

FF+TRA=

Table of Contents

Въведение	1.1
Част 1 - Основи на Линукс	1.2
Какво е системно програмиране?	1.2.1
Работна среда	1.2.2
Отдалечен достъп	1.2.3
Как да получите помощ в Линукс?	1.2.4
Файлова система	1.2.5
Трансфер на файлове	1.2.6
Процеси в Линукс	1.2.7
Потребители и групи	1.2.8
Файлови разрешения	1.2.9
Управление на потребители и групи	1.2.10
Стандартни потоци	1.2.11
Пренасочване и тръбопроводи	1.2.12
Текстовият редактор Nano	1.2.13
Упражнение	1.2.14
Част 2 – Програмиране	1.3
Процесът компилиране	1.3.1
Компилатор GCC	1.3.2
Изходен програмен код	1.3.3
Компилирайте в асемблер	1.3.4
Компилирайте до обектен файл	1.3.5
Компилирайте до изпълнима програма	1.3.6
Стартирайте изпълнимата програма	1.3.7
Библиотеки	1.3.8
GNU архиватор	1.3.9
Създаване на обектен файл	1.3.10
Създайте статична библиотека и свържете статично	1.3.11
Програма за намиране сумата на числа	1.3.12
Дебъгване с GDB	1.3.13

1.3.14
1.4
1.4.1
1.4.2
1.4.3
1.4.4
1.4.5
1.4.6
1.4.7
1.4.8
1.4.9
1.4.10
1.4.11
1.4.12
1.4.13
1.4.14
1.4.15
1.5
1.5.1
1.5.2
1.5.3
1.5.4
1.5.5
1.5.6
1.5.7
1.5.8
1.5.9
1.5.10
1.5.11
1.5.12
1.6
1.6.1
1.6.2
1.6.3

Управление на сигналите	1.6.4
Обработка на сигнал	1.6.5
Изчакване на сигнали	1.6.6
Разглеждане на сигнали	1.6.7
Показване на информация за сигналите	1.6.8
Reentrancy	1.6.9
Анонимни и наименувани тръби	1.6.10
Работа с тръби	1.6.11
Използване на анонимни тръби	1.6.12
Чат	1.6.13
Упражнение	1.6.14
Част 6 - Синхронизация на комуникацията между процесите	1.7
Опашка за съобщения	1.7.1
Съобщенията в С	1.7.2
Определяне на общите данни	1.7.3
Сървър за съобщения	1.7.4
Клиент за съобщения	1.7.5
Споделена памет	1.7.6
Споделена памет в С	1.7.7
Определяне на общите данни	1.7.8
Сървър за памет	1.7.9
Клиент за памет	1.7.10
Семафори	1.7.11
Използване на семафори	1.7.12
Определяне на общите данни	1.7.13
Семафор Сървър	1.7.14
Семафор Клиент	1.7.15
Упражнение	1.7.16
Част 7 – Сокети	1.8
Сокетите в Линукс	1.8.1
Работа със сокети в С	1.8.2
Използване на Unix сокети	1.8.3
Сокет файлов сървър	1.8.4

Сокет файлов клиент	1.8.5
Двойка сокети	1.8.6
Пример за двойка сокети	1.8.7
Мрежови сокети	1.8.8
Мрежов сокет файлов сървър	1.8.9
Мрежов сокет файлов клиент	1.8.10
Упражнение	1.8.11
Част 8 – Нишки	1.9
Threads	1.9.1
libpthreads (POSIX threads)	1.9.2
Thread management functions – basics	1.9.3
Creating threads	1.9.4
Finishing threads	1.9.5
Joining threads	1.9.6
Joining two Threads	1.9.7
Joining two Threads (2)	1.9.8
Thread management functions - cancellations	1.9.9
Thread management functions – types	1.9.10
Thread cancellations - basic scenario	1.9.11
Thread cancellability STATE	1.9.12
Thread cancellability type	1.9.13
Exercise	1.9.14
Part 9 - Threads (synchronization)	1.10
Exiting the Threads	1.10.1
Managing thread exit with C	1.10.2
Clean thread exit	1.10.3
Why is synchronization needed?	1.10.4
Synchronization mechanisms	1.10.5
Mutexes	1.10.6
Mutex example	1.10.7
Typical use of mutexes	1.10.8
Problems with threads - race conditions	1.10.9
Problems with threads - thread safe code	1.10.10
Problems with threads - mutex deadlock	1.10.11

	Creating and destroying mutexes	1.10.12
	Locking and unlocking mutexes	1.10.13
	Mutex example	1.10.14
	Synchronizing with semaphores	1.10.15
	Semaphore Threads	1.10.16
	Exercise	1.10.17
Pa	rt 10 – Daemons	1.11
	What are Daemons?	1.11.1
	Our chat Daemon	1.11.2
	Daemonize	1.11.3
	Singlas handling	1.11.4
	Set listening Socket	1.11.5
	Connections handling	1.11.6
	Tidy Up	1.11.7
	Startup arguments	1.11.8

Въведение

Настоящата книга "Linux System Programming" е съвместна инициатива на Бургаски Свободен Университет и IBA Bulgaria, и е част от безплатният курс "Системно програмиране под Linux", като допълнителен учебен материал в електронен вид.

Тази книга се разпространява под лиценз CC-BY-NC-SA, налична е за четене Online и/ или за безплатно свободно изтегляне в електронен формат от GitBook, а използваните материали са достъпни в електронното хранилище GitHub.

Формат	ISBN
PDF	978-619-7126-69-3
MOBI	978-619-7126-70-9
EPUB	978-619-7126-71-6

Автор

Димитър Минчев е университетски преподавател към Център по информатика и технически науки при Бургаски свободен университет. Създава уникалните Академията за таланти по програмиране и Школа по роботика за ученици от Бургас. Подготвя студенти за Републиканската студентска олимпиада по програмиране в Клуб по състезателно програмиране. Организира най-голямото съревнование за разработка на настолни и мобилни приложения на морето ХАКАТОН @ БСУ. Инициира ученическото състезание по програмиране CODE@BURGAS. Преподавател от националната програма Обучение за ИТ кариера на Министерството на образованието и науката.

	Контакт
Служебен	тел. +359 56 900 477 и e-mail: mitko@bfu.bg
Личен	моб. +359 899 148 872 и e-mail: dimitar.minchev@gmail.com
Блог	http://www.minchev.eu

Част 1 - Основи на Линукс

- Какво е системно програмиране?
- Работна среда
- Отдалечен достъп
- Как да получите помощ в Линукс?
- Файлове, директории и файлови системи
- Трансфер на файлове
- Потребители и групи
- Файлови права
- Управление на потребители и групи
- Процеси в Линукс
- Стандартни потоци
- Пренасочване на потоци
- Текстовият редактор Nano
- Упражнение

Какво е системно програмиране?

Системното програмиране е дисциплина, която се занимава с разработката на системен софтуер. Характерно за системния софтуер е, че обикновено той взаимодейства пряко с хардуера и системните библиотеки на ядрото на операционната система (ОС) и служи за платформа на други приложения, които в повечето случаи се използват от крайния потребител (приложен софтуер).



ОС могат също да се разглеждат като системен софтуер, тъй като на практика те управляват всички други програми и ресурси. Други примери са системни драйвери, шелл (shell), текстов редактор (text editor), компилатор (compiler) и дебъгер (debugger), инструменти (tools) и демони (daemons). Понякога един програмен продукт може да се разглежда като приложен и системен софтуер. Системите за бази данни изпълняват системни функции за други програми, но предлагат и инструменти, използвани в ежедневната работа на системни оператори и анализатори на данни. В Линукс, системните инструменти обикновено се намират в директориите /sbin и /usr/sbin. От системните програмисти се изисква да имат добра представа за хардуера и ОС, за да използват правилно и оптимално ресурсите на системата.

Работна среда

Работната среда се състои от един Линукс сървър с реален Интернет протокол адрес **46.10.253.12** и множество Windows клиенти. Достъпа на клиентите до сървъра се осъществява посредством Telnet използвайки SSH.



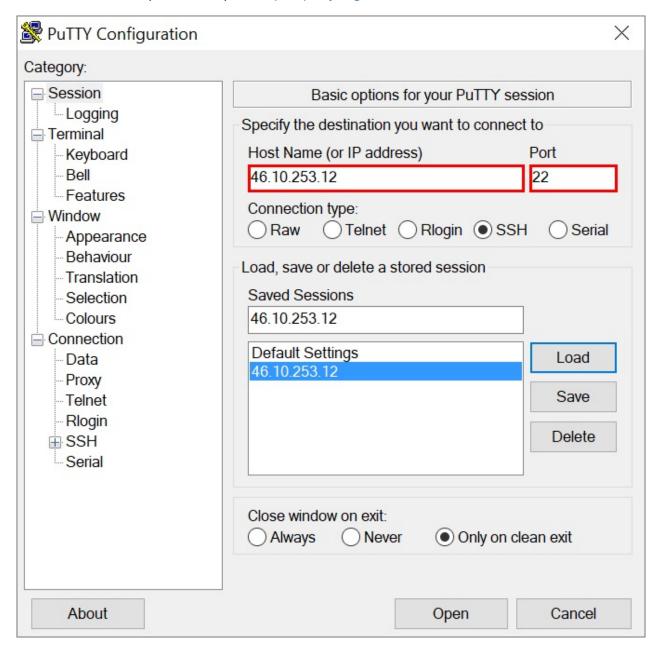
Telnet е разработен през 1969 г., като се започне с RFC 15, разширен в RFC 854 и стандартизиран като интернет стандарт STD 8 на Internet Engineering Task Force, един от първите интернет стандарти. Telnet осигурява достъп до интерфейс на командния ред на отдалечен хост до мрежови устройства и/или операционни системи. Поради сериозните опасения за сигурността при използването на Telnet през отворена мрежа като Интернет, използването му за тази цел значително намаля в полза на SSH.

