

Санкт-Петербургский государственный электротехнический  
университет имени В. И. Ленина "ЛЭТИ"

билеты

# КОМБИНАТОРИКА И ТЕОРИЯ ГРАФОВ

Студент:

Группа:

Лектор:

Придчин В.Е.

2308

Зяблицева Л.

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

Санкт-Петербург

2024

**1 Основные определения теории графов. Смежность и инцидентность вершин и ребер графа. Степени вершин в графе и орграфе. Теоремы о сумме степеней вершин в графе и орграфе. Матрицы смежности и инцидентности. Найти матрицы смежности и инцидентности указанного графа.**

$V$  – множество вершин.

$E$  – множество пар вида  $(u, v) : u, v \in V$  (множество ребер).

**Опр:** Графом – называют совокупность 2-ух множеств непустого множества  $E$

$$E = \{(u, v) : u, v \in V\}, \quad G(V, E) - \text{обозначение графа}$$

**Опр:** Петля – пара вида  $(v, v)$  в множестве  $E$ .

**Опр:** Кратные ребра – одинаковые пары в множестве  $E$ . Количество кратных ребер - кратность ребра.

Существуют следующие виды графов:

1. Псевдограф – в графе могут быть и *кратные ребра*, и *петли*.
2. Мультиграф – в графе есть *кратные ребра*, но нет *петель*.
3. Простой граф – отсутствуют и *кратные ребра* и *петли*.

**Опр:** Ориентированный граф (орграф) – граф с ориентированными ребрами.

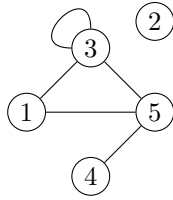
**Опр:** Если  $e = (u, v)$  – ребро неориентированного графа, то  $u, v$  - концы ребра.

**Опр:** Если  $e = (u, v)$  – ребро (дуга) ориентированного графа, то  $u$  - начало ребра,  $v$  - конец ребра.

**Опр:**  $a, b$  смежные  $\Leftrightarrow e = (u, v)$ .

**Опр:**  $u, v$  инцидентны ребру  $e \Leftrightarrow e = (u, v)$ .

**Опр:** Степенью вершины  $v$  неориентированного графа называется количество ребер инцидентных данной вершине,  $\delta(v)$  (петлю считают два раза).



$$\begin{aligned} \delta(1) &= 2 & \delta(4) &= 1 \\ \delta(2) &= 0 & \delta(5) &= 3 \\ \delta(3) &= 4 & \Rightarrow \text{sum} &= 10 \end{aligned}$$

**Теорема:** Сумма степеней вершин неориентированного графа равна удвоенному числу ребер

$$\sum_{u \in V} \delta(u) = 2r, \text{ где } r - \text{число ребер}$$

**Док-во:** Теорема справедлива, так как вклад каждого ребра равен двум.  $\square$

**Опр:** Если степень вершины равна нулю, то вершина *изолированная*,  $\delta(v) = 0$ .

**Опр:** Если степень вершины равна единице, то вершина *висячая*,  $\delta(v) = 1$

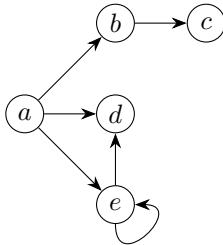
**Опр:** Полустепенью исхода(захода) вершина  $v$  ориентированного графа называют количество ребер исходящих(заходящих) в данную вершину.

$\delta^-(v)$  – полустепень исхода

$\delta^+(v)$  – полустепень захода

**Теорема:** Для орграфа справедливо равенство

$$\sum_{u \in V} \delta^-(u) = \sum_{u \in V} \delta^+(u) = r, \text{ где } r - \text{число ребер}$$



$$\begin{aligned} \delta^-(a) &= 3 & \delta^+(a) &= 0 \\ \delta^-(b) &= 1 & \delta^+(b) &= 1 \\ \delta^-(c) &= 0 & \delta^+(c) &= 1 \\ \delta^-(d) &= 0 & \delta^+(d) &= 2 \\ \delta^-(e) &= 2 & \delta^+(e) &= 2 \end{aligned}$$

$$\sum \delta^-(v) = 6; \quad \sum \delta^+(v) = 6$$

**Опр:** Матрицей смежности графа(орграфа) называют квадратную матрицу размерностью  $n$ , где  $n = |v|$  (мощность множества вершин), в котором  $a_{ij} = k$ , где  $k$  - число ребер  $(v_i, v_j)$

