

Politechnika Wrocławska

Sprawozdanie

Urządzenia Obiektowe Automatyki Projekt 1 - kolumna

Autorzy:

Kacper Karkosz, 275495 Michał Grzesik, 275465 Aleksander Łyskawa, 275462

Prowadzący:

Mgr inż. Paweł Dobrowolski

SPIS TREŚCI 1

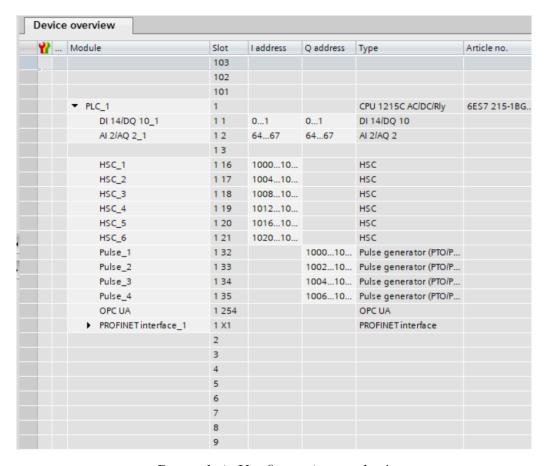
Spis treści

1	Podłączenie HMI z PLC	2
	1.1 Konfiguracja i Network View	2
	1.2 Tablica mapowania	
2	Przedstawienie kodu LD i wizualizacja	4
	2.1 Network 7	4
	2.2 Network 8	5
	2.3 Network 9	6
	2.4 Network 10	7
	2.5 Network 11	7
	2.6 Network 12	
3	Schemat Połączeń Elektrycznych	9
4	Konfiguracja Przetwornika	10
5	Testy	11
ß	Wnioski	11

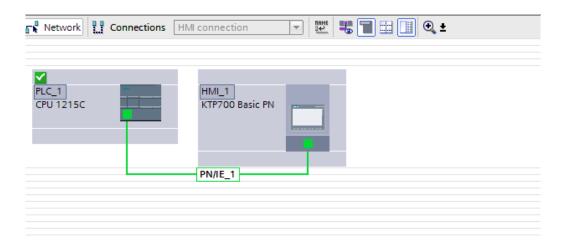
1 Podłączenie HMI z PLC

1.1 Konfiguracja i Network View

W naszym projekcie połączyliśmy HMI z PLC, korzystając z interfejsu PROFINET. Poniżej znajduje się szczegółowa konfiguracja oraz widok sieci:

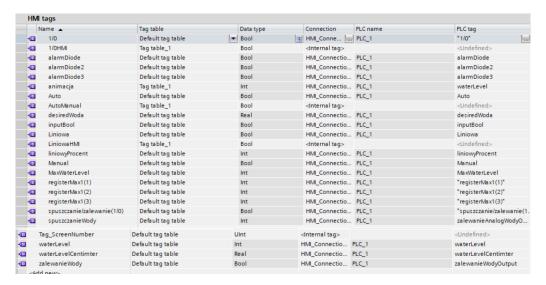


Rysunek 1: Konfiguracja urządzeń

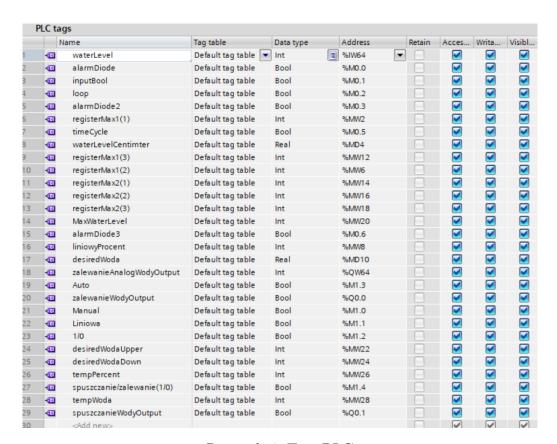


Rysunek 2: Network view

1.2 Tablica mapowania



Rysunek 3: Tagi HMI



Rysunek 4: Tagi PLC

2 Przedstawienie kodu LD i wizualizacja

W projekcie wykorzystano kod LD napisany na poprzednich zajęciach - Networki od 1 do 6. Został on opisany w poprzednim sprawozdaniu.

