

nichtlineares Medium: $\vec{D}_i = \epsilon_{ik}^{(1)} \vec{E}_k + \epsilon_{ikl}^{(2)} \vec{E}_k \vec{E}_l + \dots$
 homogenes Medium: ϵ bzw. ϵ_{ik} ortsunabh.

(Nehmen wir ein homogenes Medium an (z.B. $\epsilon = \text{const.}$),
 setzt man meist auch die zeitl. Konstanz voraus - räuml. und
 zeitlich homogen)

Diese Relationen gelten nur für zeitunabh. (bzw. langsam verändert.)
 Felder.

Bei bel. Zeitabhängg.

Fourierzerlegung $\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \vec{E}(\vec{r}, \omega) e^{-i\omega t} d\omega$

$$\vec{D}(\vec{r}, t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \vec{D}(\vec{r}, \omega) e^{-i\omega t} d\omega$$

Umkehrung: $\vec{E}(\vec{r}, \omega) = \int_{-\infty}^{\infty} \vec{E}(\vec{r}, t) e^{i\omega t} dt$

$$\vec{D}(\vec{r}, \omega) = \int_{-\infty}^{\infty} \vec{D}(\vec{r}, t) e^{i\omega t} dt$$

$$\vec{E}(\vec{r}, -\omega) = \vec{E}^*(\vec{r}, \omega)$$

$$\vec{D}(\vec{r}, -\omega) = \vec{D}^*(\vec{r}, \omega)$$

[hinreichende Vbr.: quadratintegrable Fktn.]

In einem linearen, homogenen (auch zeitlich) und isotropen Medium gilt
 dann: $\vec{D}(\vec{r}, \omega) = \epsilon(\omega) \vec{E}(\vec{r}, \omega)$

\Rightarrow nichtlokaler Zusammenhang $\vec{D}(\vec{r}, t) \leftrightarrow \vec{E}(\vec{r}, t)$

$$\vec{D}(\vec{r}, t) = \epsilon_0 \left[\vec{E}(\vec{r}, t) + \int_{-\infty}^{\infty} \vec{G}(\tau) \vec{E}(\vec{r}, t - \tau) d\tau \right] \text{ mit } G(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \chi_e(\omega) e^{-i\omega \tau} d\omega$$

$G(\tau)$: „Suszeptibilitätskern“ (reell)

$$\chi_e(\omega) = \frac{\epsilon(\omega)}{\epsilon_0} - 1$$

Kausalität: $G(\tau) \stackrel{!}{=} 0$ für $\tau < 0$

$$\text{also: } \vec{D}(\vec{r}, t) = \epsilon_0 \left[\vec{E}(\vec{r}, t) + \int_0^{\infty} \vec{G}(\tau) \vec{E}(\vec{r}, t - \tau) d\tau \right]$$

Bem. 1) \rightarrow Kramers-Kronig-Relationen für $\epsilon(\omega)$

21.01.15

2) Gilt für alle $t < t_0$ $\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}(\vec{r}, t_0)$, so folgt $\vec{D}(\vec{r}, t_0) =$

$$\vec{D}(\vec{r}, t_0) = \epsilon_0 \vec{E}(\vec{r}, t_0) \left[1 + \int_0^{\infty} G(\tau) d\tau \right]$$

$$= \epsilon_0 \vec{E}(\vec{r}, t_0) \left[1 + \frac{\epsilon(0)}{\epsilon_0} - 1 \right]$$

$$= \epsilon(0) \vec{E}(\vec{r}, t_0) \quad \checkmark$$

$$\chi_e(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} G(\tau) e^{i\omega \tau} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} G(\tau) e^{i\omega \tau} d\tau$$

$$\chi_e(0) = \int_{-\infty}^{\infty} G(\tau) d\tau$$

3) räumliche Nichtlokalität kommt noch dazu (oft vernachlässigbar)

$\rightarrow \epsilon_{ij}(\vec{k}, \omega)$ \vec{k} : Wellenzahlvektor

$$\vec{D}(\vec{k}, \omega) = \epsilon_{ij}(\vec{k}, \omega) \vec{E}_j(\vec{k}, \omega)$$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^4} \int_{(\vec{B})} \vec{E}(\vec{k}, \omega) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} d^3\vec{k} d\omega$$

(B)

b) Stromdichte \vec{j}

Leitungsstrom (isotropes Leiter): $\vec{j} = \sigma \vec{E}$ (Ohmsches Gesetz)

Leitungsstrom in Kristallen: $\vec{j} = \sigma_{ij} \vec{E}_j$ σ_{ij} : Leitfähigkeitstensor

Hall-Effekt: $\vec{j} = \sigma \vec{E} + \alpha (\vec{E} \times \vec{B})$

... (vgl. a)) bel. zeitabh.

In Leitern wird die räumliche Nichtlokalität u.U. wichtig?


c) Magnetische Feldstärke \vec{H}

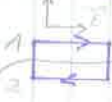
Lineares isotropes Medium: $\vec{H} = \frac{1}{\mu} \vec{B}$ (all. $\mu \approx \mu_0$)

Permanente Magnet: $H = \frac{1}{\mu_0} (B - M)$
 ... (vgl. a) ↳ vorgegeben

5.4 Übergangsbedingungen an der Grenzfläche zweier Medien

Ausgangspunkt: Integrale Form der Maxwellgl.

(1) $\oint \vec{B} \cdot d\vec{r} = 0$  $B_n^{(1)} - B_n^{(2)} = 0$ oder $\vec{n} \cdot (\vec{B}^{(1)} - \vec{B}^{(2)}) = 0$
 $\oint \vec{D} \cdot d\vec{r} = Q$ $D_n^{(1)} - D_n^{(2)} = \eta$ oder $\vec{n} \cdot (\vec{D}^{(1)} - \vec{D}^{(2)}) = \eta$

(2) $\oint \vec{E} \cdot d\vec{r} = - \int \vec{B} \cdot d\vec{f}$  \vec{B} endlich $\Rightarrow E_t^{(1)} - E_t^{(2)} = 0$
 oder $\vec{n} \times (\vec{E}^{(1)} - \vec{E}^{(2)}) = \vec{0}$
 $\oint \vec{H} \cdot d\vec{r} = \int (\vec{j} + \vec{\dot{D}}) \cdot d\vec{f}$ \vec{D} endlich $\Rightarrow H_t^{(1)} - H_t^{(2)} = j_F$ $\frac{1}{\delta F}$ Komp. von \vec{j}_F
 oder $\vec{n} \times (\vec{H}^{(1)} - \vec{H}^{(2)}) = \vec{j}_F$ in R: $\vec{n} \times \vec{E}$

