

$f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ streng monoton, stetig diffbar in p
mit $f'(p) \neq 0$

$g := f^{-1}: f(a, b) \rightarrow (a, b)$

$$\text{mit } g'(f(p)) = \frac{1}{f'(p)}$$

Beispiele: (Umkehrfunktion)

$$g: (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, g(y) = y^{\frac{1}{k}} = \sqrt[k]{y} \text{ mit } k \in \mathbb{N}$$

$$\Rightarrow g'(y) = \frac{1}{k} y^{\frac{1}{k}-1}$$

Allgemeine Potenz:

Für $\alpha \in \mathbb{R}$ und $x > 0$ definiert man

$$x^\alpha := \exp(\alpha \ln x)$$

Das nennt man die α -te Potenz von x (" x hoch α ").

Es folgt sofort:

$$\ln x^\alpha = \alpha \ln x$$

Es gelten folgende Rechenregeln:

$$x^\alpha x^\beta = x^{\alpha+\beta}, \quad x^\alpha y^\alpha = (x \cdot y)^\alpha$$

Bemerkung zur Wohldefiniertheit:

Für $k \in \mathbb{Z}$ wurde x^k doppelt definiert. Beide sind aber gleich:

$$\begin{aligned} \exp(k \ln x) &= \exp(\ln x + \dots + \ln x) \\ &= \exp(\ln x) \cdot \dots \cdot \exp(\ln x) \\ &= x \cdots x \end{aligned}$$

Sei $\alpha \in \mathbb{R}$ und $P_\alpha: (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, P_\alpha(x) = x^\alpha$. Dann ist P_α diffbar mit $P_\alpha'(x) = \alpha P_{\alpha-1}(x) = \alpha x^{\alpha-1}$

Beweis: $[\exp(\alpha \ln x)]' = \frac{\alpha}{x} \exp(\alpha \ln x) = \alpha \exp((\alpha-1) \ln x)$

□

Sei nun $\alpha > 0$ gegeben. $\exp_\alpha: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\exp_\alpha(x) = \alpha^x$
Dann ist \exp_α diffbar mit:

$$(\exp_\alpha(x))' = \ln \alpha \exp_\alpha x$$

Bemerkung: Für $\alpha > 0$ mit $\alpha \neq 1$ ist \exp_α streng monoton.

Die Umkehrfunktion heißt Logarithmus zur Basis α und wird mit \log_α bezeichnet.

Notation: $e := \exp(1) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!}$

Damit gilt $\ln e = 1$

$$\Rightarrow \exp(x) = \exp(x \ln e) =: e^x$$

Bemerkung: Für $x > 0$ mit $x^0 = 1$ definiert.

Für $\alpha = 0$ und $x > 0$ ist $\alpha^x = 0^x = 0$ zu def.

Differenzierbare Funktionen auf Intervallen:

Wir betrachten malst $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ mit:

- f stetig in $[a, b]$

- f diffbar in (a, b)

f' enthält wichtige Information über Extremwerte und Monotonie
Wesentlich ist dabei der Mittelwertsatz.

Definition: Sei $I \subset \mathbb{R}$ und $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben.

Es hat f in $\varepsilon \in I$ ein lokales Maximum bzw. Minimum, wenn $\delta > 0$ existiert mit $f(x) \leq f(\varepsilon)$ bzw. $f(x) \geq f(\varepsilon)$ für alle $x \in I$ mit $|x - \varepsilon| < \delta$

Maxima und Minima werden auch als Extrema bezeichnet.

Gilt $f(x) \geq f(\varepsilon)$ bzw. $f(x) \leq f(\varepsilon)$ für alle $x \in I$,
so hat f ein globales Minimum bzw. Maximum.

Bei strikter Ungleichung auch als strictes Minimum bzw. Max.

Theorem: (Notwendige Bedingung Extremum)

Sei $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar. Hat f in $\mathcal{E} \in (a, b)$ ein lokales Extremum, so gilt $f'(\mathcal{E}) = 0$.

Beweis:

f hat in \mathcal{E} ein lokales Maximum (s. E)

$$\Rightarrow \frac{f(x) - f(\mathcal{E})}{x - \mathcal{E}} \geq 0 \text{ für } x \text{ nahe } \mathcal{E} \quad x < \mathcal{E}$$

$$\Rightarrow \frac{f(x) - f(\mathcal{E})}{x - \mathcal{E}} \leq 0 \text{ für } x \text{ nahe } \mathcal{E} \quad x > \mathcal{E}$$

Nun bildet man die rechts- und linkseitigen Grenzwerte der Ableitung an $f(\mathcal{E})$

$$\lim_{\substack{x \rightarrow \mathcal{E} \\ x < \mathcal{E}}} \frac{f(x) - f(\mathcal{E})}{x - \mathcal{E}} \geq 0 \Rightarrow f'(\mathcal{E}) = 0$$

$$\lim_{\substack{x \rightarrow \mathcal{E} \\ x > \mathcal{E}}} \frac{f(x) - f(\mathcal{E})}{x - \mathcal{E}} \leq 0$$

□

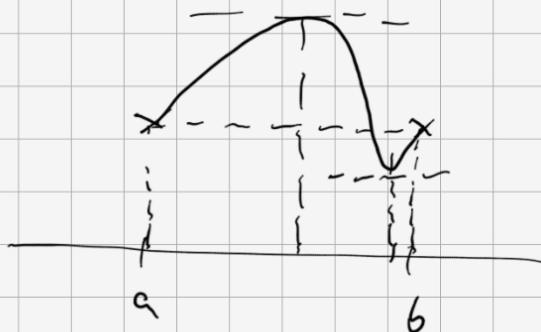
Bemerkung: - Bedingung nur notwendig nicht hinreichend

$$\text{Bsp.: } f: [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = x^3$$

- Eine stetige Funktion auf $[a, b]$ muss ein Extremum besitzen. (können aber auf Rand liegen)

Theorem: (Rolle)

Sei $0 < a < b < \infty$. Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und diffbar mit $f(a) = f(b)$. Dann existiert $\mathcal{E} \in [a, b]^o$ mit $f'(\mathcal{E}) = 0$.



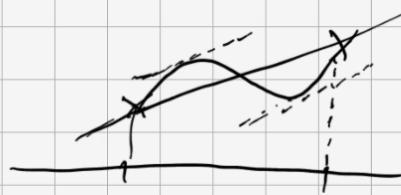
Beweis:

Fall 1: $f(a) = f(b) = f(x)$ für alle $x \in [a, b]$
 $\Rightarrow f'(x) = 0$ für $x \in (a, b)$
 \Rightarrow Annahme der Extrema am Rand lässt konstante Funktion folgen

Fall 2: Extremum befindet sich im Inneren.
 $\Rightarrow f'(\xi) = 0$ (notwendige Bed.) \square

Theorem: (Mittelwertsatz)

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar und stetig. Dann existiert $\xi \in [a, b]$ mit $f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$



Beweis:

Sei $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$

$$\text{mit } F(x) = f(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a} (x - a)$$

$\Rightarrow F(a) = F(b)$ (stetig und diffbar)

\Rightarrow es existiert $\xi \in [a, b]$ mit $F'(\xi) = 0$

$$\Rightarrow F'(\xi) = 0 = f'(\xi) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

\square

Theorem: (Verallgemeinerung Mittelwertsatz)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und diffbar auf (a, b) . Dann existiert $\xi \in (a, b)$ mit

$$(f(b) - f(a)) g'(\xi) = (g(b) - g(a)) f'(\xi)$$

(Bemerkung: MWS folgt aus $f = f$ und $g = id$)

Beweis: Betrachte

$$F(x) = (f(b) - f(a)) (g(x) - g(a)) \\ - (g(b) - g(a)) (f(x) - f(a))$$

Dann ist F stetig und diffbar.

Weiterhin gilt $F(a) = F(b)$

(Rolle)

\Rightarrow es existiert $\xi \in (a, b)$ mit

$$F'(\xi) = 0 = (f(b) - f(a)) g'(\xi) - (g(b) - g(a)) f'(\xi)$$

$$\Rightarrow (f(b) - f(a)) g'(\xi) = (g(b) - g(a)) f'(\xi) \quad \square$$

Theorem: (Charakterisierung Monotonie mit Ableitung)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und diffbar. Dann gilt:

a) f ist konstant $\Leftrightarrow f' = 0$

b) f monoton wachsend/fallend $\Leftrightarrow f' \geq 0 / f' \leq 0$

c) $f' > 0 / f' < 0 \Rightarrow f$ ist strikt wachsend/fallend

(Bemerkung c: nur eine Richtung gilt)

Beweis:

a) $f \equiv c$ mit $c \in \mathbb{R} \Rightarrow f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$
 $= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{c - c}{h} = 0$ (und umgekehrt) \square

b) o. E. $f(y) \geq f(x)$ für $y > x \Rightarrow \frac{f(y) - f(x)}{y - x} \geq 0$

$\frac{f(y) - f(x)}{y - x} = f'(\xi)$ mit $\xi \in (x, y)$ nach MWS
 \Rightarrow monoton wachsend \square

c) wie b

Folgerung: Seien $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und diffbar.

mit $f' = g'$. Dann gilt $f - g \equiv \text{konst.}$

Gibt es $x \in \mathbb{R}$ mit $f(x) = g(x)$, so folgt

$$f = g.$$

Beweis: Sei $h := f - g$. Dann gilt h stetig und diffbar.

$$h' = f' - g' \equiv 0 \Rightarrow h = \text{konst.} \quad \square$$

Definition: Ist $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar und auch f' diffbar,
so heißt f zweimal diffbar und man nennt
 $f'' := (f')$ die zweite Ableitung von f .

