

## Exercice 1 - Chute libre

Lorsqu'un parachutiste est en chute libre, sa vitesse  $v(t)$  suit l'équation

$$\begin{cases} m\dot{v}(t) = mg - kv(t)^2, \text{ pour tout } t \geq 0 \\ v(0) = 0 \end{cases}$$

où  $m > 0$  est sa masse,  $g > 0$  est l'intensité de la pesanteur, et  $k > 0$  un coefficient de résistance de l'air.

- 1) Donner le sens de variation et la limite (quand  $t \rightarrow +\infty$ ) de la solution  $v(t)$ , par une lecture graphique.

Un parachutiste de  $118.4kg$  (équipement compris) est lâché à une hauteur de  $9570m$ , il est en chute libre pendant  $116s$  jusqu'à ce qu'il ouvre son parachute à  $640m$ .

- 2) Quelle est sa vitesse moyenne pendant la chute libre ?

La quantité  $k$  est inconnue, pour la comprendre on va simuler la chute libre par une méthode d'euler avec un paramètre  $k$  à faire varier, calculer la distance parcourue en  $116s$ , et adapter  $k$  pour la faire correspondre à la distance mesurée.

- 3) Écrire un code qui prend en entrée un nombre de pas  $N$ , et un paramètre  $k > 0$ , et renvoie la distance parcourue par le parachutiste. En déduire une estimation numérique de la valeur de  $k$ , et de la vitesse terminale du parachutiste.

## Exercice 2 - Modèle de Lotka-Volterra avec croissance limitée

On considère ici le modèle proie-prédateur de Lotka-Volterra, en ajoutant dans le modèle un terme supplémentaire qui limite la croissance de proies à l'instar du modèle logistique.

$$\begin{cases} \dot{x} = x(1 - y - \lambda x) \\ \dot{y} = cy(x - 1) \end{cases}$$

- 1) Donner une interprétation du nouveau terme.
- 2) Afficher le champs de vecteur associé pour  $c = 1$  et plusieurs valeurs de  $\lambda$ , sur un domaine  $[0, L] \times [0, L]$  où on choisira  $L$  assez grand pour observer tout le comportement du champs de vecteurs. En particulier on affichera un cas où  $\lambda < 1$ , un cas où  $\lambda > 1$ , et un cas où  $\lambda \approx 1$  : quel changement observe-t-on sur le champs de vecteurs ?

*On pourra utiliser le code donné en exemple au début du TP, qui affiche le champs de vecteur associé à une fonction  $g : (x, y) \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ .*

- 4) Calculer les points d'équilibres du système correspondant à des population positives (c'est-à-dire  $x \geq 0$  et  $y \geq 0$ ), et dire à quoi chacun correspond (en terme de dynamique de population).
- 5) Simuler et commenter les solutions du système pour un choix de paramètre  $c > 0$  fixé (on pourra prendre  $c = 1$ ) et pour plusieurs valeurs positives de  $\lambda$ . Quel est le comportement observé des populations en temps grand, selon la valeur de  $\lambda$  ? On différenciera des situations de **coexistence** des deux espèces et d'**extinction** d'une (ou deux) des espèces.

*On affichera la courbe  $t \mapsto (x(t), y(t))$  dans le plan de phase.*

Pour l'exercice suivant, on va avoir besoin d'afficher les solutions d'un système à 3 composantes, en trois dimensions. On fournit pour cela le code suivant, d'un fonction prenant en entrée trois tableaux  $X = [x_0, x_1, \dots]$ ,  $Y = [y_0, y_1, \dots]$ ,  $Z = [z_0, z_1, \dots]$  de même taille, et affiche la courbe 3D obtenue en reliant les points  $(x_i, y_i, z_i)$ .

```

1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 plt.rcParams['figure.dpi'] = 120
4 plt.rcParams['savefig.dpi'] = 240
5
6 def affichage3d(X,Y,Z):
7     ax = plt.axes(projection='3d')
8     ax.plot3D (X,Y,Z)
9     ax.set_title('Titre')
10    ax.set_xlabel('x')
11    ax.set_ylabel('y')
12    ax.set_zlabel('z')
13    plt.show()
14
15 t=np.linspace(0,20,2000)
16 affichage3d(np.cos(t),np.sin(t),t)#Appelle la fonction ci-dessus

```

Listing 1 – Affichage de champs

### Exercice 3 - Système de Lorenz

Tous les systèmes que l'on a vu précédemment adoptent un des comportement asymptotique suivant : ils tendent vers un point d'équilibre, ou vers l'infini, ou vers une trajectoire périodique. Il est possible de montrer que pour les équations différentielles à deux composantes, ce sont les seuls comportement possibles, mais ce n'est pas le cas pour les équations à trois composantes. On s'intéresse à l'équation différentielle suivante :

$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x) \\ \dot{y} = \rho x - y - xz \\ \dot{z} = xy - \beta z \end{cases} \quad (1)$$

Ce modèle à été proposé par Lorenz en 1963 comme modèle simplifié de la convection de Rayleigh-Benard :

- $x$  représente l'intensité du mouvement de convection.
- $y$  la différence de température entre courant ascendant et descendant.
- $z$  l'écart du profil vertical de température par rapport à un profil linéaire.

Pour les choix de paramètres, on prendra

$$\sigma = 10, \rho = 28, \beta = 8/3 \quad (2)$$

- 1) Quels sont les points d'équilibre du système ?
- 2) Écrire une fonction qui prend en entrée une condition initiale  $(x_0, y_0, z_0)$ , un temps final  $T^{fin} > 0$ , et un nombre de pas  $N \in \mathbb{N}^*$ , et calcule la solution approchée associée.

*En pratique on prendra une condition initiale différente des points critiques.*

- 3) Afficher, pour différentes conditions initiales, les graphes  $(t, x)$ ,  $(t, y)$ ,  $(t, z)$ , et le graphe  $(x, z)$ , pour un temps final  $T^{fin} = 50$ . Décrire le comportement de la courbe (convergence, divergence, oscillation...).

*En écrivant  $x_0, y_0, z_0 = 40 * np.random.random(3) - 20$ , on initialise  $x_0, y_0, z_0$  choisis aléatoirement dans  $[-20, 20]^3$ .*

- 4) Faire de même en affichant la solution en 3 dimension, grâce au code d'exemple ci-dessus.
- 5) On résout l'équation (1) pour deux conditions initiales différentes ; une condition initiale quelconque  $(x_0, y_0, z_0)$  prise aléatoirement dans  $[-20, 20]^3$ , et la condition  $(x_0 + \epsilon, y_0, z_0)$  où  $\epsilon = 0.01$ . Cela donne deux solutions  $(x(t), y(t), z(t))$  et  $(\tilde{x}(t), \tilde{y}(t), \tilde{z}(t))$ . Afficher sur une même figure les graphes  $(t, x(t))$  et  $(t, \tilde{x}(t))$ .

*Paramètres suggérés :  $T^{fin} = 20$ ,  $N = 10^5$*

On fera ensuite de même avec  $\epsilon = 0.001$ ,  $\epsilon = 0.0001$ . Que constate-t-on sur l'écart entre les deux solutions ?

6) Tracer l'évolution de l'écart

$$t \mapsto \log_{10}(|x(t) - \tilde{x}(t)| + |y(t) - \tilde{y}(t)| + |z(t) - \tilde{z}(t)|)$$

en fonction de  $t$ , sur un temps suffisamment grand, pour  $\epsilon$  comme ci-dessus : comment évolue l'écart entre les deux solutions ?