

#### § 2. 政策行动建议的 选择模型

行动建议简单选择模型(6-2-1) 行动建议复杂选择模型(6-2-2) 行动建议两种模型的区别(6-2-3

# 政策行动建议简单选择模型

#### 政策行动建议模型类型

政策分析人员的政策行动倡议性主张必须在两个或两个以上的方案中通过选择才能提出来。

存在两种选择模型:

- ●简单的选择模型
- ●复杂的选择模型

方案一: 发展公共交通(A) 城市交通不拥挤(O1)

方案二: 发展私人小汽车(B) 城市交通拥挤(O2)

方案一: 发展公共交通(A) 城市交通不拥挤(01) A — → O1 B — → O2 01优于02 所以A

#### 简单的选择模型包含的假设

- ●单个决策者
- ●产生的结果是确定的
- ●结果只在一个时点上马上表现出来
- ●这三个假设条件很少都能具备

在引进项目的选择上,就具有复杂性。

方案A, 引进一个大型造纸项目, 可解决该城市5000人就业, 用地2000亩, 有严重污染, 税收2000万。

方案B, 引进一个自动制袜项目, 可解决该城市500人就业, 用地1000亩, 污染少, 税收500万。

选择:从安排就业考虑,建议方案A

选择: 从保护用地考虑,建议方案B

选择: 从扩大税收考虑,建议方案A

### 政策行动建议复杂模型包含的假设

- ●多个利益相关者、多个决策者,
- ●方案的结果具有不确定性,具有风险性,
- ●结果受时间影响,有随意性,

## 政策行动建议不同模型的区别

简单选择模型和复杂选择模型在选择的传递性是不一样的。

通常简单选择是有传递性的选择(Transitive Choice)。在若干方案中按某一属性选择,如果有:

选择组(A1, A2)中A1优于A2,

选择组(A2, A3)中A2优于A3,

则在选择组(A1, A3)中,必然是A1优于A3,反之则是非传递性。比如在选择组(A1, A3)中A3优于A1。

通常复杂选择则是具有非传递性的选择(Non-transitive Choice)。在若干方案中按某一属性选择,如果有:

选择组(A1, A2)中A1优于A2,

选择组(A2, A3)中A2优于A3,

选择组(A1, A3)中A3优于A1,

就会出现循环结果, 选择是非传递性的