Bemerkung: Ist f diffbar und $f': (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, so heißt
 f stetig diffbar.

Theorem: (Hinreichende Bedingung Extrema)

Sei $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ zweimal diffbar. Gilt für ein $\varepsilon \in (a, b)$
 $f'(\varepsilon) = 0$ und $f''(\varepsilon) > 0$ / $f''(\varepsilon) < 0$ so hat f in ε
ein striktes lokales Minimum / Maximum.

Beweis: o. E. $f'(\varepsilon) = 0$, $f''(\varepsilon) < 0$

$$\Rightarrow 0 > \lim_{x \rightarrow \varepsilon} \frac{f(x) - f(\varepsilon)}{x - \varepsilon} = \lim_{x \rightarrow \varepsilon} \frac{f'(x)}{x - \varepsilon}$$

\Rightarrow für x nach ε : $x > \varepsilon \Rightarrow f'(x) < 0$

$x < \varepsilon \Rightarrow f'(x) > 0$

\Rightarrow für $x \rightarrow \varepsilon$ folgt $f'(\varepsilon) = 0$ mit Definition
für Maximum $\Rightarrow f(\varepsilon)$ ist lokales Maximum \square

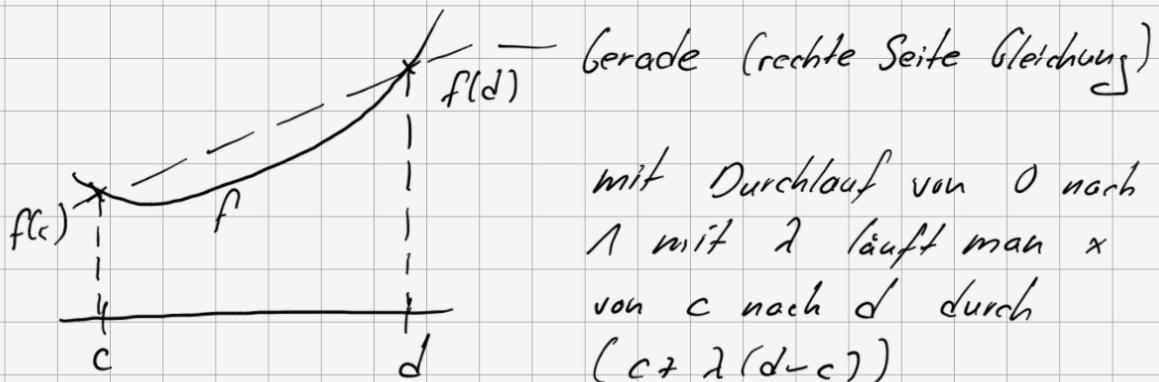
Bemerkung: Bedingung ist nicht notwendig (Bsp. $f(x) = x^4$).

Definition: (Konvex und Konkav)

Sei $I \subset \mathbb{R}$ ein Intervall und $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben. Dann heißt f konkav (konvex), wenn für alle $c, d \in I$ mit $c < d$ und alle $\lambda \in [0, 1]$ gilt:

$$f(c + \lambda(d - c)) \geq f(c) + \lambda[f(d) - f(c)]$$

geometrische Deutung:



\Rightarrow Gerade durch zwei Punkte muss ober- oder unterhalb liegen

Bemerkung: f konvex $\Leftrightarrow -f$ konkav

Proposition: I offenes Intervall, $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ konvex oder konkav.
Dann ist f stetig.

Beweis: o.E. f konvex

Sei $\varepsilon \in I$ beliebig. Wähle $x, y \in I$ mit $x < \varepsilon < y$.

Sei g_1 die Gerade durch $(x, f(x))$ und $(\varepsilon, f(\varepsilon))$.

Sei g_2 die Gerade durch $(\varepsilon, f(\varepsilon))$ und $(y, f(y))$.

Aufgrund von Konvexität gilt auf (ε, y) , dass f

- unterhalb von g_2 verläuft

- oberhalb von g_1 verläuft

\Rightarrow Grenzwert für $x \rightarrow \varepsilon$

□

Theorem:

Sei $I \subset \mathbb{R}$ offen und $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. Dann gilt:

- Ist f diffbar, so ist f konkav/konvex, genau dann, wenn f' monoton fallend/wachsend ist.
- Ist f zweimal diffbar, so ist f konkav/konvex genau dann, wenn $f'' \leq 0$ / $f'' \geq 0$

Beweis: Es folgt b aus a.

Sei f' monoton wachsend. ($\Leftrightarrow f$ konvex)

Sei $x < \xi < y$ in I . Sei g_1 die Gerade durch $(x, f(x))$, $(\xi, f(\xi))$ und g_2 Gerade durch $(\xi, f(\xi))$, $(y, f(y))$.

Dann gilt nach MWS Steigung von $g_1 = f'(\eta)$ für ein $\eta \in (x, \xi)$. $\Rightarrow g_2' = f'(\lambda)$ für ein $\lambda \in (\xi, y)$

f' monoton wachsend $\Rightarrow f'(\lambda) \geq f'(\eta)$

$\Rightarrow f(\xi)$ liegt unterhalb der Sekanten $(x, f(x)), (y, f(y))$

$\Rightarrow f$ konvex

□

Notation: (Landau-Symbole)

Seien $f, g : D \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben und p_0 ein Berührpunkt von D . Dann:

$$f = o(g) \quad (\text{an Stelle } p_0)$$

$$f(x) = o(g(x))$$

$$\lim_{x \rightarrow p_0} \left| \frac{f(x)}{g(x)} \right| = 0$$

$f = O(g)$, $x \rightarrow p_0$ es existiert ein $C > 0$ mit
 $f(x) = O(g(x))$, $x \rightarrow p_0$ $|f(x)| \leq C |g(x)|$ für x nahe p_0 .

Folgerung: Sei I ein offenes Intervall und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben. Dann gilt:

a) Ist f n -mal diffbar (mit $n \geq 1$), so gilt

$$f(x) = P_{n,p_0}(x) + o((x-p_0)^n)$$

b) Ist f $(n+1)$ -mal diffbar (mit $n \geq 1$) so gilt:

$$f(x) = P_{n,p_0}(x) + O((x-p_0)^{n+1})$$

Definition: (Taylorreihe)

Ist $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ beliebig oft diffbar, so können wir die Taylorreihe von f im Entwicklungspunkt p bilden als:

$$T_{f,p}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(p)}{n!} (x-p)^n$$

Bemerkung:

- konvergent für $x=p$
- in allen anderen Punkten ist Konvergenz unklar
- selbst wenn die Reihe konvergiert, ist nicht klar ob $T_{f,p} = f$ gilt

Beispiel:

$$f(x) = \begin{cases} e^{-\frac{1}{t}} & t > 0 \\ 0 & t \leq 0 \end{cases}$$

Proposition: (Potenzreihe ist Taylorreihe)

Sei (a_n) eine Folge in \mathbb{R} mit $S = \limsup \sqrt[n]{|a_n|} < \infty$ und $R = \frac{1}{S}$ (falls $S > 0$) bzw. $R = \infty$ ($S = 0$) und

$$f(-R+p, R+p) \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x-p)^n$$

Dann ist f beliebig oft diffbar und es gilt

$$f^{(n)}(p) = a_n \cdot n! \quad \text{für alle } n \in \mathbb{N}_0$$

Insbesondere ist die Taylorreihe von f gerade die f definierende Potenzreihe.

Beweis: f ist diffbar: $f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n (x-p)^{n-1} = g$, wobei
Konvergenzradius wieder R ist
 \Rightarrow Induktion möglich

$$f(p) = a_0 \quad f'(p) = a_1$$

□

Betrachte f, g diffbar in $a \in \mathbb{R}$ mit $f(a) = g(a) = 0$
 $g'(a) \neq 0$

Dann gilt x nahe a :

$$\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{f(x) - f(a)}{g(x) - g(a)} = \frac{\frac{f(x) - f(a)}{x - a}}{\frac{g(x) - g(a)}{x - a}} \rightarrow \frac{f'(a)}{g'(a)}$$

Theorem: (L'Hospital für "0/0" bei $a \in \mathbb{R}$)

Seien $a < b$ und $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und diffbar auf (a, b) mit $g'(x) \neq 0$ für $x \in (a, b)$ gegeben.

Es gelte $f(a) = g(a) = 0$.