SSH използва криптография с публичен ключ, за да удостовери отдалечения компютър и да му позволи да удостовери потребителя, ако е необходимо. Протоколът обикновено се използва за влизане в отдалечена машина и изпълнение на команди. Той може да прехвърля файлове, като използва свързаните протоколи за прехвърляне на файлове (SFTP) или защитени копия (SCP).

Системният софтуер включва шелл (shell), текстов редактор (text editor), компилатор (compiler) и дебъгер (debugger), инструменти (tools) и демони (daemons) на операционната система. Тези компоненти са изцяло системен софтуер, базиран на ядрото и библиотеката С.

Отдалечен достъп

За осъществяване на отдалечен достъп до сървъра се изполва програмата **Putty**, която се разпространява като софтуер с отворен код и може да бъде изтеглена безплатно от Интернет на адрес: https://putty.org/



Как да получите помощ в Линукс?

Повечето системни приложения и команди, работещи в конзолен режим на операционната система Линукс, имат съпътстваща документация във формата на страници от ръководства - **manual pages**. За достъп до тях можете да използвате програмата **man**, със следния формат:

```
man <команда>
```

където < команда > е името на приложението, за което искате да получите информация. Ако съществува ръководство за избраната команда, man ще отпечата първата страница на екрана и ще предостави на потребителя средства за навигация в останалата част. Подробно описание на функциите, съответно можете да видите със следната команда:

```
man man
```

```
MAN(1)

Manual pager utils

Manual pag
```

По-важните клавиши, които можете да изполвате при работа в програмата са **PgUp** за прелистване на страница нагоре, **PgDn** за прелистване на страница надолу и клавиша **q** за изход.

Файлове, директории и файлови системи

Файловете са базово понятие във всички популярни операционни системи. Това напълно се отнася и за ОС Линукс, която се характеризира с това, че в нея "всичко е файл" ("everything is a file"). Файловете се групират в директории, които от своя страна могат да съдържат други под-директории и по този начин се създава дървовидна структура.

Файловата система е начина за структуриране и организация на данните в компютъра. Тя представлява служебна таблица записана на диска, която операционната система използва, за да получи достъп до файловете. Записите в таблицата се наричат **inode** и накратко могат да се определят като сериен номер на файла.

Основни команди за работа с файловата система под Линукс са представени в таблицата по-долу:

Команда	Описание			
pwd	Отпечава името на текущата директория			
Is	Списък на съдържанието на директорията			
mkdir	Създава директория			
cd	Смяна на работната директория			
rmdir	Изтриване на директория			
ср	Копиране на файлове и директории			
mv	Преместване и/или преименуване на файлове			
rm	Изтриване на файлове и/или директории			
In	Създава връзка между файлове			
cat	Конкатенира файлове и отпечатва на стандартния изход			

Трансфер на файлове

Операционната система предоставя различни средства за прехвърляне на информация между компютри. Обикновено се използва моделът "клиент-сървър", при който клиентите инициират връзки и заявки към сървър, който им отговаря.

Използваме протоколът за трансфер на файлове File Transfer Protocol. Стандартен мрежов протокол за прехвърляне на файлове между клиент и сървър в компютърна мрежа. Можете да копирате файлове локално във Вашата папка:

```
student@ubuntu:~$ pwd
/home/student
student@ubuntu:~$ ls
ftp
student@ubuntu:~$ ls ftp/
files
student@ubuntu:~$
```

Достъп до тези файлове можете да получите с всеки Интернет браузър, като се посетите адреса на работният сървър и се идентифицирате с потребителско име и парола за достъп:



Index of /



Можете да управлявате файловете от Вашата папка с всеки един клиент поддържащ протокола FTP (Например: FileZilla).

Процеси в Линукс

Основната задача на операционните системи е да изпълняват компютърни програми. При стартирането на всяка програма се създават един или повече **процеси**, които на практика представляват програмен код в изпълнение. Но освен статичен код, те също така се състоят от данни, ресурси, състояние и виртуализиран компютър.

В Линукс всеки процес се представя с уникален идентификатор, наречен ріd. Когато няма активни процеси, операционната система фиктивно изпълнява специален "бездействащ" процес (idle process), който има уникален идентификатор ріd = 0.

Процесите могат да създават други процеси, като оригиналният процес се нарича "родител" (*parent*), а новосъздадения се нарича "дете" (*child*). По този начин се създават йерархични групи от процеси, които могат да комуникират и споделят ресурси помежду си.

Всеки процес е собственост на потребител и група, регистрирани в операционната система. В повечето случаи, това е потребителят, който е стартирал приложението и съответно групата, към която той принадлежи.

Потребители и групи

За да получи достъп до функциите на Линукс, всеки потребител трябва да премине през процес на идентификация (**login**), където се въвежда потребителско име и парола. След въвеждане на правилна комбинация, потребителят се регистрира в операционната система и се асоциира с уникален идентификатор наречен uid, който представлява цяло положително число. Тъй като имената също трябва да са уникални, в практиката те се използват по-често от uid за идентифициране на потребителите.

От своя страна, всеки потребител принадлежи към една или повече потребителски групи. По този начин едни и същи атрибути или права могат да се задават едновременно на множество потребители, в зависимост от тяхната роля в системата.

Авторизацията за достъп до ресурсите в Линукс се осигурява, чрез тази концепция за потребители и групи. Например, операциите, които може да извършвате с файловете в ОС, зависят от правата, които притежава Вашият потребител и групата, към която принадлежи.

Файлови права

Традиционните файлови системи поддържат три **режима** за използване на файловете: четене (*read*), запис (*write*) или изпълнение (*execute*).

От друга страна, всеки файл в Линукс принадлежи на **потребител** и **група**, като по подразбиране, това са създателя на файла и първичната му група. На базата на това са дефинирани три **нива** на правата за достъп до файлови операции: за собственика (**owner**), за групата (**group**) и общо (**public**).

Чрез комбинирането на трите нива и трите режима се получават 9 възможни характеристики на файловете, които могат да се представят със следната битова маска (първият флаг показва дали полето описва директория или файл):

d	read	WRITE	X EXEC	read	-	X EXEC	read	•	-
FILETYPE DIRECTORY	0\	WNE	R	G	ROL	JP	l	JSEF	}
	4	2	1	4	0	1	4	0	0
		7		8	5		0	4	

На горния пример, притежателят на файла има пълни права над файла, членовете на групата на файла имат права за четене и изпълнение, а всички останали потребители имат само право за четене.

В конзолен режим на Линукс може да разгледаме правата на елементите в текущата директория с помощта на командата:

ls -la

```
ysadmin@ubuntu:~$ ls /usr/bin -al
 total 103716
drwxr-xr-x 2 root root 32768 Jun 1 15:29 .
drwxr-xr-x 10 root root 4096 May 8 15:48 .
-rwxr-xr-x 1 root root 54772 Oct 4 2017 [
                                                     4096 May 8 15:48 ...
-rwxr-xr-x 1 root root 96 Oct 4 2017 [
-rwxr-xr-x 1 root root 22008 Sep 15 2017 aa-enabled
-rwxr-xr-x 1 root root 22104 Sep 15 2017 aa-exec
-rwxr-xr-x 1 root root 9984 Apr 28 2017 acpi_listen
-rwxr-xr-x 1 root root 3452 Jul 20 2017
 -rwxr-xr-x 1 root root
                                                     3452 Jul 20 2017 activate-global-python-argcomp
lete3
 -rwxr-xr-x 1 root root 6473 Oct 17 2017 add-apt-repository
-rwxr-xr-x 1 root root 21916 Aug 14 2017 addpart
lrwxrwxrwx l root root
                                                          24 Oct 1 2017 addr2line -> i686-linux-gnu-ad
dr2line
-rwxr-xr-x 1 root root 2555 Oct 24 2017 apport-bug
-rwxr-xr-x 1 root root 13348 May 11 01:27 apport-cli
lrwxrwxrwx 1 root root 10 May 11 01:27 apport-collect -> apport-bug
-rwxr-xr-x 1 root root 1849 May 11 01:27 apport-unpack
lrwxrwxrwx 1 root root 6 Dec 13 2016 apropos -> whatis
lrwxrwxrwx 1 root root
                                                       6 Dec 13 2016 apropos -> whatis
lrwxrwxrwx 1 root root
 -rwxr-xr-x 1 root root
                                                     13732 Oct 26 2017 apt
```

В Линукс има дефинирани допълнителни специални режими за файловете и директориите. Един от тези режими е **SUID** ("Set-user Identification") и в маската за правата се идентифицира със (s) вместо (x) на ниво собственик. Когато файл с изпълним код е в този режим и бъде изпълнен, то създадените процеси и ресурси ще принадлежат на собственика на файла, а не на потребителя, стартирал приложението.

Друг специален режим е **SGID** ("Set-group Identification") и се идентифицира със (s) вместо (x) на ниво група. Когато файл с изпълним код е в този режим и бъде изпълнен, то създадените процеси и ресурси ще принадлежат на групата на собственика на файла, а не на потребителя, стартирал приложението. Когато директория е в режим **SGID**, то създадените в нея файлове по подразбиране ще принадлежат на групата на горната директория.

Режимът **Sticky bit**, който се идентифицира със (s) вместо (x) на общо ниво, често се използва за споделени директории. Когато директория е в този режим, потребителите имат право да четат и изпълняват файлове на други потребители, но не могат да ги изтриват или преименуват.

