

(vgl. konvektive Strahllichte $\vec{s} = \vec{g}\vec{v}$)
 → Photonenvorstellung

(4) Polarisation:
 $\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} = \vec{E}_0 e^{i\phi} \quad \phi = \vec{k}\vec{r} - \omega t \text{ (Phase)}$

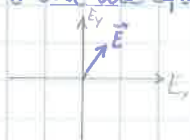
mit $\vec{k} \cdot \vec{E}_0 = 0$

Wahl des Koordinatensystems: $\vec{k} = (0, 0, k) \leadsto \vec{E}_0 = (Ae^{i\alpha}, Be^{i\beta}, 0)$

(4 reelle Parameter)

$\vec{E} = \text{Re } \vec{E} \leadsto E_x = A \cos(\phi + \alpha), E_y = B \cos(\phi + \beta), E_z = 0$

An einem festen Ort variiert ϕ linear mit t . Welche Kurve beschreibt dabei die Spitze des \vec{E} -Vektors?



Esgilt: $\left(\frac{E_x}{A}\right)^2 + \left(\frac{E_y}{B}\right)^2 - 2 \frac{E_x}{A} \frac{E_y}{B} \cos(\beta - \alpha) = \sin^2(\beta - \alpha)$

nachrechnen?

Gleichung einer Ellipse? (\vec{E} endlich?)

„elliptische Polarisation“

Spezialfälle: Kreis: „zirkulare Polarisation“
 Gerade: „lineare Polarisation“

Bem.: Man kann den allgemeinen Fall zum Beispiel durch Linearkomb. zweier linear polarisierter Wellen (\perp aufeinander) darstellen:

$\vec{E} = (\vec{E}_{o(x)} + \vec{E}_{o(y)}) e^{i\phi} \quad \text{mit } \vec{E}_{o(x)} = (Ae^{i\alpha}, 0, 0), \vec{E}_{o(y)} = (0, Be^{i\beta}, 0)$

(5) Allgemeines Wellenfeld

$\vec{E}(\vec{r}, t) = \sum_{\vec{s}=1,2} \int \vec{E}_{o(\vec{s})}(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} d^3\vec{k} \quad (d^3\vec{k} = dk_x dk_y dk_z)$

1.1.02.15

6. Vierschreibweise und Lorentz-invarianz der ED

6.1 Vierstromdichte und Vierpotential

$$\left(\begin{aligned} \vec{j}^\mu &= (\vec{j}, j_c) = (j_x, j_y, j_z, j_c) \\ A^\mu &= (\vec{A}, \frac{U}{c}) = (A_x, A_y, A_z, \frac{U}{c}) \end{aligned} \right) \quad \left(\begin{aligned} \mu &= 1, 2, 3, 4 \\ x^\mu &= (\vec{r}, ct) = (x, y, z, ct) \end{aligned} \right)$$

$$\text{Kontinuitätsgl.: } \frac{\partial j^\mu}{\partial x^\mu} = j^\mu_{,\mu} = 0 \quad \frac{\partial}{\partial x^\mu} = ,_\mu$$

$$\text{Lorenzbedingung: } A^\mu_{,\mu} = 0$$

$$\text{Inhomogene Wellengl.: } \square A^\mu = -\mu_0 j^\mu$$

Erläuterung:

- Vierervektoren transformieren sich bei Lorentztransformationen
 $[x'^\mu = L^\mu_\nu x^\nu; L^\alpha_\beta = \text{const.}, \eta_{\alpha\beta} L^\alpha_\gamma L^\beta_\delta = \eta_{\gamma\delta}, \eta_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}]$

gemäß $a'^\mu = L^\mu_\nu a^\nu$, $\underline{a} = (\vec{a}, a^4) = (a^1, a^2, a^3, a^4) = a^\mu$, also wie die Ortsvektoren $x^\mu = (x, y, z, ct)$.

