拉伸法测量钢丝的杨氏模量

实验报告

PB22051031 李毅 PHYS1008B.02 教室: 一教 1413 座位号: 4 2023 年 4 月 9 日

1. 实验原理

在材料弹性限度内,应力 $\frac{F}{S}$ (即法向力与力所作用的面积之比)和应变 $\frac{\Delta L}{L}$ (即长度的变化与原来的长度) 之比是一个常数,即

$$E = \frac{F/S}{\Delta L/L} = \frac{FL}{S\Delta L} \tag{1}$$

根据式 (1) 即可计算出材料的杨氏模量 E。式中 F 可以由砝码的重力提供,S 可以通过螺旋测微器测量钢丝的直径 d 和公式 $S = \frac{\pi}{4}d^2$ 得到,L 可以用米尺测得,而因为刚性材料在外力拉伸下一般伸长量 ΔL 很小,所以需要采用光学放大法,将其放大,本实验采用光杠杆放大法测量 ΔL 。

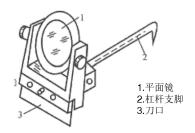


图 1. 光杠杆结构图

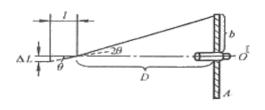


图 2. 光杠杆原理图

光杠杆放大原理如图 1 所示,它是一个带有可旋转平面镜的支架,平面镜的镜面基本垂直于刀口和足尖所决定的平面,其后足即杠杆的支脚与被测物接触。当金属丝受到向下拉力 F 作用时,杠杆支脚将随被测物下降微小距离 ΔL ,平面镜镜面的法线将转过一个 θ 角,此时从望远镜中看到的标尺刻度是标尺经过平面镜反射所成的像,从尺子发出的入射线和反射线的夹角为 2θ ,如图 2 所示,当 很小时,

$$\theta \approx tan\theta = \frac{\Delta L}{l} \tag{2}$$

其中 l 为光杠杆的壁长, 由图 2 得:

$$tan2\theta \approx 2\theta = \frac{b}{D} \tag{3}$$

式中 D 为镜面到标尺的距离,b 为在拉力 F 作用下标尺读数的改变。由 (2)(3) 得

$$\Delta L = \frac{bl}{2D} \tag{4}$$

即可通过用米尺测量 b, l, D 测得 ΔL 。由 (1)(4) 得

$$b = \frac{2DL}{SlE}F\tag{5}$$

通过测得一系列的 F 与 b, 即可同过最小二乘法得到金属丝的杨氏模量 E。

2. 实验装置

杨氏模量测量仪实验装置如图 3 所示

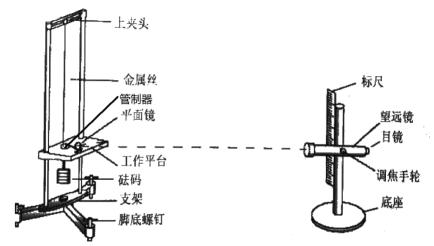


图 3. 杨氏模量测量仪实验装置

实验器材

支架、钢丝、管制器、平面镜、砝码若干、标尺、望远镜、钢卷尺、螺旋测微器、水平仪等。

说明

待测金属丝上端夹紧悬挂于支架顶部,穿过中空的圆柱形管制器后,下端被管制器底部夹紧, 支架中部有一平台,平台中一圆孔,管制器能在孔中上下自由移动,砝码加在管制器下的砝码托 上,提供拉力。

中国科学技术大学物理实验报告

3. 实验步骤

- (1) 借助水平仪,调节底座螺丝,使工作平台水平,调节平台的上下位置,使管制器顶部与平台的 上表面共面
- (2) 读取螺旋测微器空程,使用螺旋测微器测量金属丝直径,并重复6次
- (3) 调节光杠杆, 使得光杠杆后足落在管制器中, 前足落在凹槽中
- (4) 调节望远镜、直尺和光杠杆三者之间的相对位置,调节望远镜目镜及物镜焦距,使标尺像清晰
- (5) 砝码托的质量为 m_0 , 记录望远镜中标尺的初始读数 b_0 作为钢丝的起始长度
- (6) 在砝码托上逐次加相同质量的砝码,记录每增加一个砝码时望远镜中标尺上的读数 b_i , 重复 7 次该过程。然后再将砝码逐次减去,记下对应的读数 b_i , 取相同砝码的两组数据平均值 $\bar{b_i}$
- (7) 使用卷尺测量金属丝长度 L, 平面镜与标尺之间距离 D, 以及光杠杆的臂长 l, 重复 3 次

