

第1章 信号与系统

内容回顾

01 信号的概念

02 信号的分类与分析

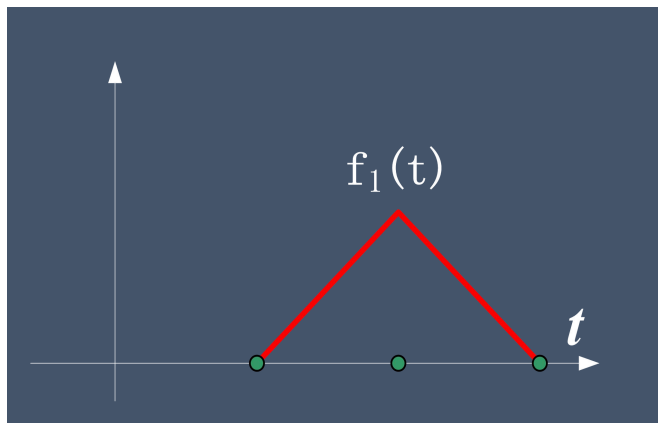
03 系统的分类与分析

主要内容

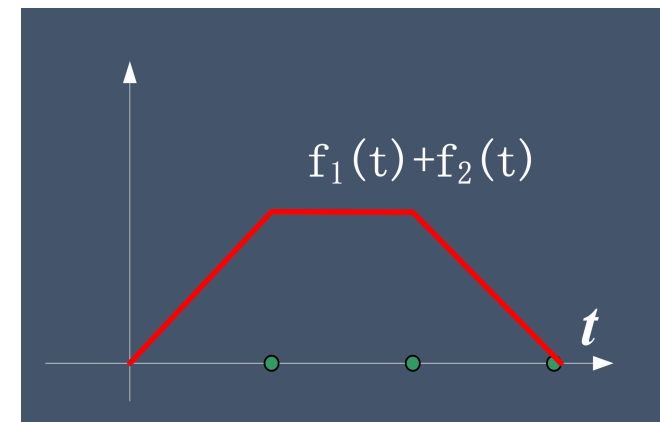
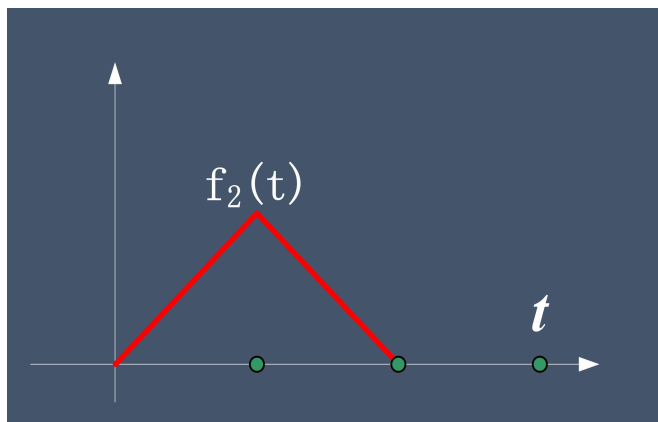
CONTENTS

- 01 掌握信号基本运算及自变量变换方法
- 02 熟悉信号的特性
- 03 熟悉几种常用基本信号

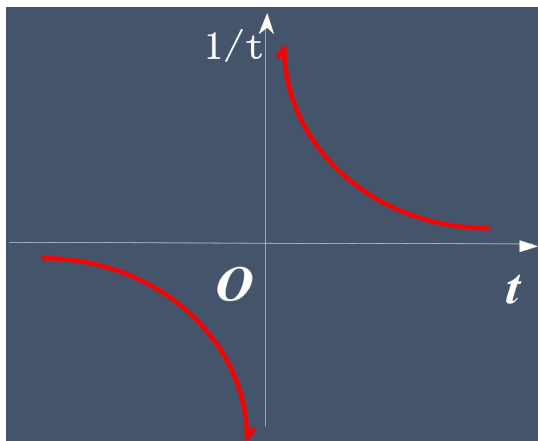
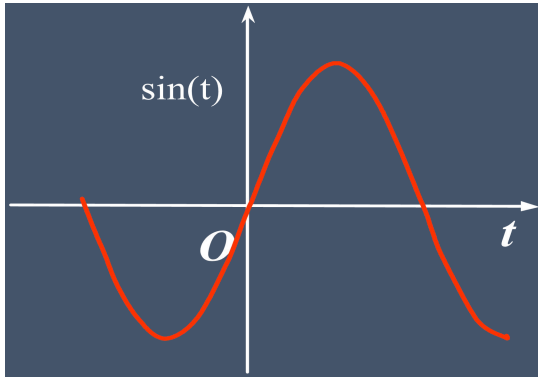
01 信号之基本运算