- Skalarprodukt zweier Vierervektoren: $\underline{a} \cdot \underline{b} = \vec{a} \cdot \vec{b} - a^4 b^4 = \eta_{\mu\nu} a^\mu b^\nu$
 Skalarprodukte sind bei Lorentztransformation invariant?

$$\text{z.B. } \underline{dx} = (dx, dy, dz, cdt) \quad ds^2 = dx \cdot dx = \eta_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu = dx^2 + dy^2 + dz^2 - c^2 dt^2$$

$$\text{abkürzende Schreibweise: } \underline{a} \cdot \underline{b} = a^\mu b_\mu = a_\mu b^\mu \quad \text{mit } b_\mu = \eta_{\mu\nu} b^\nu$$

analog $b^\mu = \eta^{\mu\nu} b_\nu$ $\eta^{\mu\nu} = \eta_{\mu\nu}$ (inverse Matrix)
z.B. $\eta^{\mu\nu}; \eta^{\mu\mu} \eta_{\mu\mu} = \eta^\mu_\mu = \delta^\mu_\mu$

So werden Indizes „hoch und runtergezogen“. Ebenso für Tensoren:
 z.B. $a_\mu{}^\nu = \eta_{\mu\alpha} a^{\alpha\nu}$, $a_{\mu\nu} = \eta_{\mu\alpha} \eta_{\nu\beta} a^{\alpha\beta}$ usw.

Bem. Die partielle Ableitung $\frac{\partial}{\partial x^\mu}$ „erzeugt“ einen unteren Index:
Bew. $\eta_{\mu\nu} dx^\mu = dp$ [p: Skalar] invariant bei L . Δ

$$\Rightarrow j_\mu = (\vec{j}, -j_c), \quad A_\mu = (\vec{A}, -\frac{U}{c})$$

6.2 Der Feldstärkektor

$$\vec{E} = -\text{grad } U - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{B} = \text{rot } \vec{A} \quad \rightarrow \text{Die 6 Komp. von } \vec{E} \text{ und } \vec{B} \text{ entstehen durch Ableitungen von } A^\mu$$

Idee: Tensor $A_{\nu,\mu}$: 16 Komponenten
 symmetrischer Anteil: 10 Komponenten
 antisym. Anteil: 6 Komponenten

$$\Rightarrow F_{\mu\nu} := A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu} \quad \text{Feldstärkektor (Feldtensor)}$$

$$\text{antisym. Tensor: } F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}$$

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & B_z & -B_y & \frac{1}{c} E_x \\ -B_z & 0 & B_x & \frac{1}{c} E_y \\ B_y & -B_x & 0 & \frac{1}{c} E_z \\ -\frac{E_x}{c} & -\frac{E_y}{c} & -\frac{E_z}{c} & 0 \end{pmatrix} \quad F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & B_z & -B_y & -\frac{1}{c} E_x \\ -B_z & 0 & B_x & -\frac{1}{c} E_y \\ B_y & -B_x & 0 & -\frac{1}{c} E_z \\ \frac{E_x}{c} & \frac{E_y}{c} & \frac{E_z}{c} & 0 \end{pmatrix}$$

$$F_{\alpha 4} = A_{4,\alpha} - A_{\alpha,4} = -\frac{U_{,\alpha}}{c} - \frac{1}{c} \dot{A}_\alpha \quad [\text{also: } \vec{E} = -\text{grad } U - \dot{\vec{A}}]$$

mit $\alpha = 1, 2, 3$ (alle Ind. nicht durch „hübsch“)

$$F_{12} = A_{2,1} - A_{1,2} = \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} = B_z \quad \text{wobei } [\text{also } \vec{B} = \text{rot } \vec{A}]$$

6.3 Die Maxwellgleichungen

(a) $\text{div } \vec{B} = 0, \text{rot } \vec{E} = -\vec{B}$

$$F_{\alpha\beta,\gamma} + F_{\beta\gamma,\alpha} + F_{\gamma\alpha,\beta} = 0 \quad \text{kurz: } \underline{F_{\alpha\beta,\gamma} = 0}$$