2.1 Network 7

Monitoruje poziom wody (waterLevel) i aktualizuje WaterLevelCentimeter. Pozwala obliczyć aktualną wysokość słupa wody w kolumnie.

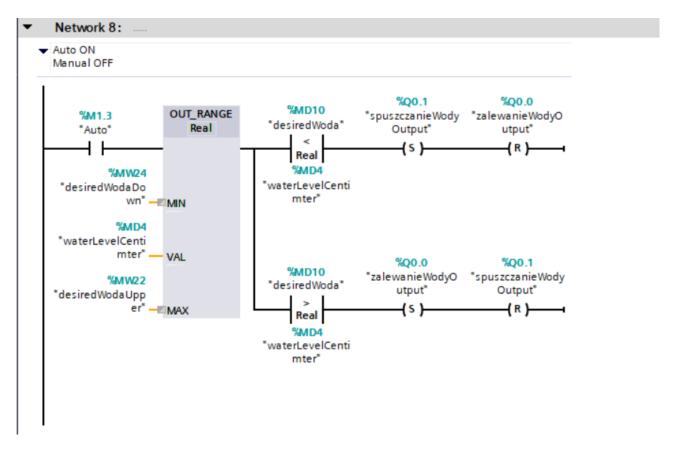


Rysunek 5: Network 7

- waterLevel (%IW64): poziom wody, typ Int, przechowuje aktualny poziom wody odczytany z wejścia analogowego.
- WaterLevelCentimeter (%MD4): poziom wody, typ Real, przechowuje aktualną wysokość słupa wody w centymetrach.

2.2 Network 8

Steruje pracą zaworu w trybie Auto w zależności od poziomu wody (waterLevelCentimeter). Jeśli waterLevelCentimeter jest poza pożądanym zakresem, dolewa lub odlewa wodę.

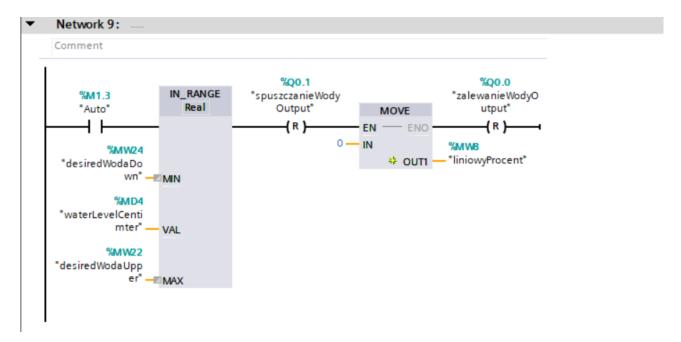


Rysunek 6: Network 8

- WaterLevelCentimeter (%MD4): poziom wody, typ Real, przechowuje aktualną wysokość słupa wody w centymetrach.
- desiredWodaUpper (%MW22): poziom wody, typ Int, przechowuje górny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.
- desiredWodaDown (%MW24): poziom wody, typ Int, przechowuje dolny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.
- desiredWoda (%MD10): poziom wody, typ Real, przechowuje zadany poziom wody.
- spuszczanieWodyOutput (%Q0.1): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 1 zawór zamknięty, 0 zawór otwarty.
- zalewanieWodyOutput (%Q0.0): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 0 zawór zamknięty, 1 zawór otwarty.

2.3 Network 9

Steruje pracą zaworu w trybie Auto w zależności od poziomu wody (waterLevelCentimeter). Jeśli waterLevelCentimeter znajduje się w pożądanym zakresie, zamyka zawór.



