第9章 数—模和模—数转换

9.1 概述

模拟电路: 处理连续变化信号的电路

数字电路:处理数字信号的电路

模数转换(A/D转换): 将模拟信号转换为数字信号

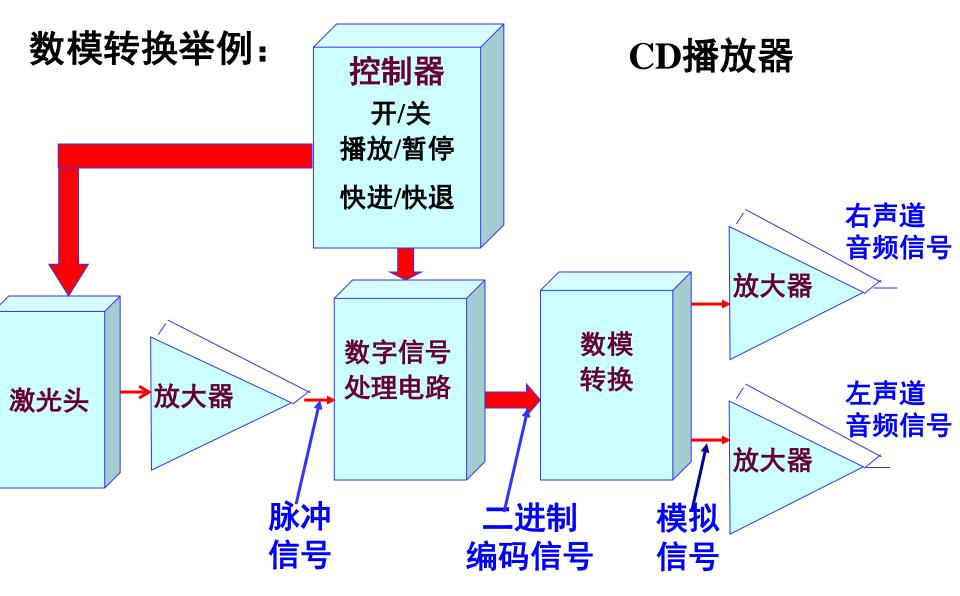
数模转换(D/A转换):将数字信号转换为模拟信号

模数转换举例:



数字电压表







转换指标: 转换精度和转换速度

分类:

权电阻网络DAC 倒T形电阻网络DAC 权电流型DAC* 按结构 权电容网络DAC* 开关树型DAC*

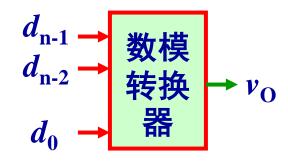
「并行输出型



9.2 D/A转换器

例:

数模转换电路输入输出的关系



输入为二进制码,输出为模拟电压输出电压与输入的二进制码的值成正比

 $n位二进制数d_{n-1}d_{n-2}...d_0$ 的大小

$$D_{n} = d_{n-1} 2^{n-1} + d_{n-2} 2^{n-2} + \dots + d_{0} 2^{0} = \sum_{i=0}^{n-1} d_{i} 2^{i}$$

$$v_{0} = k \sum_{i=0}^{n-1} d_{i} 2^{i}$$

$D_3D_2D_1D_0$	$V_{\mathbf{O}}$
0000	$\mathbf{0V}$
0001	0.25V
0010	0.5V
009	0.75V
0100	1V
0101	1.25V
090	1.5V
091	1.75V
1000	2V
1001	2.25V
1010	2.5V
109	2.75V
900	3V
901	3.25V
910	3.5V
99 3	.75V



放大器原理

A为运算放大器

与电阻配合构成反相比例运算电路 R

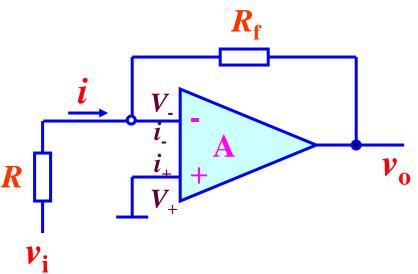


虚短
$$V_{_} = V_{_+}$$

虚断
$$i_{\perp}=i_{\perp}=0$$

由此推出:
$$V_{\perp} = V_{\perp} = 0$$

$$\mathbf{v}_o = -i\mathbf{R}_f = -\frac{\mathbf{V}_i}{\mathbf{R}}\mathbf{R}_f$$



9.2.1 权电阻网络D/A转换器

电路及工作原理 $R_{\rm F}({\rm R}/2)$ 权电阻网络 由权电阻网络、 $2^{3}R$ $2^{2}R$ 2^{R} 模拟开关、 求和放大器构成 模拟开关 求和放大器 LSB **MSB**

模拟开关受每各位数码控制 权电阻网络确定每条支路电流的大小 求和放大电路把各支路电流求和并转换成电压



转换原理

 S_i : d=1时接 V_{REF} , d=0时接地

接 V_{REF} 时支路有电流,接地时无电流

$$\therefore I_i = d_i \frac{V_{REF}}{R_i}$$

$$\begin{aligned} & R_i & d_0 & d_1 & d_2 & d_3 \\ & i_{\Sigma} = d_3 \frac{V_{REF}}{2^0 R} + d_2 \frac{V_{REF}}{2^1 R} + d_1 \frac{V_{REF}}{2^2 R} + d_0 \frac{V_{REF}}{2^3 R} \\ & = \frac{V_{REF}}{2^3 R} (d_3 2^3 + d_2 2^2 + d_1 2^1 + d_0 2^0) \\ & v_O = -i_{\Sigma} R_F = -\frac{V_{REF}}{2^4} (d_3 2^3 + d_2 2^2 + d_1 2^1 + d_0 2^0) \end{aligned}$$

