- 1一句话小技巧
 - 随机数:
 - 。 深拷贝:
 - 保留小数
 - o sys.stdin.readlines()
 - o for index,value in enumerate(list)
 - 无穷大
 - Iru cache
 - while...else...
 - lambda
 - 海象运算符(OJ上的py3.8用不了!!!)
 - 。 递归可视化
 - 递归深度限制设置
 - 位运算
 - 本地调试可以按Ctrl+D作为EOF
- 2数据结构与相应操作的时间复杂度
 - 2-1 defaultdict
 - 2-2 OrderedDict
 - 2-3 双端队列(deque)
 - 2-4 小顶堆(heapq)
 - 2-5 列表
 - 2-6 元组
 - 2-7 集合
 - 2-8 字典
 - 。 2-9 迭代器和生成器
- 3函数与算法
 - 3-1 欧拉筛(ES)
 - 3-2 大非负整数乘法
 - 3-3 dfs
 - o 3-4 bfs
 - 3-5 Dijkstra算法
 - 3-6 全排列与Cantor展开
 - 3-6-1 Cantor展开与range(1,n+1)的全排列
 - 3-6-2 不可Cantor展开的排列
 - 3-7 Narayana Pandita算法求下一个排列
 - 3-8 二分查找
 - 3-9 LIS(最长(严格)上升子序列)问题的二分解法
 - 3-A Kadane算法及衍生的最大子矩阵求法
 - 3-B 排序
 - 3-B-1 归并排序MergeSort,O(nlogn)
 - 3-B-2 快速排序QuickSort,O(nlogn)

1一句话小技巧

```
import random
x=random.randint(a,b)#>=a,<=b的随机整数
x=random.random()#0~1随机浮点数
x=random.uniform(a,b)#a,b之间随机浮点数
x=random.choice(list)#在列表list中随机选择</pre>
```

深拷贝:

```
from copy import deepcopy
lcopy=deepcopy(1)
```

保留小数

```
"{:..2f}".format(num)#或 "%..2f" % num
```

建一个以每行输入的字符串为元素的列表: sys.stdin.readlines()

遍历每一项的索引和值组成的元组(类似于 dict.items()): for index, value in enumerate(list)

无穷大: float('inf')

lru_cache(用来存储每次递归的结果,遇到相同自变量的递归时直接返回这个结果,因此它不能在此时再进行更新其中的全局变量的操作):

```
from functools import lru_cache
@lru_cache(maxsize = 128)
```

循环正常结束后执行的语句: while...else...

临时"弄一个"函数:lambda

```
list.sort(key = lambda list:list[0])
```

海象运算符(OJ上的py3.8用不了!!!)用来给变量赋值```

递归可视化

```
from recviz import recviz
@recviz
def dfs(...):
```

递归深度限制设置: sys.setrecursionlimit(...)

2 数据结构与相应操作的时间复杂度

2-1 defaultdict

• "如果访问的key不存在与字典中,就给它新建一个默认值 dict[key]=default_value 的字典

```
from collections import defaultdict
a=defaultdict(list)#以空列表为默认值的defaultdict
#类似地,括号里是int,set也可以
```

• 如果要自定义默认值,用 defaultdict(lambda: XXXX)

2-2 OrderedDict

• 这是一种"输入顺序即遍历顺序"的字典.这种字典可以像列表一样进行两端弹出

```
from collections import OrderedDict
od=OrderedDict()
od['a']=1
od['b']=2
od['c']=3
od['d']=4
```

- 删除一个元素: del od[key]
- 弹出一个元素: od.pop(key(,default))#后面可加的default是当key不在字典中时返回的默认值。 注意,pop的时间复杂度是O(n),而普通字典是O(1)
- 弹出末尾: od.popitem()
- 弹出首: od.popitem(last=False)

2-3 双端队列(deque)

• 可以从两端弹出元素,但弹出中间元素会很慢

```
from collections import deque deque.popleft(item)#左弹出 deque.pop(item)#右弹出 deque.appendleft(item)#左加入 deque.append(item)#右加入
```

2-4 小顶堆(heapq)

2-5 列表

- 构建二维列表: [[],[],...] (就是列表套列表)
- 清空: 1.clear() ,O(1)
- 切片: 1[a:b], O(b-a), 不是O(1)!
- 反转: 1.reverse(),O(n)
- 浅拷贝问题: 当列表等被拷贝时, 拷贝的是列表的地址而不是列表本身

```
a=[1,2,3]
b=a
```