Rysunek 7: Network 9

- WaterLevelCentimeter (%MD4): poziom wody, typ Real, przechowuje aktualną wysokość słupa wody w centymetrach.
- desiredWodaUpper (%MW22): poziom wody, typ Int, przechowuje górny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.
- desiredWodaDown (%MW24): poziom wody, typ Int, przechowuje dolny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.
- spuszczanieWodyOutput (%Q0.1): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 1 zawór zamknięty, 0 zawór otwarty.
- zalewanieWodyOutput (%Q0.0): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 0 zawór zamknięty, 1 zawór otwarty.

2.4 Network 10

Steruje zaworem w trybie Manual. Oblicza poziom wody jaki należy osiągnąć.



Rysunek 8: Network 10

Opis zmiennych:

- Manual (%M1.0): tryb pracy, typ Bool, przechowuje informację o aktualnym trybie pracy, 1 Manual, 0 Auto.
- Liniowa (%M1.1): tryb pracy, typ Bool, przechowuje informację o aktualnym trybie pracy, 1 liniowy, 0 1/0.
- liniowyProcent (%MW8): procent, typ Int, przechowuje wybrany procent całkowitej pojemności kolumny jaki ma zostać osiągnięty.
- tempPercent (%MW26): procent, typ Int, zmienna pomocnicza.
- zalewanieAnalogWodyOutput (%QW64): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 1 zawór otwarty, 0 zawór zamkniety.

2.5 Network 11

Oblicza górną oraz dolną granicę tolerancji zadanego poziomu wody.



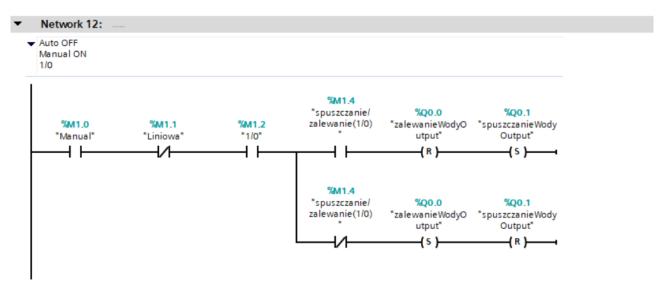
Rysunek 9: Network 11

- desiredWoda (%MD10): poziom wody, typ Real, przechowuje zadany poziom wody.
- desiredWodaDown (%MW24): poziom wody, typ Int, przechowuje dolny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.

• desiredWodaUpper (%MW22): poziom wody, typ Int, przechowuje górny zakres tolerancji zadanego poziomu wody.

2.6 Network 12

Odpowiada za poprawną obsługę trybów pracy zaworu.

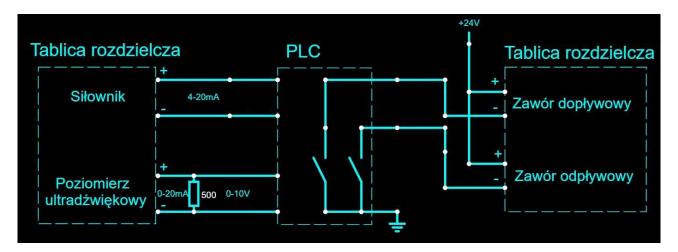


Rysunek 10: Network 12

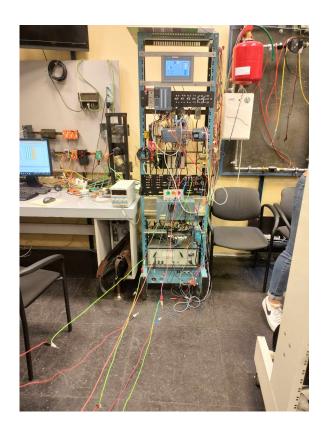
- Manual (%M1.0): tryb pracy, typ Bool, przechowuje informację o aktualnym trybie pracy, 1 Manual, 0 Auto.
- Liniowa (%M1.1): tryb pracy, typ Bool, przechowuje informację o aktualnym trybie pracy, 1 liniowy, 0 1/0.
- 1/0 (%M1.2): tryb pracy, typ Bool, przechowuje informację o aktualnym trybie pracy, 1 1.0, 0 liniowy.
- spuszczanie/zalewanie(1/0) (%M1.4): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o wybranym stanie zaworu, 1 otwarty, 0 zamknięty.
- spuszczanieWodyOutput (%Q0.1): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 1 zawór zamknięty, 0 zawór otwarty.
- zalewanieWodyOutput (%Q0.0): stan zaworu, typ Bool, przechowuje informację o stanie zaworu, 0 zawór zamknięty, 1 zawór otwarty.

