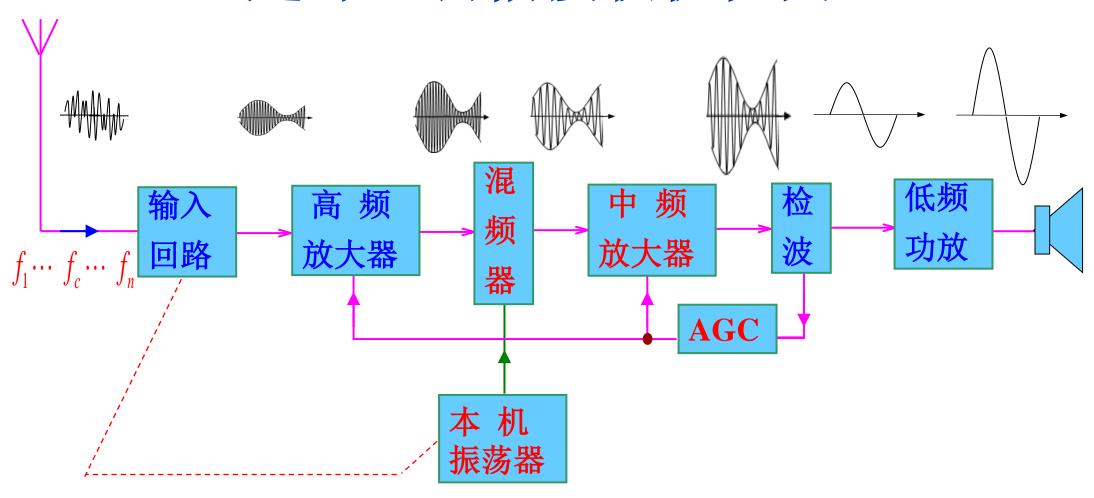


# 实验五

# 混频器与AGC中频放大系统

# 超外差调幅接收机框图



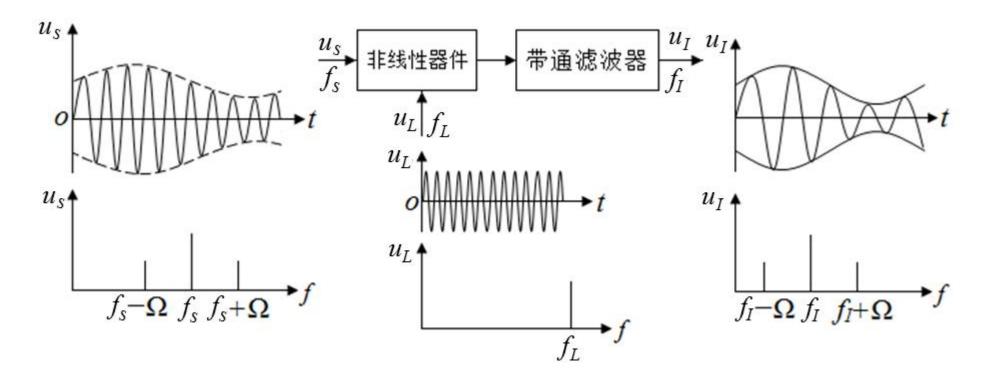
### 一、实验目的

- 1. 了解混频器的基本原理。
- 2. 掌握模拟乘法器实现混频的方法。
- 3. 掌握三极管混频器电路的实现方法。
- 4. 了解自动增益控制的基本原理。
- 5. 理解自动增益控制系统的构成。
- 6. 掌握自动增益控制系统的测试方法

## 二、实验原理

- 1. 混频器的概念
- $\blacktriangleright$  将载波频率为 $f_s$ (高频)的已调波信号不失真地变换为载波频率为 $f_I$ (固定中频)的已调波信号,并保持原调制规律不变
- ightharpoonup 即将信号频谱自载频 $f_s$ 线性搬移到中频 $f_I$ ,且信号的相对频谱分布不变