**Опр:** Пусть  $G(V, E)$  – неориентированный граф. Матрицей инцидентности неориентированного графа называется матрица  $B$  размером  $n * r$ ,  $|v| = n, |E| = r$ , где каждый элемент матрицы:

$$b_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{если } v_i \text{ инцидентно ребру } e_j \\ 0, & \text{иначе} \end{cases}$$

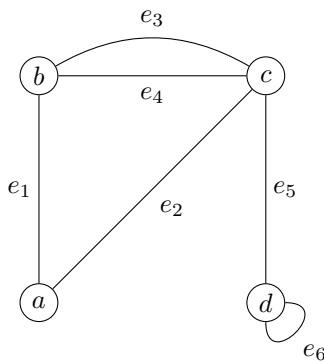
Такая матрица будет симметричной.

**Опр:** Пусть  $G(V, E)$  – ориентированный граф. Матрицей инцидентности ориентированного графа называется матрица  $B$  размером  $n * r$ ,  $|v| = n, |E| = r$ , где каждый элемент матрицы:

$$b_{ij} = \begin{cases} -1, & \text{если ребро } e_j \text{ выходит из } v_i \\ 1, & \text{если ребро } e_j \text{ входит в } v_i \\ 0, & \text{иначе} \end{cases}$$

Если есть петля, то на соответствующее место ставят любое число.

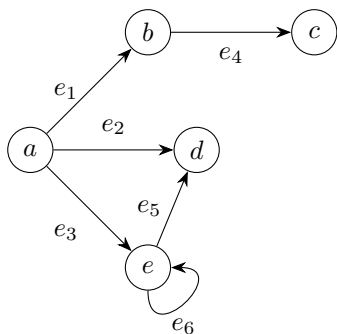
Поиск матрицы смежности  $A$  и инцидентности  $B$  для неориентированного графа:



$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} a & b & c & d \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Поиск матрицы смежности  $A$  и инцидентности  $B$  для ориентированного графа:

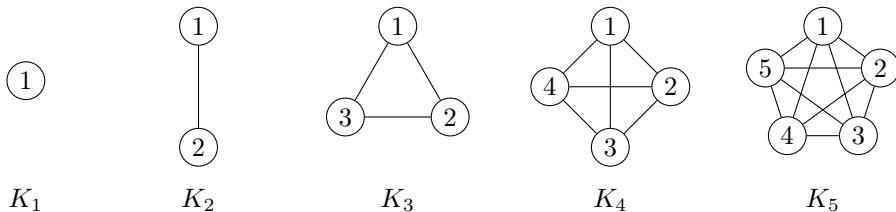


$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} a & b & c & d & e \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{matrix} & \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

## 2 Полные и двудольные графы. Число ребер в полном графе с $n$ вершинами и в полном двудольном графе (вывод формул).

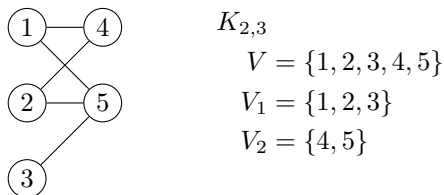
**Опр:** *Полный граф* – простой неориентированный граф у которого любые две вершины смежны.



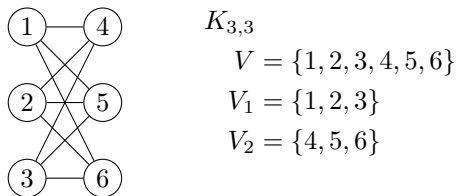
Количество полных ребер в графе  $K_n = C_n^2 = \frac{n!}{2!(n-2)!} = \frac{n(n-1)}{2}$ .