此式即表明模拟输出与数字输入成正比。



 $R_{\rm F}({\rm R}/2)$

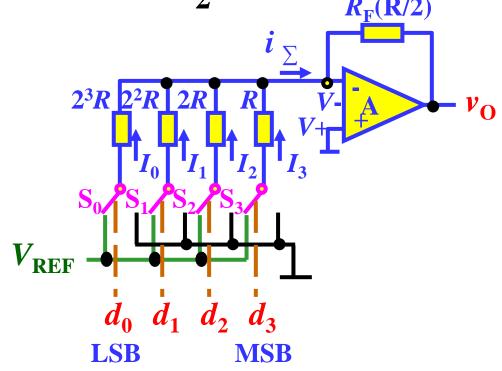
推广: n位数模转换器的输出

$$v_{0} = -\frac{V_{REF}}{2^{n}}(d_{n-1}2^{n-1} + d_{n-2}2^{n-2} + \dots + d_{0}2^{0}) = -\frac{V_{REF}}{2^{n}}D_{n}$$

每条支路上的电阻反映了该位的权,故称权电阻网络。

$$I_i = d_i \frac{V_{REF}}{R_i}$$

改变RF可改变比例系数



电路缺点: 当位数较多时, 阻值相差太大。

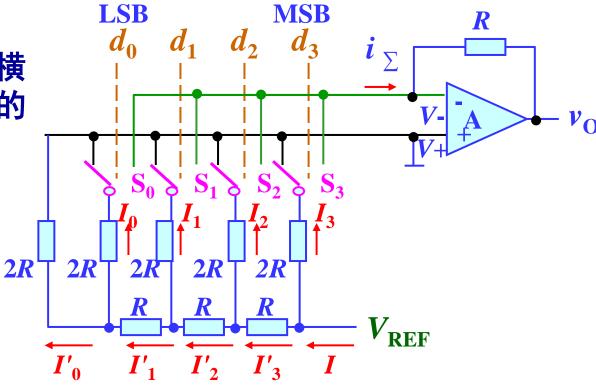


9.2.2 倒T型电阻网络D/A转换器

一、电路及工作原理

基本思路:将电阻放在横向支路上,越低位经过的 电阻越多,电流越小

由图可知不管开关接 左还是接右,支路电 流都不变,只是接左 流入地,接右流向R



$$\therefore i_{\Sigma} = d_0 I_0 + d_1 I_1 + d_2 I_2 + d_3 I_3$$



按接左求各支路电流:

$$I_{0} = I'_{0} = \frac{I'_{1}}{2} = \frac{I}{16}$$

$$I_{1} = I'_{1} = \frac{I'_{2}}{2} = \frac{I}{8}$$

$$I_{2} = I'_{2} = \frac{I'_{3}}{2} = \frac{I}{4}$$

$$I_{3} = I'_{3} = \frac{I}{2} = \frac{I}{2}$$

$$I = \frac{V_{REF}}{R}$$

$$:: i_{\Sigma} = d_0 I_0 + d_1 I_1 + d_2 I_2 + d_3 I_3$$

$$\therefore i_{\Sigma} = \frac{I}{16} (d_0 + 2d_1 + 4d_2 + 8d_3)$$

$$v_{0} = -i_{\Sigma}R = -\frac{I}{2^{4}}R \left(d_{0}2^{0} + d_{1}2^{1} + d_{2}2^{2} + d_{3}2^{3}\right) \stackrel{I'_{0}}{\longleftarrow} \stackrel{I'_{1}}{\longleftarrow} \stackrel{I'_{2}}{\longleftarrow} \stackrel{I'_{3}}{\longleftarrow} \stackrel{I}{\longleftarrow} I$$

$$= -\frac{V_{REF}}{2^4} (d_0 2^0 + d_1 2^1 + d_2 2^2 + d_3 2^3)$$



推广: n位数模转换器的输出

$$v_{0} = -\frac{V_{REF}}{2^{n}}(d_{n-1}2^{n-1} + d_{n-2}2^{n-2} + \dots + d_{0}2^{0}) = -\frac{V_{REF}}{2^{n}}D_{n}$$

电阻支路为倒T型,故 名倒T型电阻网络DAC

改变RF可改变比例系数

解决了阻值相差太大的问题



集成D/A转换器AD7520简介

MSB-1 Iout1 A BIT-2 Vo BIT-3 Iout2 BIT-4 16 BIT-5 BIT-6 Rfb 10 AD7520 BIT-7 15 BIT-8 BIT-9 **VrefIN 13 LSB-10**

3 GND

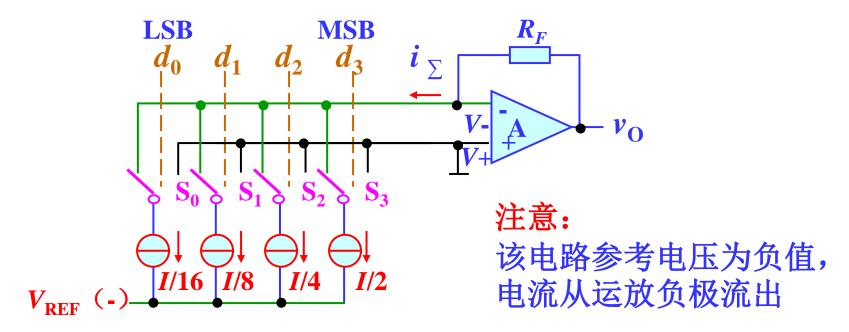
- ●10位数字输入,
- ●模拟开关采用CMOS电路构成
- ●需外接运放、参考电压;
- ●反馈电阻可用内部电阻也可外接

9.2.3 权电流型D/A转换器

模拟开关的问题:

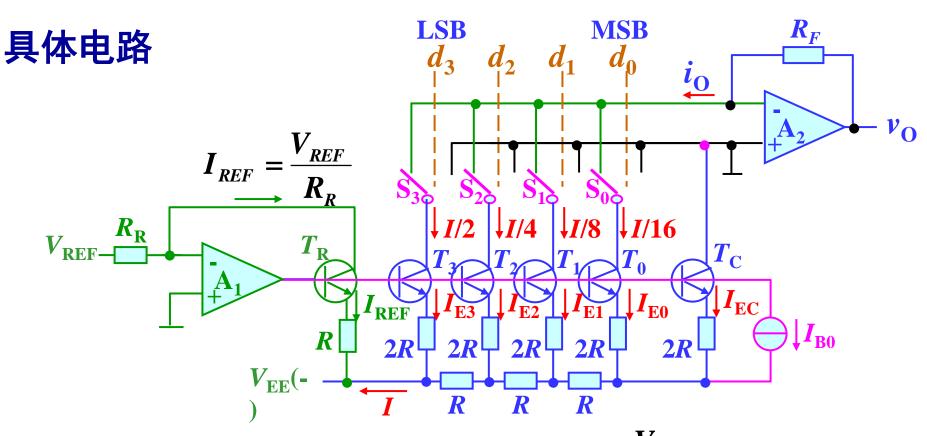
若模拟开关的导通电阻不相等,则电流有误差,转换有误差。

解决措施:将电阻换成恒流源。



恒流源的实现:三极管集电极电流。





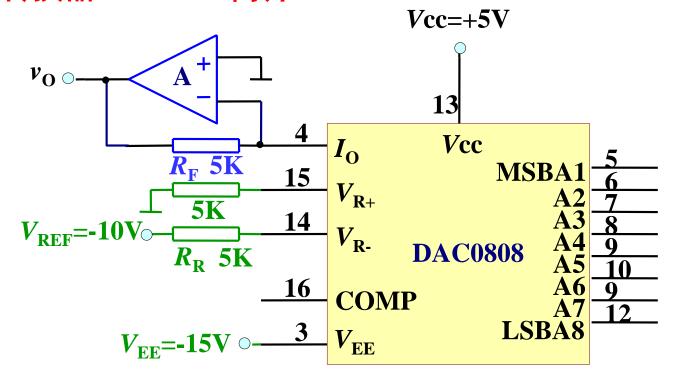
 A_1 与 T_R 构成基准电流发生电路,产生 $I_{REF}=rac{V_{REF}}{R_R}$ 恒流源 I_{R0} 用来为T提供基极偏置电流,恒流源需要负电源 V_{EE}

$$v_0 = \frac{R_F V_{REF}}{2^4 R_p} (d_0 2^0 + d_1 2^1 + d_2 2^2 + d_3 2^3)$$
 注意该公式中无负号



权电流型集成D/A转换器DAC0808简介





需外接运放、反馈电阻、参考电压。

上述参数下:
$$v_O = \frac{R_F V_{REF}}{2^8 R_R} D_n = \frac{10}{2^8} D_n$$



D/A转换的转换精度与转换速度 9.2.7

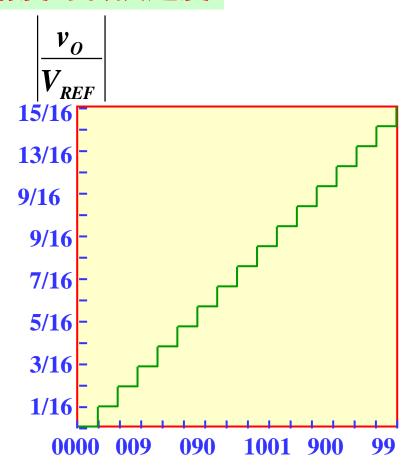
一、转换精度

以四位DAC为例画出转换特性曲线 可以看出输出电压在幅值上是不连 续的,一个级差为 $1LSB = \left| \frac{V_{REF}}{2^4} \right|$

转换精度的概念:

级差越小, 转换精度越高, 输出越 接近于模拟(幅值上连续)信号;

$$n$$
位 DAC 的 $1LSB = \begin{vmatrix} V_{REF} \\ 2^n \end{vmatrix}$, n越大,转换精度越高。



用与n有关的量来表示转换精度, 称之为分辨率

定义1: n



最低位为1,其它位均为0时对应的输出电压称为1LSB,即

$$d_{n-1}d_{n-2}\cdots d_1d_0=00\cdots 01$$
时对应的输出,故: $1LSB=\left|\frac{V_{REF}}{2^n}\right|$

输入全为1时对应的输出电压称为满刻度输出,用FSR表示,即

$$d_{n-1}d_{n-2}\cdots d_1d_0 = 11\cdots 11$$
时对应的输出,故:

$$FSR = \left| \frac{V_{REF}}{2^n} (d_{n-1} 2^{n-1} + d_{n-2} 2^{n-2} + \dots + d_1 2^1 + d_0 2^0) \right|$$
$$= \left| \frac{V_{REF}}{2^n} (2^n - 1) \right|$$



转换误差

分辨率只反映了理论精度,实际精度与误差有关(例正向偏差使级差加大,精度减小)。

所谓误差即指输出电压的实际值与理论值的偏差。

定义1: 实际值与理论值的最大偏差 单位: LSB

1LSB

定义2: 实际值与理论值的最大偏差 ×100%

FSR

误差的来源 V_{REF} 的波动;

A的零漂,

S的导通电阻与压降;