4. 数据分析

(1) 测量记录

表 $1.b_i' - F_i$ 原始数据

悬吊质量 加	拉力 F _i	加载时读数 b_i/cm	卸载时读数 $b_{i}^{'}/cm$	平均读数 $ar{b_i}/cm$	
m_0	m_0	0	0.10	0.05	
$m_0 + 500 \text{ g}$	m_0g+5N	1.69	1.82	1.755	
$m_0 + 1000 \text{ g}$	m_0g+10N	3.39	3.50	3.445	
$m_0 + 1500 \text{ g}$	m_0g+15N	4.81	5.15	4.98	
$m_0 + 2000 \text{ g}$	m_0g+20N	6.70	7.00	6.85	
$m_0 + 2500 \text{ g}$	m_0g+25N	8.30	8.50	8.40	
$m_0 + 3000 \text{ g}$	$m_0g + 30N$	9.95	10.01	9.98	
$m_0 + 3500 \text{ g}$	m_0g+35N	11.60	11.60	11.60	

表 2. 其他物理量原始数据

镜面到标尺距离 D/cm	146.95		146.45		146.70	
光杠杆臂长 l/cm	7.09		7.10		7.10	
钢丝初始长 L/cm	106.95		107.01		107.02	
螺旋测微器空程 d_0/mm	-0.003	-0.005	-0.005	-0.004	-0.005	-0.005
螺旋测微器读数 d_1/mm	0.295	0.292	0.291	0.289	0.292	0.291
钢丝直径 d/mm	0.298	0.297	0.296	0.293	0.297	0.296

(2) 数据处理

以 $F - m_0$ 为横轴, b_i 为纵轴,描出散点图,如图 2,并使用最小二乘法拟合得到斜率

$$m = 0.33026 \, \text{cm/N}$$

截距

$$b = 0.10292 \,\mathrm{cm}$$

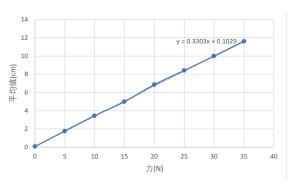


图 2. 实验数据处理

线性拟合的相关系数

$$r = \frac{\overline{Fb} - \overline{F} \cdot \overline{b}}{\sqrt{\left(\overline{F^2} - \overline{F}^2\right)\left(\overline{b^2} - \overline{b}^2\right)}} = 0.99983926$$

斜率标准差

$$s_m = |m| \cdot \sqrt{\left(\frac{1}{r^2} - 1\right)/(n-2)} = 0.0024178 \,\mathrm{cm/N}$$

标尺到平面镜的距离 D 的平均值

$$\overline{D} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} D_i = \frac{146.95 + 146.45 + 146.7}{3}$$
cm = 146.7 cm

标尺到平面镜的距离 D 的标准差

$$\sigma_D = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (D_i - \overline{D})^2}$$

$$= \sqrt{\frac{(146.95 - 146.7)^2 + (146.45 - 146.7)^2 + (146.7 - 146.7)^2}{3-1}} \text{ cm}$$

$$= 0.25 \text{ cm}$$

本实验中,钢卷尺误差 $\Delta_{\rm Q}=0.12cm$ 估计误差 $\Delta_{\rm d}=0.05cm$,故标尺到平面镜的距离 D 的 B 类不确定度

$$\Delta_{B,D} = \sqrt{\Delta_{\text{fl}}^2 + \Delta_{\text{fl}}^2} = \sqrt{0.12^2 + 0.05^2} \, \text{cm} = 0.13 \, \text{cm}$$

标尺到平面镜的距离 D 的展伸不确定度

$$U_{D,P} = \sqrt{\left(t_P \frac{\sigma_D}{\sqrt{n}}\right)^2 + \left(k_P \frac{\Delta_{B,D}}{C}\right)^2}$$

$$= \sqrt{\left(4.3 \times \frac{0.25}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(1.96 \times \frac{0.13}{3}\right)^2} \text{ cm}$$

$$= 0.62644 \text{ cm}, P = 0.95$$

光杠杆的臂长1的平均值

$$\bar{l} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} l_i = \frac{7.09 + 7.1 + 7.1}{3}$$
cm = 7.0967 cm