**Опр:** *Двудольный граф* – граф, если его множество вершин  $V$  можно разделить на подмножество  $V_1$  и  $V_2$  такое что:  $V_1 \cap V_2 = \emptyset$   
 $V_1 \cup V_2 = V$

Смежными могут быть только вершины из разных долей графа.



**Опр:** *Полный двудольный граф* – каждая вершина одной доли соединяется с другой.  $K_{t_1, k_2}$ , где  $t_1, k_2$  – количество вершин в долях графа.



В полном двудольном графе содержится  $t_1 \cdot t_2$  ребер.

### 3 Изоморфизм и гомеоморфизм графов. Примеры изоморфных и гомеоморфных графов. Способы проверки изоморфизма графов. Инварианты графа. Дополнение графа, проверка изоморфизма графов с помощью дополнений. Выяснить, являются ли графы $G_1$ и $G_2$ изоморфными, гомеоморфными.

**Опр:** *Изоморфизм графов* – биективное отображение  $\varphi : V_1 \rightarrow V_2$ , такое что:

$$(\forall u, v \in V)((u, v) \in E_1) \Leftrightarrow (\varphi(u), \varphi(v)) \in E_2$$

Изоморфные графы обозначаются:  $G_1 \cong G_2$

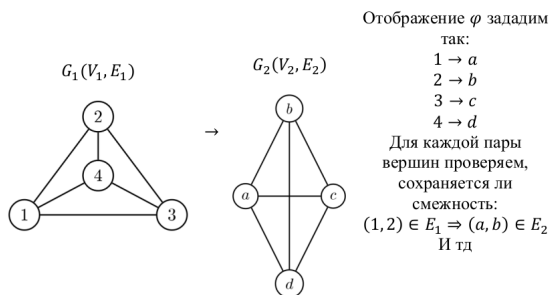
Изоморфные объекты *не различимы* с точки зрения математики. Это экземпляры одного и того же математического объекта. Изоморфные объекты имеют одинаковое число элементов и свойств.

Изоморфизм графов можно определить:

1. По определению (найдя биективное отображение множества вершин, сохраняющее смежность)
2. Перерисовав один из графов так, чтобы изображение совпало с другим графом
3. Сравнив матрицы смежности графов

**Теорема:** Графы изоморфны тогда и только тогда, когда матрицу смежности одного из них можно получить из матрицы смежности другого путём одновременной перестановки местами  $i$ -ой и  $j$ -ой строк и столбцов.

Пример изоморфных графов:



**Опр:** *Инвариантом изоморфизма графов* называется некоторое (обычно числовое) значение или упорядоченный набор значений, характеризующий структуру графа и не зависящий от способа его задания.

Инвариантами графа являются:

1. Количество вершин
2. Количество ребер
3. Набор степеней вершин (упорядоченный)
4. Определитель матрицы смежности
5. Количество компонент связности
6. Хроматическое число и т.д.

Пусть  $G(V, E)$  – простой неориентированный граф.

**Опр:** Дополнением графа  $G$  называется граф  $\overline{G}(\overline{V}, \overline{E})$ , у которого  $\overline{V} = V$ , в множестве  $\overline{E}$  содержатся ребра полного графа, которых нет в множестве  $E$ .

**Теорема:** Простые графы  $G$  и  $H$  изоморфны тогда и только тогда, когда изоморфны их дополнения.

$$G \cong H \Leftrightarrow \overline{G} \cong \overline{H}$$

**Опр:** Граф является самодополнительным, если он изоморфен своему дополнению.

Понятие изоморфизма можно дать и для произвольных графов.

