

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение
высшего образования
«Уральский федеральный университет
имени первого Президента России Б.Н. Ельцина»

Институт радиоэлектроники и информационных технологий – РТФ
Школа бакалавриата

ОТЧЕТ

По проекту
«Разработка автономной системы управления освещением для парков и при-
домовых участков»

по дисциплине «Проектный практикум»

Заказчик: Папуловская Наталья Владимировна

Куратор: Папуловская Наталья Владимировна

доцент, к.пед.н, доцент ИРИТ-РТФ

Студенты команды _____

Колмаков К.В.

Коростелев И.Е.

Демин И.Д.

Новиков Е.С.

Петров И.Е.

Екатеринбург, 2025

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ.....	3
1 Основная часть	4
1.1 Обзор аналогов автоматических систем освещения парковых зон	4
1.2 Обзор решений в программировании микроконтроллеров	5
1.3 Разработка системы	6
1.3.1 Постановка задачи	6
1.3.2 Описание предметной области	7
1.3.3 Проектирование системы	9
1.3.4 Программирование системы	11
1.3.5 Реализация веб-интерфейса	12
1.3.6 Тестирование	13
1.4 Основные этапы/итерации реализации проекта	14
1.4.1 Блок описания решенных задач проекта	14
1.4.2 Результаты проекта с указанием вклада каждого студента.....	14
1.4.3 Описание ролей в проекте, схемы взаимодействия с руководителем и заказчиком	15
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	16
СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ	17
ПРИЛОЖЕНИЕ А Исходный код модуля ESP8266	18

ВВЕДЕНИЕ

Парковые зоны требуют качественного и надёжного освещения для обеспечения безопасности посетителей в тёмное время суток, а также для создания комфортной и привлекательной атмосферы.

Основная задача проекта — разработать полностью автономную систему освещения парковых зон с возможностью удаленного управления из веб-интерфейса.

Ключевые характеристики системы:

- Управление освещением: датчики движения, диммеры и фоторезисторы.
- Мониторинг, обслуживание и управление: беспроводная система сбора телеметрии и удалённое управление через веб-интерфейс.

Целью работы является разработка автономной системы управления освещением для парковых зон, которая будет иметь возможность контроля и управления через веб-интерфейс.

1 Основная часть

1.1 Обзор аналогов автоматических систем освещения парковых зон

В последние годы на рынке появилось несколько решений, направленных на создание энергоэффективных и автономных систем наружного освещения для городских и пригородных парков. Основные характеристики таких систем включают использование возобновляемых источников энергии, интеллектуальные механизмы управления светильниками и возможности удаленного мониторинга:

а) Philips CityTouch (Signify): платформа IoT-управления уличным освещением, позволяющая динамически изменять уровни освещенности на основе расписаний и данных датчиков света и движения. Система интегрируется с солнечными панелями и аккумуляторами для обеспечения автономности в удаленных зонах без доступа к электросети.

б) Schröder SmartPARK: решение, сочетающее в себе солнечные панели и светодиодные светильники с интеллектуальным контроллером. Предусматривает адаптивную регулировку яркости в зависимости от загруженности парка (датчики движения) и погодных условий (фотореле).

в) SolarPark Light (SolarLED): комплекс на базе ветрогенератора и солнечных панелей с возможностью резервного питания от сети. Отличается модульной конструкцией и возможностью быстрого монтажа без заливки фундамента.

г) Локальные разработки: многие муниципалитеты и стартапы реализуют собственные решения на базе микроконтроллеров Arduino/ESP32 в сочетании с недорогими солнечными панелями и Li-Ion аккумуляторами, используя беспроводные протоколы связи (LoRaWAN, Zigbee) для централизованного управления.

Каждое из указанных решений демонстрирует успешное применение комбинации возобновляемой энергии и интеллектуального управления, однако нередко требует дорогой инфраструктуры или имеет ограничения по масштабируемости и гибкости монтажа.