Existiert der Grenzwert $\lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ (ggf. mit $\pm \infty$)

so existiert auch $\lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x)}{g(x)}$ und es gilt

$$\lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

Beweis: $g(x) \neq 0$ für $x \neq a$ für x nahe a
wegen

$$g(x) - g(a) \stackrel{\text{(MWS)}}{=} g'(\xi)(x-a) \neq 0$$

$$\text{Es gilt nach MWS: } \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{f(x) - f(a)}{g(x) - g(a)} = \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)}$$

mit $\xi \in (a, x)$. Für $x \rightarrow a$ muss auch $\xi \rightarrow a$.

Damit folgt Behauptung. □

Theorem: (L'Hospital für $\frac{0}{0}$ bei $\pm\infty$)

Sei $c \in \mathbb{R}$ und $f, g: (c, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar mit $g'(x) \neq 0$. Es gelte

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = 0 = \lim_{x \rightarrow \infty} g(x)$$

Existiert $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f'(x)}{g'(x)}$, so existiert auch

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ mit } \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

Beweis: Existiert jeweils der Grenzwert, so gilt:

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{g(x)} &= \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(\frac{1}{t})}{g(\frac{1}{t})} \stackrel{(L'H)}{=} \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f'(\frac{1}{t})(-\frac{1}{t^2})}{g'(\frac{1}{t})(-\frac{1}{t^2})} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f'(\frac{1}{t})}{g'(\frac{1}{t})} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f'(x)}{g'(x)} \quad \square \end{aligned}$$

Bemerkung: Entsprechendes für $x \rightarrow -\infty$

Theorem: (L'Hospital für $\frac{\infty}{\infty}$ von links bzw. rechts)

Sei $a \in \mathbb{R}$ bzw. $a = \infty$. Seien f, g stetig und diffbar mit $g'(x) \neq 0$ auf einem offenen Intervall links von a (d.h. $(a-r, a)$) falls $a \in \mathbb{R}$ bzw. (c, ∞) falls $a = \infty$. Es gelte:

$$\lim_{x \rightarrow a^-} f(x) = \infty = \lim_{x \rightarrow a^-} g(x)$$

Existiert $\lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ (auch $\pm\infty$), so existiert auch

$$\lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ mit } \lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

Beweis: Nur der Fall $a = \infty$, $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \infty$

\Rightarrow (Grenzwert) Für alle $s > 0$ existiert $d > 0$ mit

$$\frac{f'(\varepsilon)}{g'(\varepsilon)} < s \quad \text{für alle } \varepsilon > d$$

Nach MWS für $x > d$

$$\frac{f(x) - f(d)}{g(x) - g(d)} = \frac{f'(\varepsilon)}{g'(\varepsilon)} \geq s$$

$$\stackrel{(s \text{ monoton})}{\Rightarrow} f(x) - f(d) \geq s(g(x) - g(d))$$

$$\Rightarrow \frac{f(x)}{g(x)} \geq s - s \frac{g(d)}{g(x)} + \frac{f(d)}{g(x)} \xrightarrow{x \rightarrow \infty} s$$

$$\Rightarrow \frac{f(x)}{g(x)} \geq \frac{s}{2} \quad \text{für große } x$$

$$\Rightarrow \frac{f(x)}{g(x)} \rightarrow \infty, x \rightarrow \infty \quad \square$$

Bemerkung: L'Hospital macht 2 Voraussetzungen:

- f, g haben gleiche Werte (0 oder ∞)
- Grenzwert der Quotienten der Ableitungen existieren

Ist f stetig diffbar in (a, b) und $p \in (a, b)$

$$\lim_{\substack{x \rightarrow p \\ x \neq p}} \frac{f(x) - f(p)}{x - p} = \lim_{x \rightarrow p} \frac{f'(x)}{1} = f'(p)$$

Beispiel: $\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \frac{1 - \cos x}{x^2} \stackrel{(Hosp)}{=} \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \frac{\sin x}{2x}$

$$\stackrel{(Hosp)}{=} \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \frac{\cos x}{2} = \frac{1}{2} \quad (\text{Grenzwerte existieren von rechts nach links})$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\ln x}{2\sqrt{x}} \stackrel{(Hosp)}{=} \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^{-1}}{x^{-\frac{1}{2}}} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{x}} = 0$$

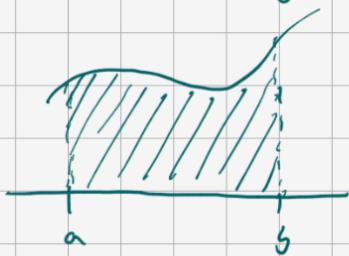
Bemerkung: - auch verwendbar für "0 · ∞"

Beispiel: $\alpha > 0 \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} x^\alpha \ln x = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\ln x}{x^{-\alpha}}$

$$\stackrel{(Hosp)}{=} \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{x^{-1}}{-\alpha x^{-\alpha-1}} = 0$$

Das Riemann-Integral in einer Dimension

Idee: Ordne der Funktion $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ die Fläche unter dem Graphen zu. (Unterhalb x-Achse wird sie negativ gezählt!)

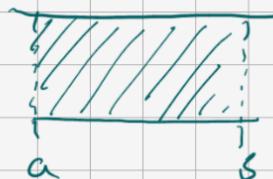


Das nennt man das Riemann-Integral von f über $[a,b]$:

$$\int_a^b f(x) dx$$

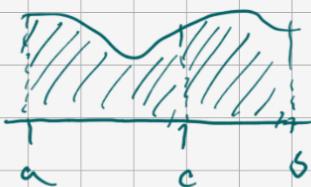
Es soll gelten:

$$- f = c \Rightarrow \int_a^b f(x) dx = c(b-a)$$



$$- c \in [a,b] \quad \int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

$$- f \leq g \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$



Sind f_n, g_n mit $n \in \mathbb{N}$ zulässige Funktionen mit

$$f_n \leq g \leq g_n \quad \text{für alle } n \in \mathbb{N}$$

$$\int_a^b (g_n - f_n)(x) dx \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty$$

$$\text{so gilt: } \int_a^b g(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b g_n(x) dx$$

Es stellt sich heraus, dass Integrale eindeutig sind und existieren. Es ist linear mit gleichmäßiger Konvergenz verträglich und alle stetigen Funktionen sind Riemann integrierbar.

Grundlegendes zum Riemann-Integral:

Situation: $-\infty < a < b < \infty$, $f[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt

Definition: (Zerlegung)

Sei $-\infty < a < b < \infty$. Ein Tupel (x_0, \dots, x_n) von reellen Zahlen heißt Zerlegung von $[a, b]$, wenn gilt:

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

Ist $\mathcal{Z} = (x_0, \dots, x_n)$ eine Zerlegung, so ist ihre Feinheit $|\mathcal{Z}|$ definiert durch

$$|\mathcal{Z}| = \max_{i=1, \dots, n} \{x_i - x_{i-1}\}$$

Eine Zerlegung \mathcal{Z}' heißt Verfeinerung der Zerlegung \mathcal{Z} , wenn:

$$(\mathcal{Z}' = (y_0, \dots, y_m); \mathcal{Z} = (x_0, \dots, x_n))$$

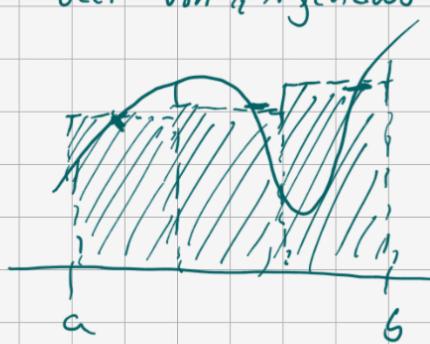
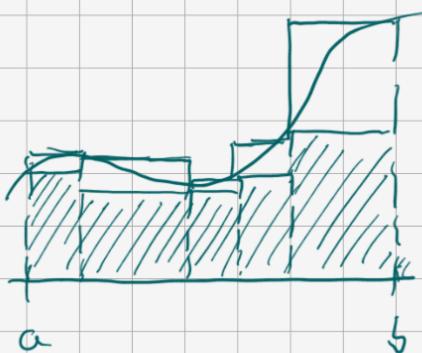
$$\{x_0, \dots, x_n\} \subset \{y_0, \dots, y_m\}$$

Dann schreibt man auch $\mathcal{Z} \subset \mathcal{Z}'$

Man definiert die Zerlegung $\mathcal{Z} \cup \mathcal{Z}'$ mit den Punkten

$$\{x_0, \dots, x_n\} \cup \{y_0, \dots, y_m\}$$

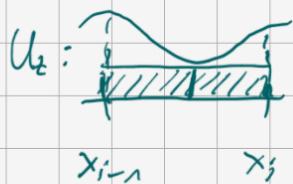
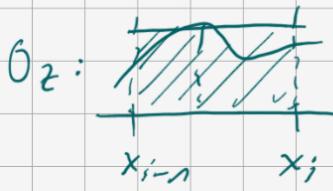
Plan: Approximation von Funktion von oben und unten
oder von "irgendwo"



Definition: (Ober- und Untersummen)