光杠杆的臂长1的标准差

$$\sigma_l = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (l_i - \bar{l})^2}$$

$$= \sqrt{\frac{(7.09 - 7.0967)^2 + (7.1 - 7.0967)^2 + (7.1 - 7.0967)^2}{3-1}} \text{ cm}$$

$$= 0.0057735 \text{ cm}$$

光杠杆的臂长 1 的 B 类不确定度

$$\Delta_{B,l} = \sqrt{\Delta_{\text{K}}^2 + \Delta_{\text{fd}}^2} = \sqrt{0.12^2 + 0.05^2} \, \text{cm} = 0.13 \, \text{cm}$$

光杠杆的臂长1的展伸不确定度

$$U_{l,P} = \sqrt{\left(t_P \frac{\sigma_l}{\sqrt{n}}\right)^2 + \left(k_P \frac{\Delta_{B,l}}{C}\right)^2}$$

$$= \sqrt{\left(4.3 \times \frac{0.0057735}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(1.96 \times \frac{0.13}{3}\right)^2} \text{ cm}$$

$$= 0.086134 \text{ cm}, P = 0.95$$

钢丝原长 L 的平均值

$$\overline{L} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L_i = \frac{106.95 + 107.01 + 107.02}{3}$$
cm = 106.99 cm

钢丝原长 L 的标准差

$$\sigma_L = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (L_i - \overline{L})^2}$$

$$= \sqrt{\frac{(106.95 - 106.99)^2 + (107.01 - 106.99)^2 + (107.02 - 106.99)^2}{3-1}} \text{ cm}$$

$$= 0.037859 \text{ cm}$$

钢丝原长 L 的 B 类不确定度

$$\Delta_{B,L} = \sqrt{\Delta_{\text{(c)}}^2 + \Delta_{\text{(d)}}^2} = \sqrt{0.12^2 + 0.05^2} \,\text{cm} = 0.13 \,\text{cm}$$

钢丝原长 L 的展伸不确定度

$$\begin{split} U_{L,P} &= \sqrt{\left(t_P \frac{\sigma_L}{\sqrt{n}}\right)^2 + \left(k_P \frac{\Delta_{B,L}}{C}\right)^2} \\ &= \sqrt{\left(4.3 \times \frac{0.037859}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(1.96 \times \frac{0.13}{3}\right)^2} \, \text{cm} \\ &= 0.12668 \, \text{cm}, \, P = 0.95 \end{split}$$

钢丝直径 d 的平均值

$$\overline{d} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} d_i = \frac{0.298 + 0.297 + 0.296 + 0.293 + 0.297 + 0.296}{6} \,\text{mm} = 0.29617 \,\text{mm}$$

钢丝直径 d 的标准差

$$\sigma_d = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n \left(d_i - \overline{d} \right)^2}$$
$$= 0.0017224 \,\text{mm}$$

钢丝直径 d 的 B 类不确定度

$$\Delta_{B,d} = \sqrt{\Delta_{\text{fx}}^2 + \Delta_{\text{ft}}^2} = \sqrt{0.004^2 + 0.005^2} \,\text{mm} = 0.0064031 \,\text{mm}$$

钢丝直径 d 的展伸不确定度

$$\begin{split} U_{d,P} &= \sqrt{\left(t_P \frac{\sigma_d}{\sqrt{n}}\right)^2 + \left(k_P \frac{\Delta_{B,d}}{C}\right)^2} \\ &= \sqrt{\left(2.57 \times \frac{0.0017224}{\sqrt{6}}\right)^2 + \left(1.96 \times \frac{0.0064031}{3}\right)^2} \, \mathrm{mm} \\ &= 4.557 \times 10^{-3} \, \mathrm{mm}, P = 0.95 \end{split}$$

杨氏模量

$$E = \frac{8DL}{\pi d^2 lm} = 1.9442 \times 10^{11} \,\mathrm{N/m^2}$$

杨氏模量 E 的延伸不确定度

$$\begin{split} U_{E,P} &= \sqrt{\left(\frac{\partial E}{\partial D} U_{D,P}\right)^2 + \left(\frac{\partial E}{\partial L} U_{L,P}\right)^2 + \left(\frac{\partial E}{\partial d} U_{d,P}\right)^2 + \left(\frac{\partial E}{\partial l} U_{l,P}\right)^2 + \left(\frac{\partial E}{\partial m} U_{m,P}\right)^2} \\ &= \sqrt{\left(\frac{8L}{\pi d^2 lm} U_{D,P}\right)^2 + \left(\frac{8D}{\pi d^2 lm} U_{L,P}\right)^2 + \left(-\frac{16DL}{\pi d^3 lm} U_{d,P}\right)^2 + \left(-\frac{8DL}{\pi d^2 l^2 m} U_{l,P}\right)^2 + \left(-\frac{8DL}{\pi d^2 lm^2} U_{m,P}\right)^2} \\ &= 6.6432 \times 10^5 \, \text{N/cm}^2, P = 0.95 \end{split}$$