1.2 Обзор решений в программировании микроконтроллеров

Ключевой элемент автономных систем освещения — контроллер, отвечающий за сбор телеметрии, управление зарядом аккумуляторов и включение/выключение светильников. Для реализации подобных задач чаще всего используются следующие подходы:

д) Платформы и аппаратные модули:

- Arduino: популярная платформа для быстрого прототипирования. Модели типа Arduino Uno или Nano обычно оснащаются базовым набором GPIO и могут работать с датчиками освещенности и движения.
- ESP8266: обеспечивает встроенный Wi-Fi/Bluetooth, поддерживает энергосберегающие режимы и может взаимодействовать с облачными сервисами для сбора и визуализации данных.
- STM8266 (ARM Cortex-M): предпочтительны для промышленных решений благодаря высокой производительности, наличию встроенных АЦП и низкому энергопотреблению.

е) Программные подходы:

- RTOS (FreeRTOS, Zephyr): использование операционных систем реального времени позволяет одновременно обрабатывать несколько задач — измерение параметров аккумулятора, опрос датчиков, управление PWM для светодиодов, обмен данными по LoRaWAN/MQTT.
- Bare-metal программирование: для упрощенных систем, где приоритетом является минимальное энергопотребление, используют

циклические опросы и прерывания без «тяжелой» инфраструктуры RTOS.

ж) Протоколы связи и удаленный мониторинг:

- MQTT over Wi-Fi/GSM: стандарт для IoT-устройств, позволяет передавать информацию о состоянии системы в облачный сервис.
- LoRaWAN: обеспечивает энергоэффективную сотовую связь на большие расстояния для парков без покрытия сети.
- Modbus RTU/Over Ethernet: применим в более традиционных промышленных сетях для взаимодействия с SCADA-системами.

з) Алгоритмы управления энергией:

- MPPT (Maximum Power Point Tracking): алгоритмы для оптимального заряда солнечных панелей.
- SOC (State of Charge) estimation: вычисление текущего состояния заряда батареи с учетом температуры и циклов разряда.
 - Adaptive Dimming: интеллектуальное снижение яркости в период низкой посещаемости парка.

Комбинирование аппаратных платформ и современных программных решений позволяет создавать гибкие и масштабируемые контроллеры для автономных систем освещения, которые легко интегрируются в существующую инфраструктуру и обеспечивают длительную бесперебойную работу.

1.3 Разработка системы

1.3.1 Постановка задачи

В рамках проекта необходимо разработать комплексное решение автономной системы освещения парковых зон, которые встречаются в городской и пригородной инфраструктуре, обеспечивающее:

- а) Интеллектуальное управление яркостью и включением осветительных приборов в зависимости от времени суток, уровня естественного освещения и присутствия людей.

- б) Удалённый мониторинг и управление через веб-интерфейс: веб-интерфейс отображает включена/выключена система, в каком режиме она находится, состояние зон освещения, позволяет переключать режимы работы системы, включать/выключать систему, просматривать логи системы

1.3.2 Описание предметной области

Условия функционирования системы:

а) Электропитание:

- Система подключается к стандартной электросети (220 В).
- Бесперебойное питание важно для стабильной работы контроллера, датчиков и веб-интерфейса.

б) Сетевое подключение:

- 1) Микроконтроллер ESP8266 подключается к Wi-Fi сети, параметры подключения задаются в прошивке (ssid, password).
- 2) Стабильное соединение необходимо для:
 - Работы веб-интерфейса управления.
 - Синхронизации времени через NTP-сервер.
 - Логирования и удалённого мониторинга.

в) Окружающая среда:

- Устройство должно находиться в защищённом корпусе с уровнем защиты не ниже IP54 для эксплуатации на улице.
- Температурный диапазон работы компонентов должен соответствовать климатическим условиям региона.
- Датчик движения должен быть установлен так, чтобы не срабатывать на животных или мелкие объекты.
- Датчик освещённости должен быть размещён так, чтобы на него не попадал искусственный свет от собственного источника.

г) Условия включения освещения:

1) Освещение включается при соблюдении одновременно двух условий:

- Уровень освещённости превышает заданный порог.
- Зафиксировано движение.