5.5 Der Poyntingsche Satz; Impulsbilanz

5.5.1 Der Poyntingsche Satz für Ladungen und Ströme im Vakuum

$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \vec{\dot{D}}$ $\mid \cdot (-\vec{E})$
 $\text{rot } \vec{E} = -\vec{B}$ $\mid \cdot \vec{H}$

$\Rightarrow \vec{H} \cdot \text{rot } \vec{E} - \vec{E} \cdot \text{rot } \vec{H} = -\vec{j} \cdot \vec{E} - \vec{E} \cdot \vec{\dot{D}} - \vec{H} \cdot \vec{B}$
 $\Rightarrow \text{div}(\vec{E} \times \vec{H}) = -\vec{j} \cdot \vec{E} - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 E^2 + \mu_0 H^2)$
 $\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} (\frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}) + \text{div}(\vec{E} \times \vec{H}) = -\vec{j} \cdot \vec{E}$ „Poyntingscher Satz“

Interpretation: $\frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} = w_{el}$ elektr. Feldenergiedichte
 $\frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} = w_{mag}$ magn. „
 $w = w_{el} + w_{mag} = \frac{1}{2} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{H})$ Energiedichte des elektromagn. Feldes

Der Poyntingsche Satz ist die Energiebilanzgleichung der Elektrodynamik.

Vgl. mit Kontinuitätsgl. (Ladungsbilanzgl.): $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \vec{j} = 0$

$\vec{S} := \vec{E} \times \vec{H}$ Poynting-Vektor = el. magn. Energiestromdichte

Also: $\frac{\partial w}{\partial t} + \text{div } \vec{S} = -\vec{j} \cdot \vec{E}$

$\Rightarrow \frac{d}{dt} \int w d^3r + \oint \vec{S} \cdot d\vec{f} = - \int \vec{j} \cdot \vec{E} d^3r$

$\Rightarrow \frac{dw}{dt} + \oint \vec{S} \cdot d\vec{f} = - \int \vec{j} \cdot \vec{E} d^3r$ $W = \int w d^3r$ el. magn. Energie im Volumen

Bedeutung von $\int \vec{j} \cdot \vec{E} d^3r$: Leistung an den Quellen (Quellen rich bew. gelad. Teilchen)

Erläuterung: Mechanik (MP) $\frac{dT}{dt} = \vec{K} \cdot \vec{v}$ (Mit $T = E - m_0 c^2$ gilt diese Formel auch in der SRT)

Änderung der gesamten kin. Energie der geladenen Teilchen im betrachteten Volumen (wir setzen voraus, dass keine Teilchen die Oberfläche des Volumens passieren).

$\frac{dT}{dt} = \sum_i \vec{K}_i \cdot \vec{v}_i = \sum_i q_i (\vec{E}(i) + \vec{v}_i \times \vec{B}(i)) \cdot \vec{v}_i$ $\vec{E}(i) \cdot \vec{B}(i)$: el. Feldstärke / magn. Ind. des i-ten Teilchens
 $= \sum_i q_i \vec{v}_i \cdot \vec{E}(i) = \int \vec{j} \cdot \vec{E} d^3r$

$\Rightarrow \frac{d}{dt} (T+W) = - \oint \vec{S} \cdot d\vec{f}$ (Normal: $\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$, $\oint = \oint (\vec{r} - \vec{r}') \cdot d\vec{f}$)
 Energiebilanz für ein Volumen

Abso. Die el. magn. Feldenergie in einem Volumen kann sich nur dadurch ändern, dass Energie hinein- oder herausströmt oder in eine andere Energieform umgewandelt wird.
(kin. Energie der Teilchen, falls keine anderen Kräfte)

23.01.15

5.5.2 Der Poyntingsche Satz für Medien

Ausgangspunkt: $\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B} + \text{div } \vec{S} = -\vec{j} \cdot \vec{E}$ $\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$

a) einfachster Fall: $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$, $\vec{B} = \mu \vec{H}$, $\vec{j} = \sigma \vec{E}$ ϵ, μ, σ bel. Fkt. von \vec{r}

$\Rightarrow \vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right) \Rightarrow$ Interpretation von $\frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D}$ als
el. und $\frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$ als magn. Energiedichte weiter sinnvoll, d.h.
 $w = \frac{1}{2} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{H})$ Energiedichte des el. m. Feldes
(Diese Formel ist für Medien nicht allgemein gültig!)

und $\frac{\partial w}{\partial t} + \text{div } \vec{S} = -\frac{\vec{j} \cdot \vec{E}}{\sigma} < 0$ $\frac{\vec{j} \cdot \vec{E}}{\sigma} = \sigma \vec{E}^2$ $\left(\begin{array}{l} = 0 \text{ f. } \sigma = 0 \text{ \& } \vec{E} \text{ endlich} \\ = 0 \text{ f. } \sigma = \infty \text{ \& } \vec{j} \text{ endlich} \end{array} \right)$
 \uparrow
Zukunfts Wärmelieferungsichte

(b) Quasistationäre Näherung (vgl. Kap. 4), bewegte Leiter

\vec{D} vernachlässigbar, $\vec{j} = \sigma (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$; $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$

$\Rightarrow \vec{H} \cdot \vec{B} + \text{div } \vec{S} = -\vec{j} \cdot \left(\frac{1}{\sigma} - \vec{v} \times \vec{B} \right)$
 $\vec{j} (\vec{v} \times \vec{B}) = \vec{v} (\vec{B} \times \vec{j}) = -(\vec{j} \times \vec{B}) \vec{v} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right) + \text{div } \vec{S} = -\frac{\vec{j} \cdot \vec{E}}{\sigma} - (\vec{j} \times \vec{B}) \cdot \vec{v}$
(rechte Seite = 0 außerhalb des Leiters)

Integration über gesamten Raum

$\left(\vec{E} \propto \frac{1}{r^2}, \vec{H} \propto \frac{1}{r} \text{ für } r \rightarrow \infty; S_n \text{ stetig (kein Oberflächenstrom wegen } \vec{j} = \sigma (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})) \right)$
 $\Rightarrow \frac{d}{dt} \int \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} d^3r = - \int \frac{\vec{j} \cdot \vec{E}}{\sigma} d^3r - \int (\vec{j} \times \vec{B}) \cdot \vec{v} d^3r$ (el. Energiedichte offensichtlich vernachlässigbar)
 \uparrow \uparrow \uparrow
 $L_{\text{Norr.}}$ W_{magn} Zukunftsleist. $\text{Leistung der Lorentzkraft}$ $[SE \text{ vernachlässigbar}]$

