### The Next Week

### 1. Overview

● 目标:

添加 texture, volume, rectangle, instance, light, BVH

● 难点:

BVH, Perlin textures

### 2. Motion Blur

- 现实中动态模糊是镜头打开持续曝光得到的
- SpaceTime Ray Tracing
  将ray在镜头打开时间段内随机生成,ray记录时间
- camera 记录镜头打开和关闭时间
- 让球在镜头打开时移动

为运动球增加了一个类,与静止球相比多了起点和终点位置(也可以以用此类表示静止球,只要让 起点终点位置相同,但会影响性能)

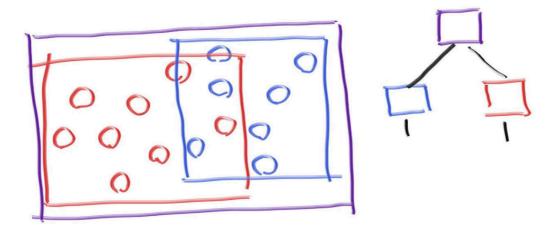
● 反射出的 ray 时间与 入射 ray 相同

#### 3. BVH

- 用于加速 ray tracing
- 光追的主要瓶颈是 ray-object intersection 检测(目前的暴力做法中,每条直线都需要和每个物体判断是否相交, 很多判断可以避免)
- 需要将物体整理,每次检测只判断部分物体
- 常用整理方法有两种:
  - 1. 按空间划分
  - 2. 按物体划分(更常用
- Key Idea:

将一堆物体包括在一个大的包围盒内,先判断光线是否与包围盒碰撞,之后再与其中的物体判断

○ 不是均匀划分空间,每个物体只在一个包围体内,但包围体之间可重叠

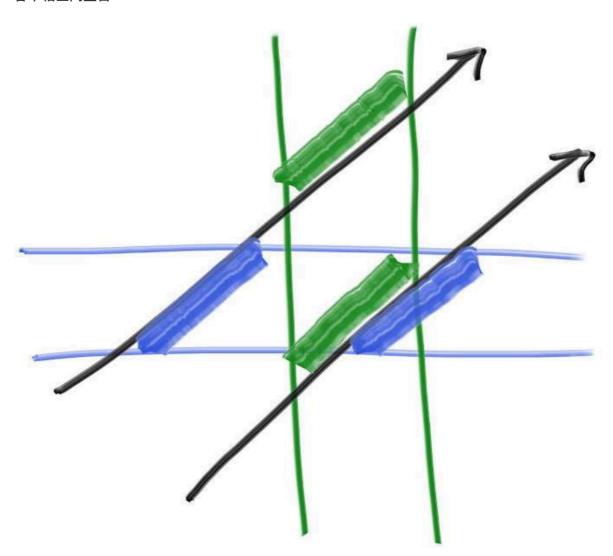


● 轴对齐包围盒(AABB)

判断与包围盒的碰撞时不需要记录碰撞点或法向量

● 如何判断 ray 与 box 是否相交: ray slab 将box各个轴向的平面方程代入ray方程,找到解区间,相交的充要条件是:

### 各个轴区间重合



上图是2d box 的例子,3d情况下同样适用

$$egin{aligned} ray: P(t) &= A + tb \ plane: x &= x_0 \ x_0 &= A_x + t_0 b_x \ hit: t_0 &= rac{x_0 - A_x}{b_x} \end{aligned}$$

- ray slab 还有缺陷:
  - 1. 对于沿轴反方向传播的ray,会出现大小倒置的区间
  - 2. 计算中涉及除法,可能得到无穷值
- 做特殊处理:
  - 1. 统一区间方向:

$$t_{x0} = \min(\frac{x_0 - A_x}{b_x}, \frac{x_1 - A_x}{b_x})$$
$$t_{x1} = \max(\frac{x_0 - A_x}{b}, \frac{x_1 - A_x}{b})$$