2) При этом включение осуществляется на фиксированное время после последнего обнаруженного движения.

3) При продолжительном движении — свет остаётся включённым.

4) Если уровень освещённости ниже порога, система игнорирует сигналы движения и отключает свет.

д) Условия выключения освещения

- Свет отключается:
 - о по истечении заданного времени с момента последнего движения;
 - о если уровень освещённости стал ниже порога.

е) Режим MANUAL:

- Веб-интерфейс позволяет включать и выключать свет вручную.
- При включённом ручном режиме автоматические функции полностью блокируются до повторного переключения.

- Переключение режимов также осуществляется через веб-интерфейс.

ж) Веб-интерфейс:

- Доступ к веб-сервису осуществляется из локальной сети
- Функции:
 - о Включение/выключение освещения вручную.
 - о Переключение между режимами.
 - о Отслеживание состояния системы
 - о Просмотр логов

з) Логирование:

- Все важные события (включение/выключение света, движение, смена режима) фиксируются в журнале логирования.
- Каждое событие сопровождается отметкой времени.

1.3.3 Проектирование системы

- Источник питания — сеть 220 В через понижающий блок питания (адаптер 5 В или 3.3 В) для питания контроллера и датчиков.
- Микроконтроллер ESP8266 с интегрированным Wi-Fi/Bluetooth как центральный узел управления.
- Датчики освещенности для фиксации уровня окружающего света.
- Датчики движения для обнаружения присутствия посетителей и активации светильников.
- Осветительные приборы мощностью 10–60 Вт с возможностью диммирования через ШИМ-пины ESP8266.
- Модуль связи — встроенный Wi-Fi для отправки телеметрии на сервер или через MQTT-брокер.
- Схема прототипа системы, имитирующий 3 зоны освещения парка представлена на рисунке 1:

Рис. 1.

- На рисунке 2 представлен прототип системы для одной зоны освещения:

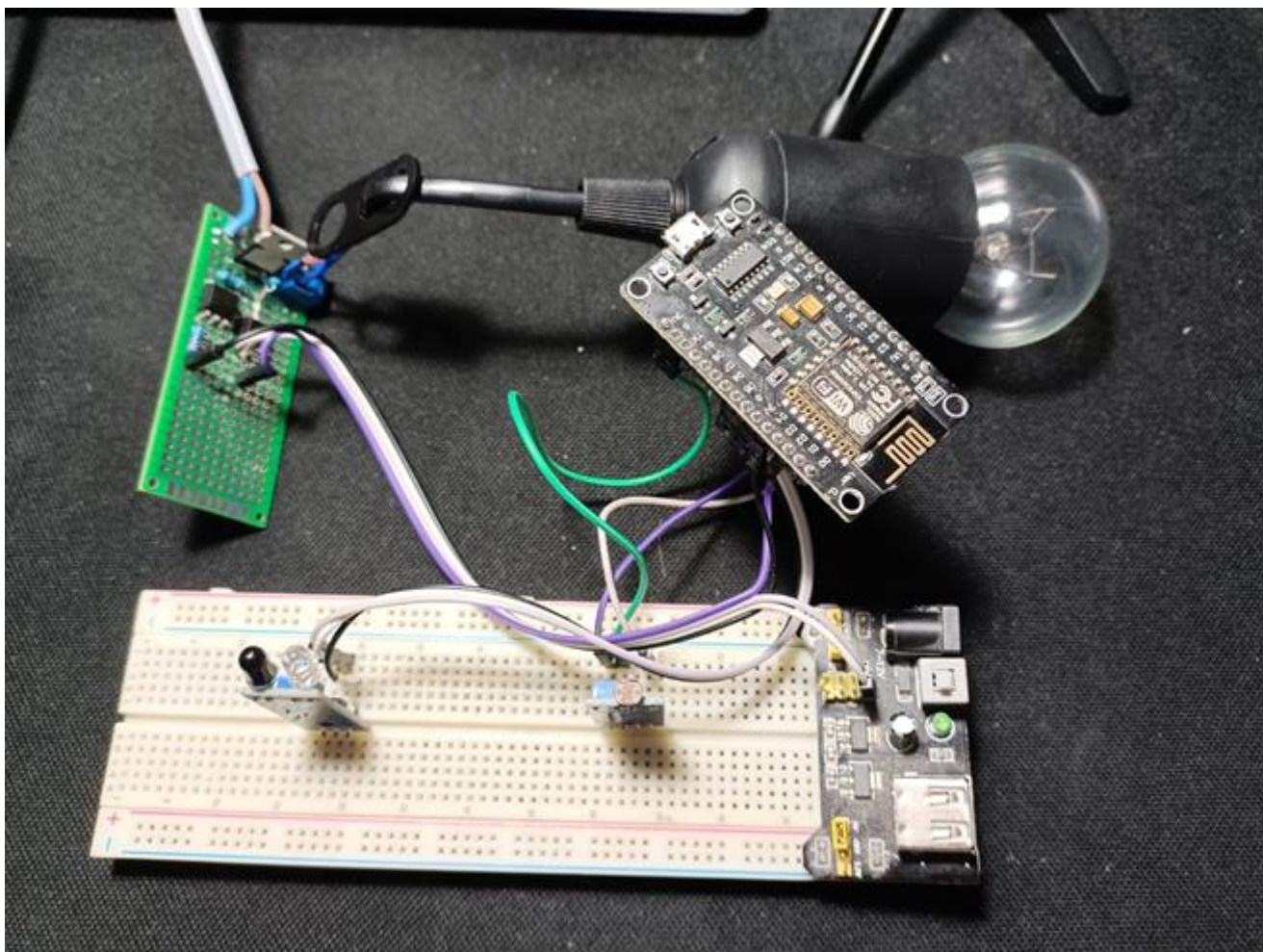


Рис. 2. – Прототип системы для одной зоны

- На рисунке 3 представлен самодельный диммер, использующийся в системе:

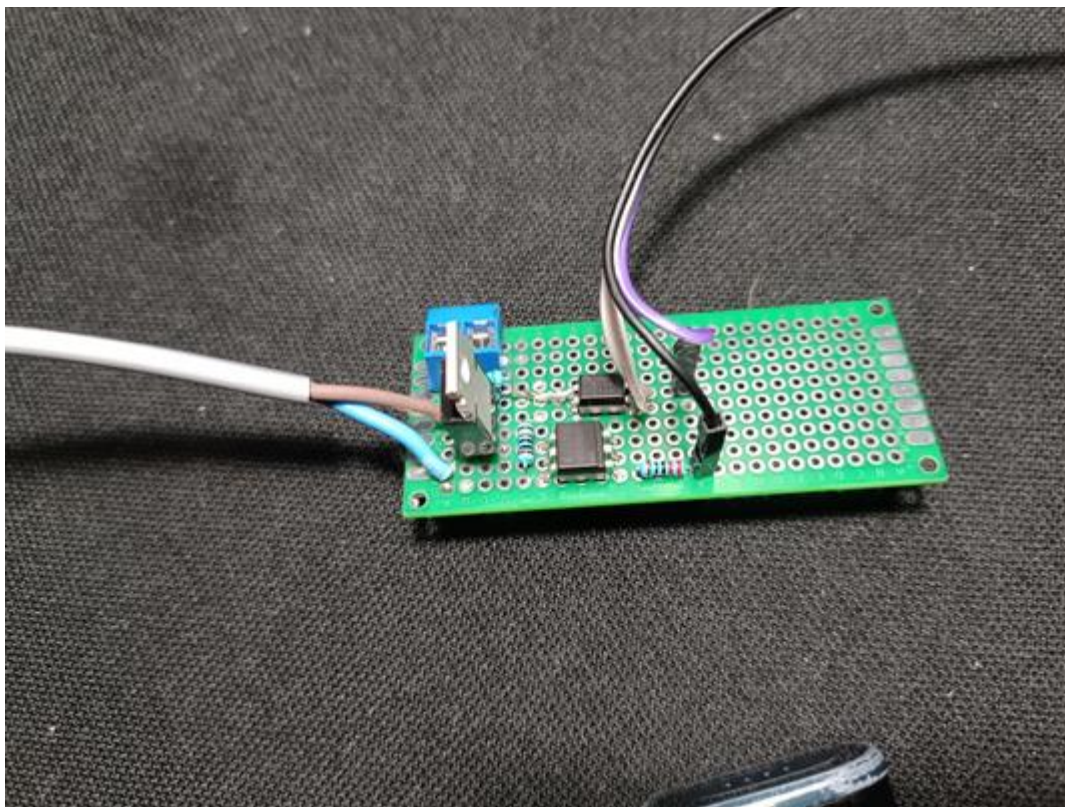


Рис. 3. – Самодельный диммер

1.3.4 Программирование системы

Код системы см. Приложение А.

Основные функции и обработчики:

- 1) `logEvent(String message)` — вывод с отметкой времени NTP.
- 2) `turnLedOn()`, `turnLedOff()` — включение/выключение светодиода с логи-рованием.
- 3) HTTP-обработчики `handleRoot()`, `handleTurnOn()`, `handleTurnOff()`, `handleToggleMode()` для управления через веб-интерфейс.
- 4) `setupWebServer()` — инициализация маршрутов и запуск сервера.
- 5) `setup()`:
 - Инициализация Serial — `Serial.begin(115200)`.
 - Настройка пинов PIR и LED (`pinMode`).
 - Подключение к Wi-Fi (`WiFi.begin`, ожидание подключения).
 - Запуск NTP-клиента (`timeClient.begin()` и `timeClient.update()`).

– Запуск веб-сервера.

б) loop():

а) 1. server.handleClient() и timeClient.update() для обслуживания HTTP и об-новления времени.

б) 2. В режиме AUTO:

– analogRead(LDR_PIN) — чтение освещенности.

– digitalRead(PIR_PIN) — чтение PIR (LOW — движение).

– Логирование изменений уровня света и движения при значительной разнице.

Логика:

1) Если темно (уровень > порога) и есть движение — включить LED и запомнить время.

2) Если просто темно — включить LED.

3) Если время от последнего движения более MOTION_DURATION — выключить.

4) Если светло (уровень <= порога) — выключить.

в) 3. При manualMode все автоматические функции отключены, и свет управ-ляется через веб.

г) 4. Задержка delay(100) для стабилизации.

Параметры для настройки скетча:

– SSID и пароль Wi-Fi

– Пороги LIGHT_THRESHOLD и MOTION_DURATION

– Пины LDR_PIN, PIR_PIN и LED_PIN

– Часовой пояс и сервер NTP

– Настройки веб-интерфейса (порт, заголовки HTML)

1.3.5 Реализация веб-интерфейса

Для управления системой освещения разработан веб интерфейс на базе фреймворка Django.

Структура веб-сервиса:

а) Маршрутизация (`parks/urls.py`):

- Путь / ведет на главную страницу управления.
- Дополнительные эндпоинты `/on/`, `/off/`, `/toggle/` — для отправки команд включения/выключения и переключения режимов.

б) Представления (`parks/views.py`):

- `index(request)` — формирует контекст с текущим состоянием системы (авто/ручной режим, статус светильника), передает его в шаблон.
- `turn_on(request)`, `turn_off(request)` — обрабатывают GET запросы для активации команд и перенаправляют обратно на главную.
- Логика взаимодействия с ESP устройствами реализована через HTTP запросы к их локальным IP-адресам.

в) Шаблоны (`parks/templates/parks/index.html`):

- HTML страница на основе Bootstrap для адаптивного отображения на мобильных и десктопных устройствах.
- Отображение текущего режима работы.
- Кнопки для ручного управления: «Включить», «Выключить», «Переключить режим».

г) Статические файлы (`parks/static/parks/`):

- CSS стили для визуального оформления.
- JS скрипт на основе AJAX (`fetch API`) для асинхронной отправки команд и опроса статуса без перезагрузки страницы.