Управление на потребители и групи

В таблицата по-долу са дадени команди от операционната система, които се използват за управление на потребители и групи:

Команда	Пояснение			
id	отпечатва реални и ефективни потребителски и групови идентификатори			
chmod	промяна на бита на файловия режим			
umask	задаване на маска за създаване на файлов режим			
chown	промяна на собственика на файла и групата			
chgrp	промяна на собствеността на групата			
passwd	промяна на потребителската парола			

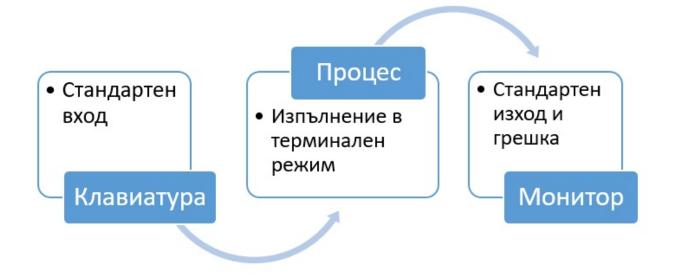
Стандартни потоци

В общия случай, компютърните програми получават входна информация (от файл, клавиатура и т.н.), обработва я и извежда резултат, под формата на изходната информация (файлове, текст, изображение и т.н.). За стандартните конзолни приложения, входните данни се въвеждат от клавиатурата на компютъра, а изходните данни се извеждат на текстов екран.

В този модел на вход и изход на данните, не е известно предварително колко и какви данни ще бъдат получени от потребителите и съответно изведени като резултат. Такъв тип вход и изход се наричат текстови **потоци**.

Всяка програма, която изпълняваме на командния ред в Линукс, е свързана автоматично към три потока от данни:

поток	информация
STDIN (0)	Стандартен вход (данни, подадени в програмата, по подразбиране от клавиатурата)
STDOUT (1)	Стандартен изход (данни, отпечатани от програмата, по подразбиране към текстовия терминал)
STDERR (2)	Стандартна грешка (за съобщения за грешки, по подразбиране към текстовия терминал)



Пренасочване на потоци

Линукс поддържа различни средства за работа с входно-изходните потоци, например:

- Операторът "по-голямо" > пренасочва изхода на програмите към файл, вместо да бъдат отпечатани на екрана. Ако файлът вече съществува, съдържанието му ще бъде изтрито и версия с новото съдържание ще бъде запазена.
- Операторът "двойно по-голямо" >> пренасочва изхода и го добавя към файл, ако вече съществува.
- Операторът "конвейер" | пренасочва изхода на програмата отляво като вход на програмата отдясно.

```
sysadmin@ubuntu:~$
sysadmin@ubuntu:~$
cat file1.txt
course
file1.txt
sysadmin@ubuntu:~$
sysadmin@ubuntu:~$
cat file1.txt
course
file1.txt
course
file1.txt
sysadmin@ubuntu:~$
ls | head -3 | tail -1
course
```

В горния пример създаваме текстов файл file1.txt, който съдържа списък с файловете в текущата директория. Забележете, че файлът, който създадохме, също е в списъка. Първо се създава файла, след това се изпълнява командата и изходът се запазва в него.

След това в същия файл отново добавяме листинга на текущата директория.

В третия пример извеждаме списъка с файлове в текущата директория, пренасочваме го към командата head, която взима първите три реда, които се пренасочват към командата tail, която оставя само последния ред.

Текстовият редактор Nano

Текстовите файлове са често използвано средство за съхранение и обмен на информация в Линукс. Поради това, почти всяка една дистрибуция предлага средства за работа с тях. В нашата работна среда ще използваме текстовия редактор **Nano**:

```
GNU nano 2.8.6 File: readme.txt Modified

Nano is another editor, an enhanced free Pico clone.

Fast operations:
---
select = drag mouse
paste = right mouse button

AG Get Help OWrite Out Where Is AK Cut Text Justify Cur Pos
X Exit Read File Neplace U Uncut Text To Spell On Go To Line
```

Някои от основните функции на Nano са:

Файлов контрол

Клавиш	Пояснение
nano readme.txt	Отваря или съдава файл readme.txt
Ctrl-o Y Enter	Запазва промените
Ctrl-r Alt-f	Отваря нов файл
Alt->	Превключва към следващ отворен файл
Alt-<	Превключва към предишен отворен файл
Ctrl-x	Изход от редактора

Навигация в съдържанието

Клавиш	Пояснение
Ctrl-a	Преместване в началото на текущия ред
Ctrl-e	Преместване в края на текущия ред
Ctrl-v	Прелистване страница надолу
Ctrl-y	Прелистване страница нагоре
Alt-\	Позициониране в началото на файла
Alt-/	Позициониране в края на файла
Alt-g	Позиционира към желан ред от файла

Копиране и вмъкване

Клавиш	Пояснение
Alt-a	Избор на блок за копиране или вмъзкване
Alt-a Alt-^	Копиране (Сору) на избрания блок в клипборда
Alt-a Ctrl-k	Изрязване(Cut) на избрания блок в клипборда
Ctrl-k	Изрязване(Cut) от позицията на курсора до края на реда
Ctrl-u	Вмъкване (Paste) съдържанието от клипборда на текущата позиция

Търсене и заместване

Клавиш	Пояснение
Ctrl-w	Търсене на текст
Alt-w	Повтаря последното търсене
Alt-r	Търсене и заместване

Полезна информация:

- The Beginner's Guide to Nano, the Linux Command-Line Text Editor
- Nano text editor command cheatsheet

Упражнение

- 1. Използвайки програмата **putty** установете отдалечена връзка към нашия работен сървър **46.10.253.12**. Вашата първоначална парола е **password123**.
- 2. Отидете в **ftp/files** (можете да използвате командата "cd") и копирайте файла /home/students/day01/LSPp1.pdf (можете да използвате командата "cp").
- 1. Отворете **ftp://46.10.253.12** в браузъра на Windows, изтеглете и отворете файлът **LSPp1.pdf**, за да прочетете тази лекция.

Във вашата Linux среда:

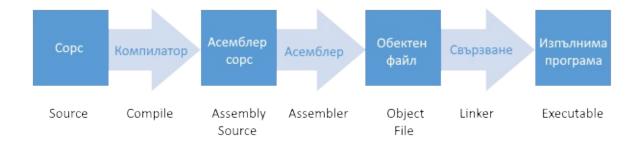
- 1. Променете паролата си.
- 2. Във вашата домашна папка ~/, създайте нова папка exercises за упражненията и поддиректория в нея **day01** за тази лекция.
- 3. Отидете до последната папка **day01** и създайте файл **listing.txt** там, който съдържа списък на файловете от папката /sbin.
- 4. Отворете последния файл с текстовия редактор nano и добавете имената си в началото.
- 5. В домашната си директория създайте връзка към директорията /home/students/.

```
cp /home/students/day01/LSPp1.pdf .
passwd
cd ~
mkdir exercises
mkdir exercises/day01
cd exercises/day01/
ls -1 /sbin/ > listing.txt
nano listing.txt
cd ~
ln -s /home/students/ shared
```

Част 2 – Програмиране

- Процесът компилиране
- Компилатор
- Изходен програмен код
- Компилирайте в асемблер
- Компилирайте до обектен файл
- Компилирайте до изпълнима програма
- Стартирайте изпълнимата програма
- Библиотеки
- Архиватор
- Създаване на обектните файлове
- Създаване на статична и динамична библиотеки
- Тестване на библиотека
- Дебъгване
- Упражнение

Процесът компилиране



Полезна информация: Видео "Компилиране, ассемблиране и свързване"

Компилатор GCC

- Компилаторът GCC е разработен по проекта GNU и поддържа различни програмни езици.
- Първоначално е наречен GNU C Compiler, когато е работил само с програмния език С.
- Ще го използваме, за да направим нашите програми изпълними.



8.1[2] (6.x also supported) / Stable release

May 2, 2018; 15 days ago

https://gcc.gnu.org/viewcvs/gcc/ € Repository

Written in C; and C++ since June 1, 2010; 7

years ago^[3]

Operating system Cross-platform

Platform GNU

Type Compiler

GNU GPL 3+ with GCC Runtime License

Library Exception^[4]

Website gcc.gnu.org 2

Повече информация: https://en.wikipedia.org/wiki/GNU Compiler Collection

Изходен програмен код

Използвайки текстовия редактор **nano** напишете изходния програмен код на файла **first.c**

```
#include<stdio.h>
int main()
{
    int a=0;
    int b=a+5;
    printf("%i\n",b);
    return 0;
}
```

Изглед на изходния програмен код в текстовият редактор nano:

Компилирайте в асемблер

Използвайки дсс компилирайте в асемблер, посредством следната команда:

```
gcc -S first.c -o first.s
```

Резултатът се записва във файл **first.s**, който трябва да изглежда по следния начин:

```
File: first.s
 GNU nano 2.8.6
      .file
             "first.c"
      .section
                    .rodata
.LC0:
      .string "%i\n"
      .text
      .globl main
             main, @function
      .type
main:
.LFB0:
      .cfi startproc
             4(%esp), %ecx
      leal
      .cfi def cfa 1, 0
             $-16, %esp
      andl
            -4(%ecx)
      pushl
      pushl
             %ebp
      .cfi_escape 0x10,0x5,0x2,0x75,0
             %esp, %ebp
      movl
      pushl
             %ebx
      pushl
             %ecx
```

Компилирайте до обектен файл

Използвайки дсс компилирайте до обектен файл, посредством следната команда:

```
gcc -c first.c -o first.o
```

Резултатът се записва във файл first.o, който трябва да изглежда по следния начин:

Компилирайте до изпълнима програма

Използвайки дсс компилирайте до изпълнима програма, посредством следните редове:

```
gcc first.c -o first
```

Резултатът се записва във файл first, който трябва да изглежда по следния начин:

Стартирайте изпълнимата програма

За да стартирате изпълнимата програма използвайте следния команден ред:

```
./first
```

Резултатът от изппълнението трябва да изглежда по следния начин:

```
sysadmin@ubuntu:~/tmp$ ./first
5
sysadmin@ubuntu:~/tmp$ <mark>|</mark>
```

Библиотеки

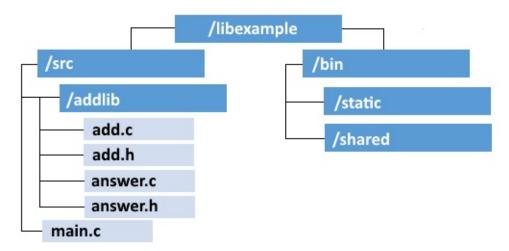
Библиотеките представляват множество компилирани обекти в един файл.