此时a,b共用一个地址,其中任何一个被改变时,另一个也会相应改变. 与之相反的叫深拷贝,拷贝的是列表本身(相当于复制了pattern然后make unique)

```
from copy import deepcopy
a=[1,2,3]
b=a[:]
c=[[1,2],[2,3],[3,4]]
d=c[:]
e=deepcopy(c)
```

对于一维列表,用切片复制就可以实现深拷贝,1.copy()与之是等价的.对于>=2维的列表,如果要完全深拷贝自身,需要用deepcopy函数

- 列表化: list(x) ,时间复杂度取决于遍历x的长度.其中x可以是以下:
 - 。 字符串: list('abc')==['a','b','c']
 - 。 迭代器/生成器(range啊map啊这类的):
 - list(range(4))==[0,1,2,3]
 - list(map(int,input().split())==[2,5,1] (假设输入'251')
 - list(enumerate([2,5,1]))==[(0,2),(1,5),(2,1)]

2-6 元组 跟列表差不多,除了不能增删改.

2-7 集合

- 顾名思义,集合中不能有重复的元素,否则会自动去重.
- 集合内的元素只能是"零维的"标量.
- 添加: s.add(x)
- 查询: x (not) in s ,O(1)
- 删除:
 - s.remove(x), O(1)
 - o s.discard(x),**O(1)**:删除x,如果没找到x就无事发生
- 弹出: s.pop(),O(1):随弹出一项
- 清空: s.clear() ,O(1)
- 集合运算:
 - ∘ 并: a|b ,O(len(a)+len(b))
 - 。 交: a&b ,O(len(a)+len(b))
 - 。 差:
 - a-b ,O(len(a)+len(b)),注意这是表示∈a且∉b的元素的集合,如 {1}-{1,2}==set(),{1,2}-{1}=={2}
 - a^b ,对称差,等于a|b-a&b
 - o a>=b,a>b,a<=b,a<b ,O(len(小的那个))表示集合的包含关系,如果既不是子集也不是超集也返回False
- 构建集合:
 - 。 空集: a=set()
 - 集合化:set(x),x是列表\元组\字典(a是字典则会返回所有键组成的集合)

2-8 字典

- 字典的键只能是"零维"标量(int,float这种),而非"一维"以上的复合数据类型.
- 删除: del d[key]
- 弹出:
 - d.pop(key) ,O(1)
 - d.popitem(),O(1),随机弹出一个键值对元组
- 获取: d.get(key),O(1),如果key不在字典则返回None而不报错
 - 。 d.get(key,dft) 可以在key不在字典时返回默认值dft
- 清空: d.clear() ,O(1)
- 键or值们: d.keys() , d.values() ,O(1).

2-9 迭代器和生成器

- range就是一种迭代器,它在迭代时,每次生成一个量.
- 可以被列表/元组/字典/集合化.
- python中常用的迭代器/生成器有以下几种:
 - o range(n):生成0,1,...,(n-1)的整数序列
 - enumerate(list):依次生成列表/元组中每一项索引与元素的对应:
 - list(enumerate(['a','b','c']))=[(0,'a'),(1,'b'),(2,'c')]
 - dict(enumerate(['a','b','c']))={0:'a',1:'b',2:'c'}
 - 。 zip(a,b):依次生成列表/元组a,b中每一项的对应.如果有一方有多余项,则不管
 - list(zip([1,2,3],[11,22]))=[(1,11),(2,22)]
 - dict 类似

3函数与算法

3-1 欧拉筛(ES)

- 筛出1<=i<=n所有的素数
- 输入范围n,输出1~n的素数列表
- 如果你想查询一个很大的数是不是素数,把里面prime一开始做成集合再返回用来查询

```
def ES(n):
    isprime=[True for _ in range(n+1)]
    prime=[]
    for i in range(2,n+1):
        if isprime[i]:
            prime.append(i)
        for j in range(len(prime)):
            if i*prime[j]>n:break
            isprime[i*prime[j]]=False
            if i%prime[j]==0 :break
    return prime
```