Sei $-\infty < a < b < \infty$, $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt. Dann definiert man zu jeder Zerlegung $\mathcal{Z} = (x_0, \dots, x_n)$ von $[a, b]$ die Obersumme von f bezüglich der Zerlegung \mathcal{Z} durch

$$O_{\mathcal{Z}}(f) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \sup_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} (f(t))$$



und die Untersumme von f bezüglich \mathcal{Z} durch

$$U_{\mathcal{Z}}(f) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \inf_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} (f(t))$$

Proposition: (Eigenschaften von $O_{\mathcal{Z}}$ und $U_{\mathcal{Z}}$)

a) $U_{\mathcal{Z}}(f) \leq O_{\mathcal{Z}}(f)$ für alle Zerlegungen \mathcal{Z}

b) $\mathcal{Z}_1 \subset \mathcal{Z}_2 \Rightarrow U_{\mathcal{Z}_2}(f) \geq U_{\mathcal{Z}_1}(f)$, $O_{\mathcal{Z}_2}(f) \leq O_{\mathcal{Z}_1}(f)$

c) $\mathcal{Z}_1, \mathcal{Z}_2$ beliebig $\Rightarrow U_{\mathcal{Z}_1}(f) \leq O_{\mathcal{Z}_2}(f)$

Beweis: a) $O_{\mathcal{Z}}(f) - U_{\mathcal{Z}}(f) = \sum_{i=1}^n \sup_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} (f(t)) - \inf_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} (f(t)) \geq 0$

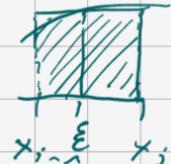
b) Aufspaltung von Intervall \mathcal{I} \Rightarrow neues inf/sup

c) $U_{\mathcal{Z}_1}(f) \stackrel{(b)}{\leq} U_{\mathcal{Z}_1 \cup \mathcal{Z}_2}(f) \stackrel{(a)}{\leq} O_{\mathcal{Z}_1 \cup \mathcal{Z}_2}(f) \stackrel{(b)}{\leq} O_{\mathcal{Z}_2}(f) \quad \boxed{\mathcal{I}}$

Definition: (Riemann - Summe)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und \mathcal{Z} eine Zerlegung von $[a, b]$ und $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n)$ mit $\xi_i \in [x_{i-1}, x_i]$ gegeben. Dann definiert man für $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt die Riemannsumme von f bezüglich \mathcal{Z} und Stützstellen ξ durch

$$S_{\mathcal{Z}, \xi}(f) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) f(\xi_i)$$



Lemma: (Charakterisierung Riemann - Integrierbarkeit)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt.

Äquivalent:

$$(i) \quad \sup_{\mathcal{Z}} U_{\mathcal{Z}}(f) = \inf_{\mathcal{Z}} O_{\mathcal{Z}}(f)$$

(ii) Für alle $\varepsilon > 0$ existiert Zerlegung \mathcal{Z} von $[a, b]$ mit $O_{\mathcal{Z}}(f) - U_{\mathcal{Z}}(f) \leq \varepsilon$

(iii) Es existiert $I_f \in \mathbb{R}$, sodass zu jedem $\varepsilon > 0$ ein $\delta > 0$ existiert, mit $|S_{\mathcal{Z}, \xi}(f) - I_f| < \varepsilon$ für alle Zerlegungen \mathcal{Z} (und beliebige Wahl von ξ) mit $|\mathcal{Z}| < \delta$.

Beweis:

(i) \Rightarrow (ii): $U_{\mathcal{Z}_1}(f) \leq O_{\mathcal{Z}_2}(f)$ für alle $\mathcal{Z}_1, \mathcal{Z}_2$ von $[a, b]$

$\stackrel{(i)}{\Rightarrow}$ es existieren $\mathcal{Z}_1, \mathcal{Z}_2$ mit $0 \leq O_{\mathcal{Z}_1}(f) - U_{\mathcal{Z}_2}(f) < \varepsilon$

\Rightarrow für $\mathcal{Z} = \mathcal{Z}_1 \cup \mathcal{Z}_2$ gilt dann

$$O_{\mathcal{Z}}(f) - U_{\mathcal{Z}}(f) < \varepsilon \quad (\text{nach Proposition})$$

(ii) \Rightarrow (i): \checkmark

(i) / (ii) \Rightarrow (iii):

Setze $I_f = \inf O_z(f) = \sup U_z(f)$.

Sei $C > 0$ mit $|f(x)| \leq C$ für alle $x \in [a, b]$.

Nach (i) und (ii) existiert $\tilde{z} = (x_0, \dots, x_N)$ mit

$$(*) \quad I_f - \frac{\varepsilon}{2} \leq U_{\tilde{z}}(f) \leq O_{\tilde{z}}(f) \leq I_f + \frac{\varepsilon}{2}$$

Für eine (sehr feine) Zerlegung z liegen nun die Terme von $S_{z, \xi}(f)$ zwischen den Termen von $O_z(f)$ und $U_z(f)$ außer an den Punkten (x_0, \dots, x_N) .

Genauer gilt für jede Zerlegung $z = (x_0, \dots, x_n)$ mit Feinheit δ und beliebiger Wahl von ξ .

$$(**) \quad U_{\tilde{z}}(f) - \delta NC \leq S_{z, \xi}(f) \leq O_{\tilde{z}}(f) + \delta NC$$

aus (*) und (**) folgt

$$\begin{aligned} I_f - \frac{\varepsilon}{2} - \delta NC &\stackrel{(*)}{\leq} U_{\tilde{z}}(f) - \delta NC \stackrel{(**)}{\leq} S_{z, \xi}(f) \\ &\stackrel{(**)}{\leq} O_{\tilde{z}}(f) + \delta NC \stackrel{(*)}{\leq} I_f + \frac{\varepsilon}{2} + \delta NC \end{aligned}$$

Für $\delta > 0$ mit $\delta NC < \frac{\varepsilon}{2}$ gilt dann die gewünschte Aussage.

(iii) \Rightarrow (ii): Sei $\varepsilon > 0$ beliebig. Wähle $\delta > 0$ zu ε gemäß (iii).

Dann gilt für jede Zerlegung z mit $|z| < \delta$ und beliebiger Wahl von ξ also:

$$I_f - \varepsilon \leq S_{z, \xi}(f) \leq I_f + \varepsilon \quad (\text{nach (iii)})$$

$$\Rightarrow I_f - \varepsilon \leq U_z(f) \leq O_z(f) \leq I_f + \varepsilon$$

$$\Rightarrow |O_z(f) - U_z(f)| \leq 2\varepsilon$$

□

Bemerkung:

Hinter (iii) des Lemmas verbirgt sich die Konvergenz eines Netzes (Verallgemeinerung von Folgen).

Notation:

In Situation (iii) des Lemmas schreiben wir:

$$l_f = \lim_{|z| \rightarrow 0^+} S_{z,\xi}(f)$$

Bemerkung:

Falls eine der 3 Bedingungen des Lemmas gilt, so folgt

$$l_f = \inf_z U_z(f) = \sup_z U_z(f)$$

Definition: (Riemann-integrierbar)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt.

Es heißt f Riemann-integrierbar, wenn sie eine Bedingung des Lemmas erfüllt.

In diesem Falle definiert man das Riemann-Integral von f über $[a,b]$ durch

$$\int_a^b f(x) dx = l_f = \sup_z U_z(f) = \inf_z O_z(f)$$

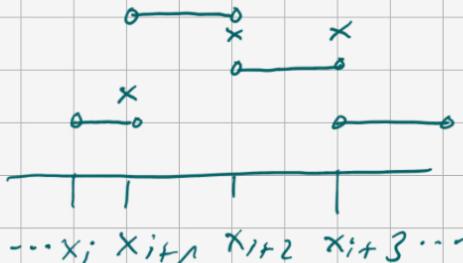
Notation: $\int_a^a f(x) dx = 0$

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

Definition: (Treppenfunktion)

Sei $-\infty < a < b < \infty$. Eine Funktion $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Treppenfunktion, wenn es eine Zerlegung $\tilde{\zeta} = (x_0, \dots, x_n)$ von $[a, b]$ und $c_1, \dots, c_N \in \mathbb{R}$ gibt mit

$$f(x) = c_j \quad \text{für } (x_{j-1}, x_j) \\ \text{und } j = 1, \dots, N$$



Bemerkung: Zu den Werten von x_1 wird keine Aussage gemacht.

Proposition: (Treppenfunktionen sind Riemann-integrierbar)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine Treppenfunktion mit $f(x) = c_j$ auf (x_{j-1}, x_j) für eine Zerlegung (x_0, \dots, x_n) von $[a, b]$.

Dann ist f Riemann-integrierbar und es gilt:

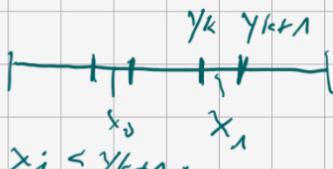
$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{j=1}^n (x_j - x_{j-1}) c_j$$

Beweis:

Sei $C > 0$ und $|f(x)| \leq C$ für alle $x \in [a, b]$.