д) Интеграция с NTP:

- При загрузке страницы время синхронизируется через клиентскую библиотеку JavaScript с тем же NTP сервером, что в прошивке ESP.
- Безопасность и доступ:
- Интерфейс доступен только в локальной сети.

1.3.6 Тестирование

В тестирование входили такие процессы как:

- 1) Проверка корректности работы датчиков в разных режимах освеще-ния.
- 2) Проверка стабильности беспроводной связи.
- 3) Мониторинг работы прототипа.
- 4) Корректировка параметров алгоритмов диммирования.

1.4 Основные этапы/итерации реализации проекта

1.4.1 Блок описания решенных задач проекта

В ходе выполнение проекта были решены следующие задачи:

- 5) Анализ и постановка задачи
- 6) Выбор аппаратной платформы
- 7) Проектирование системы
- 8) Разработка ПО системы
- 9) Реализация веб-интерфейса
- 10) Тестирование
- 11) Документация

1.4.2 Результаты проекта с указанием вклада каждого студента

- 1) К. В. Колмаков:

Организовывал работу команды, следил за прогрессом проекта и занимался документацией

- 2) И. Е. Коростелев:

Проектировал систему и разрабатывал ПО системы

- 3) И. Д. Демин:

Проектировал систему и разрабатывал веб-интерфейс

- 4) Е. С. Новиков:

Подбирал компоненты системы и тестировал систему для выявления её недочётов

5) И. Е. Петров:

Разрабатывал веб-интерфейс и его взаимодействие с системой

1.4.3 Описание ролей в проекте, схемы взаимодействия с руководителем и заказчиком

- Колмаков К.В. – тимлид, руководил работой команды
- Коростелев И.Е. – разработчик устройства, был ответственен за проектирование системы и разработку ПО системы
- Демин И.Д. – разработчик веб-интерфейса/проектировщик устройства, был ответственен за проектирование системы и разработку веб-сервиса
- Новиков Е. С. – аналитик-тестировщик, подбирал компоненты системы и тестировал работоспособность системы
- Петров И. Е. – разработчик веб интерфейса, реализовывал работу веб-интерфейса и его взаимодействие с системой

Связь с руководителем проекта шла через тимлида проекта, который, в свою очередь, выдавал задания другим участникам команды.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе выполнения проекта была разработана автономная система освещения парковых зон на основе микроконтроллера ESP8266. Система успешно реализует адаптивное освещение на основе данных с датчиков освещённости и движения, что позволяет повысить энергоэффективность и комфорт использования общественных пространств в тёмное время суток.

Программная часть проекта реализована с применением среды Arduino IDE. Основной функционал включает автоматическое и ручное управление светильниками, веб-интерфейс для дистанционного переключения режимов, а также ведение журнала событий с синхронизацией. Это позволяет контролировать и управлять системой без необходимости физического доступа к устройству.

Проект может быть масштабирован на большее количество осветительных точек и его возможно адаптировать к различным условиям и требованиям городской инфраструктуры.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. NTP Working Group. RFC 5905: Network Time Protocol Version 4: Protocol and Algorithms Specification. URL: <https://tools.ietf.org/html/rfc5905> (дата доступа: 14.05.2025).
2. Espressif Systems. ESP8266EX Datasheet. URL: https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/0a-esp8266ex_datasheet_en.pdf (дата доступа: 14.05.2025).
3. Arduino. Arduino Uno Rev3 Manual. URL: <https://store.arduino.cc/arduino-uno-rev3> (дата доступа: 14.05.2025).
4. Schréder. SmartPARK – Solar-powered LED lighting solution. URL: <https://www.schreder.com/products/smartpark> (дата доступа: 14.05.2025).
5. Signify. Global. URL: <https://www.signify.com/global/> (дата доступа: 14.05.2025).