$\vec{v} = \vec{0} \Rightarrow$ freier Zerfall von Magnetfeldern
 $\vec{v} \neq \vec{0}$: Umwandlung magn. \leftrightarrow mech. Energie

Beispiel: 2 starre Leiterschleifen mit Relativbew. $[d(\vec{r}_1 - \vec{r}_2) = d\vec{s}]$,
z.B. Bew. der Leiterschleife 1 (vgl. Kap. 3.4)

$\vec{K}_{12} \cdot d\vec{s} = j_1 j_2 dL_{12}$

Energiebilanz: $\frac{dW_{\text{magn}}}{dt} = -R_1 j_1^2 - R_2 j_2^2 - j_1 j_2 \frac{dL_{12}}{dt}$

Andererseits: $W_{\text{magn}} = \frac{1}{2} (L_{11} j_1^2 + L_{22} j_2^2) + L_{12} j_1 j_2$
 \uparrow \uparrow \uparrow
fl. kond. \rightarrow $dW_{\text{magn}} = + j_1 j_2 dL_{12}$ (magn. Paradoxon)
Ströme

Auflösung: Die Ströme bleiben nicht konstant, sondern sie ändern sich gemäß (auch für $R_1 = R_2 = 0$):

$R_1 j_1 = -\frac{d\Phi_1}{dt} = -\frac{d}{dt} (L_{11} j_1 + L_{12} j_2)$

$R_2 j_2 = -\frac{d\Phi_2}{dt} = -\frac{d}{dt} (L_{22} j_2 + L_{12} j_1)$

einfachster Fall: $R_1 = R_2 = 0$, $L_{11} = L_{22} = 0$

$\Rightarrow dW_{\text{magn}} = j_1 j_2 dL_{12} + L_{12} d(j_1 j_2) = -j_1 j_2 dL_{12}$ ∇
(1) $-2 j_1 j_2 dL_{12}$

(1) $L_{12} d(j_1 + j_2) = L_{12} (j_1 dj_2 + j_2 dj_1)$ $\frac{d(L_{12} j_2)}{dt} = 0 \Rightarrow L_{12} dj_2 = -j_2 dL_{12}$
 $\frac{d(L_{12} j_1)}{dt} = 0 \Rightarrow L_{12} dj_1 = -j_1 dL_{12}$

5.5.2 Impulsbilanz

(für Ladungen und Ströme im Vakuum)

$$\vec{K} = \rho \vec{E} + \vec{J} \times \vec{B}, \quad \vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}, \quad \vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

Indizeschreibweise: $k_a = \rho E_a + \epsilon_{ann} J_n B_m$

$$\begin{aligned} \Rightarrow k_a &= E_a D_{i,i} + \epsilon_{ann} (-\dot{D}_n + \epsilon_{npq} H_{q,p}) B_m \\ &= E_a D_{i,i} - \epsilon_{ann} (\dot{D}_n B_m + D_n \dot{B}_m) - \epsilon_{ann} \epsilon_{npq} D_n E_{q,p} + (\epsilon_{aq} \dot{D}_{np} - \dot{D}_{np} \epsilon_{aq}) H_{q,p} B_m \\ &= E_a D_{i,i} - \epsilon_{ann} (D_n B_m) - (\epsilon_{aq} \dot{D}_{np} - \dot{D}_{np} \epsilon_{aq}) D_n E_{q,p} + H_{am} B_m - H_{ma} B_m \\ &= E_a D_{i,i} - \epsilon_{ann} (D_n B_m) - D_n E_{n,a} + D_n E_{a,n} + H_{am} B_m - H_{ma} B_m \\ &= -\epsilon_{ann} (D_n B_m) - \frac{\epsilon_0}{2} (E_n E_n)_{,a} + (E_a D_n)_{,n} - \frac{\mu_0}{2} (H_m H_m)_{,n} + (H_a B_n)_{,n} \\ \Rightarrow k_a &= -\epsilon_0 \mu_0 (\epsilon_{ann} E_n H_n) + T_{an,n} \quad \text{mit } T_{an} = E_a D_n + H_a B_n - \frac{1}{2} \epsilon_{ann} (E_n D_n + H_n B_n) \end{aligned}$$

Maxwell'scher Spannungstensor

$$\epsilon_{ann} E_n H_m = S_a = (\vec{E} \times \vec{H})_a \text{ Poyntingvektor}$$

$$\text{mit } \frac{1}{\epsilon_0 \mu_0} = c^2: \quad \vec{K} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{c^2} \vec{S} \right) = \text{Div } \vec{T} \quad (*) \quad k_i + \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{c^2} S_i = \frac{\partial T_{ik}}{\partial x_k}$$

28.01.15

Interpretation: 2. Newton'sches Axiom: $\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{K}$ (in dieser Form und in SRT gültig)
 \vec{K} : Kraftdichte auf Quellen

$$\frac{d\vec{p}_{\text{Quellen}}}{dt} = \int \vec{K} d^3\vec{r} \quad \vec{p}_{\text{Quellen}}: \text{Gesamtimpuls der in Volume befindlichen Quellen}$$

Voraussetzung hier: Quellen frei beweglich, keine anderen Kräfte & keine Passage von Quellen durch das Volumen (vgl. Kap. 5.5.1)

\Rightarrow Interpretieren $\frac{1}{c^2} \vec{S} = \epsilon_0 \mu_0 \vec{S}$ als Impulsdichte des elektromagnet. Feldes

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (\vec{p}_{\text{Quellen}} + \vec{p}_{\text{Feld}}) = \oint \vec{T} \vec{n} d\vec{f} \quad \vec{p}_{\text{Feld}} = \frac{1}{c^2} \int \vec{S} d^3\vec{r} \quad (\vec{n} d\vec{f} = d\vec{f})$$

Impulsbilanz

$$\text{vgl. Energiebilanz (Kap. 5.5.1): } \frac{d}{dt} (W_{\text{Quellen}} + W_{\text{Feld}}) = - \oint \vec{S} \vec{n} d\vec{f}$$

$-T_{ik}$: „Impulstendichtetensor“

$\oint \vec{T} \vec{n} d\vec{f}$: in das Volumen hereinfließender (el. m.) „Impulsstrom“

$$\text{(in Komponenten: } \frac{d}{dt} (p_i^{\text{Quellen}} + p_i^{\text{Feld}}) = \oint T_{ik} n_k d\vec{f}$$

- Bem.:
- 1) $E = mc^2$, Impulsdichte = Massenstromdichte
 - 2) später: vierdimensionale Zusammenfassung von (*) und Poynting'schem Satz!
 - 3) Impulsbilanz für Medien sehr kompliziert (Thermodynamik...)

elektromagnetische Impulsdichte: Kontroverse:

$\vec{D} \times \vec{B}$ (Minkowski 1908)
 oder $\frac{1}{c^2} (\vec{E} \times \vec{H})$ (Abraham 1910)
 (im Vakuum sind beide Ausdrücke gleich!)