Sei $\varepsilon > 0$ beliebig. Wähle nun eine Zerlegung

$\tilde{\zeta} = (y_0, \dots, y_m)$
sodass zu jedem x_j ein Paar
 y_k und y_{k+n} gehört mit $y_k < x_j < y_{k+n}$.



Dann gilt: $O_{\tilde{\zeta}}(f) - U_{\tilde{\zeta}}(f) \leq |\tilde{\zeta}| \cdot n \cdot 2C$

Wählt man nun $\tilde{\zeta}$ mit $|\tilde{\zeta}| < \varepsilon \cdot \frac{1}{2Cn + 1}$

folgt $O_{\tilde{\zeta}}(f) - U_{\tilde{\zeta}}(f) < \varepsilon$

□

Proposition: (stetige Funktionen sind Riemann-integrierbar)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig.

Dann ist f Riemann-integrierbar.

Beweis:

Sei $\epsilon > 0$. Es ist f gleichmäßig stetig (abgeschlossenes Intervall).

\Rightarrow es gibt $\delta > 0$ mit $|f(x) - f(y)| < \frac{\epsilon}{b-a}$ für alle $x, y \in [a, b]$ mit $|x-y| < \delta$

Wähle Zerlegung Z mit $|Z| < \delta$.

Dann gilt für dieses Z also:

$$\begin{aligned} O_Z(f) - U_Z(f) &= \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) [\underbrace{\sup_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} f(t)}_{\geq 0} - \underbrace{\inf_{x_{i-1} \leq t \leq x_i} f(t)}_{\leq \frac{\epsilon}{b-a}}] \\ &\leq \frac{\epsilon}{b-a} \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \quad \text{wegen } |Z| < \delta \\ &= \epsilon \frac{b-a}{b-a} = \epsilon \end{aligned}$$

□

Proposition: (monotone Funktionen sind Riemann-integrierbar)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monoton.

Dann ist f Riemann-integrierbar.

Beweis: o.E. f monoton wachsend

Sei $\epsilon > 0$. Sei zu $n \in \mathbb{N}$ die Zerlegung Z_n von $[a, b]$ in n -gleichlange Teilintervalle.

$$\Rightarrow x_0 = a \quad x_1 = a + \frac{b-a}{n} \quad x_2 = a + 2 \frac{b-a}{n}$$
$$x_n = b$$

$$\begin{aligned}
\Rightarrow O_2(f) - U_2(f) &= \sum_{j=1}^n \underbrace{(x_j - x_{j-1})}_{=\frac{b-a}{n}} \left[\underbrace{\sup_{t \in [x_{j-1}, x_j]} f(t)}_{=f(x_j)} - \underbrace{\inf_{t \in [x_{j-1}, x_j]} f(t)}_{=f(x_{j-1})} \right] \\
&= \frac{b-a}{n} \sum_{j=1}^n (f(x_j) - f(x_{j-1})) \\
&= \frac{b-a}{n} (f(x_n) - f(x_0)) = \frac{b-a}{n} (f(b) - f(a)) < \varepsilon \quad \square
\end{aligned}$$

Proposition: (Linearität und Positivität des Integrals)

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar. Sei $\alpha \in \mathbb{R}$. Dann gilt:

a) $f + \alpha g$ ist Riemann-integrierbar mit

$$\int_a^b (f + \alpha g)(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \alpha \int_a^b g(x) dx$$

b) $f \geq 0 \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \geq 0$

Beweis:

Folgt durch Betrachten von Riemann-Summen und
bilden des Grenzwertes. \square

Bemerkung:

$f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar, $f \leq g$

$$\Rightarrow \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

Beweis: $g-f \geq 0 \Rightarrow \int_a^b (g-f)(x) dx \geq 0$

$$\Rightarrow \int_a^b g(x) dx - \int_a^b f(x) dx \geq 0 \quad \square$$

Proposition:

Sei $-\infty < a < b < \infty$.

a) Ist $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar, dann sind auch die Einschränkungen $f|_{[a, c]}, f|_{[c, b]}$ Riemann-integrierbar und es gilt:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

b) Sind $g: [a, c] \rightarrow \mathbb{R}$ und $h: [c, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar, so ist auch:

$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = \begin{cases} g(x) & x \in [a, c) \\ 0 & x = c \\ h(x) & x \in (c, b] \end{cases}$$

Riemann-integrierbar mit

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c g(x) dx + \int_c^b h(x) dx$$

Beweis: (Stelle c ist beliebig)

- Einschränkung von Zerlegung
- Zusammensetzen von Zerlegungen

□

Proposition:

Sei $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar.

Dann ist $|f|$ Riemann-integrierbar und es gilt:

$$|\int_a^b f(x) dx| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

Beweis: Einfache Fallunterscheidung. zeigt für jedes Teilintervall J von $[a, b]$:

$$\sup_{x \in J} |f(x)| - \inf_{x \in J} |f(x)| \leq \sup_{x \in J} f(x) - \inf_{x \in J} f(x)$$

$$\Rightarrow O_\varepsilon(|f|) - U_\varepsilon(|f|) \leq O_\varepsilon(f) - U_\varepsilon(f)$$

$|f|$ ist Riemann-integrierbar.

$$-|f| \leq f \leq |f|$$

$$\Rightarrow \int_a^b -|f(x)| dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b |f(x)| dx \quad \square$$

$$\exp(z) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{z}{n}\right)^n$$

Beweis:

$$\exp(z) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k}{k!} \quad \left(1 + \frac{z}{n}\right)^n = \sum_{k=0}^n \frac{n!}{(n-k)! n^k} \frac{z^k}{k!}$$

$$\text{es gilt offenbar: } \frac{n!}{(n-k)! n^k} = \frac{n \cdot (n-1) \cdots (n-k+1)}{n^k} \leq 1 \quad (\star)$$

$$\text{sowie: } \frac{n!}{(n-k)! n^k} \rightarrow 1, \quad n \rightarrow \infty \quad (\text{bei festem } k) \quad (\star\star)$$

$$\text{Mit } N \in \mathbb{N} \text{ und } \exp(z) = \sum_{k=0}^N \frac{z^k}{k!} + \sum_{k=N+1}^{\infty} \frac{z^k}{k!}$$

$$\left(1 + \frac{z}{n}\right)^n = \sum_{k=0}^N \frac{n!}{(n-k)! n^k} \frac{z^k}{k!} + \sum_{k=N+1}^n \frac{n!}{(n-k)! n^k} \frac{z^k}{k!}$$

folgt mit Δ -Ableitung:

$$\begin{aligned} |\exp(z) - \left(1 + \frac{z}{n}\right)^n| &\leq \left| \sum_{k=0}^N \left(1 - \frac{n!}{(n-k)! n^k}\right) \frac{z^k}{k!} \right| \\ &\quad + \underbrace{\sum_{k=N+1}^{\infty} \frac{|z|^k}{k!}}_{R_N(|z|)} + \underbrace{\sum_{k=N+1}^n \frac{n!}{(n-k)! n^k} \frac{|z|^k}{k!}}_{R_N(|z|)} \\ &\leq R_N(|z|) \end{aligned}$$

$$\leq \sum_{k=0}^N \left| 1 - \frac{n!}{(n-k)! n^k} \right| \frac{|z|^k}{k!} + 2R_N(|z|)$$

Für $\varepsilon > 0$ wähle zunächst $N \in \mathbb{N}$ mit $R_N(|z|) < \frac{\varepsilon}{3}$

Anschließend wählen wir nach $(\star\star)$ $n_0 \in \mathbb{N}$, sodass der erste Term kleiner $\frac{\varepsilon}{3}$ ist für alle $n \geq n_0$

$$\Rightarrow |\exp(z) - \left(1 + \frac{z}{n}\right)^n| < \varepsilon$$

□

Mit Exponentialfunktion lassen sich weitere Funktion definieren:

cosinus hyperbolicus: $\cosh(x) = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$

sinus hyperbolicus: $\sinh(x) = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$

tangens hyperbolicus $\tanh: \mathbb{R} \rightarrow (-1, 1)$, $\tanh(x) = \frac{\sinh(x)}{\cosh(x)}$

cotangens hyperbolicus $\coth: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow (-\infty, -1) \cup (1, \infty)$
 $\coth(x) = \frac{\cosh(x)}{\sinh(x)}$

es gilt: $1 = \cosh^2 x - \sinh^2 x$

$$\cosh' x = \sinh x \quad \sinh' x = \cosh x$$

$$\tanh' x = \frac{1}{\cosh^2 x} = 1 - \tanh^2 x$$

$$\coth' x = \frac{-1}{\sinh^2 x} = 1 - \coth^2 x$$

Auf geeigneten Intervallen existieren Umkehrfunktionen (Areafunktionen)

$$\operatorname{arccosh}: (1, \infty) \rightarrow [0, \infty) \quad x \mapsto \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$$

$$\operatorname{arccosh}'(y) = \frac{1}{\sinh(x)} = \frac{1}{\sqrt{\cosh^2(x) - 1}} = \frac{1}{\sqrt{y^2 - 1}}$$

$$\operatorname{arsinh}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$$

$$\operatorname{arsinh}'(y) = \frac{1}{\sqrt{y^2 + 1}}$$

$$\operatorname{artanh}: (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}$$

