



Latihan NSC  
23/05/2023

Manakah pernyataan dibawah ini yang benar terkait dengan deret waktu yang stasioner?

- a.*  $E[Y_t] = E[Y_{t-1}]$  dan  $V[Y_t] = k \times V[Y_{t-k}]$
- b.*  $E[Y_t] = E[Y_{t-1}]$  dan  $V[Y_t] = 2 \times V[Y_{t-2}]$
- c.*  $E[Y_t] = t \times E[Y_{t-1}]$  dan  $V[Y_t] = V[Y_{t-k}]$
- d.*  $E[Y_t] = E[Y_{t-1}]$  dan  $V[Y_t] = V[Y_{t-k}]$

Misalkan Anda memiliki observasi yang mengikuti model MA(2) dengan  $\theta_1 = 0.9$  dan  $\theta_2 = 0.7$ . Manakah dari pernyataan berikut yang benar?

- a. Diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-1}$  akan membentuk tren linier positif dan diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-2}$  akan membentuk tren linier negative
- b. Diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-1}$  akan membentuk tren linier negatif dan diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-2}$  akan membentuk tren linier positif
- c. Diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-2}$  akan membentuk tren linier ~~positif~~ dan diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-3}$  akan memiliki pola hubungan yang acak
- ☒ d. Diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-1}$  akan membentuk tren linier negatif dan diagram pencar  $Y_t$  vs  $Y_{t-3}$  akan memiliki pola hubungan yang acak

$$\rho_1 = \frac{-\theta_1 + \theta_1\theta_2}{1 + \theta_1^2 + \theta_2^2} = \frac{-0.9 + 0.63}{(+)} = (-)$$

$$\rho_3 = 0 \rightarrow \text{acak}$$

$$\rho_2 = \frac{-\theta_2}{1 + \theta_1^2 + \theta_2^2} = \frac{-0.7}{(+)} = (-)$$

Data pendapatan bulanan ( $Y_t$ ) suatu perusahaan pada 10 tahun terakhir diidentifikasi memiliki pola model deret waktu (*time series*) dalam bentuk umum sebagai berikut:

$$\text{ARMA} \quad \phi(B) Y_t = \theta(B) e_t$$

$$(1 - 0.6B)Y_t = (1 - 0.3B)e_t$$

yang mana *white noise*  $\varepsilon_t$  diasumsikan menyebar Normal(0, 1)

dan  $B$  merupakan *Backshift-operator*.

Pernyataan yang benar untuk model di atas adalah

$$\phi(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p$$

$$\theta(B) = 1 - \theta_1 B - \theta_2 B^2 - \dots - \theta_q B^q$$

$$p = 1, q = 1$$

- a.  $Y_t$  bersifat non-stasioner dan modelnya ARMA(1,1)
- b.  $Y_t$  bersifat stasioner dan modelnya ARMA(1,1) ✓
- c.  $Y_t$  bersifat non-stasioner dan modelnya ARMA(1,0)
- d.  $Y_t$  bersifat stasioner dan modelnya ARMA(1,0)

$$\text{ARIMA} \quad \phi(B)(1-B)^d Y_t = \theta(B) e_t$$

Data pendapatan bulanan ( $Y_t$ ) suatu perusahaan pada 10 tahun terakhir diidentifikasi memiliki pola model deret waktu (*time series*) dalam bentuk umum sebagai berikut:

$$(1 - 0.6B)(1 - B)^1 Y_t = 0.8 + (1 - 0.3B + 0.6B^2)e_t$$

*(Handwritten notes:  $(1-B)^1$  with an arrow pointing to the first  $(1-B)$ ;  $MA(2)$  with an arrow pointing to the polynomial in  $e_t$ )*

yang mana *white noise*  $\varepsilon_t$  diasumsikan menyebar  $\text{Normal}(0, 1)$  dan  $B$  merupakan *Backshift-operator*. Pernyataan yang benar untuk model di atas adalah

- a.  $Y_t$  bersifat non-stasioner dan modelnya ARMA(1,2) ✓
- b.  $Y_t$  bersifat stasioner dan modelnya ARMA(1,2)
- c.  $Y_t$  bersifat non-stasioner dan modelnya ARMA(2,2)
- d.  $Y_t$  bersifat stasioner dan modelnya ARMA(2,2)

Diketahui  $Y_t$  merupakan variabel acak (random variable) deret waktu (time series) dengan waktu  $t = 1, 2, \dots, T$  dan white noise  $e_t$  diasumsikan menyebar Normal(0, 1). Misalkan model Auto Regressive Integrated Moving Average (ARIMA) bagi  $Y_t$  adalah:

$$Y_t = 0.7 + (1 - 0.6B + 0.8B^2)e_t$$

*MA(2)*

*MA(3)*

Pernyataan yang sesuai dengan model tersebut adalah...

