开发笔记

Ivan Lin

2017年1月26日

Visual Studio

Resharper 插件

alt + o: .h 和.cpp 文件切换

alt + 鼠标: 框选模式

ctrl+k + ctrl+c: 注释代码

shift+alt+up/down: 框选模式上下 ctrl+alt+a: open Command Window

ReSharper Suspend/ReSharper Resume in Command Window: close/open

ReSharper

计算机图形学

坐标系模拟:拇指 x,食指 y,中指 z。左手系和右手系

标准化向量 = 单位向量 = 法线, $\mathbf{v}_{norm} = \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$

 $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ 几何解释: \mathbf{a} 的头连接 \mathbf{b} 的尾, 然后从 \mathbf{a} 的尾向 \mathbf{b} 的头画一个向量 a - b 几何解释: a 的尾连接 b 的尾, 然后从 b 的头向 a 的头画一个向量 向量点乘: $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}(\mathbf{ab}) = a_1 b_1 + ... + a_n b_n$, 几何解释: $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos\theta$ (两 向量夹角)

向量投影: \mathbf{v} 分解为平行和垂直于 \mathbf{n} 的两个分量。

$$\mathbf{v}_{||} = \mathbf{n} rac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}}{\left| \mathbf{n}
ight|^2} \qquad \mathbf{v}_{\perp} = \left| \mathbf{v}
ight| - \mathbf{v}_{||}$$

 $\mathbf{v}_{||} = \mathbf{n} \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}}{|\mathbf{n}|^2}$ $\mathbf{v}_{\perp} = |\mathbf{v}| - \mathbf{v}_{||}$ 向量叉乘: 仅可用于 3D 向量, $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_y \mathbf{b}_z - \mathbf{a}_z \mathbf{b}_y \\ \mathbf{a}_z \mathbf{b}_x - \mathbf{a}_x \mathbf{b}_z \\ \mathbf{a}_x \mathbf{b}_y - \mathbf{a}_y \mathbf{b}_x \end{bmatrix}$,几何解释:结果

向量垂直于原来两个向量, $|\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = |\mathbf{a}||\mathbf{b}|\sin\theta$, $|\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = 0$ 表示 \mathbf{a} 与 \mathbf{b} 平 行或有一个为 0

矩阵转置: M^T , 其列由 **M** 的行组成, $M^T_{ji} = M_{ij}$ $(AB)^T = B^T A^T$, 可推广到字符串翻转

 $P_{camera} = P_{object} M_{object \to world} M_{world \to camera}$

线性变换: F(a+b) = F(a) + F(b), F(ka) = kF(a), 则称映射 F 是线性的 (**aM** 满足此条件)

仿射变换:线性变换后接平移, $v'=v\mathbf{M}+\mathbf{b}$

对 aM, 求逆变换等价于求矩阵的逆

矩阵行列式: $|\mathbf{M}| = \sum_{i=1}^n m_{ij} c_{ij} = \sum_{j=1}^n m_{ij} (-1)^{i+j} |\mathbf{M}^{\{ij\}}|$

矩阵的逆: $M(M^{-1}) = M^{-1}M = I$, 不可逆矩阵又称奇异矩阵,奇异矩阵行列式为 0

标准伴随矩阵: $\operatorname{adj}\mathbf{M}$, \mathbf{M} 的代数余子式矩阵的转置矩阵。 $M^{-1} = \frac{\operatorname{adj}\mathbf{M}}{|\mathbf{M}|}$ 正交矩阵: $MM^T = I$,旋转和镜像矩阵是正交矩阵。正交矩阵满足:矩阵的每一行都是单位向量,矩阵的所有行相互垂直。

Vector4, 齐次坐标。(x, y, z, w) 实际代表 3D 中的(x/w, y/w, z/w)

旋转矩阵:描述一个坐标中基向量到另一个坐标基向量的转换。欧拉角: Sedolingen和kbalk 约定。

ctrl+shift+up/down: move line up/down ctrl+alt+up/down: block edit up/down

Swift

http://blackblake.synology.me/wordpress/?p=29: Swift 里的 Optional 和 Unwrapping

PhotoShop

alt+ctrl+c: Resize Canvas alt+ctrl+shift+s: Save for web

LaTeX

%!Mode:: "TeX:UTF-8": make WinEdt show Chinese

Git

gitk file/folder: show commit with file

Windows

放大镜:ctrl+alt+d: 停靠模式; ctrl+alt+l: 窗口模式; win++: 放大; win+esc: 退出放大镜

JavaScript

JavaScript 组成: ECMAScript, DOM: 针对 XML 文件的操作接口, BOM: 浏览器对象模型, HTML5 标准化

浮点数误差: 0.1 + 0.2 = 0.300000000004, 通过 x10 法解决

JS 没有函数签名, 所以不能重载, 可通过判断输入参数的个数模仿重载.

P.S. 函数签名: 包含函数名、参数类型、类名以及空间名等

JS 对象类型:基本类型和引用类型,不可以直接操作内存空间,操作的是对象的引用。

JS 函数参数是值传递。

JS 没有块级作用域,即 if/for 循环中的变量不会在循环结束后销毁。局部环境: function, 全局环境

垃圾回收机制: 1. 标记清除; 2. 引用计数(会有循环引用的问题) 引用类型不是类,类是定义同一类所有对象的变量和方法的蓝图或原型,有 接口和结构。