Техните преимущества са: **повторно използване на компоненти** (използване на една споделена библиотека заема по-малко място на диска), **управление на версиите** (стари и нови версии съжителстват едновременно на една Linux система), **компонентна специализация** (разработчиците могат да фокусират основната си компетентност в една библиотека).

Видовете библиотеки са: **статични** (обектен код в свързана библиотека, който става част от приложението) и **динамични** (споделени обекти, динамично свързвани по време на изпълнението).

Структура на библиотека

На фигурата по-долу е дадена примерна структура на библиотека:



Структура на директориите

Използвайте следните команди да създадете структурата на директориите:

```
mkdir libexample
mkdir libexample/src
mkdir libexample/src/addlib
mkdir libexample/bin
mkdir libexample/bin/static
mkdir libexample/bin/shared
```

Източник: Creating a shared and static library with the gnu compiler gcc

Файлове на библиотеката

В папка libexample/src/addlib/ създайте файл add.c със следното съдържание:

```
#include <stdio.h>
int gSummand;
void setSummand(int summand) {
    gSummand = summand;
}
int add(int summand) {
    return gSummand + summand;
}
void __attribute__ ((constructor)) initLibrary(void) {
    printf("Library is initialized\n");
    gSummand = 0;
}
void __attribute__ ((destructor)) cleanUpLibrary(void) {
    printf("Library is exited\n");
}
```

В папка libexample/src/addlib/ създайте файл add.h със следното съдържание:

```
void setSummand(int summand);
int add(int summand);
```

В папка libexample/src/addlib/ създайте файл answer.c със следното съдържание:

```
#include "add.h"
int answer() {
    setSummand(20);
    return add(22); // 42 = 20 + 22
}
```

В папка libexample/src/addlib/ създайте файл add.h със следното съдържание:

```
int answer();
```

В папка libexample/src/ създайте файл main.c със следното съдържание:

```
#include <stdio.h>
#include "addlib/add.h"
#include "addlib/answer.h"
int main(int argc, char* argv[])
{
    setSummand(5);
    printf("5 + 7 = %d\n", add(7));
    printf("And the answer is: %d\n", answer());
    return 0;
}
```

GNU архиватор

GNU архиваторът позволява: създаване, модифициране и извличане на архиви. С негова помощ можете да създавате библиотеки. Например следната команда създава библиотека:

```
ar rcs <library-name>.a <module-1>.o <module-2>.o ...
```

За да изведете списъка на файловете от библиотека използвайте следната команда:

```
ar -t <library-name>.a
```

Създаване на обектните файлове

За създаване на обектните файлове (директория libexample) използвайте следната команда:

```
gcc –c src/main.c -o bin/main.o
```

За създаване на обектните файлове предназначени за статична библиотека, използвайте:

```
gcc -c src/addlib/add.c -o bin/static/add.o
gcc -c src/addlib/answer.c -o bin/static/answer.o
```

За създаване на обектните файлове предназначени за споделена библиотека, използвайте:

```
gcc -c -fPIC src/addlib/add.c -o bin/shared/add.o
gcc -c -fPIC src/addlib/answer.c -o bin/shared/answer.o
```

Създаване на статична и динамична библиотеки

Комбинирайте файловете на обектите в една статична библиотека / архив, посредством командата:

ar rcs bin/static/libadd.a bin/static/add.o bin/static/answer.o

Свържете статично main.o с библиотеката, посредством командата:

gcc bin/main.o -Lbin/static -ladd -o bin/statically-linked

За споделена библиотека на GCC завършваща с .so вместо с .a, използвайте командата:

gcc -shared bin/shared/add.o bin/shared/answer.o -o bin/shared/libadd.so

Свържете се динамично със споделената билиотека, посредством командата:

gcc bin/main.o -Lbin/shared -ladd -o bin/use-shared-library

Преместете споделената библиотека в местоположението по-подразбиране:

sudo mv bin/shared/libadd.so /usr/lib sudo chmod u=rwx,go=rx /usr/lib/libadd.so

Използвайте споделената библиотека посредтсвом LD_LIBRARY_PATH:

LD_LIBRARY_PATH=\$(pwd)/bin/shared bin/use-shared-library

Тестване на библиотека

В папка libexample/ създайте файл test.c със следното съдържание:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <dlfcn.h>
int main()
{
            // Load the dinamic library:
        void* lib_add = dlopen("bin/shared/libadd.so", RTLD_LAZY | RTLD_GLOBAL);
        // Declare the function pointers:
        void (*fptr_setSummand)(int);
        int (*fptr_add)(int);
        // Get the pointers to the functions within the library:
        fptr_setSummand = dlsym(lib_add, "setSummand");
        fptr_add = dlsym(lib_add, "add");
        // Call the function via the function pointer:
        fptr_setSummand(42);
        int result = fptr_add(7);
        printf("Result: %d\n", result);
        return 0;
}
```

Компилирайте и стартирайте тестовата програма използвайки командите:

```
gcc test.c -ldl -o test
./test
```

В резултат при успешно изпълнение трябва да видите следните три реда:

```
Library is initialized
Result: 49
Library is exited
```

Дебъгване

Преди да се запознаем съв възможностите за дебъгване да напишем кратка програма за намиране на сума на числа.

Програма за намиране сума на числа

Инициализираме променлива **sum=0**. Отпечатваме стойността на **argc**. Отпечатваме стойностите в **argv**. Броят на числата **num_count** е втората стойност в **argv**. **num_count** на брой пъти четем число от клавиатурата и го добавяме към сумата. Отпечатваме стойността на получената сума.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char* argv[])
 int numbers_count = 0, sum = 0;
 char temp_str[50];
  printf("The value of argc: %d\n", argc);
  printf("The value(s) in argv:\n");
  for(int i = 0; i < argc; i++) {
    printf("> argv[%d]=%s\n", i, argv[i]);
 }
  numbers_count = atoi(argv[1]);
  printf("Enter %d numbers:\n", numbers_count);
  for(int i = 0; i < numbers_count; i++) {</pre>
    scanf("%s", temp_str);
    sum += atoi(temp_str);
 }
  printf("Total sum is %d\n", sum);
}
```

```
$ ./suma 4
The value of argc: 2
The value(s) in argv:
> argv[0]=./suma
> argv[1]=4
Enter 4 numbers:
1
2
3
4
Total sum is 10
```

Дебъгване

За да компилирате изходния код на програмата с включена възможност за дебъгване:

```
gcc -g sum.c -o a.out
```

За да стартирате дебъгера:

```
gdb a.out
```

За да поставите точка на прекъсване, където програмата ще спре изпълнението:

```
b [function name, line number]
```

За да стартирате програмата:

```
r [command line arguments]
```

В таблицата са дадени съкратените клавишни комбинации полезни при работа с дебъгера:

Клавиш	Информация
h	Помощ
n	Стъпка напред един блок код
S	Стъпка напред един ред код
p [variable]	Отпечатва стойността на променливата variable
info locals	Отпечатва стойностите на всички локални променливи
bt	Показва последователността на функциите, наречени до тази точка на изпълнение
q	Изход

Повече информация: Introduction to GDB и Harvard University CS50

Упражнение

1. MultiAdd

Напишете програма **multiadd.c**, която взима едно или повече числа като входни аргументи, след това изчислява общата сума и отпечатва отговора на стандартния изход. Компилирайте програмата и я изпълнете. Компилирайте. Опитайте отстраняване на грешки посредством дебъгера.

2. ReverseTest

Напишете програма **reversetest.c**, която чете низ от клавиатурата и го отпечатва наобратно. За да обърнете входния низ, трябва да използвате библиотеката **reverse**, която е предоставена в директорията **/day02/reverse/**. Функцията, която трябва да използвате, е:

```
void inplace_reverse(char * str)
```

Имате всички източници, за да можете да компилирате и свързвате библиотеката статично или можете да използвате споделената библиотека **reverse** от /usr/lib/libreverse.so. Най-добре е да опитате и двата подхода.

Част 3 – Файлова система и файлове

- Файловете в Linux
- Файлови системи и именовани пространства
- Работа с файлове в С
- Буферирани срещу небуферирани потоци
- Основи при работа с файлове
- Отваряне и затваряне на файл
- Четене на съдържанието на файл
- Четене и отпечатване на файл
- Четене и писане на файл
- Запис на изречения във файл
- Търсене в файлове и откъслечни файлове
- Направете файл с дупка
- Заключване на файлове
- Заключи и пиши там
- Упражнение

Файловете в Linux

Един от основните принципи в Юникс и Линукс гласи: "Всичко е файл!" Файловете с данни, директориите, информация за хардуерните устройсва в системата, информация за процесите или важни конфигурационни параметри на системата са представени като файлове.

Съществуват следните видове файлове:

- inode структура данни, която описва обект на файловата система.
- Файловете винаги се отварят от потребителското пространство с име.
- Двойката filename и inode се нарича връзка (link).
- Редовни файлове = байтове данни.
- Директории = картографиране между имена на файлове и inodes (връзки).
- **Твърди връзки** = множество връзки свързват различни имена със същия inode.
- **Символни връзки** = като обикновени файлове, които съдържат пълния път на свързаните файлове.
- Специални файлове = файлове с блокирани устройства, файлове със символни устройства, наречени тръби, досиета за Unix домейни.