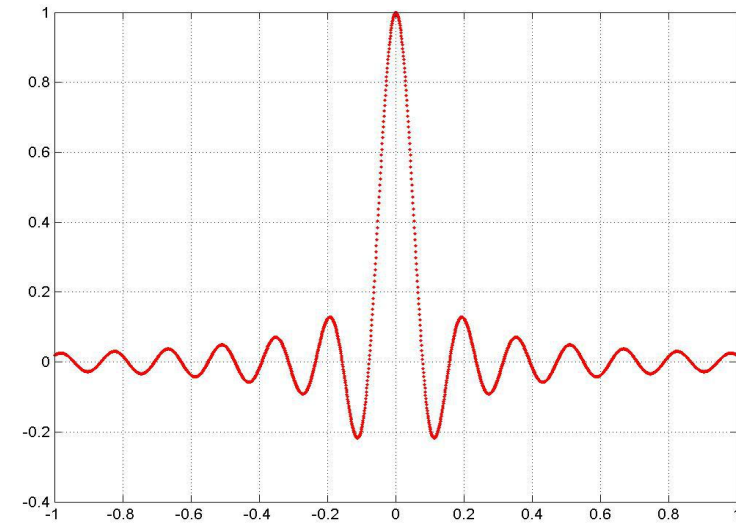
$$f(t) = f_1(t) + f_2(t)$$



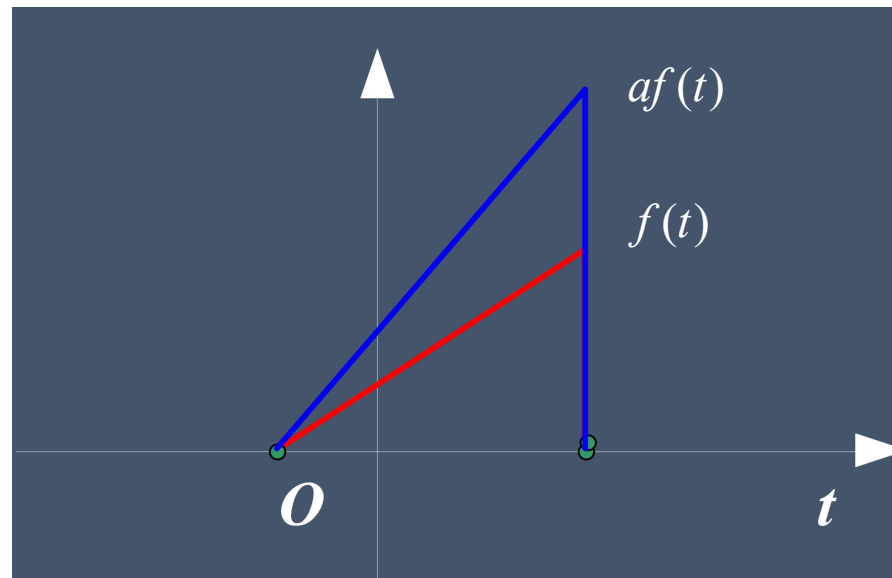
$$f(t) = f_1(t) \cdot f_2(t)$$



$$\sin(t)/t$$

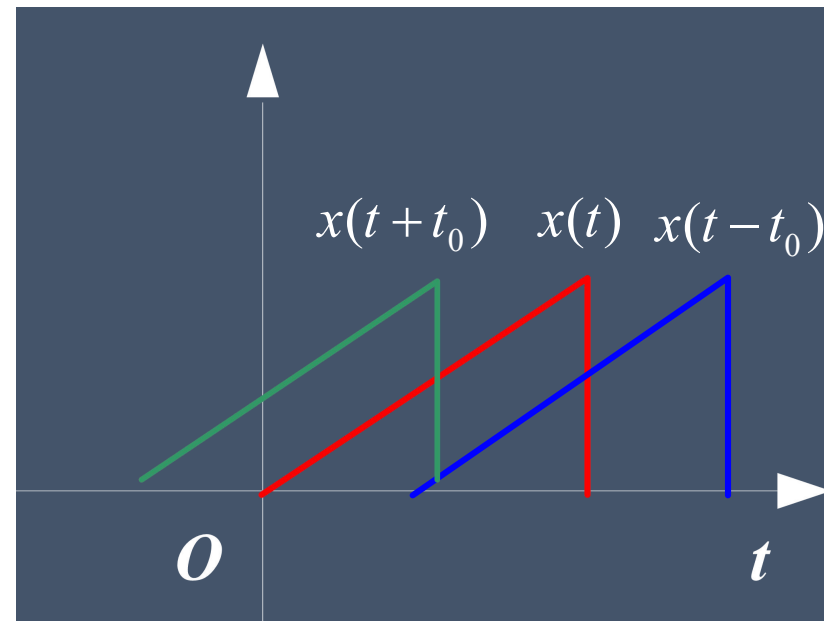


