

第三章: 微分方程组

第一节: 微分方程组与线性微分方程组

一. 微分方程组的一般概念

含有 n 个未知函数 x_1, x_2, \dots, x_n 的 n 个微分方程组

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = f_1(t, x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \frac{dx_2}{dt} = f_2(t, x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt} = f_n(t, x_1, x_2, \dots, x_n) \end{cases}$$

微分方程组的解: $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x_1(t), \dots, x_n(t)) \quad i=1, 2, \dots, n$$

高阶微分方程 $y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$

$$\text{令 } y' = y_1, \quad y'' = y_2, \quad \dots, \quad y^{(n-1)} = y_{n-1}$$

可代为

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = y_1 \\ \frac{dy_1}{dx} = y_2 \\ \vdots \\ \frac{dy_{n-1}}{dx} = f(x, y, y_2, \dots, y_{n-1}) \end{cases}$$

通解: 含有 n 个任意常数 c_1, c_2, \dots, c_n 的解

$$\begin{cases} x_1 = \varphi_1(t, c_1, c_2, \dots, c_n) \\ \vdots \\ x_n = \varphi_n(t, c_1, c_2, \dots, c_n) \end{cases}$$

为方程组的通解, 这里 c_1, c_2, \dots, c_n 相互独立

通积分: 如通解满足方程组

$$\begin{cases} \varphi_1(t, x_1, \dots, x_n) C_1, \dots, C_n = 0 \\ \vdots \\ \varphi_n(t, x_1, \dots, x_n) C_1, \dots, C_n = 0 \end{cases}$$

则称为方程组的通解

一 阶微分方程组的初值条件:

$$x_1(t_0) = x_{10}, \dots, x_n(t_0) = x_{n0}$$

一 阶微分方程组的初值问题是

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = f_1(t, x_1, \dots, x_n) \\ \frac{dx_2}{dt} = f_2(t, x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt} = f_n(t, x_1, \dots, x_n) \\ x_1(t_0) = x_{10}, \dots, x_n(t_0) = x_{n0} \end{cases}$$

二. 线性方程组的一般概念

(1) 线性方程组的标准形式

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = a_{11}(t)x_1 + \dots + a_{1n}(t)x_n + f_1(t) \\ \frac{dx_n}{dt} = a_{n1}(t)x_1 + \dots + a_{nn}(t)x_n + f_n(t) \end{cases}$$

1) 线性微分方程:

$$\frac{dx}{dt^n} + a_1(t) \frac{dx}{dt^{n-1}} + \dots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = f(t)$$

$$\text{令 } x = x_1, x' = x_2, \dots, x^{(n-1)} = x_n$$

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = x_2 \\ \frac{dx_2}{dt} = x_3 \\ \vdots \\ \frac{dx_{n-1}}{dt} = x_n \\ \frac{dx_n}{dt} = a_n(t)x_1 + a_{n-1}(t)x_2 + \dots + a_1(t)x_n + f(t) \end{cases}$$

(2) 函数向量和函数矩阵

n 维函数向量 $x(t) = \begin{cases} x_1(t) \\ x_2(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{cases}$

$n \times n$ 函数矩阵 $A(t) = \begin{pmatrix} a_{11}(t) & a_{12}(t) & \dots & a_{1n}(t) \\ a_{21}(t) & a_{22}(t) & \dots & a_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}(t) & a_{n2}(t) & \dots & a_{nn}(t) \end{pmatrix}$

$x'(t) = \begin{cases} x'_1(t) \\ x'_2(t) \\ \vdots \\ x'_n(t) \end{cases}$

$A'(t) = \begin{pmatrix} a'_{11}(t) & a'_{12}(t) & \dots & a'_{1n}(t) \\ a'_{21}(t) & a'_{22}(t) & \dots & a'_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a'_{n1}(t) & a'_{n2}(t) & \dots & a'_{nn}(t) \end{pmatrix}$

$\int_{t_0}^t x(s) ds = \begin{cases} \int_{t_0}^t x_1(s) ds \\ \vdots \\ \int_{t_0}^t x_n(s) ds \end{cases}$

$\int_{t_0}^t A(s) ds = \begin{cases} \int_{t_0}^t a_{11}(s) ds & \dots & \int_{t_0}^t a_{1n}(s) ds \\ \vdots & & \vdots \\ \int_{t_0}^t a_{n1}(s) ds & \dots & \int_{t_0}^t a_{nn}(s) ds \end{cases}$

(3) 微分方程组的向量表示

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = a_{11}(t)x_1 + \dots + a_{1n}(t)x_n + f_1(t) \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt} = a_{n1}(t)x_1 + \dots + a_{nn}(t)x_n + f_n(t) \end{cases}$$

初始条件 $x_1(t_0) = x_1^0 \quad x_2(t_0) = x_2^0 \quad \dots \quad x_n(t_0) = x_n^0$

记 $A(t) = (a_{ij}(t))_{n \times n}$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$

$F(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t))^T$

$x_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)^T$

矩阵形式: $\frac{dx}{dt} = A(t)x + F(t)$

初值条件: $x(t_0) = x_0$

非齐次微分方程组: 若 $F(t) \neq 0$ $\frac{dx}{dt} = A(t)x + F(t)$,
对应的齐次微分方程组 $\frac{dx}{dt} = A(t)x$

第二章: 线性微分方程组解的一般理论:

一. 微分方程组解的存在唯一性定理

定理 2.1: 设 $A(t)$, $F(t)$ 在 $[a, b]$ 上连续, 则初值问题是

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = A(t)x + F(t) \\ x(t_0) = x_0 \quad t_0 \in [a, b] \end{cases}$$

在 (a, b) 内存在唯一解 $x = x(t)$

推论: 设 $A(t)$ 在 $[a, b]$ 上连续, 则初值问题

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = A(t)x \\ x(t_0) = 0 \quad t_0 \in [a, b] \end{cases}$$

在 (a, b) 内存在唯一解 $x(t) = 0$ 即零解或平凡解

二. 线性齐次方程组解的结构 $\frac{dx}{dt} = A(t)x$

定理 2.2: 设 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 是齐次线性方程组的解,

则它们的线性组合 $\sum_{i=1}^n c_i x_i(t)$ 也是其解

设 $x_1(t), \dots, x_m(t)$ 为 I 上的函数向量, 若有但不全为 0 的 c_1, c_2, \dots, c_m , $\forall t \in I$

有 $c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_m x_m(t) \equiv 0$ 成立

则称此组函数向量在 I 上线性相关, 否则称为线性无关

例 3.2 线性代数知识

朗斯基判别准则: 设有 n 个函数向量

$$x_1(t) = \begin{pmatrix} x_{11}(t) \\ x_{21}(t) \\ \vdots \\ x_{n1}(t) \end{pmatrix} \quad x_2(t) = \begin{pmatrix} x_{12}(t) \\ x_{22}(t) \\ \vdots \\ x_{n2}(t) \end{pmatrix} \quad \dots$$

$$\text{则 } W(t) = \begin{pmatrix} x_{11}(t) & & x_{1n}(t) \\ x_{21}(t) & & x_{2n}(t) \\ \vdots & \dots & \vdots \\ x_{n1}(t) & & x_{nn}(t) \end{pmatrix}$$

为这些函数向量组的朗斯基行列式