Файлови системи и именовани пространства

Linux осигурява глобално и единно пространство от имена на файлове и директории с корен /. Файлова система е колекция от файлове и директории в официална и валидна йерархия. Файловите системи могат да бъдат добавени (монтирани) поотделно и премахнати (демонтирани) от глобалното пространство на имената на файлове и директории. Някои директории са специални, например /dev и /proc.

```
sysadmin@ubuntu:/dev$ ls
autofs
                  kmsg
                                       sg0
                                                 tty30
                                                         tty61
                                                                     ttyS5
                  kvm
                                       sg1
                                                 tty31
                                                         tty62
                                                                     ttyS6
                                                 tty32
                                                         tty63
                                                                     ttyS7
                                                 tty33
                                                                     ttys8
btrfs-control
                  log
                                       snapshot
                                                         tty7
bus
                  loop0
                                                 tty34
                                                         tty8
                                                                     ttyS9
                                                 tty35
cdrom
                  loop1
                                       sr0
                                                         tty9
                  loop2
                                                 tty36
                                                         ttyprintk
                                                                    uhid
cdrw
                                       stderr
                  loop3
                                       stdin
                                                 tty37
                                                                     uinput
                                                         ttyS0
console
                  loop4
                                       stdout
                                                 tty38
                                                         ttyS1
                                                                     urandom
                                                 tty39
core
                  loop5
                                                         ttyS10
                                                                    userio
                                       tty
                 loop6
                                       tty0
                                                 tty4
                                                         ttyS11
                                                                     VCS
cpu dma latency
                 loop7
                                       tty1
                                                 tty40
                                                         ttyS12
                                                                     vcs1
                                                                     vcs2
cuse
                  loop-control
                                       tty10
                                                  tty41
                                                         ttyS13
                                       tty11
                                                 tty42
                                                         ttyS14
                                                                     vcs3
                 mapper
dm-0
                                       tty12
                                                  tty43
                                                         ttyS15
                 mcelog
                                                                     vcs4
```

sysadm	in@ubun	tu:/pro	c\$ ls				
1	18	25210	42	59	766	diskstats	net
10	18956	25211	43	6	774	dma	pagetypeinfo
1044	19	25212	431	60	78	driver	partitions
1047		25298	432	61	783	execdomains	sched debug
11	20	25299	437	62	7922	fb	schedstat
12	20693	25327	439	63		filesystems	scsi
124	21	255	44	64	80	fs	self
125	21753	256	440	65	800	interrupts	slabinfo
128	21816	26	441	66	81	iomem	softirqs
12841	21934	27	442	67	815	ioports	stat
129	22	27640	445	68	82	ipmi	swaps
13	23259	28	447	69	822	irq	sys
130	24	29998	448		855	kallsyms	sysrq-trigger
131	240	30	449	70	882	kcore	sysvipc

Структурата на директориите в Линукс е дефинирана със стандарт, който може да бъде намерен на http://www.pathname.com/fhs/.

Работа с файлове в С

Преди да може да се чете или пише файл, той трябва да бъде отворен. Ядрото поддържа списък на отворените файлове, наречен файлова таблица. Тази таблица се индексира чрез неотрицателни цели числа, известни като дескриптори на файловете (често съкратени fds). Всеки запис в списъка съдържа информация за отворен файл, включващ указател към копие в паметта на файла за поддръжка на inode и свързаните с него метаданни, като например позицията на файла и режимите за достъп. Както потребителското пространство, така и пространството на ядрото използват файловите дескриптори като уникални "бисквитки" по време на работа. Отварянето на файл връща дескриптор на файла, а последващите операции (четене, писане и т.н.) приемат описанието на файла като основен аргумент.

Основни методи за работа с файлове са представени в таблицатаа по-доли:

Метод	Пояснение
fopen()	Отваря файл и връща файлов дескриптор
fread()	Чете данни от файл
fwrite()	Записва данни във файл
fflush()	Изчиства потока
close()	Затваря файловия дескриптор
fseek()	Задава позицията на файловия дескриптор до дадена стойност
fcntl()	Манипулира файловия дескриптор (Например за заключване)
errno	Номер на последната грешка

Буферирани срещу небуферирани потоци

Потокът представлява предаване на данни от една страна към друга. Файлът представлява място за съхраняване на данни на диск. Файлът използва потоци за съхранение и зареждане на данни. Буферът се използва временно за съхраняване на данните от потока.

Знаците, написани или четени от **небуфериран поток** (unbuffered stream), се предават поотделно във или от файла възможно най-скоро. Знаци, написани или четени от **напълно буфериран поток** (fully buffered), се предават към или от файла в блокове с произволен размер. Знаците, написани на **линейно буфериран поток** (line buffered stream), се предават към файла в блокове, когато се появява нов ред.

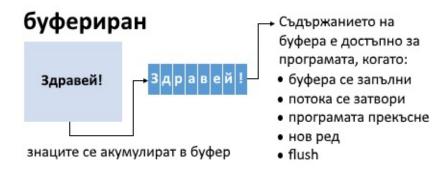
Файлови операции на ниско ниво - небуфериран поток

Методите open(), read(), write(), lseek() са част от библиотеката . Работят с файловия дескриптор (INT) и третират входно/изходния поток като бинарни данни.



Файлови операции на ниско ниво - буфериран поток

Методите fopen(), fread(), fwrite(), fseek() са част от библиотеката . Използват обектния тип FILE и третират входно/изходния поток като текст. Операциите по четене/ запис на акумулирания буфер може да бъде форсирани посредством метод fflush().



Основи при работа с файлове

Библиотеката unistd.h съдържа методи за работа с файлове:

```
#include<unistd.h>
int open(const char *name, int flags);
int open(const char* name, int flags, mode_t mode);
int close();
```

Параметъра флаг (flag) е бит маска определяща следното:

флаг	Информация
O_APPEND	Файлът ще бъде отворен в режим на добавяне.
O_ASYNC	SIGIO се генерира, когато може да се чете или да се записва.
O_CREAT	Ако файлът не съществува го създава.
O_DIRECT	Отваря файла за директен вход/изход.
O_DIRECTORY	Ако името не е директория, то дава грешка
O_EXCL	Ако O_CREAT и файлът съществува, то дава грешка.
O_LARGEFILE	Отваря файл по-голям от 2 ГБ
O_NOCTTY	Този флаг не се използва
O_NOFOLLOW	Aко name е символна връзка, то дава грешка
O_NONBLOCK	Ако е възможно, отваря файла в неблокиращ режим.
O_SYNC	Файлът ще бъде отворен за синхронен Вход/Изход
O_TRUNC	Ако файлът съществува, той се съкращава до нулева дължина

В случай че е зададен флаг **O_CREAT**, то режима на работа е бит маска, както следва:

S_IRWXU	S_IXUSR	S_IWGRP	S_IROTH
S_IRUSR	S_IRWXG	S_IXGRP	S_IWOTH
S_IWUSR	S_IRGRP	S_IRWXO	S_IXOTH

Отваряне и затваряне на файл

- Инициализирайте променливите
- Отворете файла само за четене и получете файлов дескриптор
- Ако файловият дескриптор е -1, отпечатайте съобщение за грешка
- В противен случай, отпечатайте стойността на файловия дескриптор
- Затворете файла
- Ако затварянето е неуспешно, изведете съобщение за грешка

openclose.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char * argv[])
{
    int fd;
    fd = open ("/proc/self/environ", O_RDONLY);
    if (fd == -1) {
        printf("ERROR opening 'environ'!\n");
    } else {
        printf("File Descriptor of 'environ' = %d\n", fd);
    }

    // write/read commands to be added here
    if (close (fd) == -1)
        printf("ERROR closing the file!\n");
}
```

Четене на съдържанието на файл

Библиотеката **unistd.h** съдържа методи за работа с файлове:

```
#include<unistd.h>
ssize_t read(int fd, void *buf, size_t len);
```

- Всяко извикване чете **len** на брой байтове в **buf** от текущата позиция на файла, посочен в файловия дескриптор **fd**.
- При успех се връща броят байтове записание в **buf**.
- При грешка в резултат се връща -1, а информация за грешката се записва във **errno**.

Всъщност метода за четене може да доведе до много възможности:

- Връща стойност, равна на **len** и всички прочетени байтове са запазени в **buf**. Резултатите са както е предвидено.
- Връща стойност по-малка от len, но по-голяма от нула. Четените байтове се съхраняват в **buf**. Това може да се случи, защото сигналът прекъсва четенето в средата, в средата на четенето е възникнала грешка, повече от нула, но е налице по-малко от стойността на байтовете с леки байтове или EOF е достигнато, преди да бъдат прочетени байтове. Преиздаването на прочетеното (с съответно актуализираните стойности **buf** и **len**) ще прочете останалите байтове в останалата част от буфера или ще посочи причината за проблема.
- Връща стойност 0. Това показва **EOF**. Няма какво да чете.
- Извикването на метода блокира, тъй като няма налични данни. Това няма да се случи в режим на блокиране.
- Връща стойност -1 и грешката е зададена на **EINTR**. Това показва, че е получен сигнал преди четенето на байтове.
- Връща стойност -1, а грешката е зададена на **EAGAIN**. Това показва, че четенето би блокирало, защото понастоящем няма налични данни. Това се случва само в режим на блокиране.
- Връща стойност -1, а грешката е зададена на стойност, различна от **EINTR** или **EAGAIN**. Това показва по-сериозна грешка.

Четене и отпечатване на файл

Инициализирайте променливите. Отворете файла **readfile.c**, при проблем отпечатайте грешка. Докато четенето от файла връща дължина различна от 0. Ако дължината е -1 и грешката е **EINTR**, опитайте да прочетете отново. Ако дължината е -1 и грешката <> **EINTR**, изведете грешка и преустановете. В противен случай отпечатайте буфера. Затворете файла, отпечатайте грешка при проблем.

readfile.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <errno.h>
#define BUF_SIZE 1000000
int main(int argc, char *argv[])
{
    int fd = open("./readfile.c", O_RDONLY);
    if (fd == -1)
        printf("ERROR opening the file!\n");
        return -1;
    }
    ssize_t len;
    char buf[BUF_SIZE];
    while ((len = read(fd, buf, BUF_SIZE - 1)) != 0)
        if (len == -1)
            if (errno == EINTR) continue;
            printf("ERROR reading the file!\n");
            break;
        printf("%s", buf);
    }
    if (close(fd) == -1)
    {
        printf("ERROR closing the file!\n");
        return -2;
    }
    return 0;
}
```

Четене и писане на файл

```
#include<unistd.h>
ssize_t write(int fd, const coid *buf, size_t count);
```

Библиотеката unistd.h съдържа методи за работа с файлове:

- Записва **count** на брой байтове, започващи от **buf** до текущата позиция във файла, посочен от файловия дескриптор **fd**.
- При успех се връща броят на записани байтове и се актуализира текущата позиция във файла.
- При грешка в резултат се връща -1, а информацията се записва във **errno**.