$$f(t) \rightarrow af(t)$$

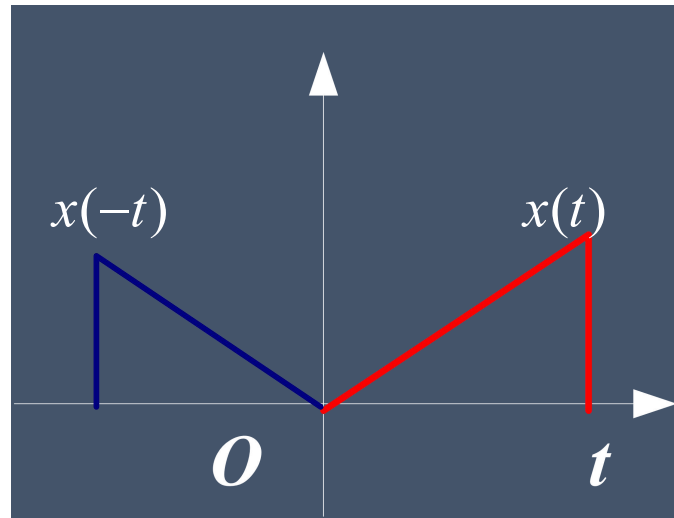


02 信号之自变量变换

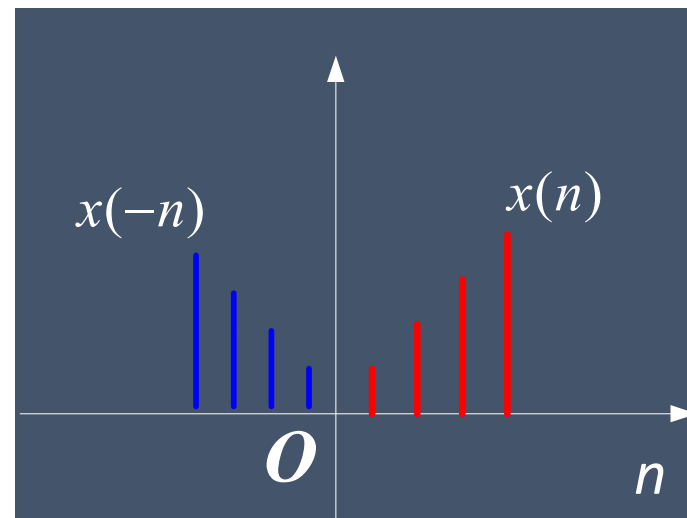
$$x(t) \rightarrow x(t \pm t_0), \quad t_0 > 0$$



