

Analysis III - Übung 8

Clemens Anschütz - 146390
Markus Pawellek - 144645

Übung: Mi 14-16

Aufgabe 1

a) Seien $a_1, \dots, a_{N-1} \in \mathbb{R}^N$ mit $N \in \mathbb{N}$ und $v = a_1 \wedge \dots \wedge a_{N-1}$. Dann gilt:

$$\begin{aligned} & (a_1, \dots, a_{N-1} \text{ linear abhängig} \Leftrightarrow a_1 \wedge \dots \wedge a_{N-1} = 0) \\ \Leftrightarrow & (a_1, \dots, a_{N-1} \text{ linear unabhängig} \Leftrightarrow a_1 \wedge \dots \wedge a_{N-1} \neq 0) \end{aligned}$$

Seien nun a_1, \dots, a_{N-1} linear unabhängig. und $A = (a_1, \dots, a_{N-1})$

$$\Rightarrow \text{Rang}(a_1, \dots, a_{N-1}) = N-1 \Rightarrow \text{es muss } k \in \mathbb{N} \text{ mit}$$

$$1 \leq k \leq N-1, \text{ sodass } \det A^{(k)} \neq 0 \text{ gilt} \Rightarrow v \neq 0$$

Sei nun $v \neq 0$. Dann gibt es $k \in \mathbb{N}$ mit $1 \leq k \leq N-1$, sodass $v_k \neq 0$.

$$\Rightarrow \det A^{(k)} \neq 0 \Rightarrow \text{Rang } A = N-1$$

$$\Rightarrow a_1, \dots, a_{N-1} \text{ sind linear unabhängig} \quad \square$$

b) Sei $U \subset \mathbb{R}^d$ offen und $\varphi: U \rightarrow \mathbb{R}^N$ die Parametrisierung einer Fläche mit $d \leq N$.

Aus Aufgabe 2 Blatt 7 ist folgende Äquivalenz bekannt:

$$(*) \left[\det A^T A \neq 0 \Leftrightarrow \text{Rang } A = d \right] \text{ für } N \times d\text{-Matrix } A \text{ aus } \mathbb{R}$$

Dann gilt:

$$\varphi \text{ ist regulär} \Leftrightarrow D\varphi(x) \text{ hat maximalen Rang für alle } x \in U$$

$$\Leftrightarrow \text{Rang } D\varphi(x) = d \text{ für alle } x \in U$$

$$\stackrel{(*)}{\Leftrightarrow} \det D\varphi(x)^T D\varphi(x) \neq 0 \text{ für alle } x \in U$$

$$\Leftrightarrow \sqrt{\det D\varphi(x)^T D\varphi(x)} = G_\varphi(x) \neq 0 \text{ für alle } x \in U \quad \square$$

Aufgabe 2

Seien $a_1, \dots, a_{N-1} \in \mathbb{R}^N$ und $A := (a_1, \dots, a_{N-1})$ und $v := a_1^\perp \dots^\perp a_{N-1}$.
Dann gilt:

$$v_i = (-1)^{i-1} \det A^{(k)}$$

$$a) N=2 \Rightarrow A = (a_1) = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{12} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow v_1 = \det A^{(1)} = \det (a_{12}) = a_{12}$$

$$\Rightarrow v_2 = -\det A^{(2)} = -a_{11}$$

$$\Rightarrow \boxed{v = (a_{12}, -a_{11})}$$

$$b) N=3 \Rightarrow A = (a_1, a_2) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} \\ a_{12} & a_{22} \\ a_{13} & a_{23} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow v_1 = \det A^{(1)} = \begin{vmatrix} a_{12} & a_{22} \\ a_{13} & a_{23} \end{vmatrix} = a_{12} a_{23} - a_{13} a_{22}$$

$$\Rightarrow v_2 = -\det A^{(2)} = a_{13} a_{21} - a_{11} a_{23}$$

$$\Rightarrow v_3 = \det A^{(3)} = a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}$$

$$\Rightarrow \boxed{v = \begin{pmatrix} a_{12} a_{23} - a_{13} a_{22} \\ a_{13} a_{21} - a_{11} a_{23} \\ a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21} \end{pmatrix} = a_1^\perp a_2}$$

Aufgabe 3

Sei $f: (a, b) \rightarrow [0, \infty)$ eine stetig diffbare Funktion und sei

$$\phi: (a, b) \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \phi(r, \varphi) = (f(r) \cos \varphi, f(r) \sin \varphi, r).$$

Dann ist $((a, b) \times (0, 2\pi), \phi)$ eine Parameterdarstellung von $\phi((a, b) \times (0, 2\pi))$,
da f, \sin, \cos stetig diffbar.

ϕ ist genau dann regulär, wenn $\text{Rang } D\phi(x) = 2$ überall.

$$\Leftrightarrow \det D\phi^T D\phi \neq 0 \quad \text{für alle } x \in (a, b) \times (0, 2\pi)$$

$$D\phi = \begin{pmatrix} f'(r) \cos \varphi & -f(r) \sin \varphi \\ f'(r) \sin \varphi & f(r) \cos \varphi \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow D\phi^T D\phi = \begin{pmatrix} f'^2(r) + 1 & 0 \\ 0 & f^2(r) \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det D\phi^T D\phi = f^2(r) (f'^2(r) + 1) =: C$$

$$\Rightarrow f(r) \neq 0 \text{ für alle } r \in (a, b), \text{ damit } \phi \text{ regulär ist}$$

Aufgabe 4

$$a) \phi: (0, 2\pi) \times (0, \pi) \rightarrow \mathbb{R}^3, \phi(\varphi, \vartheta) = R(\sin \varphi \cos \vartheta, \sin \varphi \sin \vartheta, \cos \varphi)$$

$$\Rightarrow D\phi = R \begin{pmatrix} \cos \varphi \cos \vartheta & -\sin \varphi \sin \vartheta \\ \cos \varphi \sin \vartheta & \sin \varphi \cos \vartheta \\ -\sin \varphi & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det D\phi^T D\phi = \begin{vmatrix} R^2 & 0 \\ 0 & R^2 \sin^2 \varphi \end{vmatrix} = R^4 \sin^2 \varphi$$

$$\Rightarrow \boxed{G_\phi = \sqrt{|R^4 \sin^2 \varphi|} = R^2 |\sin \varphi|}$$

$$b) \psi: (0, 2\pi) \times (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) \rightarrow \mathbb{R}^3, \psi(\varphi, \vartheta) = R(\cos \varphi \cos \vartheta, \sin \varphi \cos \vartheta, \sin \vartheta)$$

$$\Rightarrow D\psi = R \begin{pmatrix} -\sin \varphi \cos \vartheta & -\cos \varphi \sin \vartheta \\ \cos \varphi \cos \vartheta & -\sin \varphi \sin \vartheta \\ 0 & \cos \vartheta \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det D\psi^T D\psi = \begin{vmatrix} \cos^2 \vartheta \cdot R^2 & 0 \\ 0 & R^2 \end{vmatrix} = R^4 \cos^2 \vartheta$$

$$\Rightarrow \boxed{G_\psi = R^2 \cos \vartheta}$$