#### ▶ 混频器频率变换示意图



▶ 混频器组成:非线性器件、带通滤波器和一个 来自本地的高频振荡信号(本振信号)三部分。

### 2. 混频器主要性能指标

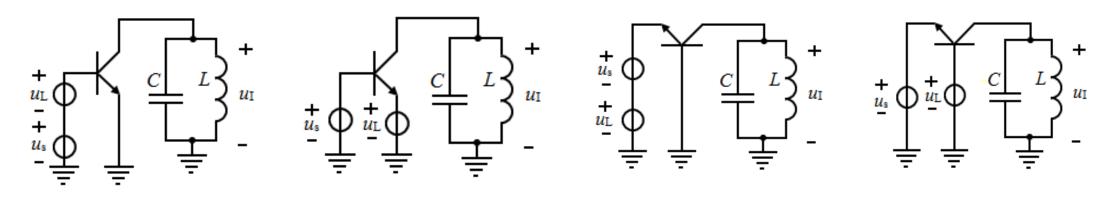
- ightharpoonup 混频增益  $K_V = \frac{u_{\text{Im}}}{u_{sm}}$
- ▶ 选择性
  S定义为3dB带宽与40dB 带宽的比值,S越接近于1越好。
- ▶ 噪声系数: 越小越好

> 失真与干扰: 越小越好

#### 3. 常用的混频器电路

#### 三极管混频器、集成模拟乘法器混频等

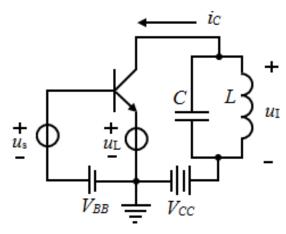
(1) 三极管混频器



(a)共射组态

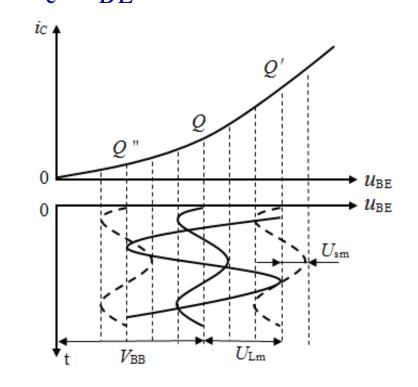
- (b) 共射组态
- (c)共基组态
- (d) 共基组态

#### ightharpoonup 三极管混频主要是利用晶体管 $i_c$ - $u_{BE}$ 的非线性特性实现的



$$u_s = U_{sm} \cos \omega_s t$$
  $u_L = U_{Lm} \cos \omega_L t$ 

#### 通常有 $U_{\rm Lm}>>U_{\rm sm}$



在 $V_{\rm BB}$ 和的 $u_{\scriptscriptstyle L}$ 的共同作用下,对于小输入信号 $u_{\scriptscriptstyle S}$ 来说,三极管工作点Q可在 Q '和Q"之间移动,即三极管可看成是小信号 $u_{\scriptscriptstyle S}$ 的工作点随大信号 $u_{\scriptscriptstyle L}$ 改变而改变的线性器件,也就是说三极管工作于线性时变状态,其夸导随 $u_{\scriptscriptstyle L}$ 的变化而周期性变化。

➤ 由于u<sub>s</sub>较小, i<sub>c</sub>可表示为:

$$i_{c} = f(V_{BB} + u_{L}) + f'(V_{BB} + u_{L})u_{s}$$

$$= (I_{C0} + I_{C1m}\cos\omega_{L}t + I_{C2m}\cos2\omega_{L}t + \cdots)$$

$$+ (g_{0} + g_{1}\cos\omega_{L}t + g_{2}\cos2\omega_{L}t + \cdots)U_{sm}\cos\omega_{s}t$$

$$= I_{C0} + I_{C1m}\cos\omega_{L}t + I_{C2m}\cos2\omega_{L}t + \cdots$$

$$I_{C1m}\cos\omega_{L}t + I_{C2m}\cos2\omega_{L}t + \cdots$$

$$+U_{sm}\left[g_{0}\cos\omega_{s}t+\frac{1}{2}g_{1}\cos(\omega_{L}\pm\omega_{s})t+\frac{1}{2}g_{2}\cos(2\omega_{L}\pm\omega_{s})t+\cdots\right]$$

