力的作用才能改变整个体系的动量；体系内的相互作用，能使各物体的动量发生变化，但是体系的总动量不变。
- 2 质点系动量定理由牛二、牛三定律导出，适合于惯性参照系。

4 动量守恒定律

质点动量守恒定律

当质点所受的合力为零时，质点的动量不变。

$$\vec{F}=0$$

$$\vec{P}=\text{Constant}$$

质点系动量守恒定律

若质点系所受的合外力为零

则系统的总动量不变

$$\sum \vec{F}=0$$

$$\sum \vec{P}=\text{Constant}$$

讨论

(1) 系统的总动量不变，但系统内任一质点的动量是可变的。

(2) 守恒条件：合外力为零。

$$\vec{F}_{\text{外}} = \sum_i \vec{F}_{i\text{外}} = 0$$

当 $\vec{F}_{\text{外}} \ll \vec{F}_{\text{内}}$ 时，可近似地认为
系统总动量守恒。

(3) 若 $\vec{F}_{\text{外}} = \sum_i \vec{F}_{\text{外}i} \neq 0$, 但满足 $F_{\text{外}x} = 0$

$$\text{有 } p_x = \sum_i m_i v_{ix} = C_x$$

$$\left\{ \begin{array}{l} F_{\text{外}x} = 0, \quad p_x = \sum_i m_i v_{ix} = C_x \\ F_{\text{外}y} = 0, \quad p_y = \sum_i m_i v_{iy} = C_y \\ F_{\text{外}z} = 0, \quad p_z = \sum_i m_i v_{iz} = C_z \end{array} \right.$$

(4) 动量守恒定律是物理学最普遍、最基本的定律之一.



动量定理及动量守恒定律可应用于碰撞问题及反冲现象中。



动量守恒的应用

动量守恒的应用—反冲现象

反冲： 一个静止的物体在内力的作用下分为两部分，一部分向某个方向运动，另一部分必然向相反的方向运动，这种现象叫反冲。

反冲的运动规律： 动量守恒定律

一个5.0 kg的步枪，发射出一个0.05kg的子弹，子弹的速度为120m/s。求步枪的后坐速度。

解： 此问题，动量守恒

$$m_B v_B + m_R v_R = m_B v'_B + m_R v'_R$$

$$0 + 0 = (0.050 \text{ kg}) (120 \text{ m/s}) + (5.0 \text{ kg}) (v'_R)$$

$$v'_R = -1.2 \text{ m/s.}$$

动量守恒的应用火箭原理（变质量问题）

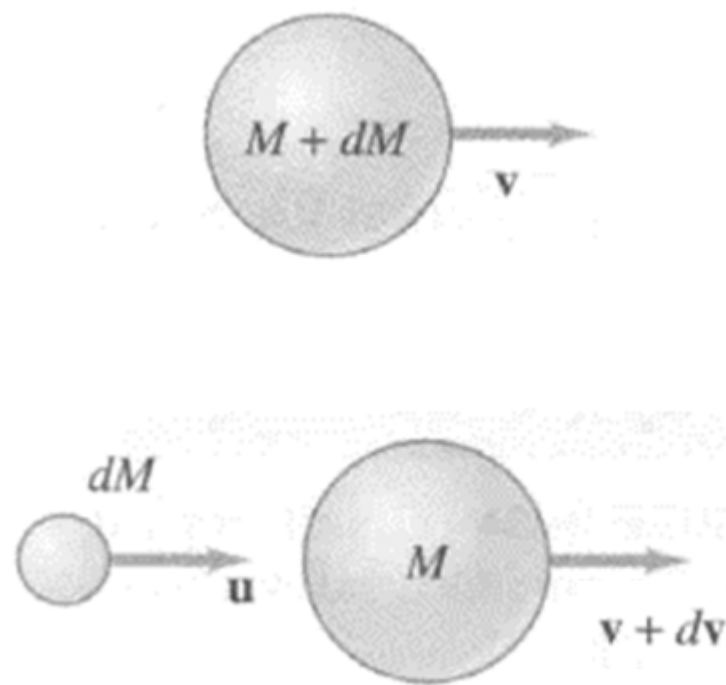
在研究火箭时，通常忽略空气阻力及重力的作用。

火箭的工作原理：利用燃气喷发时的反冲运动进行发射



在火箭发射过程中，燃料不断燃烧变成热气体，并以高速从火箭尾部喷出，因而推动火箭向前加速运动。

设火箭发射前的总质量为 M_0 ，燃料燃尽后火箭的质量为 M_s ，火箭燃气的喷射速度（相对于火箭）为 \vec{u} 求燃料燃尽后火箭的飞行速度 \vec{v}

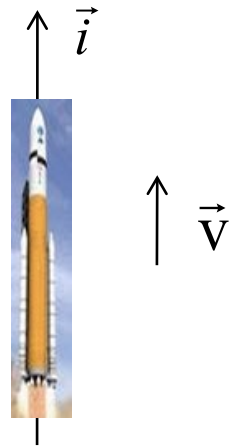


可以看做是碰撞问题

• 设 t 时刻，火箭的质量为 M ，速度为 \vec{v} ，单位时间喷出气体的质量为 ω ，气体相对于火箭的速度为 \vec{u} ，气体的绝对速度为： $\vec{u} + \vec{v}$

建立如图所示坐标系，则气体的速度为

$$(v - u)\vec{i}$$



dt 时间后：

火箭： $M - \omega dt$ ， $(v + dv)$

气体： ωdt ， $(v + dv - u)$

由动量守恒可知：

$$Mv = (M - \omega dt)(v + dv) + \omega dt(v + dv - u)$$

$$Mdv - u\omega dt = 0$$

dt时间内火箭质量的变化为： $dM = -\omega dt$

$$Mdv + udM = 0 \quad dv = -u \frac{dM}{M}$$

设t=0时，火箭质量为 M_0 ，速度为 v_0

$$\int_{v_0}^v dv = \int_{M_0}^M \left(-u \frac{dM}{M}\right)$$

有 u 不随时间变化，是一常量 $v - v_0 = u \ln \frac{M_0}{M}$

即 $v = v_0 + u \ln \frac{M_0}{M}$

- 设火箭喷气结束时，质量为 M_s ，火箭初始速率为0，则有：

火箭的最后可达到的速率为： $v_s = u \ln \frac{M_0}{M_s}$

$\frac{M_0}{M_s}$ ——火箭的质量比

如果考虑空气的阻力和重力的作用，这个问题该如何处理？

P 169 4.5 变质量动力学简介

这一结果是忽略空气阻力及重力的影响，故实际最终速率要小于此值，但具有指导意义：

1) 最终速率与喷气相对速率成正比

喷气速率：要求高温、高压、喷口抗高速、高效能燃料，一般 2500m/s (40大气压, 3000°C)

2) 最终速率与燃料燃烧前后质量比的自然对数成正比

质量比：提高较难。火箭包括外壳、发动机、仪器、卫星、故 M_s 较大。质量比一般在10以下。

➤ 以喷气速度为 2500m/s ，质量比为6，为例，
 $v_s = 4500\text{m/s}$

➤ 这小于第一宇宙速度： 7900m/s ，故采用多级火箭，外壳自动脱离，提高质量比。



Figure 2-12 LM-3A/3B/3C Separation Events



本节的学习目标，您达到了吗？

- 质点系的动量守恒
- 火箭的原理这类的变质量问题



作业: P173 T4.3 T4.12 T4.15 T4.21