(folgt aus $F_{\alpha\beta} = A_{\beta,\alpha} - A_{\alpha,\beta}$)

$$F_{12,3} + F_{23,1} + F_{31,2} = \frac{\partial B_z}{\partial z} + \frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_y}{\partial y} = 0 \quad (\Leftrightarrow \text{div } \vec{B} = 0)$$

$$F_{12,4} + F_{24,1} + F_{41,2} = \frac{1}{c} \frac{\partial B_z}{\partial t} + \frac{1}{c} \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) = 0 \quad \text{wobei } (\Leftrightarrow \text{rot } \vec{E} = -\vec{B})$$

(b) $\text{div } \vec{D} = \rho, \text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

Definieren:

$$H_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & H_z & -H_y & cD_x \\ -H_z & 0 & H_x & cD_y \\ H_y & -H_x & 0 & cD_z \\ -cD_x & -cD_y & -cD_z & 0 \end{pmatrix} \quad \sim H^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & H_z & -H_y & -cD_x \\ -H_z & 0 & H_x & -cD_y \\ H_y & -H_x & 0 & -cD_z \\ cD_x & cD_y & cD_z & 0 \end{pmatrix}$$

$$H^{\mu\nu}_{,\nu} = j^\mu$$

$$\mu=4: \frac{\partial H^{41}}{\partial x} + \frac{\partial H^{42}}{\partial y} + \frac{\partial H^{43}}{\partial z} + \frac{1}{c} \frac{\partial H^{44}}{\partial t} = j^4 \sim c \left(\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} \right) = \rho c$$

also: $\text{div } \vec{D} = \rho$

$$\mu=3: \frac{\partial H^{31}}{\partial x} + \frac{\partial H^{32}}{\partial y} + \frac{\partial H^{33}}{\partial z} + \frac{1}{c} \frac{\partial H^{34}}{\partial t} = j^3 \sim \frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} - \frac{\partial D_z}{\partial t} = j_z \quad \text{wobei}$$

also: $\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

Bem. Im Vakuum gilt: $F_{\mu\nu} = \mu_0 H_{\mu\nu}$, also $F^{\mu\nu} = \mu_0 j^\mu$

Mit $A^\mu_{,\mu} = 0$ folgt $\square A^\mu = -\mu_0 j^\mu$

6.4 Transformationsverhalten

Lorentztransformation: $x'^\mu = L^\mu_\nu x^\nu$, Vierervektoren: $a'^\mu = L^\mu_\nu a^\nu$
 Viereskoren: $a'^{\mu\nu} = L^\mu_\alpha L^\nu_\beta a^{\alpha\beta}$

(Die Maxwellgl. sind kovariant, d.h. forminvariant bei Lorentztransf.)

spezielle Lorentztransformation: System Σ' bewegt sich gegen System Σ mit Geschw v in positive x -Richtung.

$$x' = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, y' = y, z' = z, ct' = \frac{ct - \frac{v}{c}x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad \Gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$L^\mu_\nu = \begin{pmatrix} \Gamma & 0 & 0 & -\frac{v}{c}\Gamma \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -\frac{v}{c}\Gamma & 0 & 0 & \Gamma \end{pmatrix} \quad \text{Überschneidung: } j^\mu = (j_x, j_y, j_z, \rho c)$$

$$j_x' = \frac{j_x - \frac{v}{c}\rho}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, j_y' = j_y, j_z' = j_z, \rho' = \frac{\rho - \frac{v}{c}j_x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

Wellenzahlvektor: $k^\mu = (k_x, k_y, k_z, \frac{\omega}{c})$ ebene monochr. Welle

$$k_x' = \frac{k_x - \frac{v\omega}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, k_y' = k_y, k_z' = k_z, \frac{\omega'}{c} = \frac{\frac{\omega}{c} - \frac{v}{c}k_x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

In diesen Formeln steckt die Doppler-Effekt und die Aberration!