**Опр:** Граф  $G_1(V_1, E_1)$  и  $G_2(V_2, E_2)$  *изоморфны*, если  $\exists$  биективные отображения  $\varphi : V_1 \rightarrow V_2$  и  $h : E_1 \rightarrow E_2$  такие, что:

$$e = (u, v) \in E_1 \Leftrightarrow h(e) = (\varphi(u), \varphi(v)) \in E_2$$



**4 Маршруты, цепи, циклы в графе. Метрические характеристики графа. Найти эксцентриситет вершины указанного графа, радиус, диаметр графа, центральные и периферийные вершины указанного графа.**

**Опр:** *Маршрут* (путь) в графе – это конечная чередующаяся последовательность смежных вершин и ребер, соединяющих эти вершины.

*Маршрут* – последовательность  $v_1 e_1 v_2 e_2 \dots e_{s-1} v_s e_s v_{s+1} \dots v_k$ , в которой чередуются все вершины и ребра.  $e_s = (v_s, v_{s+1})$ .

**Опр:** *Длина маршрута* – количество ребер в маршруте.

**Опр:** *Нуль-маршрут* – последовательность из одной вершины  $v$ .

**Опр:** *Замкнутый маршрут (циклический)* – последовательность, в которой совпадает начальная вершина с конечной. Иначе – *незамкнутый (открытый)*.

**Опр:** *Цепь* – незамкнутый маршрут, где все *ребра* попарно различны.

**Опр:** *Простая цепь* – цепь, где все *вершины* попарно различны.

**Опр:** *Цикл* – циклический маршрут, где все *ребра* попарно различны.

**Опр:** *Простой цикл* – цикл, где все *вершины, кроме первой и последней* попарно различны.

**Теорема:** Из любого цикла можно выделить простой цикл с той же начальной вершиной.

**Док-во:** Пусть  $\exists$  цикл  $v_1 e_1 v_2 e_2 \dots v_s e_s \dots v_j e_j \dots v_n e_n v_1$ . Если все вершины, кроме первой и последней, различны, то этот цикл простой.

Допустим в цикле есть совпадающие вершины (не первая и не последняя)  $v_s = v_j$ . Тогда удаляем часть маршрута между этими вершинами.

$$v_1 e_1 v_2 e_2 \dots v_s e_s \dots v_j e_j \dots v_n e_n v_1 \Rightarrow v_1 e_1 v_2 e_2 \dots v_s e_j \dots v_n e_n v_1$$

Так как  $v_s = v_j$ , то полученная последовательность является маршрутом. Продолжая получим простой цикл.  $\square$

**Теорема:** Из любой цепи можно выделить простую цепь с теми же начальными и конечными вершинами (док-во аналогично).

**Опр:** *Связанные вершины в графе* –  $\exists$  маршрут с началом в первой вершине и концом на второй.

**Опр:** *Связный граф* – две любые вершины являются *связанными*.

Пусть  $G(V, E)$  – связный неориентированный граф ( $v_i, v_j \in V$ ).

**Опр:** *Расстояние между вершинами*,  $d(v_i, v_j)$  – длина кратчайшего маршрута между этими вершинами.

**Опр:** *Эксцентриситет вершины графа* – число, максимальное из расстояний между этой вершиной и всеми остальными вершинами.

$$\varepsilon(v_i) = \max d(v_i, v_j), v_j \in V, i \neq j$$

**Опр:** *Диаметр графа*,  $D(G)$  – максимальный из всех эксцентриситетов вершин данного графа.

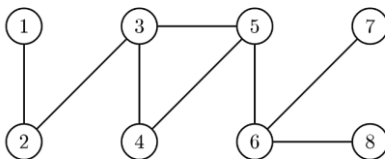
**Опр:** *Радиус графа*,  $R(G)$  – минимальный из всех эксцентриситетов вершин данного графа.