若中频频率取差频  $\omega_{l} = \omega_{L} - \omega_{s}$ ,则经过带通滤波器后输出的中频电流为

$$i_{I} = \frac{g_{1}}{2}U_{sm}\cos(\omega_{L} - \omega_{s})t$$

经过混频,只改变了高频输入信号的载波频率,而它的调制规律保持不变

### (2) 乘法器混频

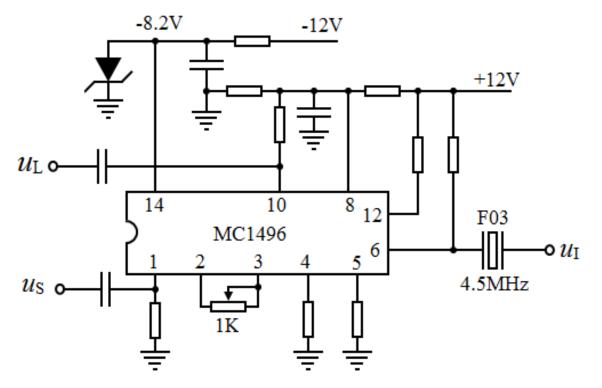
假设 
$$u_{s} = U_{sm} \cos \omega_{s} t$$
$$u_{L} = U_{Lm} \cos \omega_{L} t$$

#### 经过非线性频率变换后的输出:

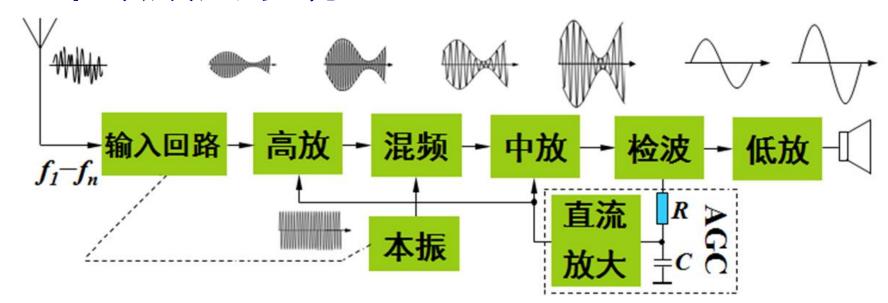
$$u_I = k u_s u_L$$

$$= kU_{sm}U_{Lm}\cos\omega_s t\cos\omega_L t = \frac{k}{2}U_{sm}U_{Lm}\left[\cos(\omega_L + \omega_s)t + \cos(\omega_L - \omega_s)t\right]$$

用带通滤波器可取出和频分量  $\omega_L + \omega_s$  ;或取出差频分量  $\omega_L - \omega_s$ 



### 4. AGC中频放大系统



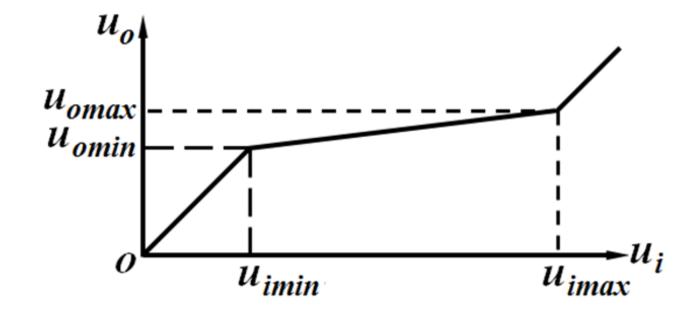
- 中频放大器将混频器输出的固定中频已调信号放大到适合解调的电平(1V左右);通过二极管包络检波器提取出低频调制信号(包括直流分量);
- ▶ 自动增益控制(AGC)电路的作用是: 当外来输入信号电压在很大范围变化时,分别控制各级放大器的增益,保持接收机输出电压几乎不变。

#### (1) 中频放大器

- ▶ 输入为混频输出的中频信号
- > 谐振频率调谐在中频
- ➢ 输出作为检波器输入
- ➤ 放大倍数受AGC电压的控制,保证输入信号在 很大范围变化时,接收机的输出电压基本稳定