R的阻值偏差



二、D/A转换器的转换速度

指标:建立时间 t_{set}

定义: 从输入的数字量发生突变开始, 直到输出电压进入与

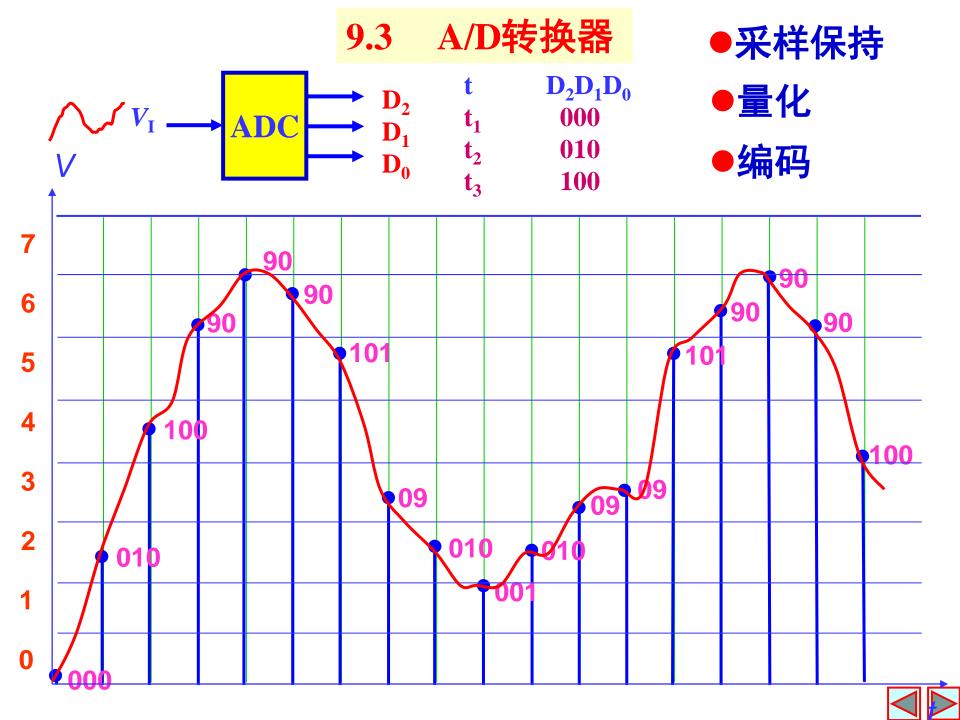
稳态值相差±1/2LSB范围内的时间称为建立时间。

不包含运放的DAC中, t_{set} 可达0.1us

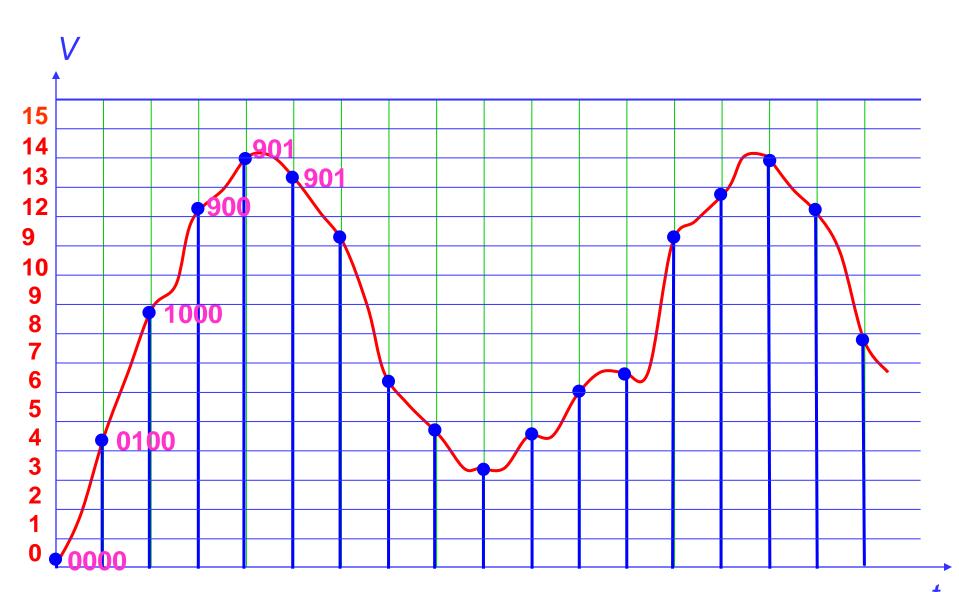
包含运放的DAC中, t_{set} 可达1.5us

当需外加运放构成DAC时,应采用转换速率快的运放。



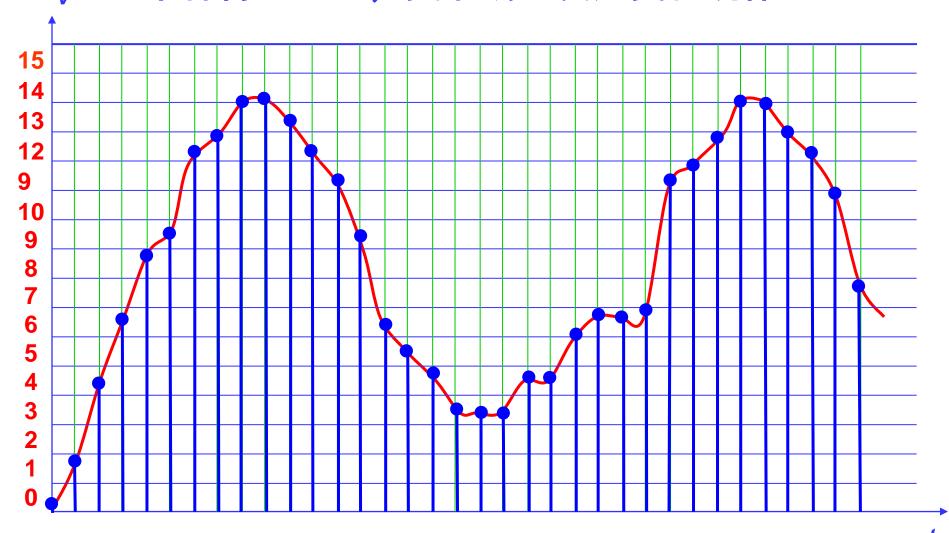


●量化细一些,提高转换精度





●采样再细一些,更准确地反应变化规律





9.3.1 A/D转换的基本原理

A/D转换过程要经过采样保持,量化编码2个步骤

一、采样保持

采样:即在不同的时间点上把信号采样下来,从而将在时间上连续的模拟信号转换成在时间上离散的信号。

保持:每次采样完毕要保持一段时间, 以供ADC将采样下来的信号进行转换。

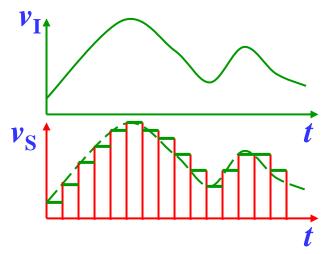
对采样频率的要求:

过低,不能反映原始信号的变化规律。



过高,保持时间短,不能保证ADC可靠转换

$$f_s = (3 \sim 5) f_{i(\text{max})}$$





二、量化和编码

采样后的信号在数值上还是连续的,而数字信号在数值上是离散的,量化即是将数值上连续的信号变成数值上是离散的信号。

量化即把采样信号表示为最小单位的整数倍,此最小单位叫做量 化单位,用△表示。

把量化结果用代码表示出来,称为编码,这些代码的输出就是A/D转换的输出结果。



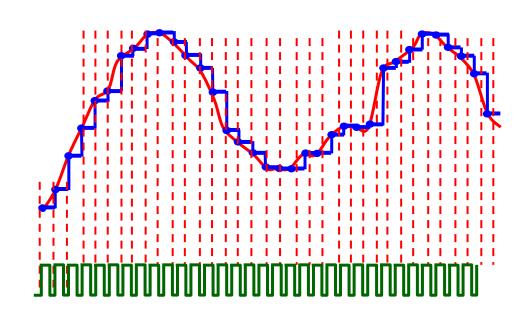


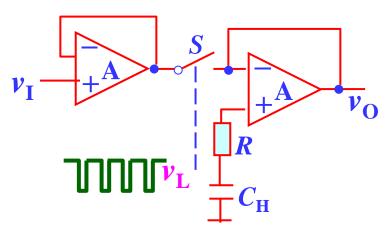
9.3.2 采样保持电路

基本形式

 $v_L=0$, S闭合, C充电 $(\tau=RC_H)$, $v_O=v_I$, 采样。

 $v_L=1$, S打开, C无放电回路, v_O 保持。





集成采样保持器LF198



9.3.3 直接A/D转换器

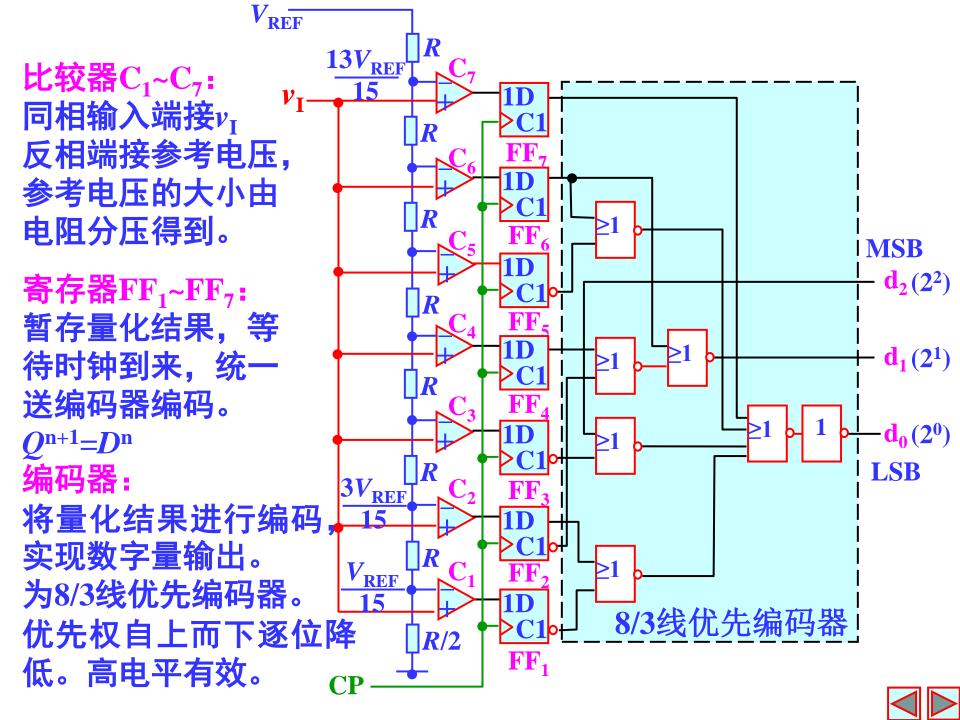
输入的模拟电压直接转换为输出的数字量,不需要中间变量。

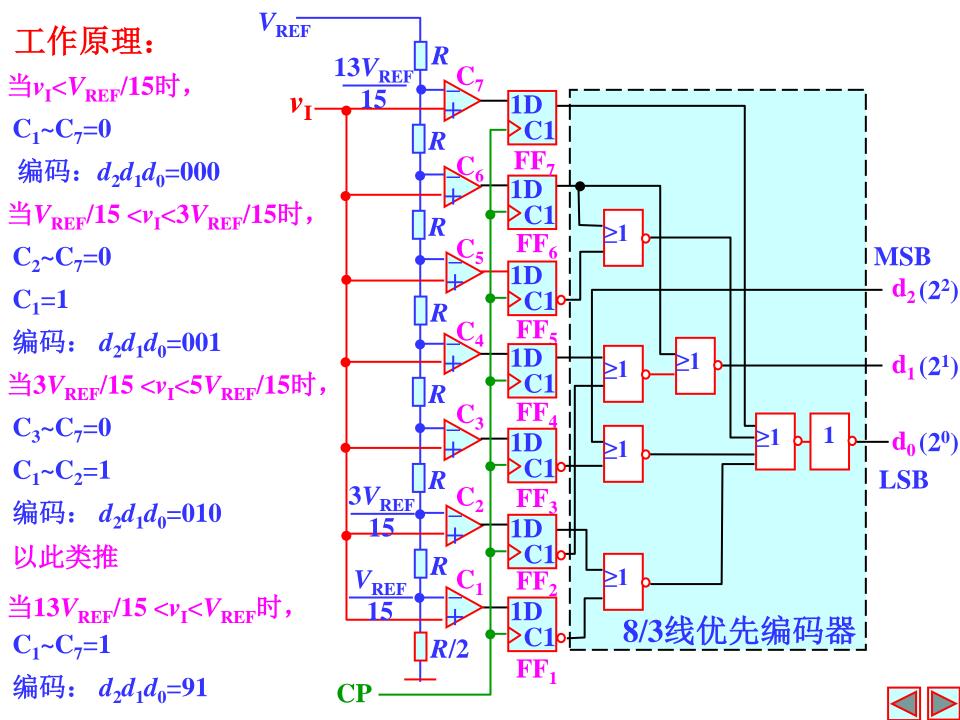
一、并联比较型

思路:用比较器实现量化,编码器实现数字量输出。

电路:







$v_{ m I}$	$C_7C_6C_5C_4C_3C_2C_1$	$\mathbf{d_2}\mathbf{d_1}\mathbf{d_0}$
$(0\sim1/15)V_{\mathrm{REF}}$	0000000	000
$(1/15\sim3/15)V_{\rm REF}$	0000001	001