5.6 Die elektromagnetischen Potentiale

5.6.1 Einführung der Potentiale

$$\text{rot } \vec{E} = -\vec{B}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \vec{D}$$

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

Zur Erinnerung: a) Elektrostatik: $\text{rot } \vec{E} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{E} = -\text{grad } U$
 b) stationäre Magnetfelder: $\text{div } \vec{B} = 0 \Leftrightarrow \vec{B} = \text{rot } \vec{A}$

Allgemeinerung: • Vektorpotential \vec{A} $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$ $\vec{A} = \vec{A}(\vec{r}, t)$

Eichtransformation: $\vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \varphi$ $\varphi = \varphi(\vec{r}, t)$

• Skalares Potential U :

$$\text{rot } \vec{E} = -\vec{B} \Leftrightarrow \text{rot } \vec{E} = -\text{rot } \vec{A} \Leftrightarrow \text{rot } (\vec{E} + \vec{A}) = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow \vec{E} = -\text{grad } U - \vec{A} \quad U = U(\vec{r}, t)$$

Bei einer Eichtransformation $\vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \varphi$ darf sich \vec{E} nicht ändern:

$$\Rightarrow \underline{U' = U - \dot{\varphi}} \quad \text{Also: } \vec{B} = \text{rot } \vec{A}, \vec{E} = -\text{grad } U - \vec{A}$$

$$\text{Eichtransf.: } \vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \varphi \quad \parallel$$

$$U' = U - \dot{\varphi}$$

$$(\vec{B}' = \vec{B}, \vec{E}' = \vec{E})$$

Die Maxwellgl. $\text{div } \vec{B} = 0$ und $\text{rot } \vec{E} = -\vec{B}$ sind durch Einführung der Potentiale automatisch erfüllt.

56.2 Die inhomogenen Wellengleichungen

gesetzt: Ladungen und Ströme im Vakuum: $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}, \vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$

verbleibende Maxwellgl.: $\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \vec{D}, \text{div } \vec{D} = \rho$

Einsetzen von $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$ & $\vec{E} = -\text{grad } U - \vec{A}$ liefert:

$$(1) \text{rot rot } \vec{A} = \mu_0 \vec{j} - \mu_0 \epsilon_0 (\text{grad } \dot{U} + \ddot{\vec{A}})$$

$$(2) -\epsilon_0 \Delta U - \epsilon_0 \text{div } \ddot{\vec{A}} = \rho$$

gekoppelte Gln. für \vec{A} und U . Entkopplung durch geschickte Wahl der Eichfunktion φ :

"Lorenzbedingung"

(auch: "Lorenzkondition")
 Ludwig Lorenz 1867 (dän. Phys.)

$$\underline{\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \dot{U} = 0}$$

$$c^2 = \frac{1}{\mu_0 \epsilon_0} \quad (\text{vgl. später})$$

immer erreichbar: Falls \vec{A}, U die Lorenzbedingung nicht erfüllen, Eichtransformation $\vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \varphi, U' = U - \dot{\varphi}$

$$\Rightarrow \text{div } \vec{A}' + \frac{1}{c^2} \dot{U}' = \text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \dot{U} + \Delta \varphi - \frac{1}{c^2} \ddot{\varphi}$$

Bestimmen φ als Lsg. der Gl. $\Delta \varphi - \frac{1}{c^2} \ddot{\varphi} = -\text{div } \vec{A} - \frac{1}{c^2} \dot{U}$,

also: $\square \varphi = -\text{div } \vec{A} - \frac{1}{c^2} \dot{U}$ \square d'Alembert-Operator

$$(\square = \Delta - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2})$$

geht immer, φ nicht mal eindeutig bestimmt (bis auf Lösungen von $\square \varphi = 0$)

$$\Rightarrow \text{div } \vec{A}' + \frac{1}{c^2} \dot{U}' = 0 \quad (\text{lassen jetzt Striche wieder weg})$$

In Lorenzbedingung folgt:

$$(1) \text{rot rot } \vec{A}' = \mu_0 \vec{j} + \text{grad div } \vec{A}' - \frac{1}{c^2} \ddot{\vec{A}'}$$

$$(2) -\epsilon_0 \Delta U' + \frac{\epsilon_0}{c^2} \ddot{U}' = \rho$$

3. bates. Koord.: rot rot = grad div - Δ

$$\rightarrow \left\{ \begin{aligned} \square \vec{A} &= \Delta \vec{A} - \frac{1}{c^2} \ddot{\vec{A}} = -\mu_0 \vec{j} \\ \square U &= \Delta U - \frac{1}{c^2} \ddot{U} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \end{aligned} \right. \quad \text{dazu:} \quad \underline{\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \ddot{U} = 0}$$

Die Gln. $\square \vec{A} = -\mu_0 \vec{j}$, $\square U = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$ nennt man „inhomogene Wellengln.“

Bem.: 1) Bei Spezialisierung auf den zeitunabhängigen Fall kennen wir diese Gl. schon! ($\Delta \vec{A} = -\mu_0 \vec{j}$, $\Delta U = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$, $\text{div } \vec{A} = 0$)

2) Andere Eichung: „Coulomb-Eichung“ $\text{div } \vec{A} = 0$ (z.B. QED oft benutzt)

$$\Rightarrow \Delta U = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \quad (\text{wie in Elektrostatik})$$

$$\text{und } \square \vec{A} = -\mu_0 \vec{j} + \frac{1}{c^2} \text{grad } U$$

3) Lorenzeichung ist lorentzinvariant! (vgl. später)
Hendrik Lorentz (Holland. Physiker)