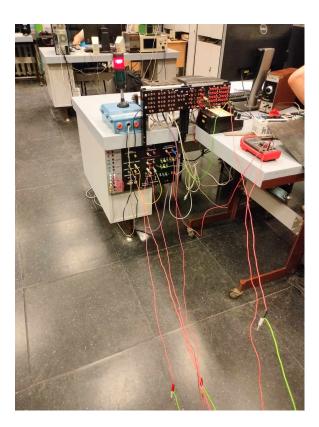
3 Schemat Połączeń Elektrycznych

Na Rysunkach 11 oraz 12 przedstawiono odpowiednio: schemat połączeń elektrycznych w naszym projekcie, oraz podłączenia wykonane na zajęciach na fizycznym obiekcie.



Rysunek 11: Schemat Połączeń Elektrycznych w gotowym projekcie





Rysunek 12: Podłączenia wykonane na zajęciach

4 Konfiguracja Przetwornika

Proces konfiguracji przetwornika Prosonic FMU 860 obejmował przywrócenie go do ustawień do fabrycznych, a następnie jego konfigurację zgodnie z instrukcją. Wprowadzono pożądane parametry (m. in. maksymalna i minimalna ilość wody) tak, aby były zgodne z naszym planowym zastosowaniem (kolumna z wodą). Konieczne było ustawienie parametru VOH6 na poziomie 115, dzięki czemu przetwornik zapewniał output w prawidłowym zakresie (0-20mA), który był jednocześnie proporcjonalny do poziomu wody w kolumnie.

Na rysunku 13 przedstawiono przykładowy parametr ustawiany podczas konfiguracji przetwornika.



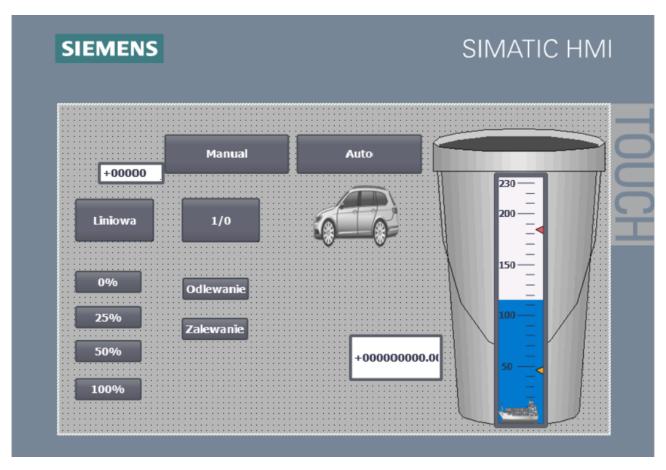


Rysunek 13: Konfiguracja przetwornika

6 WNIOSKI 11

5 Testy

Testy działania systemu zostały przeprowadzone w obecności prowadzącego, i przebiegły poprawnie, zgodnie z założeniami projektowymi.



Rysunek 14: Ekran HMI pokazujący działanie systemu w czasie rzeczywistym.

6 Wnioski

Na podstawie przeprowadzonych testów i analizy działania systemu można wyciągnąć następujące wnioski:

- Konfiguracja HMI z PLC przebiegła pomyślnie i system działa zgodnie z oczekiwaniami.
- Kod LD poprawnie steruje urządzeniami na podstawie zadanych warunków.
- Przetwornik został skonfigurowany prawidłowo i dostarcza dokładne dane pomiarowe.
- System działa stabilnie, a wyniki testów potwierdzają jego poprawną funkcjonalność.