(3/15~5/15)V _{REF}	000009	010
(5/15~7/15)V _{REF}	000091	09
$(7/15\sim9/15)V_{\rm REF}$	00099	100
(9/15~9/15)V _{REF}	00991	101
(9/15~13/15)V _{REF}	0999	90
$(13/15\sim1)V_{\rm REF}$	9991	91

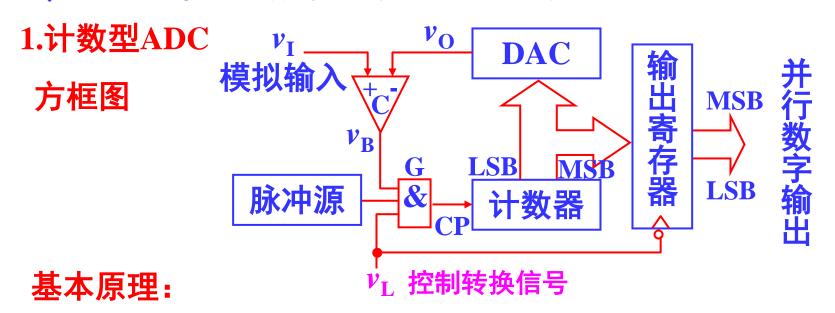
●特点:

- ●速度快
- ●不用附加采样保持电路
- ●所用器件多,n位D/A转换需2n-1个比较器和触发器



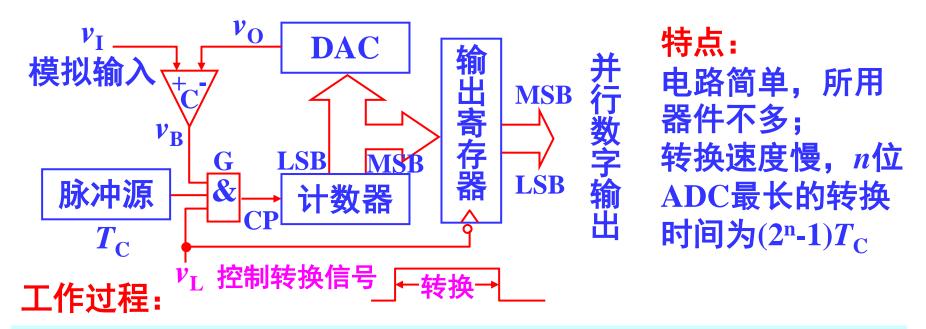
二、反馈比较型ADC

基本思路: 取一个数字量加到D/A转换器上,于是得到一个对应的输出模拟电压。将这个模拟电压和输入的模拟信号电压相比较,如果两者不相等,则调整所取得的数字量,直到两个模拟电压相等为止,最后所取得的数字量就是所求的转换结果。



计数器对脉冲源计数,其输出为数字量,该数字量送入DAC,转换为模拟信号 ν_0 ,与 ν_I 比较,若 ν_0 < ν_I ,则计数器继续计数, ν_0 增加,直至 ν_0 = ν_I ,计数停止,此时的计数值就是A/D转换结果。





转换前, $\nu_L=0$,门G被封锁,计数器不工作,输出为0, $\nu_O<\nu_I$, $\nu_B=1$ 。转换开始, $\nu_L=1$,门G打开,计数器计数,计数值增加, ν_O 增加。 当 $\nu_O\ge\nu_I$ 时, $\nu_B=0$,门G被封锁,计数器停止计数,这时计数器中所存数字 就是所求的输出数字信号。

