

Spazi vettoriali sui Reali

Definizione: Sia dato un insieme non vuoto V , i cui elementi sono chiamati vettori. Chiameremo scalari gli elementi di \mathbb{R} . In V sia definita un'operazione binaria interna cioè una legge che associa ad ogni coppia (v, w) di vettori di V un vettore di V che chiameremo Somma $v+w$.

Sia definita un'operazione binaria esterna ossia la moltiplicazione di un vettore w di V per uno scalare k .

L'insieme V è uno spazio vettoriale se:

- 1) $(u+v)+w = u+(v+w) \quad \forall u, v, w \in V$
- 2) $u+v = v+u \quad \forall u, v \in V$
- 3) $u+0 = u \quad \forall u \in V$ (VETTORE NULLO)
- 4) $u+(-u) = 0 \quad \forall u \in V$ (VETTORE OPPOSTO)
- 5) $1u = u \quad \forall u \in V$
- 6) $h(ku) = (hk)u \quad \forall u \in V, \forall h, k \in \mathbb{R}$
- 7) $(h+k)u = hu + ku \quad \forall u \in V, \forall h, k \in \mathbb{R}$
- 8) $h(u+v) = hu + hv \quad \forall u, v \in V, \forall h \in \mathbb{R}$

Proprietà Spazi vettoriali

- 1) Legge di cancellazione della somma:

Siano u, v, w vettori di V

$$u+v = u+w \quad \text{se e solo se} \quad v=w$$

$$\longrightarrow u+v = u \quad \text{se e solo se} \quad v=0$$

$$\longrightarrow u+v = w \quad \text{se e solo se} \quad v=w-u$$

} casi particolari

Dimostrazione

$$\text{Se } v=w \Rightarrow u+v = u+w$$

$$\Rightarrow -u + (u+v) = -u + (w+u) =$$

$$\text{P. associativa} = (-u+u)+v = (-u+u)+w \Rightarrow v=w$$

$$2) \begin{aligned} 0v &= 0 \quad \forall v \in V \\ h0 &= 0 \quad \forall h \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

DIMOSTRAZIONI

- 1) Per la proprietà di spazi vettoriali ho $0v = (0+0)v = 0v + 0v \Rightarrow$ Per la legge di cancellazione ho $0v = 0$
- 2) $h \cdot 0 = h(0+0) = h0 + h0 \Rightarrow$ Per legge di cancellazione ho $h0 = 0$

3) Sia v un vettore di uno spazio vettoriale V , e sia $h \in \mathbb{R}$

$$\text{Se } hv = 0 \Rightarrow h = 0 \text{ o } v = 0$$

Dimostrazione

So che $hv = 0$

Se $h = 0 \Rightarrow 0v = 0$

Se $h \neq 0 \Rightarrow hv = 0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow h^{-1}(hv) &= h^{-1}0 \Rightarrow (h^{-1}h)v = 1v = v \\ &= 0v = 0 \end{aligned}$$

4) Se v è un vettore di uno spazio vettoriale V , allora vale $(-1)v = -v$

DIMOSTRAZIONE

Dimostrare che $(-v)$ è l'opposto di v

ossia che $(-v) + v = 0$

$$\Rightarrow v + (-1v) = 1v - 1v = [1 + (-1)]v = 0v = 0$$

Sottospazi vettoriali

Un sottoinsieme non vuoto E di uno spazio vettoriale V si dice sottospazio vettoriale se:

$$1) u + v \in E \quad \forall u, v \in E$$

$$2) kv \in E \quad \forall k \in \mathbb{R} \quad \forall v \in E$$

- Se E è un sottospazio vettoriale di uno spazio vettoriale V allora $0 \in E$ e, $\forall u \in E$, il vettore $(-u) \in E$, allora E stesso è uno spazio vettoriale

DIMOSTRAZIONE

- Voglio mostrare che $0 \in E$
So che se $K \in \mathbb{R}$ e $v \in E$ allora $Kv \in E$ in particolare è vero anche se $K=0 \Rightarrow 0v \in E$ ma $0v=0 \Rightarrow 0 \in E$
- Voglio mostrare che se u è un vettore di E allora anche $(-u)$ è un vettore di E .
So che $Kv \in E$ in particolare se $K=-1 \Rightarrow (-1)v \in E$ ma $(-1)v = -v \Rightarrow -v \in E$
- Se un sottoinsieme E di uno spazio vettoriale V non contiene il vettore 0 , allora E non è un sottospazio vettoriale di V .