Note:

When a call to write() returns, the kernel has copied the data from the supplied buffer into a kernel buffer, but there is no guarantee that the data has been written out to its intended destination. Indeed, write calls return much too fast for that to be the case. The disparity in performance between processors and hard disks would make such behavior painfully obvious.

Instead, when a user-space application issues a write() system call, the Linux kernel performs a few checks, and then simply copies the data into a buffer. Later, in the background, the kernel gathers up all of the "dirty" buffers, sorts them optimally, and writes them out to disk (a process known as writeback). This allows write calls to occur lightning fast, returning almost immediately. It also allows the kernel to defer writes to more idle periods, and batch many writes together.

The delayed writes do not change POSIX semantics. For example, if a read is issued for a piece of just-written data that lives in a buffer and is not yet on disk, the request will be satisfied from the buffer, and not cause a read from the "stale" data on disk. This behavior actually improves performance, as the read is satisfied from an in-memory cache without having to go to disk. The read and write requests interleave as intended, and the results are as expected—that is, if the system does not crash before the data makes it to disk! Even though an application may believe that a write has occurred successfully, in this event, the data will never make it to disk.

Запис на изречения във файл

Създайте празен файл **sentences.txt**, в случай на неуспех отпечатайте грешка и излезте. Направете 100 пъти следното: извикайте **getSentence()**, за да получите нов текст в буфера и неговата дължина, запишете буфера във файла и запишете броя на байтове. Ако броят на записаните байтове е -1, отпечатайте грешка и излезте. Затворете файла, при неуспех изведете грешка.

writefile.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <errno.h>
#include <sys/time.h>
#include <string.h>
#define BUF_SIZE 1000000
long getMicrotime(){
        struct timeval currentTime;
        gettimeofday(&currentTime, NULL);
        return currentTime.tv_sec * (int)1e6 + currentTime.tv_usec;
}
int getSentence(char *buf) {
    sprintf(buf, "%ld> This is a new sentence.\n", getMicrotime());
    return strlen(buf);
}
int main(int argc, char *argv[])
    int fd;
    fd = open("./sentences.txt", O_WRONLY | O_CREAT | O_TRUNC, 0644);
    if (fd == -1)
        printf("ERROR opening the file!\n");
        return -1;
    char buf[BUF_SIZE];
    for (int i=0; i < 100; i++)
        int text_len = getSentence(buf);
        ssize_t nr = write(fd, buf, text_len);
        if (nr == -1)
            printf("ERROR writing to the file!\n");
            break;
        }
    }
    if (close(fd) == -1)
        printf("ERROR closing the file!\n");
        return -2;
    printf("SUCCESS!\n");
    return 0;
}
```

Търсене в файлове и откъслечни файлове

```
#include<stdio.h>
FILE *fopen(const char *pathname, const char *mode);
size_t fread(void *ptr, size_t size, size_t nmemb, FOLE *stream);
int fseek(FILE *stream. long offset, int whence);
int fclose(FILE *stream);
```

- Поведението на fseek() зависи от аргумента: SEEK_CUR, SEEK_END или SEEK_SET.
- Методът връща новата позиция на файла при успех.
- При грешка в резултат се връща -1, а информация за грешката се записва във **errno**.
- Търсене след края на файла и след това писане в него причинява дупки (holes) запълнени с нули.
- Файлове с дупки се наричат откъслечни файлове (sparse files).
- Дупките не заемат физически дисково пространство.
- du = оценка на използваното дисково пространство от файла.

Аргумент	Пояснение		
SEEK_CUR	Взима се стойността на текущата файлова позиция (fd) плюс стойността POS , която може да бъде отрицателна, нулева или положителна. POS от нула връща стойността на текущата файлова позиция.		
SEEK_END	Стойността на текущата файлова позиция (fd) става равна на дължината на файла плюс стойността POS, която може да бъде отрицателна, нулева или положителна. POS от нула задава изместване в края на файла.		
SEEK_SET	Стойността на текущата файлова позиция (fd) става равна на стойността POS. POS от нула задава изместване в началото на файла.		

Повече информация: Sparse Files

Направете файл с дупка

- Инициализирайте променливите
- Създайте файл, като използвате за името му първият аргумент, предаден на програмата
- Ако не се отвори, изведете грешка и излезте
- Запишете името на файла във файла
- Прескочете 16777216 байта напред във файла
- Запишете отново името на файла във файла
- Затворете файла

makesparse.c

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>

#define BIG_SIZE 0x1000000

int main(int argc, char * argv[])
{
    FILE * f;
    f = fopen(argv[1], "w");
    if (f == NULL)
    {
        printf("ERROR creating file: %s", argv[1]);
        return 1;
    }
    fwrite(argv[1], 1, strlen(argv[1]), f);
    fseek(f, BIG_SIZE, SEEK_CUR);
    fwrite(argv[1], 1, strlen(argv[1]), f);
    fclose(f);
}
```

Заключване на файлове

Използвайте методът **fcntl()**, който осигурява указател към структурата **flock**. Това извикване манипулира файловия дескриптор **fd**, в зависимост от командата **cmd**:

- За да заключите блок на файл, използвайте **F_SETLK**.
- Ако блокът вече е заключен, използвайте **F_GETLK**, за да получите информация за процеса на заключване.
- За да отключите блок на файл, използвайте F_SETLK, но задайте flock.l_type = F UNLCK.

```
#include<stdio.h>
FILE *fopen(const char *pathname, const char *mode);
size_t fread(void *ptr, size_t size, size_t nmemb, FILE *stream);
int fseek(FILE *stream, long offset, int whence);
int fclose(FILE * stream);
```

```
struct flock {
    ...
    short l_type; // F_RDLCK, F_WRLCK, F_UNLCK
    short l_whence; // SEEK_SET, SEEK_CUR, SEEK_END

off_t l_start; // Starting offset for lock
    off_t l_len; // Number of bytes to lock

pid_t l_pid; // PID of process blocking our lock
    ...
}
```

Заключи и пиши там

Отворете за писане или създайте ./testlocks.txt. Докато заключване на 64 байта от offset е неуспешно: получете и отпечатайте информация за процеса на заключване и преместете offset с още 64 байта. Преместете offset байта от началото на файла и запишете информацията за текущия процес. Изчакайте натискане на клавиш Enter. Отключете 64 заключени байта, изведете грешка при неуспех. Затворете файла.

lockfile.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <fcntl.h>
#include <string.h>
int main(int argc, char * argv[])
  char str[64];
  memset(str, 32, 64);
  struct flock fi;
  sprintf(str, "Stored by process %i", getpid());
  int fd = open("testlocks.txt", 0_RDWR|0_CREAT);
  fi.l_type = F_WRLCK;
  fi.l_whence = SEEK_SET;
  fi.l_start = 0;
  fi.l_len = 64;
  int off = 0;
  while (fcntl(fd, F_SETLK, &fi) == -1)
     fcntl(fd, F_GETLK, &fi);
     printf("bytes %i - %i blocked by process %i\n", off, off+64, fi.l_pid);
     off += 64;
     fi.l_start = off;
  lseek(fd, off, SEEK_SET);
  write(fd, str, strlen(str));
  getchar();
  fi.l_type = F_UNLCK;
  if (fcntl(fd, F_SETLK, &fi) == -1) printf("ERROR while blocking!\n");
  close(fd);
}
```

Упражнение

1. FileManipulator

Напишете програма fmanipulator.c, която изисква 3 аргумента: words_count, min_length, max_length. Програмата трябва да генерира файл, наречен "words.txt", който съдържа words_count на брой думи (разделени с интервали). За да генерирате думите използвайте следната функция от '/day03/rndword/' файловете (забележете, че функцията няма да генерира реални думи, а по-скоро произволни поредици от знаци):