4) Die Gln. $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$, $\vec{E} = -\text{grad } U - \dot{\vec{A}}$, $\square \vec{A} = -\mu_0 \vec{j}$, $\square U = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$, $\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \ddot{U} = 0$ sind den Materialgln. für Ladungen und Ströme im Vakuum äquivalent.

$$5) \square (\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \ddot{U}) = 0 \rightarrow \text{Kontinuitätsgl. } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \vec{j} = 0$$

$$6) A^\mu = (\vec{A}, \frac{U}{c}); \quad j^\mu = (\vec{j}, j_c) \quad \mu = 1, 2, 3, 4$$

$$\Rightarrow \square A^\mu = -\mu_0 j^\mu; \quad A^\mu_{, \mu} = 0 \quad x^1 = x, x^2 = y, x^3 = z, x^4 = ct$$

(vgl. später)

30.01.15 5.6.3 Die retardierten Potentiale

Lösungen von $\square U = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$ und $\square \vec{A} = -\mu_0 \vec{j}$ mit $\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \ddot{U} = 0$:

$$\underline{U(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c})}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'; \quad \vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{j}(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c})}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'}$$

Bem.: 1) $\square U = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$ & $\square \vec{A} = -\mu_0 \vec{j}$ erfüllt ✓

2) $\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \ddot{U} = 0$, falls $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \vec{j} = 0$ ✓

Diskussion: 1) Die retardierten Potentiale stellen spezielle Lösungen der inhomogenen Wellengln. dar.

Allg. Lösung: Hinzufügen der allg. Lsg. der homog. Gln. $\square U = 0$, $\square \vec{A} = 0$ (Beachtung der Lorenz-Eichung)

- wichtig bei Lösung von Anfangswertproblemen

2) Ist die Situation die, dass das Feld (die Potentiale) ausschließlich als von den Quellen (bewegte geladene Teilchen) verursacht angesehen werden kann. Dann stellen die retardierten Potentiale die richtige Lösung dar. ✓

• Ausstrahlungsbedingung ✓

• Kausalitätsprinzip ✓

• Auszeichnung einer Zeitrichtung ✓

3) Avancierte Potentiale $t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c} \rightarrow t + \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c}$ ebenfalls log.

(unterscheiden sich von retardierten Potentiale aber um Lösungen der homogenen Gln.)

5.7 Die Ausstrahlung eines Systems von Ladungen und Strömen

5.7.1 Multipolentwicklung der retardierten Potentiale



$$r = |\vec{r}|$$

$$|\vec{r}| \gg |\vec{r}'|$$

$$\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \frac{1}{r} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r^3} + \dots$$

$$|\vec{r} - \vec{r}'| = r - \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r} + \dots$$

$$R - r \approx -\frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r}$$

$$A_n = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{j_n(\vec{r}', t - \frac{R}{c})}{R} d^3\vec{r}'$$

Entwicklung von $j_n(\vec{r}', t - \frac{R}{c})$ in eine Taylorreihe in R bei $R=r$:

$$j_n(\vec{r}', t - \frac{R}{c}) = j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) + \frac{\partial j_n}{\partial R} \bigg|_{R=r} (R-r) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 j_n}{\partial R^2} \bigg|_{R=r} (R-r)^2 + \dots$$

$$\frac{\partial j_n}{\partial R} = \dot{j}_n \left(-\frac{1}{c}\right)$$

$$\frac{\partial^2 j_n}{\partial R^2} = \frac{1}{c^2} \ddot{j}_n, \dots$$

$$\frac{j_n(\vec{r}', t - \frac{R}{c})}{R} = \left[j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) - \frac{1}{c} \dot{j}_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) (R-r) + \frac{1}{2} \ddot{j}_n \frac{(R-r)^2}{c^2} + \dots \right] \cdot \left[\frac{1}{r} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r^3} + \dots \right]$$

Sei ω eine char. Frequenz für Zeitabhängigkeit der Ladungs- und Stromverteilung, L die Ausdehnung

Die Terme j_n , $\dot{j}_n \frac{R-r}{c}$, $\ddot{j}_n \frac{(R-r)^2}{c^2}$, ... werden jeweils um einen Faktor der Größenordnung $\frac{\omega L}{c}$ kleiner.
 Setzen voraus: $\frac{c}{\omega} \gg L$ (Bem.: D.h. $\lambda \gg L$, vgl. später)

Vernachlässigen alle Terme ab \ddot{j}_n . Beim \dot{j}_n -Term gehen wir nur bis $\frac{1}{r}$ (bei j_n bis $\frac{1}{r^2}$).

$$\frac{j_n(\vec{r}', t - \frac{R}{c})}{R} \approx \frac{j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c})}{r} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r^3} j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) + \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{cr^2} \dot{j}_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c})$$

Einsetzen in Integral:

$$\Rightarrow A_n \approx \frac{\mu_0}{4\pi} \left[\frac{1}{r} a_n(t - \frac{r}{c}) + \frac{\vec{r} \cdot \vec{a}_n(t - \frac{r}{c})}{r^3} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{a}_n(t - \frac{r}{c})}{cr^2} \right]$$

$$\text{mit } a_n(t - \frac{r}{c}) = \int j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) d^3\vec{r}', \quad a_{ni}(t - \frac{r}{c}) = \int x'_i j_n(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) d^3\vec{r}'$$

- 2 Voraussetzungen: ① $r \gg L$
 ② $\frac{c}{\omega} \gg L$

Analog Entwicklung von U :

$$U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \left[\rho(\vec{r}', t - \frac{R}{c}) - \dot{\rho}(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) \frac{R-r}{c} + \dots \right] \left[\frac{1}{r} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r^3} + \dots \right] d^3\vec{r}'$$

$$\Rightarrow U \approx \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{Q}{r} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{p}_i}{r^3} + \frac{\vec{r} \cdot \vec{p}_i}{cr^2} \right] \quad \text{mit } Q = \int \rho(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) d^3\vec{r}'$$

$$p_i(t - \frac{r}{c}) = \int x'_i \rho(\vec{r}', t - \frac{r}{c}) d^3\vec{r}'$$

$$\text{Kontinuitätsgl. } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \vec{j} = 0 \rightarrow \dot{Q} = 0 \text{ und } a_n = \dot{p}_n$$

5.7.2 Physikalische Interpretation der Terme

Q : el. Ladung (konstant $\nabla \cdot \vec{j} = 0$) Monopelterm

$$(i) \quad U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}, \quad \vec{A} = 0 \quad \text{Dieser Term ist der einzige mit Kugelsymmetrie}$$

\Rightarrow Das Außenfeld einer bel. kugelsymmetrischen Ladungsvert. und Stromverteilung ist statisch (gleich dem elektrostatischen Feld einer Punktladung).