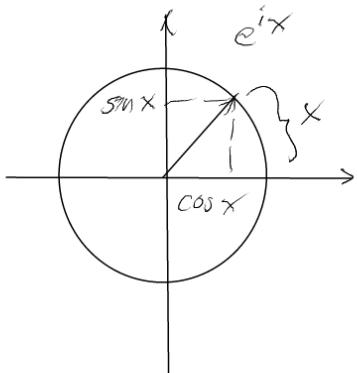
$$\operatorname{artanh}'(y) = \frac{1}{1-y^2} \quad y \in (-1, 1)$$

$$\operatorname{arcoth}: (-\infty, -1) \cup (1, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \frac{1}{2} \ln \frac{x+1}{x-1}$$

$$\operatorname{arcoth}'(y) = \frac{1}{1-y^2} \quad y \in \mathbb{R} \setminus [-1, 1]$$

Wir untersuchen nun die Exponentialfunktion am Einheitskreis

$$S = \{ z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1 \}$$



Betrachten wir $u: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}, u(x) = e^{ix}$

Es wurde definiert:

$$\operatorname{Re}(u(x)) = \cos x$$

$$\operatorname{Im}(u(x)) = \sin x$$

$$\Rightarrow \sin' x = \cos x \quad \cos' x = -\sin x$$

$$\Rightarrow \sin x \pm y = \sin x \cos y \pm \cos x \sin y$$

$$\cos x \pm y = \cos x \cos y \mp \sin x \sin y$$

Lemmata:

a) Für alle $t \in \mathbb{R}$ gilt: $\sin t = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{t^{2k+1}}{(2k+1)!}$

$$\cos t = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{t^{2k}}{(2k)!}$$

b) Es gilt $\sin(-t) = -\sin t$ bzw. $\cos(-t) = \cos t$
für alle $t \in \mathbb{R}$ (ungerade und gerade)

c) $\sin^2 t + \cos^2 t = 1$ für alle $t \in \mathbb{R}$

Beweis: a) Reihe für e^{it} zeigt beides.

b) folgt aus a bzw aus Definition

c) Ausrechnen

□

Proposition:

$$\text{Für } t \in \mathbb{R} \text{ gilt: } \cos t \leq 1 - \frac{t^2}{2} + \frac{t^4}{4!}$$

$$\text{Für } t > 0 \text{ gilt: } \sin t \geq t - \frac{t^3}{3!}$$

Beweis: (nur $\cos t$)

$$\cos t = 1 - \frac{t^2}{2} + \frac{t^4}{4!} - \underbrace{\frac{t^6}{6!} + \frac{t^8}{8!} - \dots}_{\substack{\text{für } |t| < 7 \\ \text{gilt } < 0}} < 0$$

$$|t| \geq 7: 1 - \frac{t^2}{2} + \frac{t^4}{4!} = 1 + t^2 \left(\frac{t^2}{24} - \frac{1}{2} \right) \geq 1 \geq \cos t$$

□

Proposition:

Die Funktion \sin erfüllt $\sin(0) = 0$ und ist strikt positiv auf $(0, 2]$.

Die Funktion \cos erfüllt $\cos(0) = 1$ und $\cos(2) < 0$ und ist auf $(0, 2]$ strikt fallend. Insbesondere hat \cos auf $[0, 2]$ genau eine Nullstelle. In dieser Nullstelle hat \sin den Wert 1.

Beweis: $\sin(0) = 0$ durch Einsetzen

$$\text{Für } 0 < t \leq 2 \text{ gilt } \sin t \geq t - \frac{t^3}{3!} = t \left(1 - \frac{t^2}{3!} \right) > 0$$

$\Rightarrow \cos$ ist auf $[0, 2]$ wegen $\cos' = -\sin$ strikt fallend

Weiterhin gilt: $\cos(0) = 1$

$$\cos(2) \leq 1 - \frac{4}{2} + \frac{16}{24} = -\frac{1}{3} < 0$$

(ZWS)
⇒ Nullstelle existiert in $(0, 2)$

⇒ Eindeutigkeit der Nullstelle aufgrund Monotonie

⇒ an dieser Nullstelle muss sin den Wert 1 wegen
 $\sin^2 x + \cos^2 x = 1 = \sin^2 x$ annehmen \square

Definition: (Zahl π)

Sei $\pi > 0$ die eindeutige Zahl mit $0 < \frac{\pi}{2} < 2$ und $\cos \frac{\pi}{2} = 0$.

Theorem:

Die Abbildung $e^{i \cdot}: \mathbb{R} \rightarrow S$, $x \mapsto e^{ix}$ erfüllt

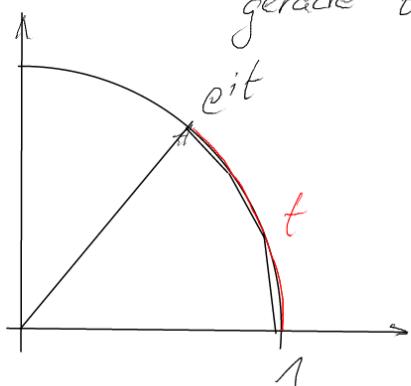
$$e^{i(x+y)} = e^{ix} e^{iy}, \text{ sowie } e^{i0} = 1, e^{i\frac{\pi}{2}} = i, e^{i\pi} = -1$$

Insbesondere ist die Abbildung 2π -periodisch d.h. es gilt:

$$e^{ix} = e^{i(x+2\pi)}$$

Weiterhin ist die Einschränkung der Abbildung auf $[0, 2\pi]$ bijektiv auf S .

Bemerkung: Die Länge des Bogens auf S zwischen 1 und e^{it} ist gerade t .



Genauer gilt für die Länge des Polygons über

$$1, e^{i\frac{t}{n}}, e^{i\frac{2t}{n}}, e^{i\frac{3t}{n}}, \dots, e^{it}$$

$$L_n = \sum_{k=0}^{n-1} \left| \exp(it \frac{k+1}{n}) - \exp(it \frac{k}{n}) \right|$$

$$= \sum_{k=0}^{n-1} \left| \exp(it \frac{k}{n}) \left(e^{i\frac{t}{n}} - 1 \right) \right| \rightarrow t, n \rightarrow \infty$$

\square

Theorem: (Polarzerlegung)

Zu jedem $z \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ existieren eindeutige $s > 0$ und $\varphi \in [0, 2\pi)$ mit

$$z = s e^{-i\varphi}$$

Beweis:

$$\begin{aligned} \text{Es gilt } z &= \underbrace{|z|}_{s} \cdot \underbrace{\frac{z}{|z|}}_{e^{-i\varphi}} \\ &= s \quad \text{vom Betrag } = 1 \Rightarrow \frac{z}{|z|} = e^{-i\varphi} \end{aligned}$$

und eindeutig mit $\varphi \in [0, 2\pi)$

□

$$\text{Bemerkung: } z_1 = s_1 e^{-i\varphi_1} \quad z_2 = s_2 e^{-i\varphi_2}$$

$$\Rightarrow z_1 \cdot z_2 = s_1 \cdot s_2 \cdot e^{-i(\varphi_1 + \varphi_2)}$$

$$\Rightarrow s = s_1 \cdot s_2 \quad \varphi = \varphi_1 + \varphi_2$$

Metrische Räume und topologische Grundbegriffe

Metrische Räume

Definition: (Metrik - Abstandsmessung)

Sei X eine Menge. Eine Metrik auf X ist eine Abbildung

$$d: X \times X \rightarrow [0, \infty]$$

mit folgenden Eigenschaften:

- $d(x, y) = 0 \iff x = y$ (keine Ausartung)
- $d(y, x) = d(x, y)$ für alle $x, y \in X$ (Symmetrie)
- $d(x, y) \leq d(x, z) + d(y, z)$ für alle $x, y, z \in X$ (A-Dugleichung)

Ein Paar (X, d) bestehend aus einer Menge X und einer Metrik d auf X heißt metrischer Raum.

Bemerkung: (X, d) metrischer Raum und $Y \subset X$

$\Rightarrow (Y, d|_{Y \times Y})$ metrischer Raum

Beispiele:

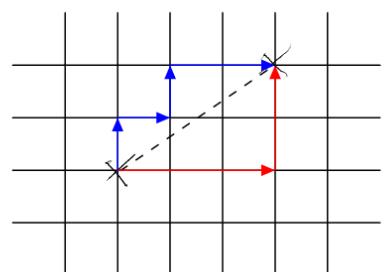
- (\mathbb{R}, d) mit $d: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty)$

$$(x, y) \mapsto |x - y|$$

- (\mathbb{Z}, d) mit $d: \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow [0, \infty)$.

$$(x, y) \mapsto \sum_{j=1}^N |x_j - y_j|$$

(wird auch Blockmetrik bzw. Manhattanmetrik genannt)



- (\mathbb{R}^N, d_1) mit $d_1: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$

$$(x, y) \mapsto \sum_{j=1}^N |x_j - y_j|$$

- (\mathbb{R}^N, d_∞) mit $d_\infty: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$

$$(x, y) \mapsto \max_{i=1, \dots, N} |x_i - y_i|$$

- (\mathbb{R}^N, d_p) mit $d_p: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$

$$(x, y) \mapsto \left[\sum_{j=1}^N |x_j - y_j|^p \right]^{\frac{1}{p}}$$

→ auch Euklidische Metrik

Euklid-
ische
Metrik

- Auf einer beliebigen Menge X wird durch

$$d_0: X \times X \rightarrow [0, \infty)$$

$$d_0(x, y) = \begin{cases} 1 & x \neq y \\ 0 & x = y \end{cases} = 1 - \delta_{xy}$$

diskrete
Metrik

eine Metrik eingeführt.