3-2 大非负整数乘法

```
def times(a,b):
 a,b=list(str(a)),list(str(b))
 a.reverse()
 b.reverse()
 ans=[0 for i in range(10002)]
 for j in range(len(b)):
     for i in range(len(a)):
          ans[j+i]+=int(b[j])*int(a[i])%10
          ans[j+i+1]+=ans[j+i]//10
          ans[j+i]%=10
          ans[j+i+1]+=int(b[j])*int(a[i])//10
 i=0
 while i==0 and ans:
     i=ans.pop()
 ans.append(i)
 res=''
  for i in ans[-1::-1]:
     res+=str(i)
 return int(res)
```

3-3 dfs

- 直接在矩阵中进行dfs吧!
- 以下是对一个矩阵湖的dfs,其中1表示水,0表示陆地.
- 我们要找到一块连通的水域,但不能对这个湖产生影响(即:修改矩阵中的元素).
 - i. 先用主函数找到一个是水的点,然后进入dfs
 - ii. 从这个点开始向四周探路,for dx,dy...
 - iii. 如果遇到一个符合条件的点(在矩阵范围内,是水),就继续从这个点dfs(进入下一层递归). 但在此之前,我们为了防止回到原先这个点,在进下一层之前,得临时把原来的点填成陆地.
 - iv. 就这样一直往下走,如果走到死胡同(周围全是地)了, for dx,dy in d 这个循环就会终止,这一层的递归就结束了,就回到了上一层(即:退了一步)
 - v. 退了一步,就会把上一步的那个临时填平的点恢复成水域,然后上一层的for循环继续(也就是朝其他方向走)了.
 - vi. 这样.我们就遍历了一片连通水域中的所有点.而且当我们遍历结束后,这个矩阵湖没有受到任何影响.
 - vii. 当然,如果还要找其他所有水域,我们必须在主函数里先一个个点遍历,遍历到水再进dfs.

- 当然,这只是最基础的dfs,而我们在dfs时通常要进行一些别的操作.例如:
 - 。 一边遍历一边把湖填平:把原来"临时填平"的操作改成在进入dfs时永久填平,即在 for dx,dy... 之前加上 mat[x] [y]=0
 - 。一边遍历一遍记录递归深度(走了多远):在dfs的参数里多放一个 S=0 ,即 dfs(x,y,S=0) ,然后进入下一个层就把S加一,即把 dfs(nx,ny) 改成 dfs(nx,ny,S+1)

- 路径(就是这条路怎么走的),路径权值和(比如每个点放了一定数量的金币,走这条路一共捡到几个金币)等**与某 一条路径相关的**量都可以用参数这种方式记录.
- 。 一边遍历一边记录水域面积:放一个全局变量S,每次入dfs之后 S+=1
 - 与整个dfs而不是某一条特定路径相关的量(比如最短路径长度,水域面积,最大权值和路径)用全局变量记录。
- 。 如果这不是湖,这是迷宫,有终点,走到终点就跳出:在探路之前加上终点判断 if (x,y)==e:return .

3-4 bfs

- 直接在矩阵里bfs了
- 同样,我们需要用bfs来遍历一个矩阵湖中的某片连通水域,1表示水,0表示地.步骤如下:
 - i. 先在主函数里遍历矩阵湖,找到一个是水的点.
 - ii. 建立集合v.存储已经走过的点.防止重走.
 - iii. 建立

- 与dfs类似,对于与某一条路径相关的量(如路径长度),可以作为参数放在q里,即把q里的元素写成(x,y,l),其中l是路径长. 这种方法常用来求迷宫中两点的最短路径.
- 与全局相关的量用全局变量存储(如连通域面积),比如求面积S就每次"确定当前位置之后S+1
- 迷宫中最短路径的求法:用(x,y,l)记录点的位置和路径长,在探路前加判断:如果走到终点,即 (x,y)==e ,就return I.