Bem. 1) Die Phase $\phi = \vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t$ ist Invariant, d.h. $\phi = k_\mu x^\mu$
 2) Im Vakuum gilt: $k^\mu k_\mu = 0$ ($k^2 = \frac{\omega^2}{c^2}$).

Feldstärkevektoren: $F'^{\mu\nu} = L^\mu_\alpha L^\nu_\beta F^{\alpha\beta}$

$$\begin{vmatrix} E_x' = E_x & E_y' = \frac{E_y - vB_z}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} & E_z' = \frac{E_z + vB_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \\ B_x' = B_x & B_y' = \frac{B_y + \frac{v}{c^2}E_z}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} & B_z' = \frac{B_z - \frac{v}{c^2}E_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \end{vmatrix}$$

13.02.18



analog ergibt sich aus $H'^{\mu\nu} = L^\mu{}_\alpha L^\nu{}_\beta H^{\alpha\beta}$:

$$\begin{pmatrix} D'_x = D_x & D'_y = \frac{D_y - \frac{v}{c} H_z}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} & D'_z = \frac{D_z + \frac{v}{c} H_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \\ H'_x = H_x & H'_y = \frac{H_y + v D_z}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} & H'_z = \frac{H_z - v D_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \end{pmatrix}$$

Bem.: E'_i bedeutet eigentlich E'_{x_i} usw.

- Die Komponenten von \vec{E} und \vec{B} transformieren sich nicht wie die räumlichen Komp. von Vektoren.
- Die Aufteilung in el. und magn. Feld ist abhängig vom Bezugssystem.

6.5 Vierkraftdichte und Energie-Impuls-Tensor

(Ladungen und Ströme im Vakuum)

$$f^\mu = F^{\mu\nu} \Delta_\nu \quad ; \quad f_\mu = F_{\mu\nu} \Delta^\nu \quad \Delta^\nu = (\vec{\Delta}, \Delta^0) \quad ; \quad \Delta_\nu = (\vec{\Delta}, -\Delta^0)$$

$$\Rightarrow f^\mu = (\vec{K}, \frac{1}{c} \vec{g} \cdot \vec{E}) \quad \vec{K} = \vec{g} \cdot \vec{E} + \vec{g} \times \vec{B}, \quad f_\mu = (\vec{K}, -\frac{1}{c} \vec{g} \cdot \vec{E})$$

Wir hatten ① $\vec{K} = -\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\vec{S}}{c} \right) + \text{Div } \vec{T}$, Maxw. Spem. Tensor $T_{ab} = E_a D_b + H_a B_b - \frac{1}{2} \delta_{ab} (E \cdot D + H \cdot B)$

$$\textcircled{2} \text{ Poynting'scher Satz: } \text{div } \vec{S} + \frac{\partial w}{\partial t} = -\vec{g} \cdot \vec{E} \quad F^{\alpha\beta} = \mu_0 H^{\alpha\beta}$$

Verdim. Zusammenfassung: $f^\mu = T^{\mu\nu}{}_{;\nu}$ mit $T^{\mu\nu} = F^{\mu\alpha} H_\alpha{}^\nu + \frac{1}{4} \eta^{\mu\nu} F_{\alpha\beta} H^{\alpha\beta}$
"Energie-Impuls-Tensor"

(Vierkraftdichte = Divergenz des Energie-Impuls-Tensors)

Bem.: 1) $T^{\mu\nu} = T^{\nu\mu}$ (symmetrisch)
 $T^\mu{}_\mu = 0$ (spurfrei)

2) Oft wird auch $-T^{\mu\nu}$ als Energie-Impuls-Tensor bezeichnet.