由于在转换过程中, 计数器输出在不停地变化, 所以不能将计数器的输出直接作为输出信号, 为此, 在输出端设置了输出寄存器, 在每次转换完成后, 用转换信号的下降沿将计数器的输出置入输出寄存器中, 而以寄存器的状态作为最终的输出信号。



2.逐次渐近型ADC

基本原理: 电平称重

DAC输入 DAC输出

 $\partial v_{\rm T}=5.3$ V, 最高位置1

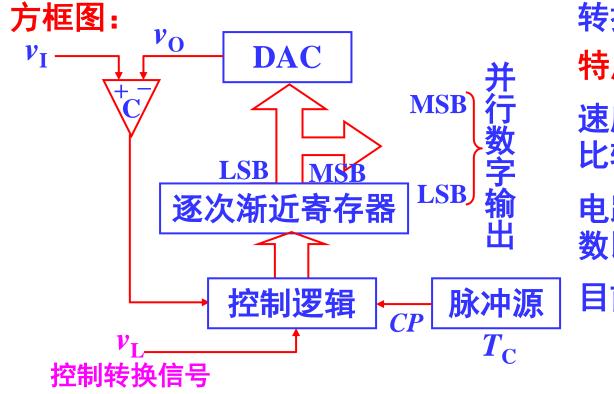
100 4V <5.3V

保留最高位1, 第二位置1 90 6V >5.3V

去掉第二位1, 第三位置1 101 5V <5.3V

保留第三位1

转换结果: 101



转换时间 $(n+2)T_{\rm C}$

特点:

速度比并联型慢, 比计数 比较型快。

电路比并联型简单,比计数比较型复杂。

目前使用最多。

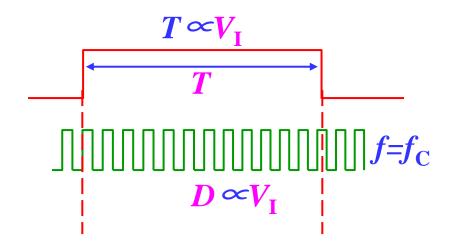
基本原理:逐次渐近寄存器在 ν_L 、CP的控制下先输出1000(以四位为例),经D/A转换后输出 ν_O ,若 ν_O > ν_I ,则C输出控制信号使寄存器输出9100;若 ν_O < ν_I ,则C输出控制信号使寄存器输出900;再经D/A转换后输出 ν_O ,若 ν_O > ν_I ,则C输出控制信号使寄存器去掉第二位1,并使第三位置1,若 ν_O < ν_I ,则C输出控制信号使寄存器保留第二位1,并使第三位置1,以此类推。



9.3.4 间接A/D转换器

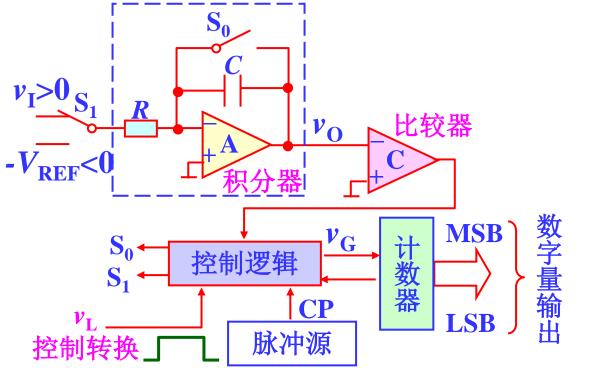
一、双积分型

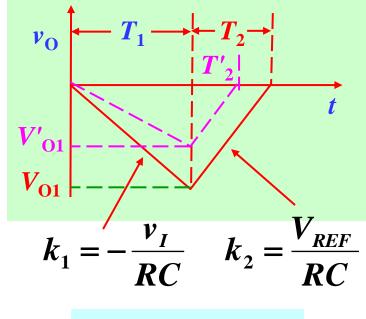
基本思路:将电压 V_I 转换成与之成正比的时间T,并在此时间内对固定频率的脉冲进行计数,则计数结果D(正比于电压 V_I)即为转换结果。



例如1V 1ms, 5KHz, 0101 2V 2ms, 5KHz, 1010







可见 T_2 正比于 v_1

转换前, $\nu_L=0$,计数器清零, S_0 闭合,C放完电, $\nu_o=0$ 。 转换开始, $\nu_L=1$, S_0 打开

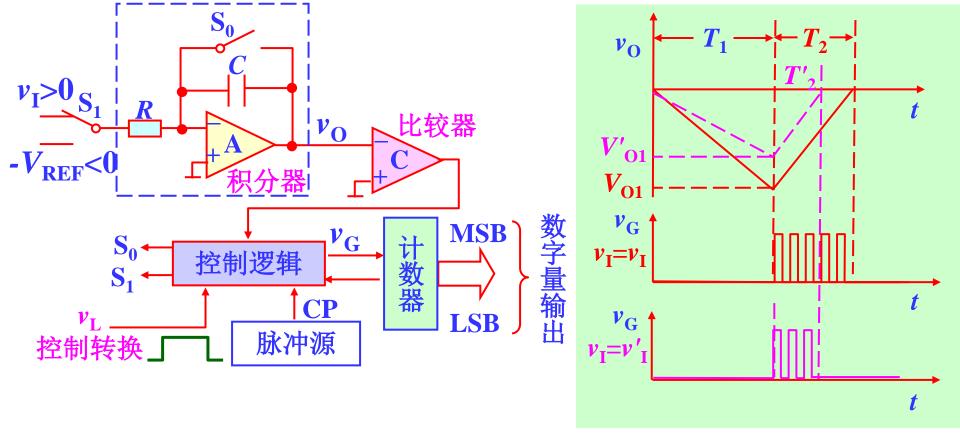
第一步, S_1 接 ν_I ,积分器对 ν_I 积分, ν_O 下降,积分时间为固定值 T_1