$$x(t) \rightarrow x(-t)$$

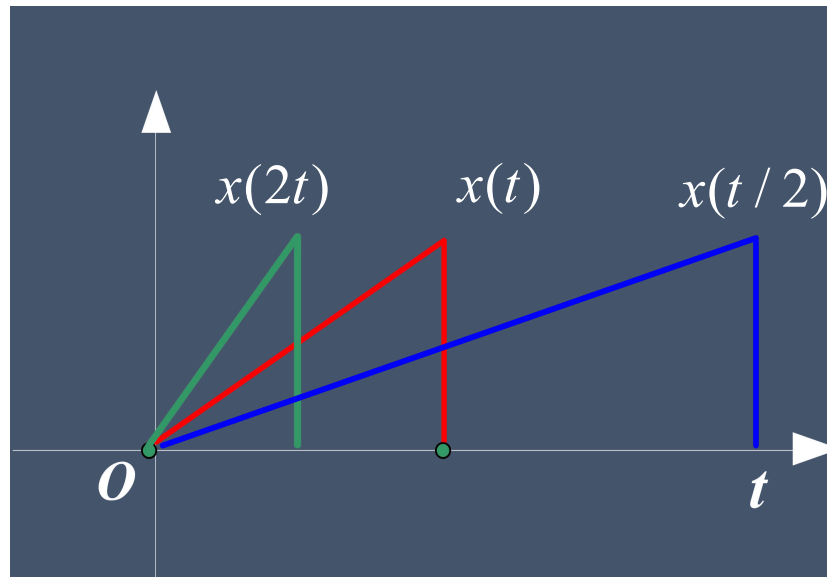


$$x(n) \rightarrow x(-n)$$



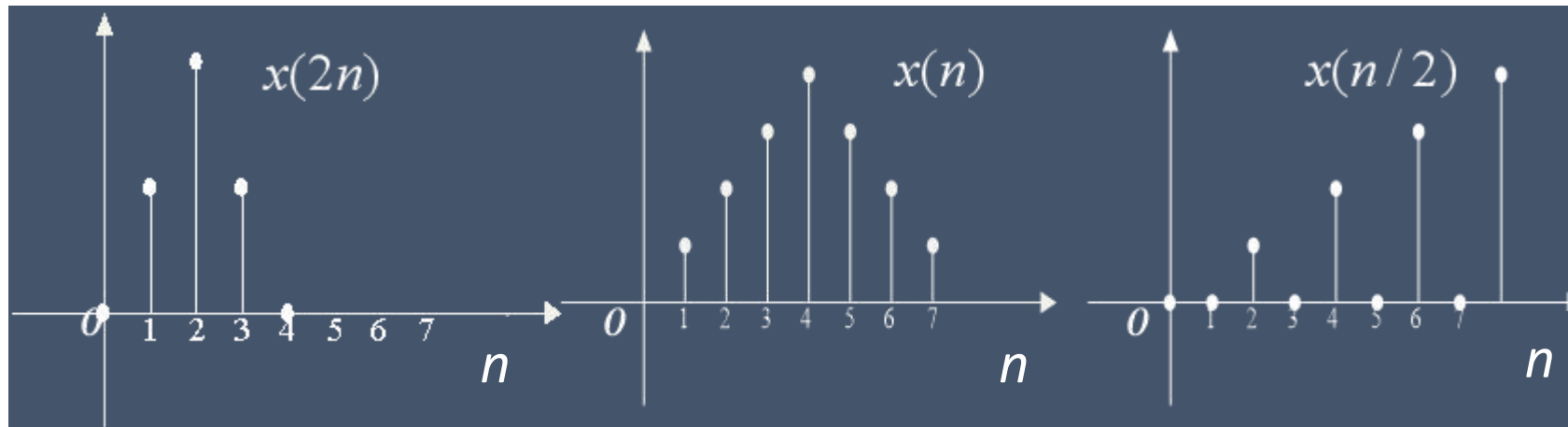
反转时，以 $t=0$ 或 $n=0$ 轴进行反转

$$x(t) \rightarrow x(at)$$

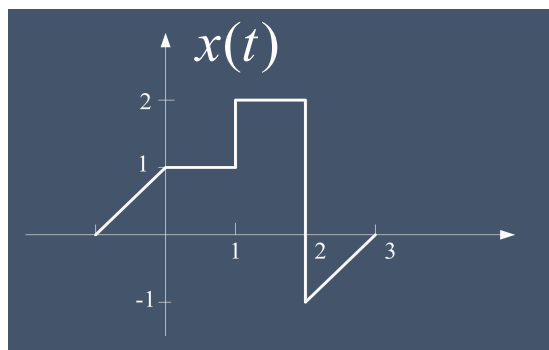


- $a > 1$, 波形压缩
- $0 < a < 1$, 波形展宽

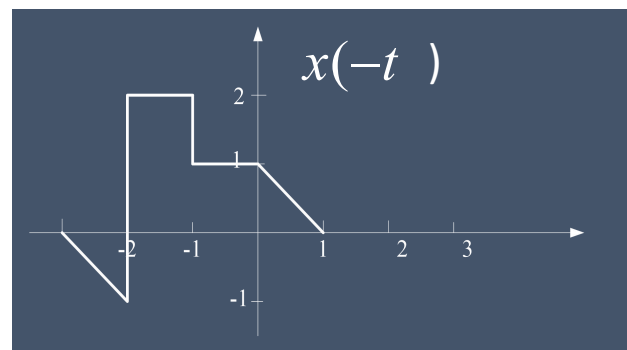
$$x(n) \rightarrow x(Nn) \text{ 、 } x(n/N)$$



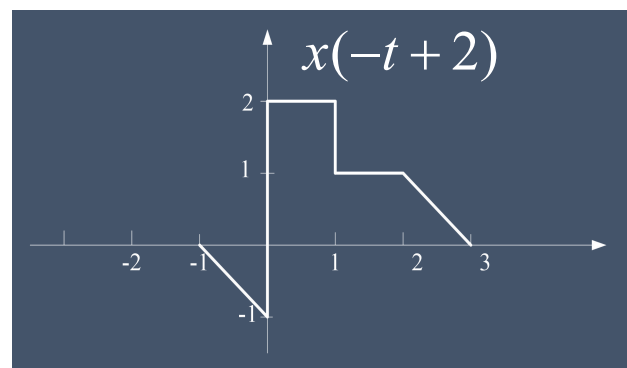
- 压缩时丢失部分信号，称为信号的**抽取**
- 扩展时插入的值可以按需要定义，称为对信号的**内插**
- 先抽取后内插时，由于抽取丢失部分信号，因此不能复原，丢失部分信息



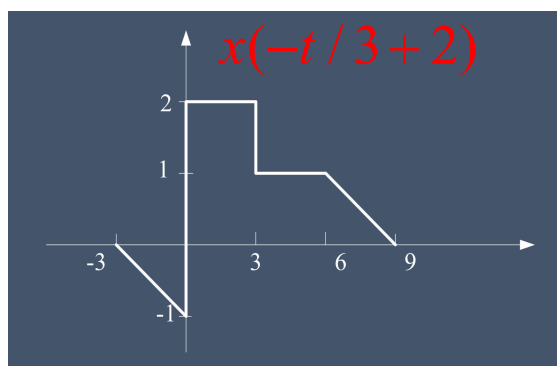
反转



平移



尺度变换



- 平移后的反转与尺度变换无任何影响
- 先反转及尺度变换则后续的平移必须乘以相应系数
- 可以任意顺序进行变换

03 信号之特性

- 奇信号（原点对称） $-x(t) = x(-t) \quad / \quad -x(n) = x(-n)$
- 偶信号（纵轴对称） $x(t) = x(-t) \quad / \quad x(n) = x(-n)$
- 任何信号都可以分解为一个奇信号和一个偶信号之和

