

Kraków, dnia 28.09.2016

**AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA
WYDZIAŁ INŻYNIERII MECHANICZNEJ I ROBOTYKI**

TEMATYKA MAGISTERSKIEJ PRACY DYPLOMOWEJ
dla studenta II roku studiów stacjonarnych

Stanisław Maciąg
imię i nazwisko studenta

TEMAT MAGISTERSKIEJ PRACY DYPLOMOWEJ:

Moduł automatycznego śledzenia poruszających się obiektów do zastosowań w robotyce mobilnej

Promotor pracy: *prof. dr hab. inż. Tadeusz Uhl*

Recenzent pracy: *dr inż. Piotr Kohut*

.....
Podpis dziekana:

Miejsce praktyki dyplomowej:

Brevis S.C. Marek Ćwikilewicz, Krzysztof Dzieża
ul. Jadwigi Majówny 43C 30-220 Kraków

PROGRAM PRACY I PRAKTYKI DYPLOMOWEJ

1. Omówienie tematu pracy i sposobu realizacji z promotorem.
2. Zebranie i opracowanie literatury dotyczącej tematu pracy.
3. Praktyka dyplomowa:
 - a. Projekt modułu elektronicznego – przewodowy interfejs komunikacyjny
 - b. Integracja programowa z istniejącym systemem
4. Zebranie i opracowanie wyników badań.
5. Analiza wyników badań, ich omówienie i zatwierdzenie przez promotora.
6. Opracowanie redakcyjne.

Kraków, 28.09.2016
data

.....
podpis dyplomanta

TERMIN ODDANIA DO DZIEKANATU:

.....

.....
podpis promotora