$$3) \quad T_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} T_{nn} & \frac{\vec{S}}{c} \\ \frac{1}{c} \vec{S} & -w \end{pmatrix} \quad ; \quad T^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} T_{nn} & -\frac{\vec{S}}{c} \\ -\frac{1}{c} \vec{S} & -w \end{pmatrix} \quad \text{Maxw. Sp. Tensor}$$

$T_{nn} = -\text{Impulsstromdichte}$
(vgl. Kap. 5.5.3)

$$T_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} -\text{Impulsstromdichte} & c \cdot \text{Impulsdichte} \\ \frac{1}{c} \text{Energiestromdichte} & -\text{Energiedichte} \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \vec{S}: \text{Energiestromdichte} \\ \frac{1}{c} \vec{S}: \text{Impulsdichte} \\ w: \text{Energiedichte} \end{matrix}$$

4) Die Gln. $T^{\mu\nu}{}_{;\nu} = F^{\mu\nu} \Delta_\nu$ enthalten die Impulsbilanz ($\mu=1,2,3$) und die Energiebilanz ($\mu=4$).

6.6 Bewegung von geladenen Testteilchen

$$m_0 \frac{dx^\mu}{d\tau} = F^\mu \quad \text{Vierkraft} \quad d\tau = dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}, \quad \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}, \quad v = |\vec{v}|$$

$$F^\mu = \left(\frac{\vec{K}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \frac{\vec{K} \cdot \vec{v}}{c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right), \quad \vec{K} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

$$\underline{F^\mu = q F^{\mu\nu} u_\nu} \quad \text{(Lorentz-Kraft)} \quad (\text{vgl. } f^\mu = F^{\mu\nu} \Delta_\nu)$$

$$u^\mu = \frac{dx^\mu}{d\tau} \quad \text{Viergeschwindigkeit} \quad u^\mu = \left(\frac{\vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \frac{c}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right)$$

$$m_0 u^\mu = p^\mu \quad \text{Vierimpuls}$$

Bem.: 1) Im lokalen Ruhesystem des Teilchens gilt $F^\mu = q F^{\mu\nu} u_\nu = (q\vec{E}, 0)$
2) Mit $u^\mu = \left(\frac{\vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \frac{c}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right)$, $F^\mu = \left(\frac{\vec{K}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \frac{\vec{K} \cdot \vec{v}}{c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right)$, $m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$ folgen die Gln.

$$\left. \begin{aligned} \frac{d}{dt}(m\vec{v}) &= \vec{K} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}) \\ \text{and } \frac{d}{dt}(mc^2) &= \vec{K} \cdot \vec{v} = q\vec{v} \cdot \vec{E} \end{aligned} \right\} (*) \quad E = mc^2 = m_0 c^2 + T$$

$$p^\mu = (\vec{p}, \frac{E}{c})$$

$$\vec{p} = m\vec{v} = \frac{m_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$p^\mu p_\mu = -m_0^2 c^2$$

$$\text{Photon: } (p^\mu = \hbar k^\mu) \quad p^\mu p_\mu = 0 \Rightarrow m_0 = 0$$

7 Variationsprinzipien

a) Bewegung eines geladenen Teilchens

Wirkung $W = \int \hat{L} d\tau = \int L dt$ (\hat{L} : lorentzinvariant!)

$$\hat{L} = -mc^2 + q A_\mu u^\mu, \text{ d.h. } L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} + q \vec{v} \vec{A} - qU, \quad A_\mu = (\vec{A}, -\frac{U}{c})$$

$$d\tau = dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$$L = L(x_i, \dot{x}_i, t) \quad \delta W = 0 \rightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_i} - \frac{\partial L}{\partial x_i} = 0 \rightarrow (*)$$

$$\begin{cases} i=1,2,3 & v_i = \dot{x}_i, v^2 = \dot{x}_i \dot{x}_i \\ \vec{A} = \vec{A}(x_i, t), U = U(x_i, t) \end{cases} \quad \text{bzw. } \delta x_i = 0 \text{ f. } t_1, t_2$$

Bem. 1) Für $v \ll c$ folgt $L = \frac{m_0}{2} v^2 + q \vec{v} \vec{A} - qU$ (Konstante $-mc^2$ weggelassen).