3-5 Dijkstra算法

- 读作/'daikstrə/,不是dijiekestra...
- 这个算法用于以下情景:一个加权的图(图的每条连线都有一个权重),要求A到B点权重代数和的最小值。
- 例如,几座城市之间修了一些路,每条路有一个长度,要求A城到B城最短的路是多长.
- 对于一般的图,都是如下做法:
 - i. 构建邻接表(每个节点跟其他哪些节点连在一起,列一张表).
 - ii. 构建小顶堆q存储即将遍历的点
 - iii. 一边遍历一边探路一边更新最小距离(就是bfs)
- 看起来很抽象.直接上代码:

```
import heapq

def dijkstra(n, edges, s, t):
    graph = [[] for _ in range(n)]
    for u, v, w in edges:
        graph[u].append((v, w))
        graph[v].append((u, w))#构建邻接表
```

```
pq = [(0, s)] # (distance, node)
visited = set()
distances = [float('inf')] * n
distances[s] = 0
while pq:#遍历节点
   dist, node = heapq.heappop(pq)
   if node == t:return dist
   if node in visited:
       continue
   visited.add(node)
   for neighbor, weight in graph[node]:#走到一个节点-->探路边上的邻居
        if neighbor not in visited:
           new_dist = dist + weight
            if new_dist < distances[neighbor]:</pre>
                new_dist = dist+weight#更新距离
                if new_dist < distances[neighbor]:</pre>
                    distances[neighbor] = new_dist
                    heapq.heappush(pq, (new_dist, neighbor))
return -1
```

- 这段代码更抽象了,也不够贴近生活实际.
- 在CS101中,我们见到的更多是基于矩阵的Dijkstra算法,因此我们来看看,如果遍历的是矩阵这种特殊的图,Dijkstra算法长什么样.
- Dijkstra的本质是bfs,所以我们拿bfs的代码简单改一下就好了.以下是将一个普通bfs修改为Dijkstra的过程:(注:以下的权重和/权值和就比如说走山路那题的体力消耗量)
 - i. 把函数名从bfs改成Dijkstra(确信)
 - ii. 用小顶堆代替原先的队列q,q中的元素为(w,x,y)元组,其中w是权值和,x,y是坐标.这样每次访问的都是q中权值和最小的点.(实际上这叫优先队列)每次都访问权值和最小的点,使得第一次到终点时的权值和就是全局最小的权值和,也就是第一次到终点的时候就可以直接break而不需要再从其他路径到终点来更新最小权值和. 注意:heapq的元素如果是元组,会依次按元组中第一,第二...个元素的大小作为该元组的大小比较的依据.所以为了让q按权重和排序,q中的点应表示为(w,x,y),其中 w=weight[x][y],是该点到起点的最小权重和
 - iii. 建立一个与mat一样大的weight矩阵存储起点到每个点的最小权重和,每个点初值赋为无穷大,除了起点是0(权值和既需要存在这个矩阵里,也要存在q中的元组里,两个地方都需要用到这个权值和)
 - iv. 开始bfs,while q ...这段不变
 - v. 探路, for dx,dy in d ... 这段,入q条件改成:nx,ny在矩阵范围内,起点到nx,ny的权重和小于 weight[nx][ny] (之前的路径走出的起点到nx,ny的权重和)
 - vi. 在入堆的同时更新 weight[nx][ny]
- 代码如下:

```
import heapq

def dijkstra(s,mat,e):#s,e分别是起点和终点.起点s=(0,x0,y0),终点e=(xe,ye).
    MAXN=float('inf')
    weight=[[MAXN]*len(mat[0]) for _ in range(len(mat))]
    q=[s]
    weight[s[1]][s[2]]=0
    d=[(-1,0),(1,0),(0,-1),(0,1)]

#开始bfs
while q:
    w,x,y=heapq.heappop(q)
```

```
#先处理到终点的情况
if (x,y)==e:
    return weight[x][y]

#然后探路
for dx,dy in d:
    nx,ny=x+dx,y+dy
    if 0<=nx<len(mat) and 0<=ny<len(mat[0]):#不用not in visited
        new_w=weight[x][y]+______#这段填上点(x,y)到(nx,ny)的权重
        if new_w<weight[nx][ny]:
              weight[nx][ny]:
              weight[nx][ny]=new_w
              heapq.heappush(q,(new_w,nx,ny))
```

