

Thermodynamik - Übung 02

Markus Pawellek - 144645 Übung: Mo 10-12

Aufgabe 1

Sei $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f(x,y) = \begin{cases} 0 & : (x,y) = (0,0) \\ \frac{xy}{x^2+y^2} & : \text{sonst} \end{cases}$. Dann gilt:

f ist stetig in allen $(x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ als Komposition stetiger Funktionen (welche dann auch überall definiert sind).

\Rightarrow insbesondere ist f also partiell stetig in allen $(x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$

f ist partiell stetig in $(0,0)$:

$$\cdot) \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} f(x,0) = \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \frac{x \cdot 0}{x^2 + 0^2} = \lim_{x \rightarrow 0} 0 = 0 = f(0,0)$$

$$\cdot) \lim_{\substack{y \rightarrow 0 \\ y \neq 0}} f(0,y) = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0 \cdot y}{0^2 + y^2} = \lim_{y \rightarrow 0} 0 = 0 = f(0,0)$$

$\Rightarrow f$ ist partiell stetig in $(0,0) \Rightarrow f$ ist partiell stetig

f ist nicht stetig in $(0,0)$:

z: es gibt Folge $((x_n, y_n)_n$ in $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ mit $(x_n, y_n) \rightarrow (0,0)$, sodass
 $\lim_{(x_n, y_n) \rightarrow (0,0)} f(x_n, y_n) \neq f(0,0)$

Sei $(x_n, y_n) := (\frac{1}{n}, \frac{1}{n}) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ für alle $n \in \mathbb{N}$.

$\Rightarrow (x_n, y_n) \rightarrow (0,0), n \rightarrow \infty$

$$\Rightarrow f(x_n, y_n) = f\left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}\right) = \frac{n^{-1}n^{-1}}{n^{-2} + n^{-2}} = \frac{1}{2} \text{ für alle } n \in \mathbb{N}$$

$$\Rightarrow f(x_n, y_n) \rightarrow \frac{1}{2}, n \rightarrow \infty \Rightarrow \lim_{(x_n, y_n) \rightarrow (0,0)} f(x_n, y_n) \neq f(0,0)$$

$\Rightarrow f$ kann in $(0,0)$ nicht stetig sein



Sei $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f(x,y) := \frac{xy}{x^2+y^2} (x+y) \sin(x-y)$ für alle $(x,y) \neq (0,0)$ und $f(0,0) = 0$. Dann gilt:

f ist diffbar in allen $(x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ als Komposition diffbarer Funktionen

$$\Rightarrow \partial_x f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2} \left[\sin(x-y) + (x+y) \cos(x-y) \right] + \frac{(x+y) \sin(x-y)}{(x^2+y^2)^2} (y^3 - x^2 y)$$

$$\text{und } \partial_y f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2} \left[\sin(x-y) - (x+y) \cos(x-y) \right] + \frac{(x+y) \sin(x-y)}{(x^2+y^2)^2} (x^3 - xy^2)$$

für alle $(x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$
Weiterhin gilt:

$$\partial_x f(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(h,0) - f(0,0)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} 0 = 0$$

$$\partial_y f(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(0,h) - f(0,0)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} 0 = 0$$

(damit ist f mindestens diffbar) es konnten partielle Ableitungen ermittelt werden

$$\partial_x \partial_x f(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (\partial_x f(h,0) - \partial_x f(0,0)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} 0 = \underline{\underline{0}}$$

$$\partial_y \partial_y f(0,0) = \underline{\underline{0}} \quad (\text{analog zu } \partial_x^2 f(0,0))$$

$$\begin{aligned} \partial_y \partial_x f(0,0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (\partial_x f(0,h) - \partial_x f(0,0)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \left(\frac{h \sin(-h)}{h^4} \cdot h^3 \right) = \lim_{h \rightarrow 0} -\frac{\sin h}{h} \\ &= \underline{\underline{-1}} \quad (\text{nach Satz von l'Hospital}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \partial_x \partial_y f(0,0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (\partial_y f(h,0) - \partial_y f(0,0)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \left(\frac{h \sin(h)}{h^4} \cdot h^3 \right) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\sin h}{h} \\ &= \underline{\underline{1}} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \partial_x \partial_y f(0,0) \neq \partial_y \partial_x f(0,0) \quad \begin{matrix} \text{(Umkehrung} \\ \text{Schwarz)} \end{matrix} \Rightarrow f \text{ ist nicht zweimal stetig diffbar}$$

a) es gilt:

$$\begin{aligned}
 \int_{\partial G(t)} \vec{x} \times (\vec{\sigma} \cdot d\vec{A}) &= \int_{\partial G(t)} \sum_{i,j,k=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} x_j (\vec{\sigma} \cdot d\vec{A})_k \\
 &= \int_{\partial G(t)} \sum_{i,j,k=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} x_j \sum_{l=1}^3 \sigma_{kl} dA_l \\
 &= \sum_{i=1}^3 \vec{e}_i \int_{\partial G(t)} \left(\sum_{l=1}^3 \vec{e}_l \sum_{j,k=1}^3 \varepsilon_{ijk} x_j \sigma_{kl} \right) dA_l \\
 &\stackrel{(\text{Gauß})}{=} \sum_{i=1}^3 \vec{e}_i \int_{G(t)} \sum_{l=1}^3 \partial_l \left(\sum_{j,k=1}^3 \varepsilon_{ijk} x_j \sigma_{kl} \right) d^3\vec{x} \quad (\text{Bildung der Divergenz}) \\
 &= \sum_{i=1}^3 \vec{e}_i \int_{G(t)} \sum_{j,k,l=1}^3 \varepsilon_{ijk} \partial_l (x_j \sigma_{kl}) d^3\vec{x} \quad \left| \begin{array}{l} \partial_l (x_j \sigma_{kl}) = \delta_{jl} \sigma_{kl} \\ + x_j \partial_l \sigma_{kl} \end{array} \right. \\
 &= \int_{G(t)} \sum_{i,j,k,l=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} \delta_{jl} \sigma_{kl} d^3\vec{x} + \int_{G(t)} \sum_{i,j,k,l=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} x_j \partial_l \sigma_{kl} d^3\vec{x} \\
 &= \underbrace{\int_{G(t)} \sum_{i,j,k=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} \sigma_{kj} d^3\vec{x}}_{= \vec{V} \cdot \vec{\sigma}_k \text{ (Zeilenvektor)}} + \underbrace{\int_{G(t)} \sum_{i,j,k=1}^3 \vec{e}_i \varepsilon_{ijk} x_j \left(\sum_{l=1}^3 \partial_l \sigma_{kl} \right) d^3\vec{x}}_{= \vec{V} \cdot \vec{\sigma}_k \text{ (Zeilenvektor)}} \\
 &= - \begin{pmatrix} \sigma_{23} - \sigma_{32} \\ \sigma_{31} - \sigma_{13} \\ \sigma_{12} - \sigma_{21} \end{pmatrix} =: \vec{\sigma}^* \\
 &= \vec{x} \times \begin{pmatrix} \vec{V} \cdot \vec{\sigma}_1 \\ \vec{V} \cdot \vec{\sigma}_2 \\ \vec{V} \cdot \vec{\sigma}_3 \end{pmatrix} =: \vec{x} \times \vec{V} \cdot \vec{\sigma}
 \end{aligned}$$

Weiterhin gilt:

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{dt} \int_{G(t)} \vec{x} \times (\vec{\sigma} \cdot d\vec{A}) d^3\vec{x} &= \int_{G(t)} \partial_t (\vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \vec{J}) J^{-1} d^3\vec{x} \\
 &= \int_{G(t)} \underbrace{\partial_t (\vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \vec{J})}_{= (\partial_t \vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \vec{J}) + (\vec{x} \times \partial_t (\vec{\sigma} \cdot \vec{J}))} \underbrace{(J^{-1} d_t J)}_{= \vec{\nabla} \cdot \vec{v}} d^3\vec{x} \\
 &= \partial_t \vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \vec{J} + \vec{x} \times (\partial_t \vec{\sigma} \cdot \vec{J} + \vec{\sigma} \cdot \partial_t \vec{J}) \\
 &= \vec{x} \times (\partial_t \vec{\sigma} \cdot \vec{J}) + \vec{x} \times (\vec{\sigma} \cdot \partial_t \vec{J}) \\
 &= \int_{G(t)} (\vec{x} \times \vec{v}) \underbrace{(\partial_t \vec{\sigma} + \vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \cdot \vec{v})}_{(\text{Kontin.gl.}) = - \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} \vec{v}} + \vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \partial_t \vec{v} d^3\vec{x} = \int_{G(t)} \vec{x} \times \vec{\sigma} \cdot \partial_t \vec{v} d^3\vec{x} \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

$$\stackrel{(\text{Einsetzen})}{\Rightarrow} \int_{G(t)} \vec{x} \times \rho d_t \vec{v} d^3 \vec{x} = \int_{G(t)} \vec{x} \times \vec{f} + \vec{\sigma}^* + \vec{x} \times \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} d^3 \vec{x}$$

$$\stackrel{(G(t) \text{ beliebig})}{\Rightarrow} \boxed{\vec{x} \times \rho d_t \vec{v} = \vec{x} \times \vec{f} + \vec{\sigma}^* + \vec{x} \times \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma}}$$

$$b) \text{ Impulsbilanzgleichung: } \rho d_t \vec{v} = \vec{f} + \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} \quad (\text{siehe Skript})$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{x} \times \rho d_t \vec{v} = \vec{x} \times \vec{f} + \vec{x} \times \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} \quad \text{für alle } \vec{x} \in \mathbb{R}^3}$$

$$c) \text{ (Subtraktion der Gleichungen)} \Rightarrow \vec{\sigma}^* = 0$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} \sigma_{23} - \sigma_{32} \\ \sigma_{31} - \sigma_{13} \\ \sigma_{12} - \sigma_{21} \end{pmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ji} \quad \text{für alle } i, j \in \{1, 2, 3\}$$

$$\Rightarrow \vec{\sigma} \text{ ist somit symmetrisch}$$