⇒ Auf \mathcal{A} wird durch $d_0: \mathcal{A} \times \mathcal{A} \rightarrow [0, \infty]$, $d_0(x, y) = 1 - \delta_{xy}$ eine Metrik eingeführt. (Alphabet)

Sei \mathcal{A} nun eine endliche Menge und

$$\omega_{\mathcal{A}} := \mathcal{A}^N = \{x: \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{A}\} \quad (\text{unendliche Folgen})$$

Dann wird auf $\omega_{\mathcal{A}}$ durch $d(x, y) := \sum_{j=1}^{\infty} 2^{-j} d_0(x(j), y(j))$.

Proposition :- (Umkehrung A-Ungleichung)

Sei (X, d) metrischer Raum. Dann gilt für alle $x, y, z \in X$

$$|d(x, y) - d(x, z)| \leq d(y, z)$$

Beweis:

$$d(x, y) \leq d(x, z) + d(y, z) = d(x, z) + d(y, z)$$

$$d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$$

$$\Rightarrow d(x, y) - d(x, z) \leq d(y, z)$$

$$d(x, z) - d(x, y) \leq d(y, z)$$

□

Definition : (Norm - Länge eines Vektors)

Sei V ein Vektorraum über dem Körper K ($K = \mathbb{R}$ oder $K = \mathbb{C}$). Eine Abbildung

$$\|\cdot\| : V \rightarrow [0, \infty)$$

heißt Norm wenn gilt:

$$\cdot) \quad \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\| \quad \text{für alle } \alpha \in K, x \in V$$

$$\cdot) \quad \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \text{für alle } x, y \in V$$

$$\cdot) \quad \|x\| = 0 \Rightarrow x = 0$$

Bemerkung: Auch für Normen gilt umgekehrte A-Ungleichung.

$$\Rightarrow | \|x\| - \|y\| | \leq \|x-y\|$$

Definition / Proposition:

Sei V ein Vektorraum über K und Norm $\|\cdot\|$. Dann wird auf V durch

$$d_{\|\cdot\|} : V \times V \rightarrow [0, \infty), \quad d_{\|\cdot\|}(x, y) = \|x - y\|$$

eine Metrik induziert.

Beweis: klar

□

Proposition: (Skalarprodukt induziert Norm)

Sei V ein Vektorraum über $K = \mathbb{R}$ oder $K = \mathbb{C}$. Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow K$ ein Skalarprodukt. Dann ist

$$\|\cdot\| : V \rightarrow [0, \infty), \quad \|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

eine Norm auf V .

Beweis: klar

□

Beispiel:

$$- \mathbb{R}^N \text{ bzw } \mathbb{C}^N \text{ mit } \langle x, y \rangle = \sum_{j=1}^N \bar{x}_j y_j$$

$$\Rightarrow \|x\| = \left[\sum_{j=1}^N \bar{x}_j x_j \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow d(x, y) = \|x - y\| = \left[\sum_{j=1}^N (x_j - y_j)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

Beweis für
Norm und
Metrik für
 \mathbb{R}^N und \mathbb{C}^N

Proposition:

Sei $\|\cdot\|$ Norm auf \mathbb{R}^N . Dann existieren $c, C > 0$ mit

$$\begin{aligned}\|x\| &\leq C \|x\|_1 \\ \|x\|_1 &\leq c \|x\|\end{aligned}$$

Bemerkung: Sind $\|\cdot\|$ und $\|\cdot\|_1$ Normen auf \mathbb{R}^N , so existieren $\lambda, \mu > 0$ mit

$$\|x\| < \lambda \|x\|_1 \quad \|x\|_1 < \mu \|x\|$$

Beweis: $\|x\| \leq C \cdot \|x\|_1$:

Sei $x \in \mathbb{R}^N \Rightarrow x = \sum_{j=1}^N \xi_j \vec{e}_j$ mit Standardbasis $\{\vec{e}_j\}$

$$\Rightarrow \|x\| = \left\| \sum_{j=1}^N \xi_j \vec{e}_j \right\| \stackrel{(1-\text{Aufg.})}{\leq} \sum_{j=1}^N \|\xi_j \vec{e}_j\|$$

$$= \sum_{j=1}^N |\xi_j| \|\vec{e}_j\| \leq C \cdot \sum_{j=1}^N |\xi_j| = C \|x\|_1$$

$$\|x\|_1 \leq c \|x\|$$

Angenommen Nein \Rightarrow Dann existiert also für jedes $n \in \mathbb{N}$ ein x_n mit $\|x_n\|_1 > n \|x_n\|$

O.E.: $\|x_n\|_1 = n \Rightarrow 1 > n \|x_n\|$

Definition: (Cauchy - Folge)

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Eine Folge (x_n) in X heißt Cauchy - Folge (bezüglich d), wenn für alle $\varepsilon > 0$ ein $n_0 \in \mathbb{N}$ existiert mit

$$d(x_n, x_m) < \varepsilon \quad \text{für alle } n, m \geq n_0.$$

Proposition:

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Dann ist jede konvergente Folge eine Cauchy - Folge.

Beweis: $x_n \xrightarrow{d} x$. Sei $\varepsilon > 0$. Dann existiert $n_0 \in \mathbb{N}$ mit $d(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2}$ für $n \geq n_0$

$$\Rightarrow d(x_n, x_m) \leq d(x_n, x) + d(x, x_m) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} \quad \square$$

Bemerkung: Umkehrung gilt im Allgemeinen nicht (z.B. \mathbb{Q})

Definition: (vollständige Räume)

Ein metrischer Raum (X, d) heißt vollständig, wenn jede Cauchy - Folge in ihm einen Grenzwert hat.

Bemerkung: Vollständigkeit hängt von der Metrik ab und nicht von Topologie.

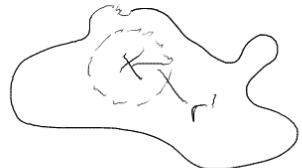
Beispiel vollständige Räume:

- \mathbb{R} mit $d(x, y) = |x - y|$
- \mathbb{C} mit $d(x, y) = |x - y|$
- \mathbb{R}^n mit $d_2(x, y)$

Definition: (Umgebung)

Sei (X, d) ein metrischer Raum und $x \in X$. Dann heißt $V \subset X$ eine Umgebung von x , wenn ein $r > 0$ existiert mit $U_r(x) \subset V$

Bemerkung: Umgebung muss keine Kugel sein:



ist auch eine Umgebung
⇒ es muss „Platz“ um x sein

Definition: (offene und abgeschlossene Mengen)

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Eine Teilmenge U von X heißt offen, wenn $S \subset U$ Umgebung jedes ihrer Punkte ist.
Eine Teilmenge A heißt abgeschlossen, wenn $X \setminus A$ offen ist.

Bemerkung:

- Teilmenge von X muss nicht beide Eigenschaften besitzen
- eine Menge kann beides erfüllen

Konvergenz und Stetigkeit

Definition: (Stetigkeit in x)

Sind (X_1, d_1) und (X_2, d_2) metrische Räume und $f: X_1 \rightarrow X_2$.
Dann heißt f stetig in $x \in X_1$, falls für jede Folge gilt:

$$\boxed{x_n \xrightarrow{\text{in } (X_1, d_1)} x \Rightarrow f(x_n) \xrightarrow{\text{in } (X_2, d_2)} f(x)}$$

Lemma: (Charakterisierung Stetigkeit in x)

Sind (X_1, d_1) , (X_2, d_2) metrische Räume und $f: X_1 \rightarrow X_2$.
Dann sind für $x \in X_1$ folgende Aussagen äquivalent:

i) f ist stetig in x ($x_n \rightarrow x \Rightarrow f(x_n) \rightarrow f(x)$)

ii) für alle $\varepsilon > 0$ existiert $\delta > 0$ mit

$$f(U_{\delta}^{d_1}(x)) \subset U_{\varepsilon}^{d_2}(f(x))$$

iii) für jede Umgebung V von $f(x)$ existiert eine Umgebung U von x , sodass $f(U) \subset V$

iv) für jede Umgebung V von $f(x)$ ist $f^{-1}(V)$ Umgebung von x

Beweis:

(iv) \Rightarrow (iii): $\begin{aligned} & V \text{ Umgebung von } f(x), U := f^{-1}(V) \\ & \stackrel{(iv)}{\Rightarrow} U \text{ ist Umgebung von } x \text{ und } f(U) = V \end{aligned}$

