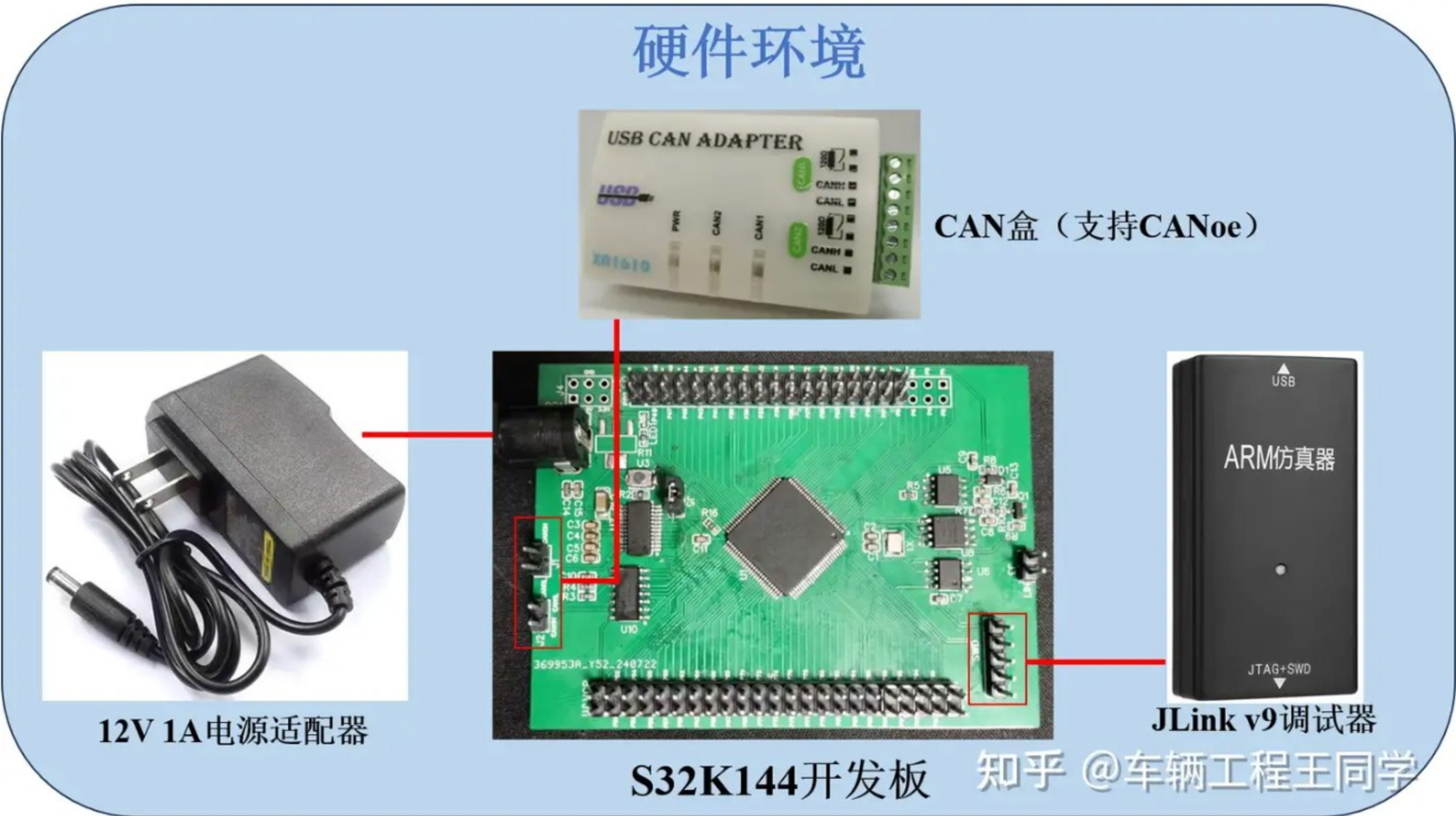


本人最近在自学AUTOSAR，这个系列用来记录学习过程的心得，并分享个人经验给大家参考。本期记录AUTOSAR开发环境的搭建以及开发流程。

硬件环境

S32K144开发板、12VDC电源适配器、JLink调试器（v9）、CAN盒（支持CANoe）



硬件环境

软件环境

1. 首先需要购买Vector的keyman/Dongle
2. 然后Autosar开发需要的软件主要是DaVinci系列以及EB tresos，S32DS用于程序的调试和编译，CANape或CANalyzer用于CAN总线的监控和标定。
3. 值得注意的是，DaVinci Configurator用于MCAL层的配置，DaVinci Developer用于ASW和RTE层的配置。