ПРИЛОЖЕНИЕ А

Исходный код модуля ESP8266

```
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <ESP8266WebServer.h>
#include <WiFiUdp.h>
#include <NTPClient.h>

// Настройки WiFi
const char* ssid = "****";
const char* password = "****";

const int LDR_PIN = A0;
const int PIR_PIN = D5;

const int LIGHT_THRESHOLD_LOW = 200;
const int LIGHT_THRESHOLD_MID = 500;
const unsigned long MOTION_TIMEOUT = 5000; // 5 секунд

const int BRIGHT_OFF = 450;
const int BRIGHT_MID = 255;
const int BRIGHT_HIGH = 10;

const float SMOOTHING_FACTOR = 0.2;
int smoothedLightLevel = 0;

bool motionDetected = false;
bool manualMode = false;
unsigned long motionStartTime = 0;
int currentBrightness = BRIGHT_OFF;
int lastLightLevel = -1;

WiFiUDP ntpUDP;
NTPClient timeClient(ntpUDP, "pool.ntp.org", 3 * 3600, 60000);
ESP8266WebServer server(80);
```

```

void logEvent(String message) {
  Serial.println "[" + timeClient.getFormattedTime() + "]" + message);
}

int getSmoothedLightLevel() {
  int rawValue = analogRead(LDR_PIN);
  smoothedLightLevel = SMOOTHING_FACTOR * rawValue + (1 - SMOOTHING_FACTOR) * smoothedLightLevel;
  return smoothedLightLevel;
}

void setBrightness(int level) {
  if(currentBrightness != level) {
    Serial.println(level);
    currentBrightness = level;
  }
}

void updateLighting() {
  int light = getSmoothedLightLevel();

  if (light <= LIGHT_THRESHOLD_LOW) {
    setBrightness(BRIGHT_OFF);
  }
  else if (light <= LIGHT_THRESHOLD_MID) {
    setBrightness(BRIGHT_MID);
  }
  else {
    setBrightness(BRIGHT_HIGH);
  }
}

void handleRoot() {

```

```

String html = "<html><head><meta charset='UTF-8'><ti-
tle>Управление светом</title></head><body>";
html += "<h2>Режим: " + String(manualMode ? "Ручной" : "Авто") +
"</h2>";
html += "<p>Освещенность: " + String(smoothedLightLevel) +
"</p>";
html += "<p>Текущая яркость: " + String(currentBrightness) +
"</p>";
html += "<p>Состояние: " + String(motionDetected ? "Движение" :
"Нет движения") + "</p>";
html += "<form action='/toggle_mode'><button>Переключить
режим</button></form>
";
html += "<form action='/on'><button>Включить максимум</but-
ton></form>";
html += "<form action='/off'><button>Выключить</button></form>";
html += "</body></html>";
server.send(200, "text/html", html);
}

void setup() {
Serial.begin(9600);
pinMode(PIR_PIN, INPUT_PULLUP);

smoothedLightLevel = analogRead(LDR_PIN);

WiFi.begin(ssid, password);
while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
delay(500);
Serial.print(".");
}
Serial.println("\nConnected. IP: " + WiFi.localIP().toString());

timeClient.begin();
server.on("/", handleRoot);

```

```

server.on("/on", []() { if (manualMode) setBright-
ness(BRIGHT_HIGH); server.setHeader("Location", "/");
server.send(302); });
server.on("/off", []() { if (manualMode) setBright-
ness(BRIGHT_OFF); server.setHeader("Location", "/");
server.send(302); });
server.on("/toggle_mode", []() { manualMode = !manualMode;
server.setHeader("Location", "/"); server.send(302); });
server.begin();
}

void loop() {
server.handleClient();
timeClient.update();

if (!manualMode) {
int light = getSmoothedLightLevel();
bool motion = (digitalRead(PIR_PIN) == LOW);

if (motion) {
setBrightness(BRIGHT_HIGH);
motionStartTime = millis();
motionDetected = true;
}
else if (motionDetected && (millis() - motionStartTime >= MO-
TION_TIMEOUT)) {
motionDetected = false;
updateLighting();
}
else if (!motionDetected) {
updateLighting();
}
}
}

```

```
delay(100);  
}
```