(iii) \Rightarrow (i): Sei $\varepsilon > 0$. Dann ist $U_{\varepsilon}^{d_2}(f(x))$ eine Umgebung von $f(x)$
 \Rightarrow es existiert Umgebung U von x mit $f(U) \subseteq U_{\varepsilon}^{d_2}(f(x))$
 \Rightarrow (da U Umgebung von x ist) $U_{\delta}^{d_1}(x) \subset U$ mit $\delta > 0$
 $\Rightarrow f(U_{\delta}^{d_1}(x)) \subset U_{\varepsilon}^{d_2}(f(x))$

(iii) \Rightarrow (i): Sei $\varepsilon > 0$ $\stackrel{(iii)}{\Rightarrow}$ es existiert $\delta > 0$, sodass
 $f(U_{\delta}^{d_1}(x)) \subset U_{\varepsilon}^{d_2}(f(x))$
 $x_n \rightarrow x \Rightarrow$ es existiert $n_0 \in \mathbb{N}$, sodass $x_n \in U_{\delta}^{d_1}(x)$
für $n \geq n_0$

(i) \Rightarrow (iv): Sei V eine Umgebung von $f(x)$
Annahme: $f^{-1}(V)$ ist keine Umgebung von x
 \Rightarrow für kein $\delta > 0$ gilt $U_\delta(x) \subset f^{-1}(V)$
 \Rightarrow zu jedem $n \in \mathbb{N}$ existiert $x_n \in U_{\frac{1}{n}}(x)$, sodass
 $f(x_n) \notin V \Rightarrow x_n \rightarrow x$ aber $f(x_n) \not\rightarrow f(x)$

□

Proposition: (Stetigkeit ist verträglich mit Komposition)

Seien (X_j, d_j) für $j \in \{1, 2, 3\}$ metrische Räume und
 $f: X_1 \rightarrow X_2$ und $g: X_2 \rightarrow X_3$ stetig in x bzw. $f(x)$, so folgt:

$g \circ f: X_1 \rightarrow X_3$ ist stetig in x

Beweis:

$$x_n \rightarrow x \xrightarrow{(f \text{ stetig})} f(x_n) \rightarrow f(x) \xrightarrow{(g \text{ stetig})} g(f(x_n)) \rightarrow g(f(x))$$

□

Proposition: (Stetigkeit ist verträglich mit Addition und Multiplikation)

Sei (X, d) ein metrischer Raum und $f, g: X \rightarrow \mathbb{C}$ stetig in $x \in X$. Dann gilt:

$f+g: X \rightarrow \mathbb{C}$ und $f \cdot g: X \rightarrow \mathbb{C}$ sind stetig

Beweis: Folgencharakteristik

□

Proposition: (Stetigkeit ist verträglich mit max, min und 1-1)

Sei (X, d) ein metrischer Raum und $f, g: X \rightarrow \mathbb{R}$ stetig in $x \in X$,
so sind $\max\{f, g\}$ und $\min\{f, g\}$ und $|f|$ auch stetig in x .

Bemerkung: $\max\{f, g\}(x) = \max\{f(x), g(x)\}$

Definition: (Stetigkeit)

Seien $(X_1, d_1), (X_2, d_2)$ metrische Räume und $f: X_1 \rightarrow X_2$.
 f heißt stetig, wenn f in allen $x \in X_1$ stetig ist.

Theorem:

Seien (X_1, d_1) und (X_2, d_2) metrische Räume und $f: X_1 \rightarrow X_2$.
Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

(i) f ist stetig

(ii) für jede offene Menge V ist $f^{-1}(V)$ offen

Kompaktheit

- fundamentales Konzept der Topologie

Definition: (Folgenkompaktheit)

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Eine Teilmenge $K \subset X$ heißt kompakt, falls für alle (x_n) aus K eine Teilfolge (x_{n_k}) existiert, welche konvergent in K ist:

$$x_{n_k} \rightarrow x \text{ mit } x \in K$$

Bemerkung: - $K = X$ ist durchaus zulässig

- Bsp: - $[a, b]$ mit $-\infty < a < b < \infty$ ist kompakt
(Beweis: Bolzano / Weierstrass)
- A abgeschlossen bezüglich euklidischer Metrik und beschränkt
 $\Rightarrow A$ ist kompakt

Theorem: (Maximum und Minimum)

Sei (K, d) ein kompakter metrischer Raum. Sei $f: K \rightarrow \mathbb{R}$ stetig.
Dann nimmt f Minimum und Maximum an.

Beweis: (hier nur Maximum)

Sei (x_n) mit $\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = \sup_{x \in K} f(x)$
Da K kompakt ist hat (x_n) eine konvergente Teilfolge

\Rightarrow es existiert ein $x \in K$ und $(x_k)_k$ mit

$$x_{n_k} \rightarrow x, k \rightarrow \infty$$

(f stetig) $f(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} f(x_{n_k}) = \sup_{\tilde{x} \in K} f(\tilde{x})$

□

Theorem: (Gleichmäßige Stetigkeit auf Kompleta)

Sei (K, d) ein kompakter metrischer Raum. Sei (Y, e) ein metrischer Raum. Sei $f: K \rightarrow Y$ stetig. Dann ist f gleichmäßig stetig.

Zu jedem $\varepsilon > 0$ existiert $\delta > 0$ mit

$$e(f(x), f(y)) < \varepsilon \text{ falls } d(x, y) \leq \delta$$

Beweis: Angenommen Nein!

Dann existiert ein $\varepsilon > 0$, sodass zu jedem $n \in \mathbb{N}$ Elemente existieren $x_n, y_n \in K$ mit $d(x_n, y_n) \leq \frac{1}{n}$ aber $e(f(x_n), f(y_n)) \geq \varepsilon$

Es ist dann (x_n) eine Folge im kompakten K , besitzt also eine konvergente Teilfolge $x_{n_k} \rightarrow x, k \rightarrow \infty$
 $(d(x_n, y_n) \leq \frac{1}{n})$

$$\Leftrightarrow y_{n_k} \rightarrow x, k \rightarrow \infty$$

Dann folgt $e(f(x_n), f(y_n)) \rightarrow e(f(x), f(x)) = 0 \geq \varepsilon$

□

Theorem:

Sei (K, d) ein kompakter metrischer Raum. Sei (Y, e) ein metrischer Raum. Sei $f: K \rightarrow Y$ stetig. Dann ist:

$$f(K) = \{f(x) \mid x \in K\} \text{ kompakt in } Y$$

Theorem: (Stetigkeit der Inversen)

Sei (K, d) ein kompakter metrischer Raum und (L, e) ein metrischer Raum auf $f: K \rightarrow L$ bijektiv und stetig.
Dann ist

$$g = f^{-1}: L \rightarrow K \text{ stetig}$$

Beweis:

Sei $A \subset K$ abgeschlossen $\xrightarrow{(prop.)} A$ kompakt
 $\xrightarrow{(f \text{ stetig})} g^{-1}(A) = f(A)$ ist kompakt $\Rightarrow g^{-1}(A)$ abgeschlossen
 zeigt die Aussage □

Definition: (total beschränkt)

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Eine Teilmenge B von X heißt total beschränkt, wenn zu jedem $\varepsilon > 0$ ein $N \in \mathbb{N}$ und $x_1, \dots, x_N \in X$ existiert mit

$$B \subset \bigcup_{j=1}^N B_\varepsilon(x_j)$$

Bemerkung: - statt mit abgeschlossenen Kugeln $B_\varepsilon(x)$ kann man auch mit offenen Kugeln $U_\varepsilon(x)$ arbeiten

- wir wissen, dass in jeder Metrik d eine Metrik e existiert, so dass d und e die selben offenen Mengen erzeugen und bezüglich e beschränkt ist

$$e(x, y) = \frac{d(x, y)}{1 + d(x, y)}$$

Beispiel \mathbb{R}^N bzw. \mathbb{C}^N mit Euklidischer Metrik:

Es $B \subset \mathbb{R}^N$ beschränkt genau dann, wenn B total beschränkt.

Lemma: (Charakterisierung von total beschränkt)

Sei (M, d) ein metrischer Raum und $B \subset M$. Es ist äquivalent:

(i) Es ist B total beschränkt.

(ii) Jede Folge in B hat eine Teilfolge, die eine Cauchy-Folge ist.

Bemerkung: vergleiche mit Bolzano / Weierstrass

Beweis:

(i) \Rightarrow (ii): Sei (x_n) eine Folge in B . Wir überdecken nun B durch endlich viele Kugeln vom Radius R .

\Rightarrow dann liegen in diesen Kugeln unendlich viele Folgeglieder. Nenne B_1 den schärfsten dieser Kugel mit B .

$\xrightarrow{(B_1 \subset B)}$ B_1 ist total beschränkt

\Rightarrow man findet so durch Induktion ein Folge von B_n mit

- $B_n \supset B_{n+1}$
- jedes B_n enthält unendlich viele Folgeglieder
- $\sup_{x,y \in B_n} d(x,y) = \text{diam } B_n \leq \frac{2^{\underline{n}}}{2^n}$