\vec{p} : el. Dipol

$$(ii) \quad U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} + \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{cr^2} \right), \quad \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\vec{p}}{r} \quad \vec{p} = \vec{p}(t - \frac{r}{c})$$

Bem.: 1) Die Terme (i) und (ii) sind jeweils exakte Lösungen von $\square U = 0$, $\square \vec{A} = 0$, $\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c^2} \dot{U} = 0$ (für $\rho = 0$)
 2) Im allg. zeitabhängigen Fall ist \vec{p} auch für $Q \neq 0$ nicht wegzulassen

formierbar! (Ladungsschwerpunkt zeitabhängig!)

a_{ni} : antisymm. Anteil \rightarrow magnet. Dipol (Ladungsbewegung nach höherer Terme)
symmetr. Anteil \rightarrow el. Quadrupol (Zeitable) in U?
genauer Kap. 5.7.4

5.7.3 Das Feld eines zeitabh. Dipols

04.02.15

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \text{rot } \vec{A} = \frac{\vec{p} \times \vec{r}}{4\pi r^3} + \frac{\dot{\vec{p}} \times \vec{r}}{4\pi c r^2}$$

$$\vec{E} = -\text{grad } U - \dot{\vec{A}} = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\text{grad } \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} + \text{grad } \frac{\dot{\vec{p}} \cdot \vec{r}}{c r^2} \right)$$

$$U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} + \frac{\dot{\vec{p}} \cdot \vec{r}}{c r^2} \right), \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\dot{\vec{p}}}{r}$$

$$\left(\text{rot } \frac{\vec{p}(t-\frac{r}{c})}{r} \right)_i = \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{\dot{p}_k(t-\frac{r}{c})}{r}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_j} = \frac{x_j}{r}$$

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[-\frac{\vec{p}}{c r} + \frac{(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r}}{c^2 r^3} - \frac{\dot{\vec{p}}}{c r^2} + \frac{3(\dot{\vec{p}} \cdot \vec{r})\vec{r}}{c^2 r^4} - \frac{\vec{p}}{r^3} + \frac{3(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r}}{r^5} \right]$$

Nahfeld: $(r \rightarrow 0)$ Terme mit $\frac{1}{r^3}$ dominieren $\vec{E} \approx \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[-\frac{\vec{p}}{r^3} + \frac{3(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r}}{r^5} \right], \vec{H} \approx 0$

- wie Feld eines Dipols in Elektrostatik, $\vec{p}(t-\frac{r}{c}) \approx \vec{p}(t)$ Retardierung vernachlässigbar!
[Im Sinne der Multipolenentwicklung ist das „Nahfeld“ durch $L \ll r \ll \frac{c}{\omega}$ charakterisiert! (analog Fernfeld: $r \gg \frac{c}{\omega}$)
Vorw. waren $r \gg L$ und $\frac{c}{\omega} \gg L$]

Fernfeld: $(r \rightarrow \infty)$ Terme mit $\frac{1}{r}$ dominieren $\vec{H} \approx \frac{\dot{\vec{p}} \times \vec{r}}{4\pi c r^2}$

$$\vec{E} \approx \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[-\frac{\vec{p}}{c r} + \frac{(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r}}{c^2 r^3} \right] = \frac{(\vec{p} \times \vec{r}) \times \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} \Rightarrow \vec{E} = \vec{H} \times \frac{\vec{r}}{c r}$$

\rightarrow Poyntingvektor $\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} \approx \frac{1}{\epsilon_0 c} (\vec{H} \times \vec{r}) \times \vec{H} = \frac{1}{\epsilon_0 c} [\vec{H}^2 \vec{r} - (\vec{H} \cdot \vec{r}) \vec{H}]$

$$\vec{S} \approx \frac{(\dot{\vec{p}} \times \vec{r})^2}{16\pi^2 c^3 \epsilon_0 r^2} \parallel \vec{r}$$

• \vec{E}, \vec{H} und \vec{r} stehen paarweise \perp aufeinander.
• Energiestromdichte zeigt in (positive!) \vec{r} -Richtung.

also $\vec{S} \approx S_r \frac{\vec{r}}{r}$
mit $S_r \approx \frac{(\dot{\vec{p}} \times \vec{r})^2}{16\pi^2 c^3 \epsilon_0 r^2}$



In Richtung von $\dot{\vec{p}}(t-\frac{r}{c})$ verschwindet die Energiestromdichte ($\vec{p} \times \vec{r} = 0$)

Abgestrahlte Energie: Energiestrom durch Oberfläche einer großen Kugel

$$\frac{dW_{\text{ges}}}{dt} = - \oint \vec{S} \cdot d\vec{f} = - \iint S_r r^2 \sin\vartheta d\vartheta d\varphi \quad (\text{Wähle z-Achse in R. von } \dot{\vec{p}}(t-\frac{r}{c}))$$

$$S_r = \frac{\dot{p}^2 r^2 \sin^2\vartheta}{16\pi^2 c^3 \epsilon_0 r^4} + \dots \quad (1. \text{ und Terme, die stärker als } \frac{1}{r^4} \text{ abklingen} \rightarrow \text{tragen nicht bei! } (r \rightarrow \infty))$$

$$\Rightarrow \frac{dW_{\text{ges}}}{dt} = - \frac{\dot{p}^2}{16\pi^2 c^3 \epsilon_0} 2\pi \int_0^\pi \sin^3\vartheta d\vartheta \quad \int_0^\pi \sin^3\vartheta d\vartheta = \frac{4}{3}$$

$$\Rightarrow \frac{dW_{\text{ges}}}{dt} = - \frac{\dot{p}^2(t-\frac{r}{c})}{6\pi \epsilon_0 c^3} < 0$$

Bem.: 1) Bewegte Punktladung: $\vec{p} = Q\vec{r} \Rightarrow \dot{\vec{p}} = Q\dot{\vec{r}}$, d.h. beschleunigte Ladungen strahlen Energie ab! (Atommodell!)