3-6 全排列与Cantor展开

3-6-1 Cantor展开与range(1,n+1)的全排列

- 有1,2,...,n共n个数,想要枚举出它们所有的排列,按字典序从小到大,可以用Cantor展开和逆Cantor展开解决.
- **Cantor展开可以将这些排列每个对应到一个编号上.**以下是计算编号的方法:
 - i. 对于每个数,看它后面有几个比它小的数,它的贡献就是几
 - ii. 从右到左的每一位都有一个权重,从0!一直到(n-1)!
 - iii. 将每个数的贡献和它所在那一位的权重相乘,求和,就是这个排列的编号.
 - 。 例如,有1,2,3这三个数,求2,3,1的编号:
 - 2,3,1的贡献分别为1,1,0
 - 从左到右位的权重分别是2!=2,1!=1,0!=1
 - 编号=12+11+0*1=3
- **逆Cantor展开是通过排列的编号求出排列的方法.**做法如下: 0.构建数组 nums=list(range(1,n+1)) ,即1,2,...,n
 - i. 编号除以最左边一位的权重,得到商s和余数q
 - ii. 从nums中**取出**一个数,对于这个数,nums中应有s个数比它小.将这个数放到最左边一位.
 - iii. 对于余数q,重复1和2,直到数组取完.
 - 。 例如,由3求出排列2,3,1:
 - s=3//2=1,从[1,2,3]取出"有一个数比它小"的数:2
 - q=3%2=1.下一轮:
 - s=1//1=1,从[1,3]取出"有一个数比它小"的数:3
 - q=1%1=0.下一轮:
 - s=0//1=0,从[1]取出最小的数:1
 - q=0%1=0,下一轮:数组空了,结束了
- Cantor和逆Cantor的代码如下:

```
def retro_Cantor(x,length):#length是排列的长度,不然我就不知道是123的排列还是1234的排列了res=[]
r=list(range(1,length+1))
for i in range(length-1,-1,-1):
    f=math.factorial(i)
    res.append(r.pop(x//f))
    x%=f
return res
```

- 这样,只要从第一个排列开始,Cantor-->编号-->编号+1-->retro Cantor,就能找到下一个排列.
- 如此找n!次,就可以回到第一个排列.

3-6-2 不可Cantor展开的排列

- 2,3,6这样的排列怎么办?(注:一个排列里不可能有两个相同的数)同样用连续"下一个排列"的方法.
- 我们可以**将2,3,6这样'Uncantorable'的排列通过字典映射到1,2,3这样'Cantorable'的排列上**,然后通过Cantor找下一个排列,再映射回去.
- 建立字典和逆映射的字典即可.
- 例如: cast={2:1,3:2,6:3},reversed_cast={1:2,2:3,3:6}
- 代码如下:

```
def next_arrange(a):
    b=[0]+sorted(a)
    reversed_cast=dict(enumerate(b))#对a中的元素逆映射
    cast={v:k for k,v in reversed_cast.items()}
    cantorable_a=[cast[i] for i in a]
    _=(1+Cantor(cantorable_a))%math.factorial(len(a))
    cantorable_new_a=retro_Cantor(_,len(a))
    new_a=[reversed_cast[i] for i in cantorable_new_a]
    return new a
```

3-7 Narayana Pandita算法求下一个排列

- 对于'Uncantorable'的排列,要求下一个排列,可以使用这种算法--这可比康拓简单多了!实现方法如下:
 - i. 对于排列nums,从右往左找到**第一个降序(左<右)的相邻数对**(nums[i],nums[i+1]),nums[i]<nums[i+1].如果一直找不到,就说明这是整个从右到左升序,即从左到右降序的排列,即最后一个排列了.就反转nums.
 - ii. 找到之后,从右往左找到第一个比nums[i]大的数num[j],调换这两个数.
 - iii. 把 nums[i+1:] 反转.

```
def NP(nums):
    for i in range(len(nums)-2,-1,-1):
        if nums[i]<nums[i+1]:
            for j in range(len(nums)-1,i,-1):
                if nums[j]>nums[i]:
                      nums[j],nums[i] = nums[i],nums[j]
                      tmp=nums[len(nums)-1:i:-1]
                      nums[i+1:]=tmp
                     return nums
    else:
        nums.reverse()
```

```
return nums
print(NP([4,2,6,3]))
```

3-8 二分查找

- 二分查找的边界条件是一个令人头疼的问题,这已经得到了官方认证(如图). 20241221 205722png
- 一般的bisect_left代码如下.这种二分对升序列表进行查找,找到的返回值lo左边的所有数都比x小,lo本身及其右边都不比x小.

```
def bisect_left(a, x, lo=0, hi=None, *, key=None):
    if hi==None:
        hi=len(a)
    if key is None:
        while lo < hi:
            mid = (lo + hi) // 2
            if a[mid] < x:</pre>
                lo = mid + 1
            else:
                hi = mid
    else:
         while lo < hi:
             mid = (lo + hi) // 2
             if key(a[mid]) < key(x):</pre>
                 lo = mid + 1
             else:
                 hi = mid
    return lo
```