- a. Nilai Autocovariance pada lag ke 2 adalah negatif
- b. Nilai Autocovariance pada lag ke 3 adalah negatif
- c. Nilai Autokorelasi pada lag ke 2 adalah nol
- d. Nilai Autokorelasi pada lag ke 3 adalah nol

*q nol.*



$$\begin{bmatrix} \phi_1 + \phi_2 < 1 \\ \phi_2 - \phi_1 < 1 \\ |\phi_2| < 1 \end{bmatrix} A(2)$$

Manakah dari model  $AR(2)$  berikut yang tidak stasioner?

- tdk stasioner a.  $\phi_1 = 0.7$  dan  $\phi_2 = 0.5$   $0.7 + 0.5 > 1$   
 stasioner b.  $\phi_1 = -0.8$  dan  $\phi_2 = -0.6$   $-0.6 + 0.8 < 1$   $|\phi_2| < 1$   
 tdk stasioner c.  $\phi_1 = -1.1$  dan  $\phi_2 = 0.8$   $0.8 + 1.1 > 1$   
 stasioner d.  $\phi_1 = 0.7$  dan  $\phi_2 = -0.9$   $0.7 - 0.9 < 1$  ,  $-0.9 - 0.7 < 1$   $|-0.9| < 1$   
 tdk stasioner e.  $\phi_1 = -0.7$  dan  $\phi_2 = 1.2$

$$1.2 + 0.7 > 1$$

$$|1.2| > 1$$

AR reguler AR Man

Perhatikan persamaan berikut:

$$(1 - 0.3B^6)(1 - 0.6B)(1 - B)Z_t = (1 + 0.3B)(1 + 0.4B^6)e_t$$

Manakah model yang merepresentasikan persamaan diatas?

- a. ARIMA(1,0,1) X ARIMA(1,0,1)<sub>6</sub>
- b. ARIMA(0,1,1) X ARIMA(1,1,1)<sub>6</sub>
- c. ARIMA(0,2,1) X ARIMA(1,1,1)<sub>6</sub>
- ✓ d. ARIMA(1,1,1) X ARIMA(1,0,1)<sub>6</sub>

$$p=1$$

$$d=1$$

$$q=1$$

$$P=1$$

$$D=0$$

$$Q=1$$

$$ARIMA(1,1,1) \times (1,0,1)_6$$

$$\phi(B) \phi(B^s)(1-B)^d(1-B^s)^D y_t = \theta(B) \theta(B^s) e_t$$



Perhatikan persamaan berikut:

$$(1 - 0.3B^4)(1 - 0.6B)(1 - B)(1 - B^4)Z_t = (1 + 0.3B)(1 + 0.4B^4 - 0.5B^8)e_t$$

Manakah model yang merepresentasikan persamaan diatas?

- a. ARIMA(1,1,2) X ARIMA(1,0,1)<sub>4</sub>
- b. ARIMA(0,1,1) X ARIMA(1,1,1)<sub>4</sub>
- c. ARIMA(1,1,1) X ARIMA(1,1,2)<sub>4</sub>
- d. ARIMA(1,1,1) X ARIMA(1,0,2)<sub>4</sub>

$$\underbrace{(1 - 0.3B^4)}_{AR(1)_4} \underbrace{(1 - B^4)}_{D=1} Z_t = \underbrace{(1 + 0.4B^4)}_{MA(1)} e_t$$

SARIMA(1,1,1)<sub>4</sub>  
SARIMA(P,D,Q)<sub>s</sub>

7AR musum  
d=1  
s=4  
AR reguler

q=1 Q=2

MA(1) MA(2)

(1 + 0.4B^4 - 0.5B^8)

(1-B)' -> d=1

diffeney Regular

diff musum (1-B^4)^D -> D=1

M

Perhatikan persamaan berikut:

$$Y_t - Y_{t-1} = e_t - 0.5 e_{t-1}$$

Bagaimanakan bentuk persamaan diatas jika dituliskan menggunakan notasi backshift?

- a.  $(1-B)Y_t = (1-0.5B)e_t$  ✓
- b.  $BY_t = (1-0.5B)e_t$
- c.  $B(Y_t - Y_{t-1}) = 0.5Be_t$
- d. Tidak satupun diatas

Apakah model yang tepat untuk persamaan pada nomor 9 ( $Y_t - Y_{t-1} = e_t - 0.5 e_{t-1}$ )?