2) Sei $\vec{p}(t) = \vec{p}_0 \sin \omega t$
 $\Rightarrow \vec{p}(t-\frac{r}{c}) = \vec{p}_0 \sin(\omega t - kr)$ mit $k = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi}{\lambda}$ λ Wellenlänge
(Man nennt das Fernfeld auch „Wellenzone“!)

$$\dot{\vec{p}} = \omega \vec{p} \Rightarrow \left\langle \frac{dW_{\text{ges}}}{dt} \right\rangle = - \frac{\omega^4 p_0^2}{12\pi \epsilon_0 c^3}$$

Zeitmittel
(über $\frac{1}{2}$) $\Rightarrow \vec{p} = \vec{p}_0 \sin \omega t$

- 3) In kleinen Raumzeichen kann das Feld in der Wellenzone als ebene Welle betrachtet werden (für $\vec{p}(t) = \vec{p}_0$ sin wie als ebene monochromat. Welle?) vgl. Kap. 5.8

5.7.4 Multipolstrahlung

Für die Berechnung von $\frac{dW_{\text{el}}}{dt} = -\oint \vec{S} \cdot d\vec{A}$ kommt es leider Integration über eine große Kugeloberfläche $\frac{dW_{\text{el}}}{dt} (r \rightarrow \infty)$ nur auf den $\frac{1}{r^2}$ Anteil von \vec{S} an.
 \rightarrow nur $\frac{1}{r^2}$ Anteil von \vec{E} und \vec{H} \rightarrow nur $\frac{1}{r^2}$ Anteile von \vec{A} und U (ohne Monopol) entscheidend

$$A_n = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{1}{r} \left[\dot{a}_n(t - \frac{r}{c}) + \frac{x_n}{cr} \ddot{a}_n(t - \frac{r}{c}) + \dots \right] \quad \text{vgl. Kap. 5.7.1}$$

$$a_0 = \vec{p}_0$$

$$U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} \left[\frac{x_n}{cr} \dot{a}_n(t - \frac{r}{c}) + \frac{x_n x_n}{c^2 r^2} \ddot{a}_n(t - \frac{r}{c}) + \dots \right] \quad (\text{keine } U \text{ ist hier noch ein Term dabei der von } \vec{S} \text{ kommt})$$

[Für $\frac{1}{r^2}$ Anteile der Felder gilt $\vec{H} = \frac{1}{\mu_0 c} \vec{A} \times \vec{r}$, $\vec{E} = -\frac{1}{\epsilon_0 c} \vec{H} \times \vec{r}$

$$U = c \frac{x_n}{r} A_n \quad (\text{ohne Monopol}) \quad \rightarrow \vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0 c} \vec{H}^2 \frac{\vec{r}}{r}$$

\rightarrow (nach längerer Rechnung)

$$\frac{dW_{\text{el}}}{dt} = -\frac{\vec{P}^2}{6\pi\epsilon_0 c^3} - \frac{\ddot{\vec{m}}^2}{6\pi\mu_0 c^3} - \frac{\ddot{D}_{nn}}{720\pi\epsilon_0 c^5} - \dots$$

\uparrow el. Dipolstrahl. \uparrow magn. Dipolstrahl. \uparrow el. Quadrupolstrahl.

$\vec{P}^2 = \vec{P}_i \vec{P}_i = \sum_i \dot{a}_i^2$
 $\frac{1}{2}(\dot{a}_n - \dot{a}_{-n}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \dot{a}_n \sin \alpha_k$
 $\frac{1}{2}(\dot{a}_n + \dot{a}_{-n}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \dot{a}_n \cos \alpha_k = \frac{1}{6} \ddot{D}_n$

Bem.: 1) Für ein abgeschlossenes System aus Teilchen mit einheitlicher spezifischer Ladung $\frac{q}{m_0}$ verschwindet die el. und die magn. Dipolstrahlung (folgt aus Schwerpunkts- und Drehimpulssatz)

a) Kap. 3.3.3 $\vec{m} = \frac{q_0 q}{2m_0} \vec{P}$ \vec{P} - Drehimpuls

b) Ladungsschwerpunkt = Massenschwerpunkt

In diesem Fall ist die el. Quadrupolstrahlung der führende Term!

2) Gravitation: Einsteinsche Quadrupolformel! (Ladung \rightarrow Masse!)

5.8 Elektromagnetische Wellen

06.02.15

Für freie Felder ($\rho = 0, \vec{J} = 0$) im Vakuum folgt aus den homogenen Wellengln. $\square \vec{A} = 0, \square U = 0$ sofort (mit $\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \text{rot } \vec{A}, \vec{E} = -\text{grad } U - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$)

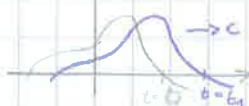
$$\square \vec{E} = 0, \square \vec{H} = 0 \quad (*) \quad \square = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \quad c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$$

Bem.: (*) folgen auch direkt aus den Quellentfreien Maxwell-Gln., aber nicht umgekehrt!
 Gesucht sind also nur reelle Lösungen von (*), die den Maxwellgln. genügen

$$\left. \begin{aligned} \text{rot } \vec{H} &= \vec{D}, & \text{div } \vec{D} &= 0 \\ \text{rot } \vec{E} &= -\vec{B}, & \text{div } \vec{B} &= 0 \\ \vec{D} &= \epsilon_0 \vec{E}, & \vec{B} &= \mu_0 \vec{H} \end{aligned} \right\}$$

Einfachster Fall: $\vec{E} = E_z(x, t) \vec{e}_z$ $\square \vec{E} = 0 \rightarrow \frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} = 0$

Allg. Lösung: $E_z = f(x - ct) + g(x + ct)$ (div $\vec{D} = 0$ erfüllt) überg. \vec{H}^2



gestaute Ausbreitung (keine Dispersion) mit Lichtgeschw. c in pos. bzw. neg. x-Richtung

Begriffsbildung Welle: jede (zeitabhängige) Lösung der Wellengl.

ebene Welle: \vec{E}, \vec{H} auf Ebenen konstant

Ebenengl.: $\vec{k} \cdot \vec{r} = \text{const.}$

\vec{E}, \vec{H} Funktionen von $\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t$ (Das einfachste Bsp ist für $\vec{k} = k \vec{e}_z$ enthalten)

ebene monochromat. Welle: harmonische Abhängigkeit von der Zeit ($\propto e^{-i\omega t}$)

\rightarrow Ansatz: $\vec{E} = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$ $\vec{H} = \vec{H}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$ o. ähnl. w.o.

