

## HALAMAN PENGESAHAN



### IMPLEMENTASI POSE ESTIMATION UNTUK PEMODELAN GERAK TARI TRADISIONAL INDONESIA PADA ROBOT TARI HUMANOID

Disusun oleh:

AIDO LUTHFI AL HAKIM

NIM. 2141720136

Proposal Skripsi ini telah diseminarkan pada **Senin, 20 Januari 2025**.

Disetujui oleh:

1. Pembimbing : Wilda Imama Sabilla, S.Kom., M.Kom.  
NIP. 199208292019032023

2. Pembahas I : Dimas Wahyu Wibowo, ST., MT.  
NIP. 198410092015041001

3. Pembahas II : Cahya Rahmad, ST., M.Kom., Dr. Eng., Prof.  
NIP. 197202022005011002

Mengetahui

Ketua Jurusan

Teknologi Informasi



Prof. Dr. Eng. Rosa Andrie Asmara, ST.,  
MT.

NIP. 198010102005011001

Ketua Program Studi

D4 Teknik Informatika

Dr. Ely Setyo Astuti, S.T., M.T.

NIP. 197605152009122001