2) Bei einer Lichttransformation $A'_\mu = A_\mu + \partial_\mu \varphi$ ändert sich die Wirkung nur um eine Konstante: ($\vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \varphi, U' = U - \dot{\varphi}, A'_\mu = (\vec{A}', -\frac{U'}{c})$)

b) Maxwell-Gln.

$$W = \int L dt = \frac{1}{c} \int \hat{L} d^4x = \int L dx dy dz dt$$

L : Lagrangeffeld, d^4x invariant
 \hat{L} : Lagrangeffeldichte (Invariant!)

$$\hat{L} = -\frac{1}{4\mu_0} F^{\alpha\beta} F_{\alpha\beta} + A_\mu j^\mu$$

$\Rightarrow W$ invariant!

mit $F_{\alpha\beta} = A_{\beta,\alpha} - A_{\alpha,\beta}$ ($\rightarrow F_{\alpha\beta,\gamma} = 0$ automatisch erfüllt)

Betrachten j^μ als gegeben und fassen \hat{L} als Funktion von A_μ und $A_{\mu,\alpha}$ auf.

$$\delta W = 0 \rightarrow \frac{\partial \hat{L}}{\partial A_\mu} - \left(\frac{\partial \hat{L}}{\partial A_{\mu,\alpha}} \right)_{,\alpha} = 0 \quad (\text{vgl. } \frac{\partial}{\partial x_k} - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial \dot{x}_k} = 0)$$

bzw. $\delta A_\mu = 0$ auf Oberfläche des vierdim. Integrationsbereichs.

Bem. 1) Eichinvarianz des Wirkungsprinzips \leftrightarrow Kontinuitätsgl.

$$2) F^{\alpha\beta} F_{\alpha\beta} = 2(\vec{B}^2 - \frac{1}{c^2} \vec{E}^2)$$

$$\Rightarrow F^{\alpha\beta}{}_{,\beta} = \mu_0 j^\alpha$$

c) Wechselwirkung

Quellenfreies Maxwellfeld: $W_f = \frac{1}{c} \int L_f d^4x$ mit $L_f = -\frac{1}{4\mu_0} F^{\alpha\beta} F_{\alpha\beta}$

Kraftfreies Teilchen: $W_T = \int \hat{L}_T d\tau$ mit $\hat{L}_T = -mc^2$

Wechselwirkungsterm: $W_W = \frac{1}{c} \int L_W d^4x = \int \hat{L}_W d\tau$
mit $L_W = A_\mu j^\mu, \hat{L}_W = q A_\mu u^\mu$

\rightarrow Für ein System von n Teilchen + Feld:

$$W = \frac{1}{c} \int L_n d^4x + \sum_{i=1}^n \int \hat{L}_W^{(i)} d\tau_i + \sum_{i=1}^n \int \hat{L}_T^{(i)} d\tau_i$$

Teilchen als Quellen des Feldes

Teilchen bewegen sich im Feld

Konzeptionsform: $j^\mu = q u^\mu = \left(\frac{qc}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}, \frac{q\vec{v}}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \right) = (qc\gamma, q\vec{v}\gamma)$

formal: $j = q\delta(\vec{r} - \vec{r}_0(t))$

$$\Rightarrow j^\mu = \underbrace{\left(\frac{qc}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}, \frac{q\vec{v}}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \right)}_{qu^\mu} \cdot \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} \delta(\vec{r} - \vec{r}_0(t))$$

invariante Schreibweise: $j^\mu = qc \int u^\mu(\tau) \delta[x - x_0(\tau)] d\tau$