- a. IMA(2,2)
- b. IMA(1,1) ✓
- c. ARI(1,1)
- d. Tidak satupun diatas

$$\begin{aligned} Y_t - Y_{t-1} &= e_t - 0.5 e_{t-1} \\ \underbrace{(1-B) Y_t}_{d=1} &= \underbrace{(1-0.5B) e_t}_{MA(1)} \\ \text{ARIMA}(0,1,1) \quad q=1 \\ &\downarrow \\ \text{IMA}(1,1) \end{aligned}$$

→ AR(1) s2  
→ MA(1)

$$p = q = 1$$

$$p = q = 0$$

$$s = 12$$

$Y_t$  ?

$$(1 - \phi B^{12}) Y_t = (1 - \theta B) e_t \quad \checkmark$$

$$Y_t - \phi Y_{t-12} = e_t - \theta e_{t-1}$$

$$Y_t = \phi Y_{t-12} + e_t - \theta e_{t-1}$$

MA  $\left[ \begin{array}{l} \theta(x) = 1 - \theta_1 x \\ \Theta(x) = 1 - \Theta_1 x^s \end{array} \right] y_t ? \quad \text{AR} \Rightarrow \text{IMA} \Rightarrow e_t$

$$\underbrace{(1 - \theta_1 x)(1 - \Theta_1 x^s)}_{s=12} \Leftrightarrow 1 - \Theta_1 x^s - \theta_1 x + \theta_1 \Theta_1 x^{s+1}$$

$$\rightarrow 1 - \theta_1 x - \Theta_1 x^s + \theta_1 \Theta_1 x^{13}$$

$s=12$

$$\phi(x) = 1 - \phi_1 x - \phi_2 x^2 - \dots - \phi_p x^p$$

$$\bar{\phi}(x) = 1 - \bar{\phi}_1 x^s - \bar{\phi}_2 x^{2s} - \dots - \bar{\phi}_p x^{ps}$$

$$\theta(x) = 1 - \theta_1 x - \theta_2 x^2 - \dots - \theta_q x^q$$

$$\bar{\Theta}(x) = 1 - \Theta_1 x^s - \Theta_2 x^{2s} - \dots - \Theta_q x^{qs}$$

$$y_t = e_t - \theta_1 e_{t-1} - \Theta_1 e_{t-12} + \theta_1 \Theta_1 e_{t-13}$$

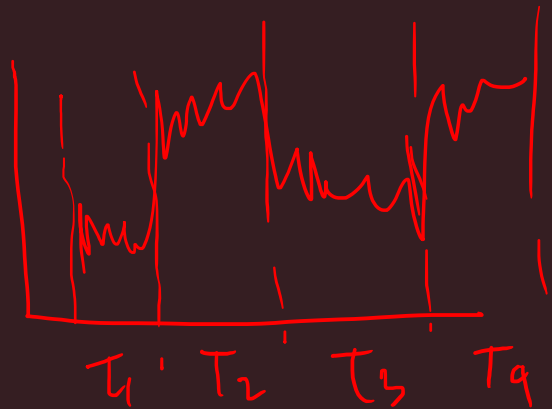
tdk stasioner dlm nilai tengah  $\rightarrow$  perbedaan

## Pemodelan ARIMA Box-Jenkins

1. Cek stasioner  $\rightarrow$  Plot time series  $\{y_t\}$   $\left. \begin{array}{l} \text{ACF} \\ \text{plot} \end{array} \right\}$   $\rightarrow y_t$  tdk stasioner
- $\swarrow$  Plot ACF dr  $\{y_t\}$   $\left. \begin{array}{l} p_1 p_2 p_3 \dots p_k \\ \text{nilai tengah} \end{array} \right\}$

$\swarrow$  Uji  $\rightarrow$  ADF test

Stasioner dlm nilai tengah & stasioner dlm ragam



Box-Cox  $\rightarrow \lambda$  &  $SK^{\sqrt{\lambda}}$

$\rightarrow$  transformasi thd data  $y_t$

$\rightarrow \lambda \approx 1$  (tdk perlu transform)

Uji Ljung-Box / Bartlett

$$H_0: \sigma^2_{T_1} = \sigma^2_{T_2} = \sigma^2_{T_3} = \sigma^2_{T_n} = 0$$

② Identifikasi model (data sdh stasioner) — Model tentatif  $> 1$

trial of {  
 — ACF ✓  
 — PACF ✓  
~~EACF~~

	ACF	PACF
MA(q)	cut off after lag $q$	trial of
AR(p)	trial of	cut off



$p = 2$   
 $q = 2$  } ARMA(2, 2)

### 3. Pendugaan Parameter

- momen
- ~~MLT~~
- MLE

Model 1

$$\boxed{\begin{array}{l} \text{AR}(2) \\ \downarrow \\ \phi_1 \quad ** \\ \phi_2 \quad ** \end{array}}$$

Model 2

~~ARMA(2,1)~~

$$\left. \begin{array}{l} \phi_1 \quad ** \\ \phi_2 \quad ** \\ \theta_1 \quad ** \end{array} \right\}$$