Bem.: Die homogenen Wellengln. sind für bel. Funktionen von \vec{r} -wt erfüllt, falls $k = \frac{\omega}{c}$ ($k = |\vec{k}|$)

Physikal. Größen: $\vec{E} = \text{Re } \hat{\vec{E}}, \vec{H} = \text{Re } \hat{\vec{H}}$ (Maxwellgln. linear, reelle Koeff.)

Auswertung der Maxwell-Gln: $\frac{\partial}{\partial x} \rightarrow i k, \frac{\partial}{\partial t} \rightarrow -i \omega$
 $\Rightarrow \text{div} \rightarrow i \vec{k} \cdot, \text{rot} \rightarrow i \vec{k} \times$

$$\text{div } \vec{D} = 0 \rightarrow \vec{k} \cdot \hat{\vec{E}} = 0, \text{div } \vec{B} = 0 \rightarrow \vec{k} \cdot \hat{\vec{H}} = 0, \text{rot } \vec{E} = -\vec{B} \rightarrow \vec{k} \times \hat{\vec{E}} = \mu_0 \omega \hat{\vec{H}},$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{D} \rightarrow \vec{k} \times \hat{\vec{H}} = -\epsilon_0 \omega \hat{\vec{E}}$$

Diese Beziehungen gelten auch für die Realteile? (\vec{k} reell?)

$$\Rightarrow \vec{k} \times (\vec{k} \times \hat{\vec{H}}) = -\epsilon_0 \omega \vec{k} \times \hat{\vec{E}} = -\epsilon_0 \mu_0 \omega^2 \hat{\vec{H}} = -\frac{\omega^2}{c^2} \hat{\vec{H}}$$

$$\Rightarrow \vec{k} (\vec{k} \cdot \hat{\vec{H}}) - \hat{\vec{H}} k^2 = -\frac{\omega^2}{c^2} \hat{\vec{H}} \Rightarrow \vec{k} \cdot \hat{\vec{H}} = \frac{\omega^2}{c^2} \hat{\vec{H}} \cdot \vec{k} \Rightarrow k^2 = \frac{\omega^2}{c^2}$$

$\hookrightarrow \vec{k} \perp \hat{\vec{H}}$

Ergebnis: Für vorgegebenes ω kann man einen bel. Vektor \vec{k} wählen, der diese Beziehung erfüllt, sowie einen auf \vec{k} senkrecht stehenden komplexen Vektor $\hat{\vec{E}}$: $\vec{k} \cdot \hat{\vec{E}} = 0$

Damit ist \vec{E} und über $\hat{\vec{H}} = \frac{1}{\mu_0 \omega} \vec{k} \times \hat{\vec{E}}$ auch \vec{H} bestimmt.

$$\vec{E} = \text{Re} [\hat{\vec{E}}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}]$$

D.h. die Richtung von \vec{k} ist frei bei vorgeg. ω . Aber \vec{k} vollkommen bel. vorgegeben $\rightarrow \omega = kc$

Man prüft leicht nach, dass dann alle Maxwellgln. erfüllt sind.

Diskussion:

(1) Flächen gleicher Phase $\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t = \text{const.}$ sind Ebenen \perp zu \vec{k} ; diese Flächen wandern mit Lichtgeschwindigkeit in Richtung von \vec{k} : Wahl des Koordinatensystems: $\vec{k} = (k, 0, 0) \Rightarrow \vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t = kx - \omega t = k(x - \frac{\omega}{k} t) = k(x - ct)$

räumliche und zeitl. Periodizität: $e^{i(kx - \omega t)}$ bleibt gleich, wenn sich die Phase um 2π ändert

$$\rightarrow a) x \rightarrow x + \frac{2\pi}{k} \quad (t \text{ fest}) \quad \frac{2\pi}{k} = \lambda \text{ Wellenlänge}$$

$$b) t \rightarrow t + \frac{2\pi}{\omega} \quad (x \text{ fest}) \quad \frac{2\pi}{\omega} = T = \frac{1}{\nu} \quad \nu \text{ Frequenz}$$

Aus $k = \frac{\omega}{c}$ folgt also $\lambda \nu = c$

\vec{k} : „Wellenzahlvektor“: Richtung: Ausbreitungsrichtung der Welle
 Betrag: $k = \frac{2\pi}{\lambda}$

(2) $\vec{k} \cdot \hat{\vec{E}} = 0, \vec{k} \cdot \hat{\vec{H}} = 0 \Rightarrow \hat{\vec{E}}, \hat{\vec{H}} \perp$ zur Ausbreitungsrichtung, d.h. el. magn. Wellen sind transversal. Außerdem: $\hat{\vec{E}} \perp \hat{\vec{H}}$

(3) Poynting'scher Satz

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \text{div } \vec{S} = 0 \quad u = \frac{1}{2} \epsilon_0 \vec{E}^2 + \frac{1}{2} \mu_0 \vec{H}^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 (\text{Re } \hat{\vec{E}})^2 + \frac{1}{2} \mu_0 (\text{Re } \hat{\vec{H}})^2$$

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} = (\text{Re } \hat{\vec{E}}) \times (\text{Re } \hat{\vec{H}}) \quad \text{erst Realteile bilden}$$

$$\text{Es ist } \hat{\vec{H}} = \frac{1}{\mu_0 \omega} \vec{k} \times \hat{\vec{E}} \text{ und } \vec{k} \perp \hat{\vec{E}} \Rightarrow |\hat{\vec{H}}| = \frac{k}{\mu_0 \omega} |\hat{\vec{E}}|$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} \mu_0 \hat{\vec{H}}^2 = \frac{1}{2} \mu_0 \frac{k^2}{\mu_0^2 \omega^2} \hat{\vec{E}}^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \hat{\vec{E}}^2 \quad (\omega = kc, c^2 = \frac{1}{\mu_0 \epsilon_0})$$

\Rightarrow d.h. el. magn. Energiedichte sind gleich groß

$$\vec{E} \times \vec{H} = \frac{1}{\mu_0 \omega} \vec{E} \times (\vec{k} \times \vec{E}) = \frac{E}{\mu_0 \omega} \vec{k} \Rightarrow |\vec{S}| = \frac{E}{\mu_0 \omega} E = \frac{1}{\mu_0 c} E^2 = \epsilon_0 c E^2 = c u$$

also: $\vec{S} = c \cdot \frac{\vec{k}}{k}$ $\parallel \vec{S}$ zeigt in Richtung von \vec{k} und die gesamte Energie strömt mit Lichtgeschw. \parallel „reines Strahlungsfeld“