**Опр:** *Периферическая вершина* – ее эксцентриситет равен диаметру.

**Опр:** *Центральная вершина* – ее эксцентриситет равен радиусу.

**Опр:** *Центр графа* – множество всех центральных вершин.

Пример: Найти эксцентриситеты вершин, диаметр и радиус графа, периферийные и центральные вершины.



$$\begin{aligned} \varepsilon(1) = 5, \varepsilon(2) = 4, \varepsilon(3) = 3, \varepsilon(4) = 3, \\ \varepsilon(5) = 3, \varepsilon(6) = 4, \varepsilon(7) = 5, \varepsilon(8) = 5. \\ D(G) = 5, R(G) = 3. \end{aligned}$$

Периферийные: 1, 7, 8  
Центральные: 3, 4, 5

## 5 Алгоритмы обхода графа в глубину и ширину.

**Опр:** Обход графа (поиск на графе) — это процесс систематического просмотра всех ребер или вершин графа с целью отыскания ребер или вершин, удовлетворяющих некоторому условию.

**Опр:** Поиск в ширину (BFS) нужен для нахождения расстояний между вершин в связном графе. Алгоритм по принципу напоминает "пожар".

Алгоритм поиска в ширину:

1. Все вершины окрашиваются в белый цвет.
2. Выбирается первая вершина, раскрашивается в черный цвет и заносится в очередь.
3. Посещается первая вершина из очереди. Все смежные с ней белые вершины раскрашиваются в черный цвет и заносятся в очередь. После этого эта вершина удаляется из очереди.
4. Повторяется шаг 3 до тех пор пока очередь не пуста.



Сложность поиска в ширину при нематричном представлении графа равна  $O(n + m)$ , так как рассматриваются все  $n$  вершин и  $m$  ребер. Использование матрицы смежности приводит к оценке  $O(n^2)$ .

Если граф не является связным, то нужно добавить шаг 5, в котором написать, что нужно повторять 2 шаг до тех пор, пока в графе не останется белых вершин.

Если сначала присвоить первой вершине значение 0, потом смежным с ней вершинам  $0+1=1$ , и так далее, то в итоге для каждой вершины будет найдено расстояние от первой вершины.

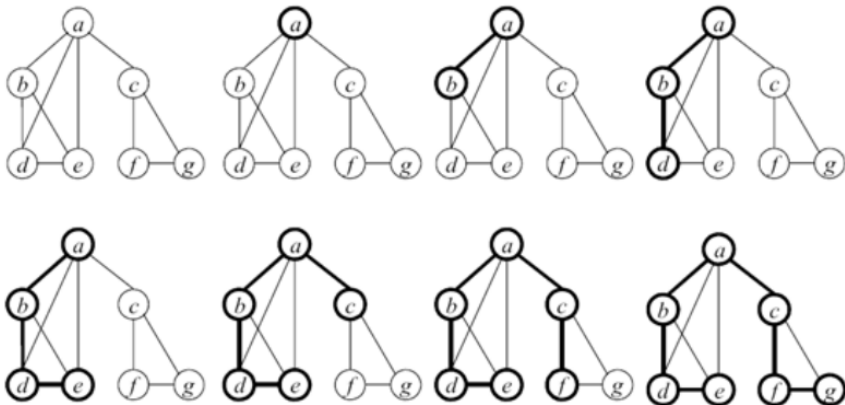
**Опр:** Поиск в глубину (DFS) исследует конкретную ветку в графе и только потом переходит к другой (если они останутся нерассмотренными).

Вершины графа могут быть раскрашены в три цвета: белый цвет означает, что в вершине еще не были, серый – что в вершине были, но еще вернемся, черный – что были и больше не рассматриваем.

Алгоритм поиска в глубину:

1. Всем вершинам графа присваиваем белый цвет.
2. Выбираем первую вершину и раскрашиваем в серый цвет.
3. Для последней раскрашенной в серый цвет вершины выбираем белую смежную ей вершину (если такая вершина есть), раскрашиваем ее в серый цвет и переходим к шагу 3.
4. Повторяем шаг 3 до тех пор, пока все вершины не будут раскрашены в черный цвет.

Если для рассматриваемой вершины белых смежных с ней вершин нет, то рассматриваемую вершину раскрашиваем в черный цвет и переходим к шагу 3.



Временная сложность алгоритма зависит от представления графа. Если применена матрица смежности, то временная сложность равна  $O(n^2)$ , а если нематричное представление –  $O(n + m)$ : рассматриваются все вершины и все ребра.