奇部: $x_o(t) = \frac{1}{2} [x(t) - x(-t)]$

偶部: $x_e(t) = \frac{1}{2} [x(t) + x(-t)]$

周期信号

$$\begin{aligned}x(t) &= x(t + mT) & m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \\x(n) &= x(n + mN) & m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots\end{aligned}$$

- 使上式成立的最小周期称为基波周期，记作 T_0 或 N_0
- 连续直流信号：基波周期无意义
- 离散直流信号：基波周期为1

04 常用基本信号

🔄 数学表达式 $x(t) = A \cos(\Omega_0 t + \varphi)$

🔄 主要参数（基本要素） A 为振幅； φ 为初相位； Ω_0 为角频率

🔄 基波周期 $T_0 = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{|\Omega_0|}$

- 💡 正弦信号与余弦信号仅相位相差 $\pi/2$ ，所以统称为正弦信号。
- 频率成分最为单一的一种信号。
- 典型的基本信号之一，具有非常好的性质。

数学表达式 $x(n) = A \cos(\omega_0 n + \varphi)$

离散时间正弦序列并非都是周期信号

无论是否周期信号， ω_0 都称为(角)频率

周期信号的条件

$$\cos \omega_0 n = \cos \omega_0 (n + N) \Rightarrow \omega_0 N = 2\pi m \quad (m \text{ 为整数})$$

