```
1. Strong form problem
Given f_i: \Omega \rightarrow \mathbb{R}, g_i: \Gamma g_i \rightarrow \mathbb{R}, and h_i: \Gamma h_i \rightarrow \mathbb{R}, find u_i: \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R} such that

\sigma_{ij:j} + f_i = 0 \quad \text{in } \Omega

u_i = g_i \quad \text{on } \Gamma g_i

\sigma_{ij} = h_i \quad \text{on } \Gamma h_i
                                                                                                                                                                    Eij = u(iij) = + (uij + uji), oij = Cijke Ene
         Weak form problem: S_i = \{u_i : u_i \in H', u_i = g_i \text{ on } Tg_i \}

V_i = \{u_i : u_i \in H', u_i = o \text{ on } Tg_i \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{W\} = \{u_i : u_i \in H', u_i = o \text{ on } Tg_i \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{W\} = \{u_i : u_i \in H', u_i = g_i \text{ on } Tg_i \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{W\} = \{u_i : u_i \in H', u_i = g_i \text{ on } Tg_i \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

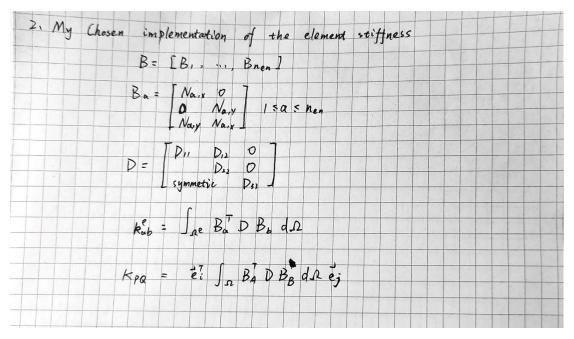
\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i \rightarrow R, \text{ and } h_i : T_h \rightarrow R, \}

\{G_i \text{ wen } f_i : \Omega \rightarrow R, g_i : Tg_i : Tg_
   \begin{aligned} & \{ \text{cij} = \text{u(i)} \} = \frac{1}{2} (\text{ui}, \text{j} + \text{u} \text{j}, \text{i}) \text{, } \text{cij} = \text{Cijke } \text{Eke} \\ & \text{a(u,u)} = \text{Ja } \text{w(i,j)}, \text{ Cijke } \text{u(ke)}, \text{da} \text{, } (\vec{u}, \vec{f}) = \text{Ja } \text{wif:} \text{da} \\ & \text{Galerkin:} (\vec{u}, \vec{h})_F = \frac{1}{2} \text{Jrain(ki)} \text{df} \\ & \text{Given } \vec{f}, \vec{g} \text{ and } \vec{h} \text{ (as in (w)), } \text{find } \vec{u}^h = \vec{v}^h + \vec{g}^h \in \text{S}^h \text{ such that} \\ & \text{(G)} \quad \text{for all } w^h \in \mathcal{V} \\ & \text{a($\vec{u}^h$, $\vec{v}^h$)} = (\vec{w}^h, \vec{f}) + (\vec{w}^h, \vec{h})_F - \text{a($\vec{u}^h$, $\vec{g}^h$)} \end{aligned}
```

2.



## 3. Manufactured solution for verification

很遗憾, 代码并没有调试出正确的结果, 因此也无法进行误差分析

4. Infinite plate with stress-free circular hole under constant far-field in-plane tension check

实现了在边界上施加解析解的应力条件,但优于求解器并不能计算正确的结果, 所以没有结果对比也没有误差分析。

## 5. Elastic plate with a circular hole

实现了几何结构,边界的条件的定义,但求解器不能给出正确的结果。

代码已完成的部分:

Gmesh 文件的导入,创建 IEN、ID,正确识别边界并对边界条件进行定义

未完成部分:

弹性力学求解器的编写完成但未能给出正确结果,误差分析与可视化一点没写