杨氏模量最终结果

$$E = (1.94 \pm 0.07) \times 10^{11} \,\mathrm{N/m^2}$$

5. 误差分析

由于仪器限制及实验时操作的影响,对于各个物理量的测量存在误差

- 1. 受到支架等实验器材的空间限制,钢丝长度 L,标尺到平面镜的距离 D 无法准确测量
- 2. 钢丝老化,各处直径不一,使得 $F-\Delta L$ 非线性
- 3. 光杠杆易受扰动,容易造成标尺离开视野中心
- 4. 砝码生锈严重,质量增加

6. 思考题

6.1 利用光杠杆把测微小长度 L 变成测 b, 光杠杆的放大率为 2D/L, 根据此式能 否以增加 D 减小 l 来提高放大率,这样做有无好处? 有无限度? 应怎样考虑这个问题?

有好处,根据公式可知放大率增大,读数的偶然误差影响更小

但是增加 D 是有限度的,一方面 D 过大会导致装置的稳定性变差,抗外界干扰力变差,另一方面受到钢卷尺的柔性性质,D 过大难以拉直,难以精确测量 D 的值,另一方面 D 过大可能会导致 ΔL 过大,超过标尺量程

减少 1 也有限度,一方面 1 的减小受到工作平台上凹槽等物理因素影响,另一方面 1 过小可能会导致 ΔL 过大,超过标尺量程

6.2 实验中,各个长度量用不同的仪器来测量是怎样考虑的,为什么?

对金属丝的长度 L、平面镜与标尺之间的距离 D,其均大于 1m,若使用钢卷尺,L,D 的 B 类不确定度 $\Delta_B=\sqrt{\Delta_{\rm Q}^2+\Delta_{\rm d}^2}=\sqrt{0.12^2+0.05^2}\,{\rm cm}=0.13\,{\rm cm}, \frac{\Delta B}{L}$ 与 $\frac{\Delta B}{D}<0.13\%$,很小,再考虑量程因素,故使用量程为 2m 的钢卷尺

对钢丝直径 d,其很较小,故使用螺旋测微器,B 类不确定度 $\Delta_B=\sqrt{\Delta_{(\chi}^2+\Delta_{(\mathrm{L})}^2}=\sqrt{0.004^2+0.005^2}\,\mathrm{mm}=0.0064031\,\mathrm{mm},\ \frac{\Delta B}{d}\approx0.18\%$,很小,故使用螺旋测微器

对光杠杆臂长 l,其 \approx 7cm,若使用直尺 B 类不确定度 $\Delta_B = \sqrt{\Delta_{\rm Q}^2 + \Delta_{\rm d}^2} = \sqrt{0.12^2 + 0.05^2}$ cm = 0.13 cm, $\frac{\Delta B}{l} \approx 1.8\%$,很小,考虑量程因素,故采用量程为 15cm 的直尺

致谢

感谢中国科学技术大学物理实验教学中心和李婉清老师

参考文献

- [1] 吴泳华, 霍剑青, 浦其荣. 大学物理实验. 北京: 高等教育出版社, 2005.11, 137-141
- [2] 张志东,魏怀鹏,展永. 大学物理实验(第四版),2011.8,北京:科学出版社,129-134
- [3] 徐建强,徐荣历.大学物理实验(第二版).北京:科学教育出版社,20014.1,220-225
- [4] 孙丽媛, 祖新慧. 大学物理实验. 北京: 清华大学出版社, 2014.4, 42-46
- [5] 江美福, 方建性大学物理实验教程. 北京: 科学出版社, 2009.08 104-106
- [6] 张海鲲, 邵明辉, 崔晓军. 大学物理实验. 北京: 高等教育出版社, 2015.8, 153-157
- [7] 毛爱华, 武娥. 大学物理实验. 北京: 机械工业出版社, 2015.1, 53-56