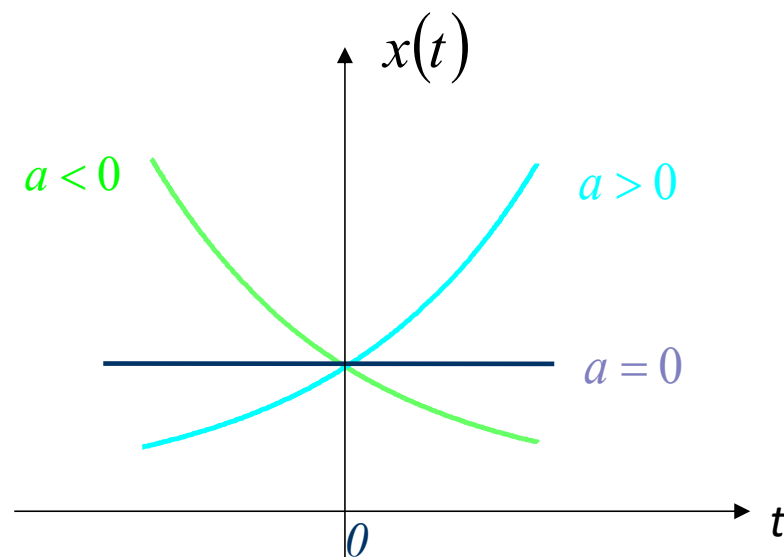
实指数信号



数学表达式

$$x(t) = ce^{at}$$

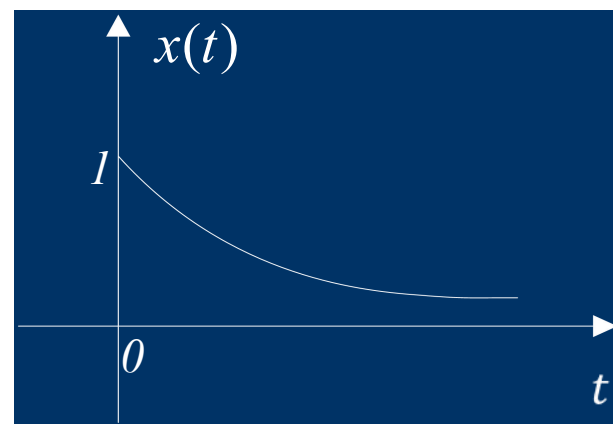
c, a 为实常数: 实指数信号



■ 单边指数信号

$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ e^{-\frac{t}{\tau}} & t > 0 \end{cases}$$

$\tau (\tau = 1/a)$ 为时间常数, 代表了信号衰减速度



周期复指数信号

数学表达式 $x(t) = ce^{at}$

$c=1, a=j\Omega_0$: 周期性复指数信号

$$x(t) = e^{j\Omega_0 t} = \cos \Omega_0 t + j \sin \Omega_0 t$$

欧拉公式



莱昂哈德·欧拉
1707-1783

连续时间正弦信号

周期

$$T = 2K\pi/\Omega_0, K \text{ 为整数}$$

$$\begin{aligned}\sin \Omega t &= \frac{1}{2j} (e^{j\Omega t} - e^{-j\Omega t}) \\ \cos \Omega t &= \frac{1}{2} (e^{j\Omega t} + e^{-j\Omega t})\end{aligned}$$