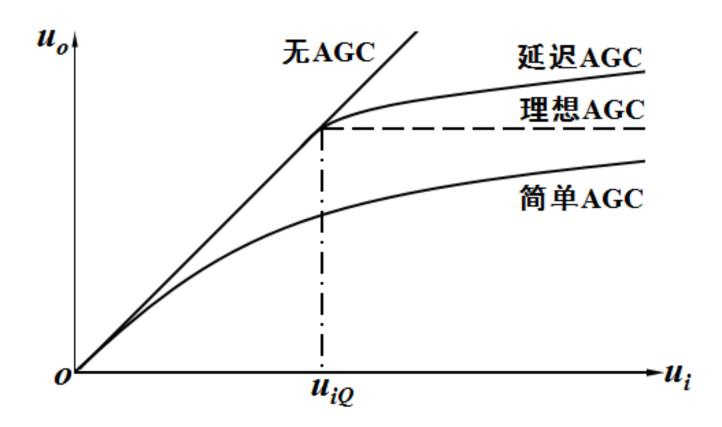
#### (2) 自动增益控制(AGC)

▶ 在接收机输入信号电压出现较大波动时,AGC 电路能自动调整接收机的各级增益,保持接收机 输出电压几乎不变。



#### 延迟AGC: 是指电平上"延迟":

- ▶ 信号弱时,AGC不起作用,接收机增益大;
- ➤ 信号强时, AGC电路起控, 接收机增益减小。



### AGC技术指标

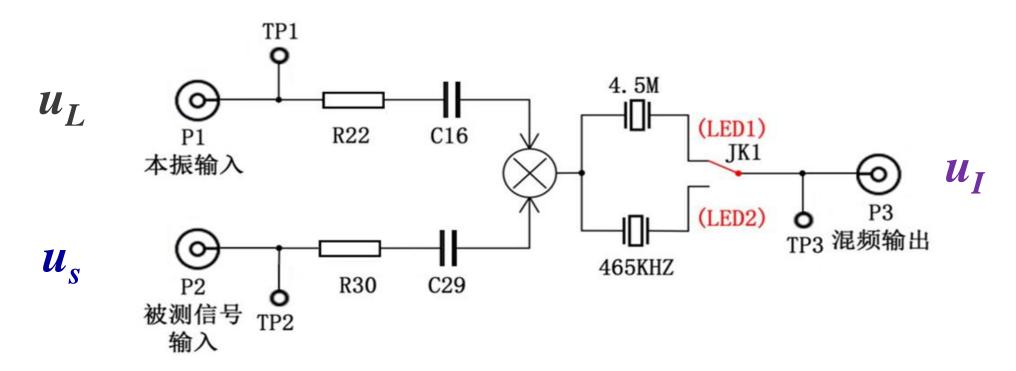
1.输入信号动态范围:  $m_i = U_{i\max}/U_{i\min}$ 