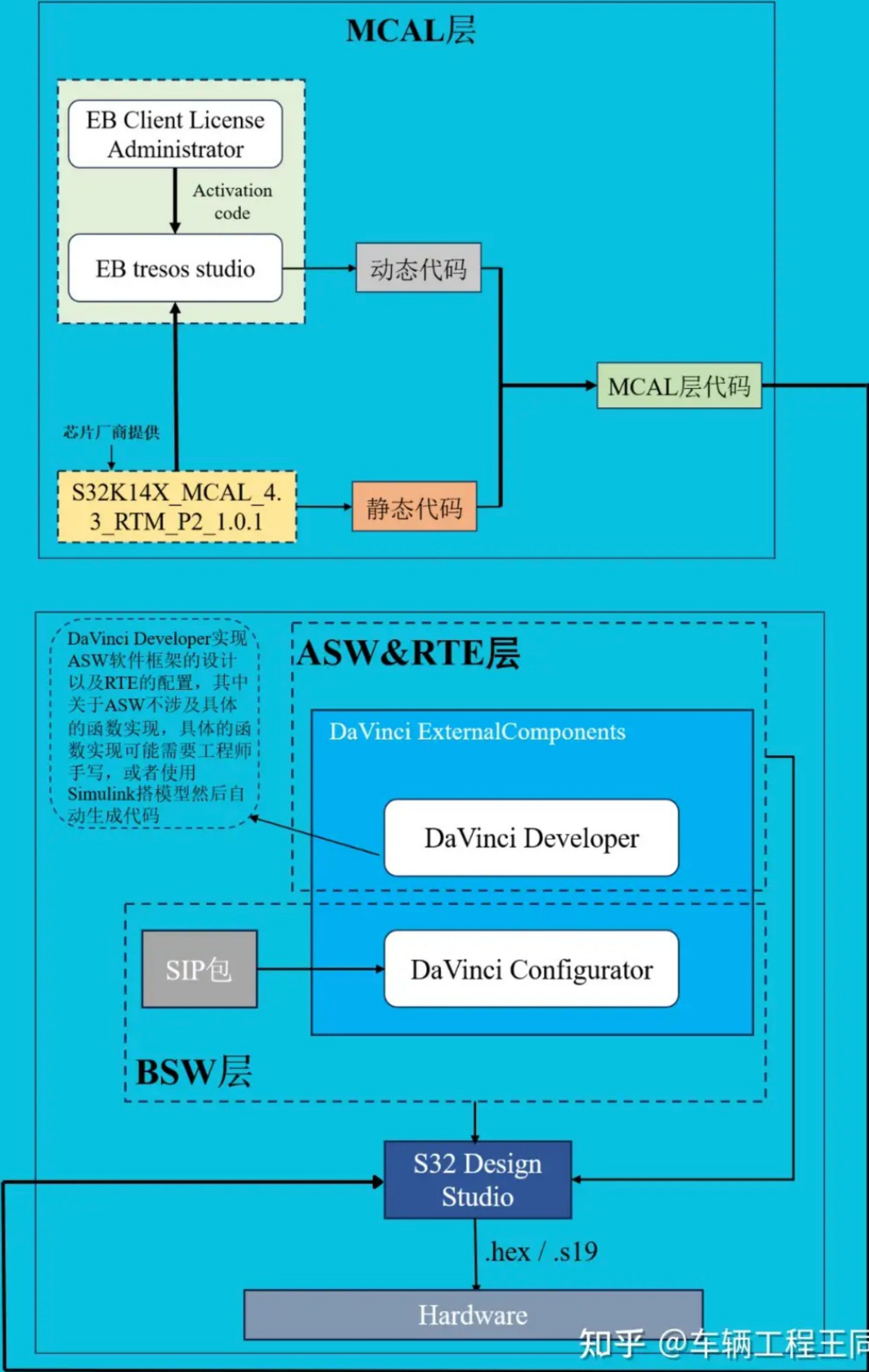
软件环境

软件安装步骤

1. SIP包（Vector开发）
2. DaVinci External Component，这是DaVinci软件环境的基础，必须先被安装
3. DaVinci configurator和DaVinci Developer
4. EB tresos studio，需要去NXP官方申请免费的激活码；可选择在线激活或离线激活的方式进行软件激活。
5. MCAL（芯片厂商提供），安装时需要选择EB软件的安装位置，因此EB需要提前被安装。
6. S32 Design Studio，去NXP官方申请免费的License



开发流程



开发流程

如果本人对AUTOSAR开发流程有理解不准确的地方，欢迎各位指正，也欢迎留言讨论，感谢！