

Description

設備：

行走距離
決定主食類別

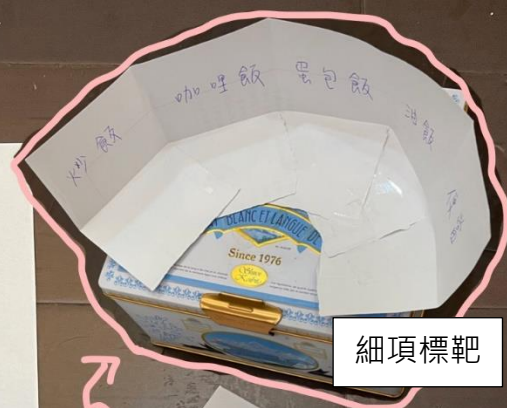


其他

飯

來友

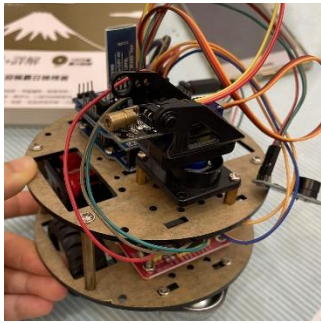
←
自走車
行走
路線



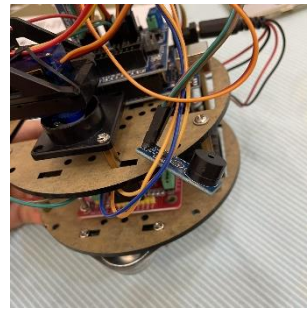
細項標靶

↑
servo + laser
隨機停止
選擇細項

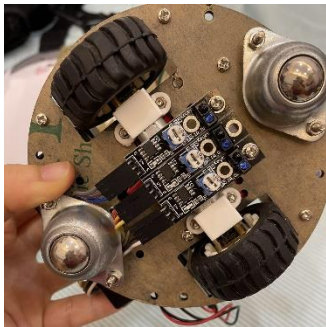
Sensor :



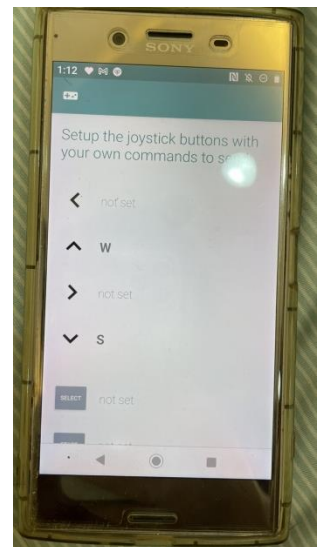
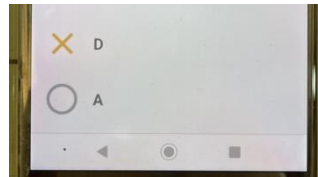
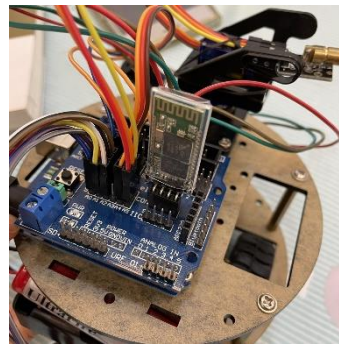
Servo+Laser：旋轉並隨機停下，
雷射照射選定之選項



