# 实验 8 SPI 接口实验

## 一、实验目的

熟悉 LPC2000 系列 ARM7 微控制器的 SPI 基本设置及应用。

# 二、实验设备

硬件: PC 机一台、EasyARM2103

软件: Windows XP 系统, PROTESU 集成开发环境, KEIL C 软件

## 三、实验内容

使用 SPI 通讯,将数字 0~9 显示在 LED 数码管上。74HC595 的控制端口和 SPI 串行通信端口连接 LPC2103 的相关引脚。74HC595 并行输出端口 QA~QH 连接到数码管上,数码管输出显示的内容完全取决于 SPI0 模块所传输的内容。

#### 四、实验预习要求

仔细阅读教材《ARM 嵌入式系统基础教程(第2版)》第四章 4.12 小节关于 SPI 接口的设置使用说明。

# 五、实验步骤

- 1. 启动 PROTESU,使用 lpc2103 工程模板建立一个工程 SPI\_C。
- 2. 在工程的 user 中的 main 文件中编写修改实验程序。
- 3. 编译连接工程。
- 4. 全速运行程序,观察 LED 上的现象。编写程序在 LED 上轮流显示 0/1/2/3/4/5/6/7/8/9 一直循环。

### 六、电路图

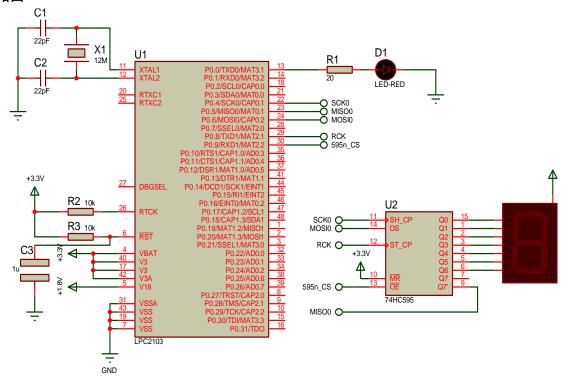


图 1 SPI 串行通信接口



#### 七、 实验参考程序

SPI 通讯实验参考程序见程序清单 8。

程序清单 8 SPI 通讯实验程序

```
#include <LPC2103.H>
#include "firmware.h"
#define Fpclk 110592
                       //与 P0.7 连接
#define HC595_nCS
               (1 << 9)
                       //与 P0.8 连接
#define HC595 RCK
               (1 << 8)
/***************************
  函数名称: void HC595 Init(void)
  函数功能: 初始化引脚与 SPIO 模块
  入口参数: 无
** 出口参数:无
******************************
void HC595_Init(void)
{
  //引脚初始化
  PINSEL0 = (PINSEL0 & 0xFFFF00FF)|0x00005500; //设置 P0.4 为 SCK、P0.5 为 MISO、P0.6 为 MOSI
  PINSEL0 = PINSEL0 & 0xFFF3FFFF; //设置 P0.9(HC595 nCS)为 GPIO
  PINSEL0 = PINSEL0 & 0xFFFCFFFF; //设置 P0.8(HC595_RCK)为 GPIO
  //设置为输出模式
  IODIR |= HC595 nCS;
  IODIR |= HC595_RCK;
  IOCLR |= HC595_nCS;//使能输出
  //----SPI 寄存器初始化------
  SOSPCCR = 0x64; //分频、设置 SPI 时钟 = Fpclk/100
  SOSPCR = 0x30; //设置 SPI 接口模式, MSTR = 1, 主模式, CPOL = 1,CPHA = 0
函数名称: uint8 HC595_SendData(uint8 data)
  函数功能: 向 74HC595 发送一字节数据
  入口参数: data 需要发送的数据
  出口参数: SOSPDR 接收到的数据
*************************
uint8 HC595_SendData(uint8 data)
  IOCLR |= HC595_RCK;//清除原来数据
  SOSPDR = data:
                 //发送数据
  while(0 == (SOSPSR&0x80));//等待 SPIF 置位, 即等待数据发送完毕
  IOSET |= HC595_RCK;//控制 HC595 将数据并行输出
  return (SOSPDR);
}
```

```
/*****************************
//数码管显示 0~9
uint8 const SegTab[10] = \{0xC0,0XF9,0XA4,0XB0,0X99,0X92,0X82,0XF8,0X80,0X98\};
/**********************
  函数名称: void myDelay (INT32U ulTime)
  函数功能: 延时
  入口参数: ulTime
** 出口参数:无
**************************************
void myDelay (INT32U T)
  INT32U i;
  i = 0:
  while (T--) {
    for (i = 0; i < 5000; i++);
  }
函数名称: int main(void)
  函数功能: 主函数, 控制数码管循环显示 0~9
  入口参数: 无
**
  出口参数:无
****************************
int main(void)
  uint8 i;
  HC595_Init();
  while(1)
  {
    for(i=0;i<10;i++)
       HC595_SendData(SegTab[i]);
                       //发送数据
       myDelay(50);
  }
  return 0;
END OF
                          FILE
********************************
八、思考题
  1. 设置 SPCR 寄存器的 CPOL=1、CPHA=1, SPI 的数据传输格式是怎么样的?
```

- 2. 使用 SPI 接口读取从机的数据时, 主机为什么要发送数据?
- 3. ⊙同时显示 4 位数据(例如显示"1234")应该怎样修改电路,编写程序? (选做题)