连续时间复指数信号

数学表达式

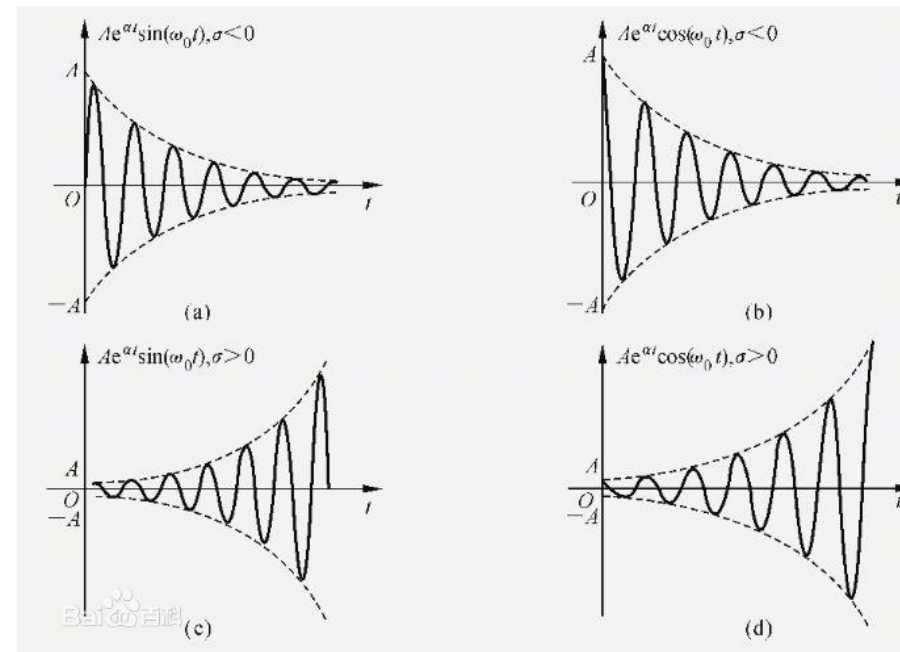
$$x(t) = ce^{at}$$

c, a 为复数: 复指数信号

$$c = |c|e^{j\theta}, a = \sigma + j\Omega_0$$

$$\begin{aligned} x(t) &= |c|e^{j\theta}e^{(\sigma+j\Omega_0)t} = |c|e^{\sigma t}e^{j(\Omega_0 t + \theta)} \\ &= |c|e^{\sigma t} \left[\cos(\Omega_0 t + \theta) + j \sin(\Omega_0 t + \theta) \right] \\ &= \text{Re}\{x(t)\} + j \text{Im}\{x(t)\} \end{aligned}$$

复指数信号 $x(t)$ 的实部和虚部分别是振幅按指数规律变化的正弦波



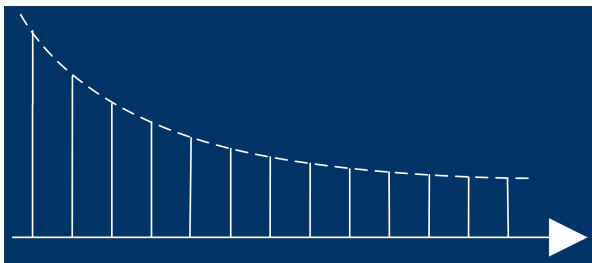
实指数序列

数学表达式 $x(n) = c\alpha^n$ (若 $\alpha = e^\beta$ 则 $x(n) = ce^{\beta n}$)

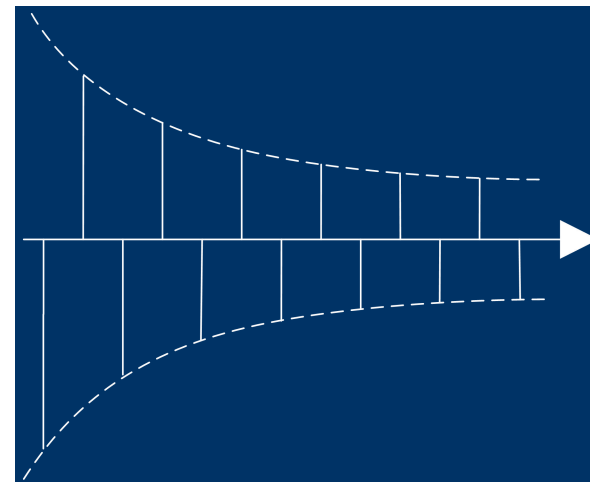
c, α 为实常数: 实指数序列

当 α 为负实常数的时候, 则为正负交替序列

$$\alpha > 0$$



$$\alpha < 0$$



复指数序列

数学表达式 $x(n) = c\alpha^n$ (若 $\alpha = e^{\beta}$ 则 $x(n) = ce^{\beta n}$)