- 由此我们可以将这段代码引申为:返回lo,**lo左边**都是满足条件f(x)的,而lo及lo右边都是不满足的.
 - 。 即判断条件 key(a[mid]) < key(x) 或 a[mid]<x 改为 f(x)==True
 - 注意更新lo,hi的操作分别为lo=mid+1和hi=mid,循环条件是lo<hi
- 如果对代码进行一些改动,变成
 - 。 返回值及左边都满足f(x),右边都不满足:
 - 其他操作不变,返回值变成lo-1.
 - bisect_right(返回值左边都不大于x,返回值及右边都大于x):
 - 判断条件改为 a[mid]<=x ,返回值为lo(不变)
- 省流:
 - 。 循环条件永远是lo<hi不动,只改变返回值
 - 。 "**返回值及左边都**..."=>返回**Io-1**
 - 。 "**返回值左边都**..."=>返回Io

3-9 LIS(最长(严格)上升子序列)问题的二分解法

- 建立一个dp数组,初值全设为无穷大,其中的第k项存储"长度为k的上升子序列的最小的末尾值"
- **dp必然是递增的**,因为长度更长的上升子序列末尾值应该>它中间某项的值=长度更短的上升子序列的末尾值.这很重要!
- 遍历序列,对于第i项,找到它可以被作为长度为几的上升子序列的末尾,然后更新这个末尾.这就是二分查找找的东西.
- 最后,dp有多少项填了数,LIS长度就是多少

```
import bisect
def lis(a):
    dp=[float('inf')]*(len(a)+2)
    for i in range(len(a)):
        dp[bisect.bisect_left(dp,a[i])]=a[i]
    print(dp)
    return bisect.bisect_left(dp,float('inf'))
```

3-B 排序

3-B-1 归并排序MergeSort,O(nlogn)

- 通过将数组划分成两个小数组,每个小数组排序,然后把两个数组归并到一起(分治)
- 所以有两个操作:归并和排序.
- 是稳定排序,即排序完成后相同大小的元素的相对位置不变.比如有5,5两个5(第二个5为了清楚表示用加粗标记),排完不会变成5,5

```
def MergeSort(arr):
    if len(arr)<=1: return arr</pre>
    else:
        1,r=arr[:len(arr)//2],arr[len(arr)//2:]
        return Merge(MergeSort(1), MergeSort(r))
def Merge(1,r):
    res=[]
    i,j=0,0
    while i<len(1) and j<len(r):
        if 1[i]<=r[j]:</pre>
            res.append(l[i])
            i+=1
        else:
            res.append(r[j])
            j+=1
    res+=l[i:]+r[j:]
    return res
```

if all((f in i[0] and i[2]=='up') or (f in i[1] and i[2]=='down') or (f not in i[0] + i[1] and i[2]=='even') for i in L): • all() 是一个内置函数,它接受一个可迭代对象(如列表、生成器等),并返回 True 如果该可迭代对象中的所有元素均为 True,否则返回 False。 • for i in L 表示遍历列表 L 中的每一个元素 i。 每个 i 是一个包含三个字符串的列表或元组,分别表示天平左边的硬币、天平右边的硬币和平衡状态(up, down, 或 even)。 这段代码的作用是检查对于列表 L 中的每一项称量结果,假币 f 是否符合以下任一情况:

- 1. 假币在天平左边, 且天平向右倾斜 (up)。
- 2. 假币在天平右边, 且天平向左倾斜 (down)。
- 3. 假币不在天平两边, 且天平平衡 (even)。

Iru_cache代替dfs内部的形参S来记录步长,防止重复计算相同子问题,降低时间复杂度 from functools import Iru_cache @Iru_cache(maxsize=None) #这个加上dfs有时候和dp差不多 queue: 用于存储待处理的状态,确保按照进入队列的顺序处理 (FIFO) ,实现层次遍历。 visit: 用于记录已经访问过的状态,避免重复处理,提高效率。 如果只用 visit 而不使用 queue,虽然可以避免重复访问,但我们无法有效地管理哪些状态还需要处理,也无法保证遍历的顺序。这会导致算法失去层次遍历的特性,可能陷入无限循环或遗漏某些状态。