- $\begin{pmatrix} a & a \\ a & b \end{pmatrix}$ Questa matrice $M(2,2,\mathbb{R})$, genera un sottoinsieme non vuoto perché, sicuramente contiene la matrice nulla.

$$M \begin{pmatrix} a_1 & a_1 \\ a_1 & b_1 \end{pmatrix} \quad N \begin{pmatrix} a_2 & a_2 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix} \quad (M+N) \begin{pmatrix} a_3 & a_3 \\ a_3 & b_3 \end{pmatrix}$$

- $(M+N) \in E$ se e solo se $a_3 = (a_1 + a_2)$ e $b_3 = (b_1 + b_2)$

$$KM \begin{pmatrix} a_4 & a_4 \\ a_4 & b_4 \end{pmatrix} \quad \bullet (KM) \in E \text{ se e solo se } a_4 = ka_1 \text{ e } b_4 = kb_1$$

- Con l'esempio sopra si può verificare che il sottoinsieme delle Matrice triangolare superiore $T^{\mathbb{R}}(n)$ è un sottospazio ^{di $M(n,n,\mathbb{R})$} , infatti:

- 1) Questo sottospazio non è vuoto perché la matrice nulla è una particolare matrice triangolare superiore
- 2) La somma di 2 matrici triangolari superiori è una matrice triangolare superiore
- 3) Se moltiplico una matrice triangolare superiore ottengo sempre una matrice triangolare superiore C.V.D

- Il sottoinsieme delle matrici triangolari inferiori $T_n(n)$ è un sottospazio vettoriale di $M(n, n, \mathbb{R})$
- Il sottoinsieme delle matrici simmetriche $S(n, \mathbb{R})$ è un sottospazio di $M(n, n, \mathbb{R}) \Rightarrow {}^t A = A$

Dimostrazione

Siano A e B due matrici simmetriche:

\rightarrow So che ${}^t A = A$ e ${}^t B = B$ voglio dimostrare che ${}^t (A+B) = A+B$

Si ha che ${}^t (A+B) = {}^t A + {}^t B = A+B$

\rightarrow So che ${}^t A = A$ devo dimostrare che ${}^t (KA) = KA$

Si ha che ${}^t (KA) = K {}^t A = KA$

- Il sottoinsieme delle matrici antisimmetriche $A(n, \mathbb{R}) \Rightarrow {}^t A = -A$

L'insieme $\mathbb{R}^{\neq 0}$ non è sottospazio di \mathbb{R} perché se moltiplico \mathbb{R} con un K , ad esempio (-1) , $K\mathbb{R} \not\subseteq \mathbb{R}^{\neq 0}$

- Le soluzioni di un sistema lineare S , $Sol(S)$ sono un sottospazio vettoriale di $M(q, 1, \mathbb{R})$ (matrice mognite)
 Se e solo se $AX=B$ con $X=0 \Rightarrow A0=\overset{\in Sol}{B}=0 \Rightarrow$ ossia la matrice di soluzione è la matrice nulla

- Un sistema ^{lineare} S i cui termini noti sono tutti nulli si chiama sistema omogeneo lineare. Dunque $S: AX=0$ è sempre risolubile perché ammette come soluzione la soluzione nulla (o banale) $\Rightarrow RK(A) = RK(A')$

Sottospazi banali

- Il sottoinsieme $\{0\}$ (vettore nullo) dello spazio V
- Lo spazio vettoriale contenente tutto V

! Un sistema lineare NON omogeneo NON contiene la soluzione banale (o nullo) quindi non è un sottospazio vettoriale.

! Un sistema lineare omogeneo può ammettere oltre soluzioni oltre quella banale

TEOREMA: Se S è un sistema lineare omogeneo di p equazioni in q incognite, esso è un sottospazio vettoriale.

DIMOSTRAZIONE:

1) $\text{Sol}(S)$ è non vuoto perchè contiene la matrice nulla

2) $X_1, X_2 \in \text{Sol}(S) \Rightarrow AX_1 = 0$ e $AX_2 = 0$

ho che $A(X_1 + X_2) = AX_1 + AX_2 = 0 + 0 \Rightarrow (X_1 + X_2) \in \text{Sol}(S)$

3) $X_1 \in \text{Sol}(S) \quad k \in \mathbb{R} \Rightarrow A(kX_1) = 0?$

$$A(kX_1) = k(AX_1) = k \cdot 0 = 0$$

CVD

! Un sistema lineare omogeneo ammette soluzioni non banali se e solo se $q - \text{rk}A > 0$
con $q = n$ incognite \Rightarrow allora ho soluzioni dipendenti da parametri

- Il sottoinsieme E di \mathbb{R}^n formato dai vettori $(a_1, a_2, a_3, \dots, a_n, 0)$ è un sottospazio perchè posso vederlo come un sistema lineare omogeneo (0 è la soluzione banale) \Rightarrow Se invece di 0 avessi 1 allora non avrei più il sottospazio vettoriale perchè il sistema non ammetterebbe più soluzione banale