$c=1, a=e^{j\omega_0} (\beta=j)$: 复指数序列

$e^{j\omega_0 n} = \cos \omega_0 n + j \sin \omega_0 n \quad (0 < \omega_0 < 2\pi)$

$e^{j\omega_0 n}$ 为周期序列的条件: $\frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{m}{N}$

m/N 为最简分数时的 N , 称为该序列基波周期, 记作 N_0

基波频率表示为: $\omega_B = \frac{2\pi}{N_0} = \frac{\omega_0}{m}$

- 基波与谐波：将一组周期性复指数信号组成一个信号集

$$\text{连续时间信号: } \phi_K(t) = e^{jK\Omega_0 t} \quad K = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

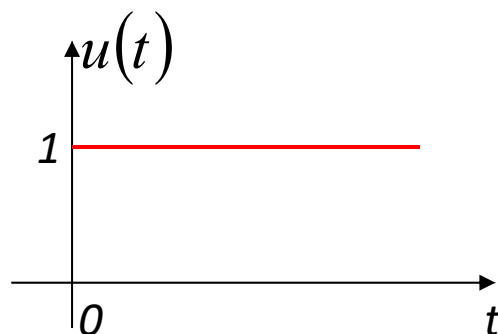
$$\text{离散时间信号: } \phi_K(n) = e^{jK(2\pi/N)n} \quad K = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

$$\text{由 } e^{jK(2\pi/N)n} = e^{j(K+N)(2\pi/N)n} \Rightarrow \phi_K(n) = \phi_{K+N}(n)$$

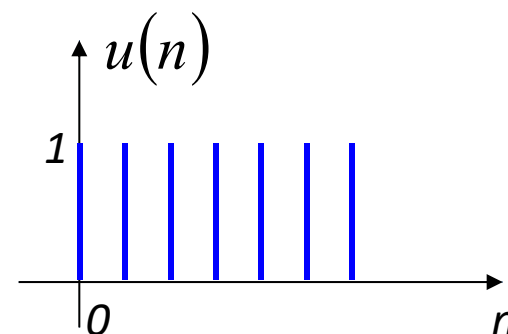
- 连续信号：成谐波关系的复指数信号集中，每一个信号都是唯一的；基波周期 $T_K = 2\pi / |K\Omega_0|$
- 离散信号：成谐波关系的复指数信号集中，只有 N 个序号相连的为唯一的；基波周期为 N

数学表达式

$$u(t) = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$



$$u(n) = \begin{cases} 1, & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$

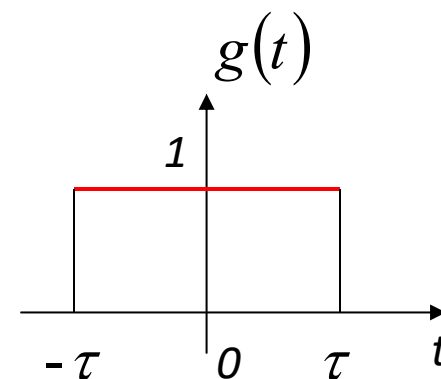


作用1: 将信号变为单边信号

$$x(t)u(t) = \begin{cases} x(t), & t > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

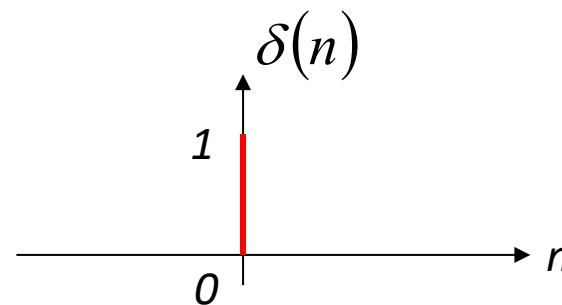
作用2: 构造门函数

$$g(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \tau \\ 0, & |t| > \tau \end{cases} = u(t + \tau) - u(t - \tau)$$



数学表达式

$$\delta(n) = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ 0, & n \neq 0 \end{cases}$$



取样性

$$x(n)\delta(n) = x(0)\delta(n)$$

$$x(n)\delta(n-m) = x(m)\delta(n-m)$$

与单位阶跃序列 $u(n)$ 的关系

$$\delta(n) = u(n) - u(n-1)$$

差分

$$u(n) = \sum_{k=0}^{\infty} \delta(n-k)$$

求和