Buzzer：選定與取消選定
時發出提醒聲響

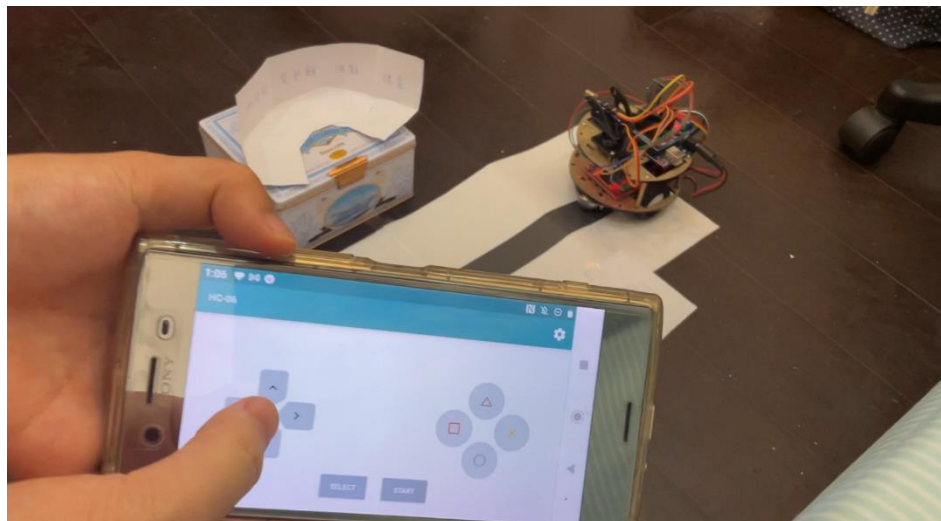


Linetracking：確保自走車
行走於路線上

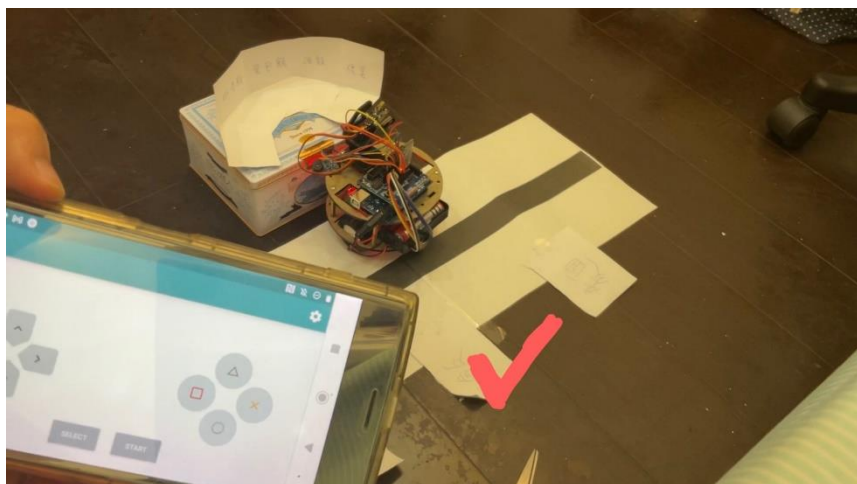
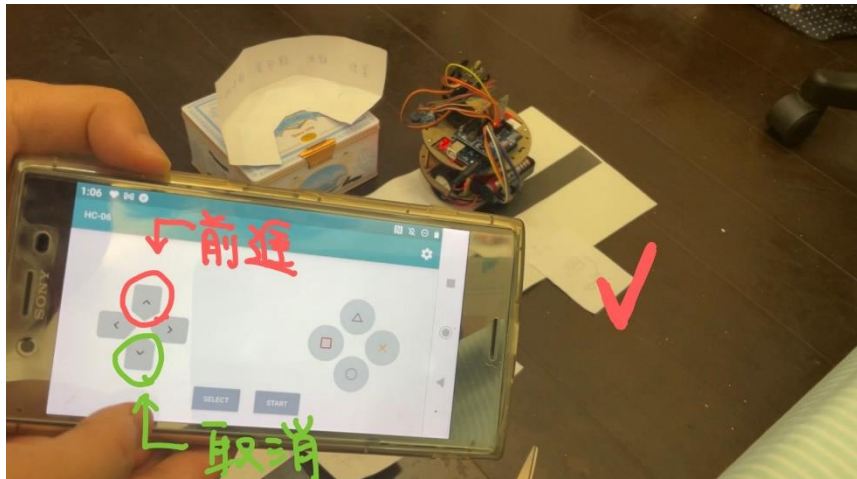


藍芽模組：配合 app 傳送指令

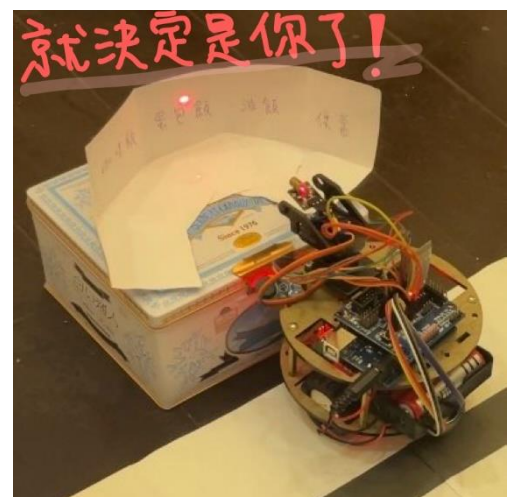
使用步驟：



將車子置於路線起點，並按向上鍵使車子前進



車子會隨機前進至距離不同的三個選項後停下，並向右轉面向細項標靶。若按向下鍵則可取消，再將車子重新置於起點按向上鍵便可重新選擇



選定後按下圓圈鍵，servo 與 laser 開啟，servo 會隨機停下，雷射光停留在項目上，決定今天吃甚麼！



若對選項不滿意，按叉叉鍵可關閉 laser 並使 servo 回到原本的位置，便可重新選擇