```
char * rndword(int min_length, int max_length);
```

След това програмата трябва да отпечата генерирания файл на екрана.

След като програмата създаде "words.txt" и преди да го запише, тя трябва да заключи първите 100 байта на файла. Когато програмата отпечата генерираните думи, трябва да изчака натискане на клавиша Enter, след което да отключи файла. Съответно, ако файлът вече е заключен от друг процес, програмата трябва да уведоми за това и да изчака натискане на клавиша Enter, преди да опита отново (за заключване, генериране и записване).

Компилирайте и изпълнете няколко пъти за тест.

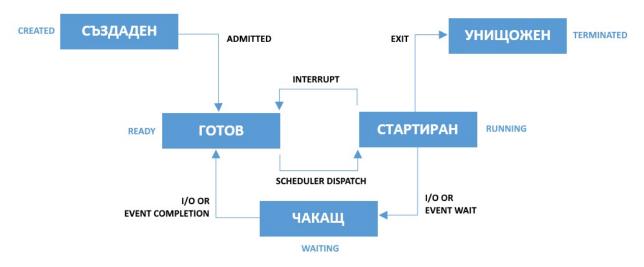
Част 4 – Процеси

- Процеси в Linux
- Управление на процесите
- Програмиране на процесите в С
- Изпълнение на команда
- Показване на изходния код на файла
- Стартиране на дъщерен процес
- Записване на изречения във файл
- Изчакване и прекратяване на дъщерен процес
- Изпълнение и отпечатване на състоянието
- Зомбита и проста обработка на сигнали
- Игра със зомбита
- Упражнение

Процеси в Linux

- Процесите са обектен код в изпълнение: активни, живи, изпълняващи се програми.
- Процесите се състоят от данни (data), ресурси (resources), състояние (state) и виртуализиран компютър (virtualized computer).
- Всеки процес е представен от уникален идентификатор на процеса (pid).
- Процесът който ядрото стартира, когато няма други изпълними процеси е процесът на празен ход (idle process), неговия идентификатор pid = 0.
- Процесът, който създава нов процес, е известен като родителски (parent), а новият процес е известен като дъщерен (child).
- Всеки процес е собственост на потребител (user) и група (group).

Възможните състояния не един процес са представени на фигурата по-долу:



Note:

If files are the most fundamental abstraction in a Unix system, processes are the second most fundamental. Processes are object code in execution: active, alive, running programs. But they're more than just object code—processes consist of data, resources, state, and a virtualized computer.

Processes begin life as executable object code, which is machine-runnable code in an executable format that the kernel understands (the format most common in Linux is ELF). The executable format contains metadata, and multiple sections of code and data. Sections are linear chunks of the object code that load into linear chunks of memory. All bytes in a section are treated the same, given the same permissions, and generally used for similar purposes.

The most important and common sections are the text section, the data section, and the bss section. The text section contains executable code and read-only data, such as constant variables, and is typically marked read-only and executable. The data section contains initialized data, such as C variables with defined values, and is typically marked readable and writable. The bss section contains uninitialized global data. Because the C standard dictates default values for C variables that are essentially all zeros, there is no need to store the zeros in the object code on disk. Instead, the object code can simply list the uninitialized variables in the bss section, and the kernel can map the zero page (a page of all zeros) over the section when it is loaded into memory. The bss section was conceived solely as an optimization for this purpose. The name is a historic relic; it stands for block started by symbol, or block storage segment. Other common sections in ELF executables are the absolute section (which contains nonrelocatable symbols) and the undefined section (a catchall).

A process is also associated with various system resources, which are arbitrated and managed by the kernel. Processes typically request and manipulate resources only through system calls.

Resources include timers, pending signals, open files, network connections, hardware, and IPC mechanisms. A process' resources, along with data and statistics related to the process, are stored inside the kernel in the process' process descriptor.

A process is a virtualization abstraction. The Linux kernel, supporting both preemptive multitasking and virtual memory, provides a process both a virtualized processor, and a virtualized view of memory. From the process' perspective, the view of the system is as though it alone were in control. That is, even though a given process may be scheduled alongside many other processes, it runs as though it has sole control of the system. The kernel seamlessly and transparently preempts and reschedules processes, sharing the system's processors among all running processes. Processes never know the difference.

Similarly, each process is afforded a single linear address space, as if it alone were in control of all of the memory in the system. Through virtual memory and paging, the kernel allows many processes to coexist on the system, each operating in a different address space. The kernel manages this virtualization through hardware support provided by modern processors, allowing the operating system to concurrently manage the state of multiple independent processes.

Управление на процесите

В таблицата са представени команди за управление на процесите:

Команда	Информация
ps	моментна снимка на текущите процеси.
top	показва процесите на Linux.
kill	изпраща сигнал към процес.
pgrep, pkill	търсене или сигнал процеси въз основа на име и други атрибути.
killall	убива процесите по име.
Ctrl-C	убива процеса на преден план.
Ctrl-Z	прекъсва процеса на преден план.
jobs	показва статуса на задачите.
fg	връща прекъснатия процес на преден план.

Повече информация: https://www.tecmint.com/linux-process-management/

Пример:

```
$ pgrep -u tecmint top
$ kill 2308
$ pgrep -u tecmint top
$ pgrep -u tecmint glances
$ pkill glances
$ pgrep -u tecmint glances
```

Програмиране на процесите в С

В таблицата са представени методи на С за програмиране на процесите:

Команда	Информация
getpid()	връща идентификатора pid на извикващия процес.
getppid()	връща идентификатора pid на родителския процес.
<pre>execl(), execlp(), execle(), execv(), execvp(), execvpe()</pre>	изпълнение на команда.
fork()	създава дъщерен процес.
exit()	причинява нормално прекратяване на процеса.
wait(), waitpid(), waitid()	изчаква процеса да си промени статуса.

Изпълнение на команда

```
#include<unistd.h>
int execl (const char *path, const char *arg, ...);
int execlp (const char *file, const char *arg, ...);
int execle (const char *path, const char *arg, ..., char *const envp[]);
int execv (const char *path, char *const argv[]);
int execvp (const char *file, char *const argv[]);
int execve (const char *filename, char * const argv[], char *const envp[]);
```

Полезни бележки:

- I и v очертават дали аргументите се предоставят чрез списък или масив (вектор).
- **р** означава, че пътеката на потребителя е търсена за даден файл. Командите, използващи вариантите р, могат да определят само име на файл, стига да са разположени в пътя на потребителя.
- е отбелязва, че за новия процес се предоставя и нова среда.

Стойности на грешките

При успех на системните извиквания резултат не се връща. При неуспех системните извиквания връщат -1 и задават грешка една от следните стойности:

Стойност	Информация
E2BIG	Общият брой байтове в предоставения аргумент (arg) или средата (envp) е твърде голям.
EACCESS	Процесът няма разрешение за търсене на компонент в пътя; пътя не е обикновен файл; целевият файл не е маркиран като изпълним; или файловата система, на която се намира пътя или файла не е монтиран като изпълним.
EFAULT	Даденият указател не е валиден.
EIO	Възникна грешка вход / изход на ниско ниво (това е лошо).
EISDIR	Крайният компонент в пътя или интерпретаторът е директория.
ELOOP	Системата е срещнала твърде много символични връзки в пътя.
EMFILE	Процесът на извикване достигна своята граница за отворените файлове.
ENFILE	Беше достигнато ограничението за отворените файлове в цялата система.
ENOENT	Целта на пътя или файла не съществува или необходимата споделена библиотека не съществува.
ENOEXEC	Целта на пътя или файла е невалидна програма или е предназначена за различна архитектура.
ENOMEM	Няма достатъчно памет на ядрото за изпълнение на нова програма.
ENOTDIR	Непълен компонент в пътя не е директория.
EPERM	Файловата система, на която се намира пътят или файла, е монтирана nosuid, потребителят не е root и пътя или файл има зададен suid или sgid бит.
ETXTBSY	Целта или файла е отворен за писане от друг процес.

Показване на изходния код на файла

- Инициализирайте променливите
- Изпълнете nano showrc.c
- Ако изпълнението не е успешно, изведете съобщение и излезте
- Изведете съобщение за недостъпност с демонстрационна цел

showsrc.c

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char * argv[])
    int ret;
    ret = execl ("/bin/nano", "nano", "showsrc.c", NULL);
/* Or we could use this:
    const char *args[] = { "nano", "showsrc.c", NULL };
    ret = execvp ("nano", args); */
    if (ret == -1){
        printf("Failed to run nano!\n");
        return EXIT_FAILURE;
    }
    printf("I shouldn't be here!\n");
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Стартиране на дъщерен процес

```
#include<sys/types.h>
#include<unistd.h>
pid_t fork(void);
pid_t getpid(void);
pid_t getppid(void);
```

- Успешно извикване на **fork()** създава нов процес, идентичен почти във всички аспекти с извикващия го процес.
- Родителският процес получава идентификатора (**pid**) на дъщерния процес, а дъщерния процес получава нула.
- При грешка и дъщерния процес не е създаден, **fork()** връща -1 и грешката (**errno**) може да бъде:

Грешка	Пояснение
EAGAIN	Ядрото не успя да разпредели определени ресурси, като например нов идентификатор (pid) на процес.
ENOMEM	Няма достатъчно памет на ядрото за изпълнение на заявката.

Програмен фрагмен за стартиране на дъщерен процес:

```
pid_t pid = fork();
if(pid > 0)
{
    printPIDs("PARENT");
    wait(&child_status);
}
else if(!pid) {
    printPIDs("CHILD");
    exit(0);
}
else if(pid == -1)
    printf("ERROR");
    return EXIT_FAILURE;
}
```

Повече информация: Linux Programming

Записване на изречения във файл

- Инициализирайте функциите и променливите.
- Създайте дъщерен процес и запазете неговия идентификатор (pid).
- Ако стойността на **pid** е положителна, то работи родителски процес. Отпечатайте идентификатора на родителският процес и **ppid**.
- Ако стойността на **pid** е нула, то работи дъщерен процес. Отпечатайте идентификатора на дъщерния процес и **ppid**.
- Ако стойността на **pid** е -1, то е възникнала грешка. Изведете подходящо съобщение и излезте.

printpids.c

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
void printPIDs(char* process_name) {
   printf ("----The %s process:\n", process_name);
   printf ("My pid=%d\n", getpid ( ));
   printf ("Parent's pid=%d\n", getppid ( ));
   printf ("-----\n");
}
int main(int argc, char* argv[])
   pid_t pid = fork();
   if (pid > 0) printPIDs("PARENT");
   else if (!pid){
        printPIDs("CHILD");
       exit(0);
   else if (pid == -1) {
       printf("ERROR");
       return EXIT_FAILURE;
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

Изчакване и прекратяване на дъщерен процес

```
#include<stdlib.h>
void exit(int status);
```

- Извикване на **exit()** изпълнява някои основни стъпки за изключване и след това инструктира ядрото да прекрати процеса.
- Параметърът на състоянието (**status**) се използва за обозначаване на изходното състояние на процеса.
- Когато процес завърши, ядрото изпраща сигнал **SIGCHLD** към родителят.