第二步, S_1 接- V_{REF} ,积分器对- V_{REF} 积分, v_O 增加, v_O =0时,比较器输出0,积分结束。

积分结束:
$$V_{O1} = -\frac{v_I T_1}{RC} \propto v_I$$

$$T_2 = \frac{|V_{O1}|}{\frac{V_{REF}}{RC}} = \frac{v_I T_1}{RC} \frac{RC}{V_{REF}} = \frac{T_1}{V_{REF}} v_I \propto v_I$$





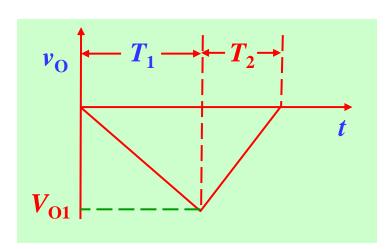
令计数器在 T_2 时间里对频率为 f_C 的脉冲进行计数,

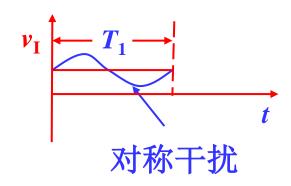
计数值:
$$D = \frac{T_2}{T_C} = \frac{T_1}{T_C V_{REF}} v_I$$
 可见计数值 D 正比于 v_I

若取 T_1 为 T_C 的整数倍,即 $T_1=NT_C$,则 $D=\frac{N}{V_{REF}}v_I$



$$D = \frac{2^n}{V_{REF}} v_I$$





特点:

稳定 R、C、 T_{C} 的变化不会影响转换结果

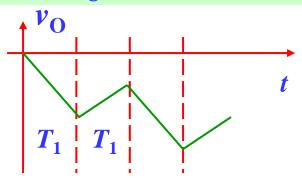
抗干扰性强

 $若v_{\rm I}$ 引进对称干扰,在 $T_{\rm I}$ 期间积分值为0,故 $V_{\rm O1}$ 不变,转换结果不变。

常见干扰为50Hz干扰,故应取 T_{C} 为0.02s的整数倍。

速度慢 最长积分时间: $2T_1=2^{n+1}T_C$

由此也可得出该电路要求: $v_{\text{I}} < V_{\text{REF}}$

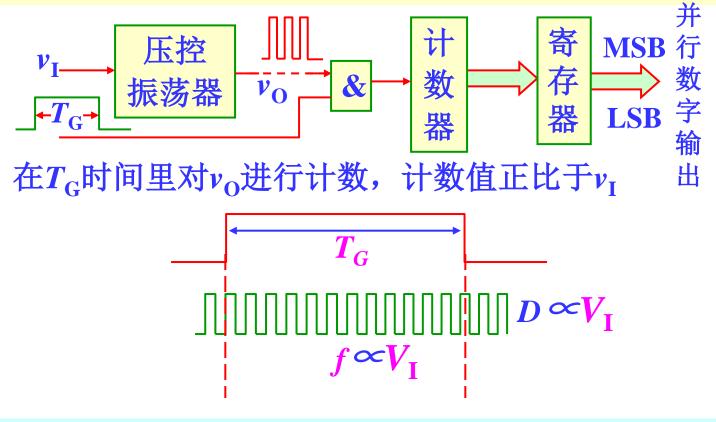


否则计数器计满值时, ν_0 也不会上升到0,转而又对 ν_1 积分



二、V-F变换型ADC

基本思路:将电压V转换成与之成正比的频率信号,并在固定时间内对其进行计数,则计数结果(正比于电压V)即为转换结果。



特点: 适于遥控遥测系统中,因v₀为调频信号,易于远距离传输 转换速度慢



9.3.5 A/D转换的转换精度与转换速度

一、转换精度

也采用分辨率和转换误差描述转换精度。

1.分辨率 含义:对输入信号的分辨能力。

定义1: n

例:输入0~5V。

若用3位ADC,则输出有8种状态,能分辨出的输入电压的最小差异为 $5/2^3=0.625V$;

若用10位ADC,则输出有1024种状态,能分辨出的输入电压的最小差异为 $5/2^{10}=0.00488V$;

故n越大,分辨率越高。

定义2: $\frac{FSR}{2^n}$ 含义: 能分辨出的输入电压的最小差异。



2.转换误差

实 实际值与理论值的最大偏差

1LSB

完义2. 实际值与理论值的最大偏差 ×100%

FSR

本 章 小 结

学习本章,应能达到下列要求:

- (1) 掌握下列概念:采样保持,量化编码,分辨率。
- (2) 掌握DAC的分类、组成原则、原理和特点。
- (3) 掌握ADC的分类和特点,掌握并联比较型、计数反馈型、逐次渐近型ADC的组成原则,掌握双积分型ADC的原理和特点
- (4) 了解转换精度和转换速度的概念。



9.3.2 取样保持电路

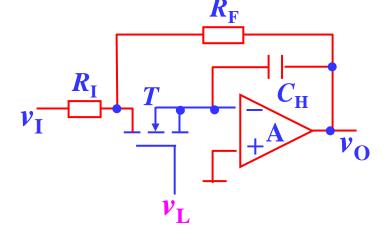
基本形式

 $v_L=1$,T导通,C充电($\tau=R_IC$),充电结束后, $v_O=-v_I$,采样。

 $v_L=0$,T截止,C无放电回路, v_O 保持。

缺点: 充电速度慢, 限制了采样频率。

改进:降低 R_{I} ,并加电压跟随器隔离。



 $v_L=1$, S闭合,C充电($\tau=RC$),充电结束后, $v_O=v_I$,采样。

 ν_L =0, S打开, C无放电回路, ν_O 保持。

集成采样保持器LF198