2.输出信号动态范围:  $m_o = U_{o\max}/U_{o\min}$ 

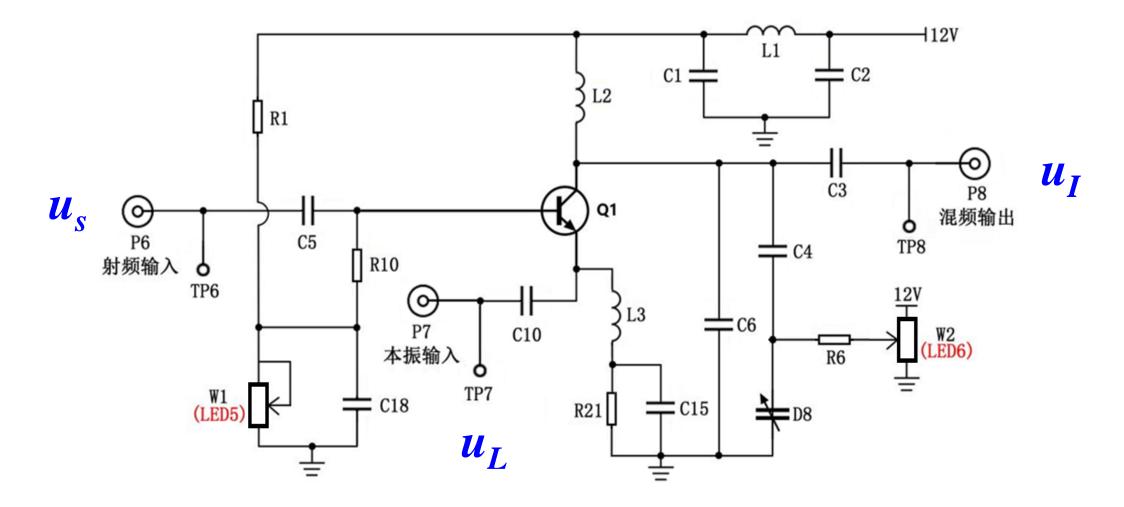
3.增益控制动态范围:  $m_A = \frac{m_i}{m_o} = \frac{A_{\text{max}}}{A_{\text{min}}}$ 