- 2. 除 0 问题之后解决 (填充?)
- 构造 包围盒

计算所有物体的包围盒,并在其上建立树形结构

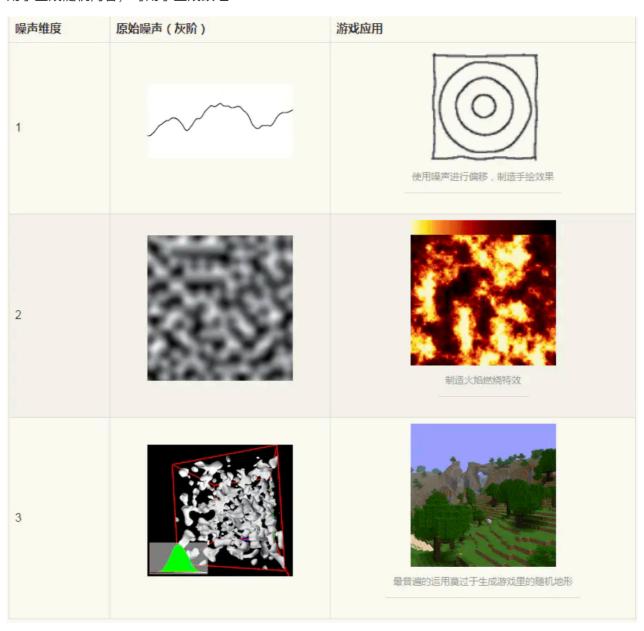
- 构造单个几何体包围盒
  在 几何体基类 中添加相应函数
- 2. 对 list 构建包围盒
- 在包围盒基础上构建 node, node用于组成树结构 node 也属于 hittable 物体,
- 构建 BVH 过程:
  - 1. 先整个场景一个完整的包围框
  - 2. 迭代分解:
    - 1. 随机选择一个轴,
    - 2. 将物体沿该轴排序
    - 3. 按顺序分为两半
  - 不要判断空指针 (影响性能), 当框里只有一个物体时, 就
- 并不是所有物体都有包围盒 (无限平面), 如果要加这些物体需要特殊处理

## 4. 静态纹理

- 单色纹理 要在 hit\_record 中保存光线交点处的纹理坐标
- 球体的纹理坐标在球坐标系下做纹理映射
- 在漫反射材质中用纹理替代颜色
- 构建checkered纹理(正弦函数)

# 5. 柏林噪声(Perlin Noise)

用于生成随机内容, 可用于生成纹理



- 特点:
  - 可重复性, 给定种子生成的序列是一定的
  - ㅇ 快
- 算法 (2D):
  - 1. 定义一个 grid, 在 grid 的每个顶点生成随机的梯度向量

- 2. 对输入图中的每个点,找到其所处的格内的四个顶点,获取其到各点的距离向量,再分别点乘
- 3. 将点乘结果用缓和曲线加权相加得到最终结果
- 3D算法同理
- 得到的图像可用线性插值平滑
- 线性插值的结果会有网格感,可用 Hermitian 插值
- 可以用 scale 的方法调整图像频率
- 复合的噪声会更加复杂,可通过多次perlin实现
- "纹理过程" 的 hello world: 大理石纹理: 在perlin噪声的基础上添加正弦规律

### 6. 纹理映射

• 由图片生成纹理

### 7. 光照

- 自发光材质自带发光颜色,不反射
- 添加光照后,背景置为纯黑
- 添加矩形物体:

矩形没有厚度,在构造包围盒前要做padding

- 光源的亮度设为比1大的值,可以使光线在反射后仍足够亮,从而照亮场景
- 构造Cornell Box

用于模拟漫反射表面与光的交互

#### 8. Instance

- 添加轴对齐的 box, 之后再rotate
- 光线追踪渲染中的旋转位移等操作,可以不用直接操作物体,而是反向操作光线实现

### 9. Volumes

#### 烟雾

- 需要新添加次表面散射,即从烟雾内部进行光线散射
- 烟雾可以简化表示为 a surface that probabilistically might or might not be there at every point in the volume.
- 光线在volume中任意位置都有一定概率反射:

$$probability = C \cdot \Delta L$$

- C表示volume 密度、δL是光线在volumn中移动的距离
- todo: 处理凹多面体

● 烟雾可用于模拟丁达尔效应

# 10. final

● 次表面材质:通过在介质中填充 volumn 实现