### 4. Diagnostic Model

$$\left. \begin{array}{l} \text{AR}(2) \\ \text{terpenuhi} \end{array} \right\} \begin{array}{l} A \rightarrow \text{acak} \\ H \rightarrow \text{homogen} \\ N \rightarrow \text{normal} \end{array} \downarrow \text{QQ}$$

siaran

di model

$\text{AR}(2)$

$\rightarrow e_t$

AIC  
paling kecil

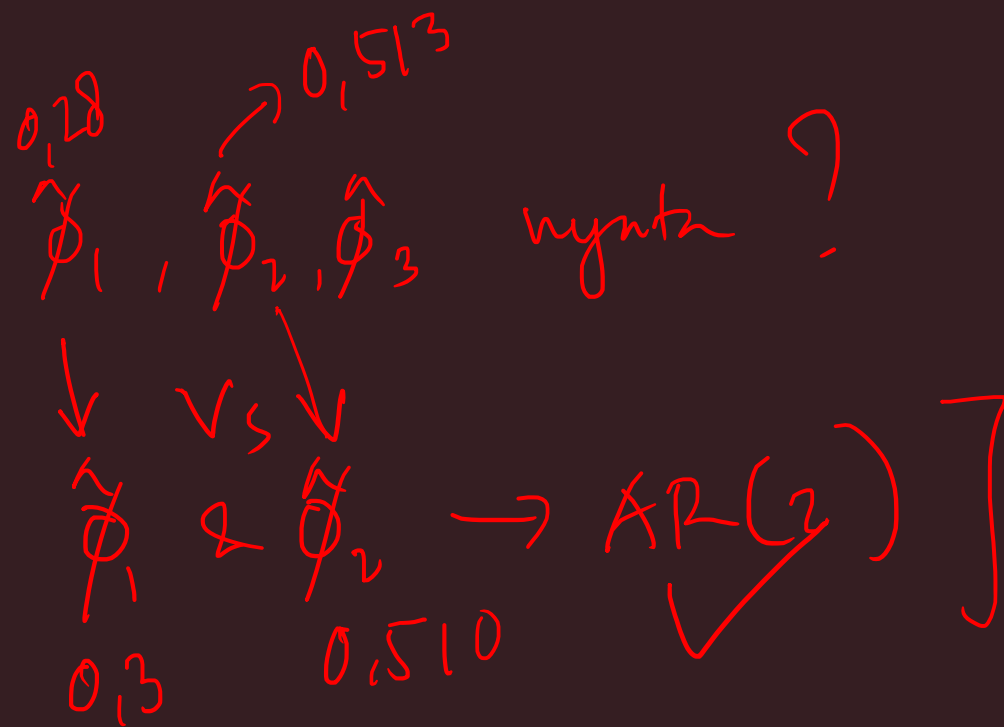
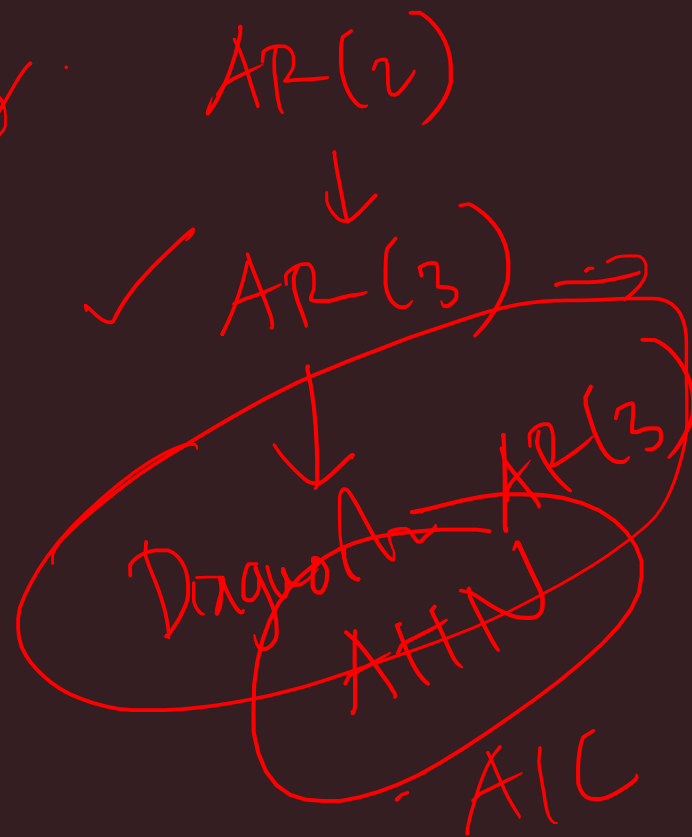
AIC  
BIC

paling kecil

white noise  $e_t \sim^{BSI} (0, \sigma_e^2)$



5. Overfitting



6. Forecasting