## 三. 实验电路

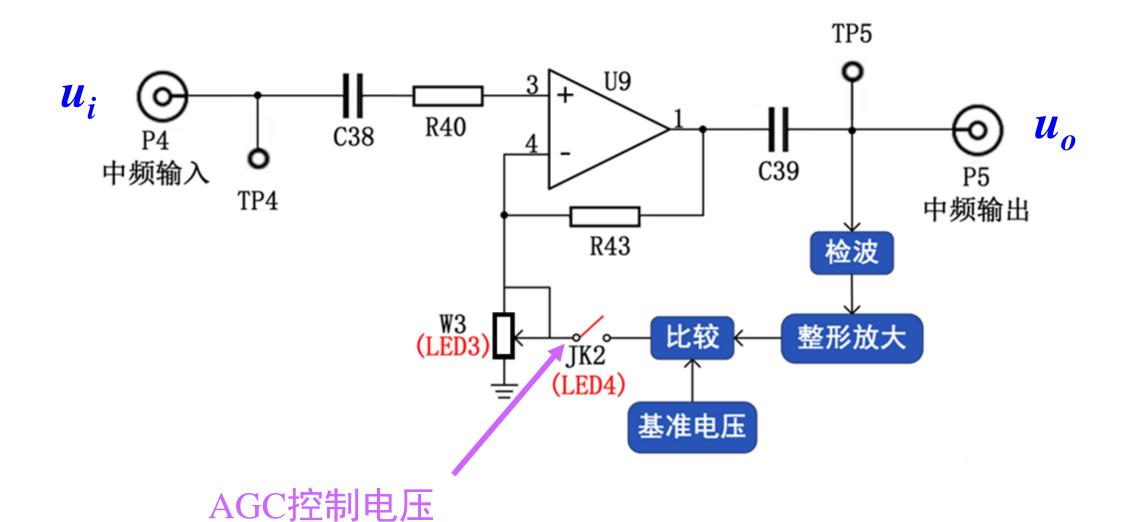
### 1. 模拟集成乘法器混频



### 2. 三极管混频

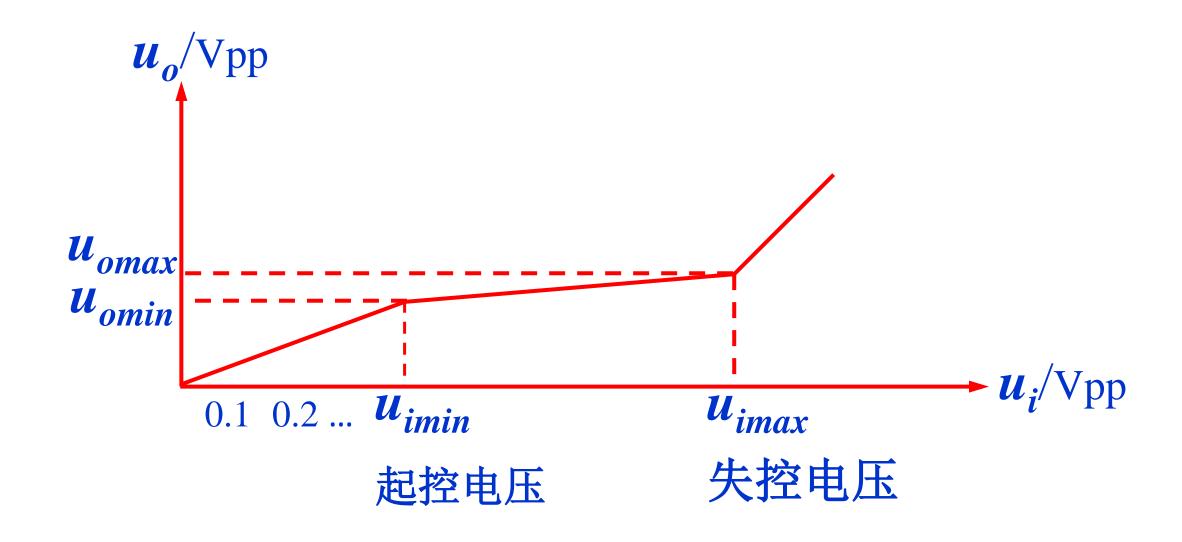


### 3. 中放AGC实验电路

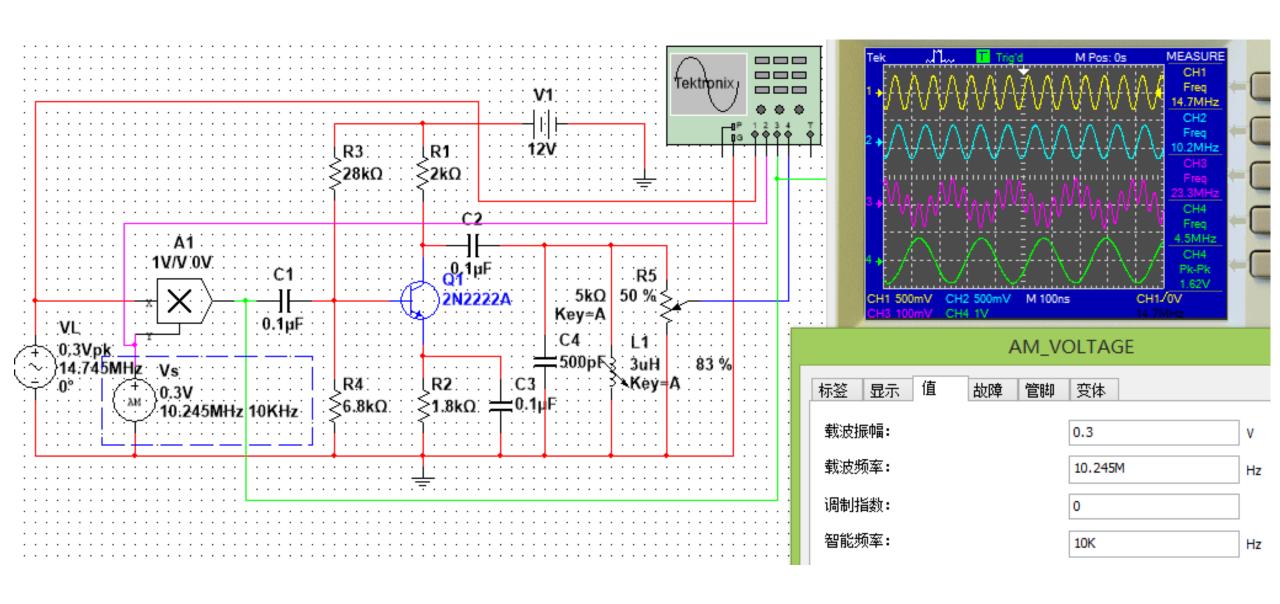


## 四. 实验内容

参见实验讲义



#### 4.5MHz模拟集成乘法器混频电路波形测试示例



五、实验设备、器材 参见实验教材

六、思考题

参见实验教材

七、实验报告要求

参见实验教材

# 下次实验:

实验六 鉴频器