```
pid_t pid = fork();
if (pid > 0) {
    printPIDs("PARENT");
    wait(&child_status);
}
else if (!pid) {
    printPIDs("CHILD");
    exit(0);
}
else if (pid == -1) {
    printf("ERROR");
    return EXIT_FAILURE;
}
```

Преди да прекрати процеса, библиотеката С изпълнява следните стъпки:

- Извиква всички функции, регистрирани с **atexit()** или **on_exit()**, в обратен ред на тяхната регистрация.
- Изчиства всички стандартни отворени вхдни-изходни потоци.
- Премахва всички временни файлове, създадени с функцията tmpfile().

Тези стъпки завършват цялата работа, която процесът трябва да направи в потребителското пространство, така че exit() извиква системното повикване _exit(), за да позволи на ядрото да се справи с останалата част от процеса на прекратяване:

```
#include <unistd.h>
void _exit (int status);
```

Процесът може да бъде прекратен, ако се изпрати сигнал, чието действие по подразбиране е да прекрати процеса. Такива сигнали са **SIGTERM** и **SIGKILL**.

Когато процес завърши, ядрото изпраща сигнал **SIGCHLD** към родителският процес. По подразбиране този сигнал се игнорира и родителят не предприема никакви действия. Процесите могат да изберат да обработват този сигнал, чрез системните извиквания **signal()** или **sigaction()**.

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
pid_t wait(int status);
int WIFEXITED(status);
int WIFSIGNALED(status);
int WIFSTOPPED(status);
int WIFCONTINUED(status);
int WEXITSTATUS(status);
int WEXITSTATUS(status);
int WSTOPSIG(status);
int WCOREDUMP(status);
```

- wait() връща стойността на идентификатора (pid) на дъшерен процес или -1 при грешка.
- Ако никакъв дъщерен процес не е прекратен, извикването блокира, докато дъщерен процес приключи.
- WIFEXITED връща вярно (true), ако процесът завърши нормално.
- При нормално прекратяване **WEXITSTATUS** осигурява осем бита, които се предават на **exit**.
- WIFSIGNALED връща вярно (true), ако сигнал е причинил прекратяването на процеса.
- В случай на прекратяване от сигнал **WTERMSIG** връща номера на този сигнал.
- В случай на прекратяване от сигнал, **WCOREDUMP** връща вярно (true), ако процесът натоварва ядро в отговор на получаването на сигнала.
- WIFSTOPPED и WIFCONTINUED връщат вярно (true), ако процесът е бил спрян или продължен.
- Ако **WIFSTOPPED** е вярно (true), **WSTOPSIG** предоставя номера на сигнала, който е спрял процеса.

При възникване на грешка има две възможни стойности:

Грешка	Информация
ECHILD	Извикващият процес няма дъщерни процеси.
EINTR	Извикването проключи по-рано поради получен сигнал.

Изпълнение и отпечатване на състоянието

Проверете дали разполагаме с достатъчно на брой аргументи. Създайте дъщерен процес и запазете неговия идентификатор (pid). Родителският процес чака дъщерният процес и излиза при грешка. При успех се отпечатва състоянието на прекратяването. Дъщерният процес изпълнява командата в аргументите.

execstat.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
#include <unistd.h>
int main(int argc, char * argv[])
   int pid, status;
   if (argc < 2) {
     printf("Usage: %s command, [arg1 [arg2]...]\n", argv[0]);
     return EXIT_FAILURE;
   printf("Starting %s...\n", argv[1]);
   pid = fork();
  if (pid == 0) {
     execvp(argv[1], &argv[1]);
     perror("execvp");
     return EXIT_FAILURE; // Never get there normally
   }
   else {
     if (wait(&status) == -1) {
       perror("wait");
       return EXIT_FAILURE;
     }
     if (WIFEXITED(status)) printf("Child terminated normally with exit code %i\n", WE
XITSTATUS(status));
     if (WIFSIGNALED(status)) printf("Child was terminated by a signal #%i\n", WTERMSI
     if (WCOREDUMP(status)) printf("Child dumped core\n");
     if (WIFSTOPPED(status)) printf("Child was stopped by a signal #%i\n", WSTOPSIG(st
atus));
   }
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

Зомбита и проста обработка на сигнали

Когато дъщерен процес умре преди родителският процес, ядрото го поставя в специално състояние наречено зомби (zombie). Процесът в това състояние чака родителски процес да се допита до неговия статус и едва след това дъщерният процес престава да съществува като зомби. Ако родителският процес никога не запита за състоянието на дъщерният процес, тогава зомбито се превръща в призрак (ghost), което е много лоша практика. Ако родителският процес завърши преди дъщерните му процеси, то техен родител става началният процес. Началният процес, от своя страна, периодично изчаква всички свои дъщерни процеси, като по този начин гарантира, че никое от тях няма да остане зомби.

```
#include<sys/wait.h>
pid_t waitpid(pid_t pid, int *wstatus, int options);
```

```
#include<signal.h>
int sigaction(int signum, const struct sigaction *act, struct sigaction *oldact);
struct sigaction {
  void (*sa_handler)(int);
  void (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);
  sigset_t sa_mask;
  int sa_flags;
  void (*sa_restorer)(void);
};
```

Какво се случва обаче, ако родителският процес умре преди дъщерният процес или ако той умре, преди да има възможност да изчака своите зомбита? Всеки път, когато даден процес се прекратява, ядрото на Линукс преглежда списъка на дъщерните процеси и ги възпроизвежда на началният процес (идентификатор на процеса pid = 1). Това гарантира, че никой процес няма да остане без родител. Началният процес, от своя страна, периодично изчаква всички свои дъщерни процеси, като по този начин гарантира, че никое от тях няма да остане зомби за твърде дълго време. Въпреки че това все още се счита за добра практика, тази предпазна мярка означава, че краткотрайните процеси не трябва да се притесняват прекомерно да чакат всичките си деца.

Игра със зомбита

Дефинирайте обработчик на сигнал за прекратяване на изпълнението. Инициализирайте променливи за използване на обработчик на сигнал. Задайте действие при **SIGCHLD**, изход при грешка. Направете 10 пъти следното: създайте дъщерен процес и запазете неговия идентификатор (**pid**). Родителският процес отпечатва идентификатора на дъщерният процес. Дъщерният процес отпечатва съобщение и излиза.

zombietest.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <errno.h>
static void sigchld_hdl (int sig)
{
    while (waitpid(-1, NULL, WNOHANG) > 0) {}
int main (int argc, char *argv[])
{
    struct sigaction act;
    memset (&act, 0, sizeof(act));
    act.sa_handler = sigchld_hdl;
    if (sigaction(SIGCHLD, &act, 0)) {
        perror ("sigaction");
        return 1;
    }
    for (int i = 0; i < 10; i++) {
        int pid = fork();
        if (pid == 0) {
                printf("I will leave no zombie\n");
                exit(0);
        } else printf("Created a process with the PID i\n", pid);
    while (1) sleep(1);
    return 0;
}
```

Упражнение

1. TempFileGenerator

Напишете програма **tempgen.c**, която изисква 1 аргумент: **files_count**. Програмата трябва да генерира **files_count** на брой файлове, наречени **"temp.tmp"** (където номерът nr е число от 1 до files_count). Всеки файл е създаден от отделен процес и съдържа 1000 пъти идентификатора на съответния процес като текст (pid = 1001 трябва да отнеме 4 байта на ID).

Родителският процес трябва да се уведомява след създаването на всеки файл.

Променете програмата или напишете нова, в която процесите пишат само в един файл, където последователностите от идентификатори на процеси не се припокриват (имаме 1000 пъти pid_file_1, след това 1000 пъти pid_file_2 ... след това 1000 пъти pid_files cound).

Част 5 – Комуникация между процеси

- ІРС Методи
- Сигнали
- Най-важните сигнали
- Управление на сигналите
- Обработка на сигнал
- Изчакване на сигнали
- Разглеждане на сигнали
- Показване на информация за сигналите
- Reentrancy
- Анонимни и наименувани тръби
- Работа с тръби
- Използване на анонимни тръби
- Чат
- Упражнение

ІРС Методи

Структура	Информация
File	Запис запазен на диск или запис, синтезиран при поискване от файлов сървър, достъпен от множество процеси.
Signal	Системно съобщение, изпратено от един процес на друг, което обикновено не се използва за прехвърляне на данни, а вместо това се използва за отдалечено управление на процес.
Socket	Данните се изпращат през мрежов интерфейс или към различен процес на същия компютър или на друг компютър в мрежата. Поточно ориентирани (ТСР, данни, записани чрез сокет и изискващи форматиране, за да се запазят границите на съобщенията) или порядко съобщения (UDP, SCTP).
Unix domain socket	Подобно на интернет сокет, но цялата комуникация се осъществява в рамките на ядрото. Домейн сокетите използват файловата система като адресно пространство. Процесите посочват домейн сокета като инод и множество процеси могат да комуникират с един сокет.
Message queue	Поток от данни, подобен на сокета, но който обикновено запазва границите на съобщенията. Обикновено се изпълняват от операционната система и позволяват множество процеси да четат и записват в опашката на съобщенията, без да са директно свързани помежду си.
Pipe	Еднопосочен канал за данни. Данните, записани в края на запис на тръбата, се буферират от операционната система, докато се прочетат от четящия край на тръбата. Двупосочните потоци от данни между процесите могат да бъдат постигнати чрез създаване на две тръби, използващи стандартен вход и изход.
Named pipe	Тръба, изпълнявана чрез файл в файловата система, вместо стандартния вход и изход. Няколко процеса могат да четат и записват във файла като буфер за IPC данни.
Shared memory	На множество процеси се дава достъп до един и същ блок памет, който създава общ буфер, за да могат процесите да комуникират помежду си.

Повече информация: Inter-process communication

Сигнали

Сигналите са механизъм за еднопосочни асинхронни известия. Сигналът може да бъде изпратен от ядрото до процес, от процес до друг процес или от процес до себе си. Сигналите обикновено предупреждават за процес за някое събитие, като например неизправност при сегментиране или потребител, който натиска клавишна комбинация **Ctrl-C**.

Линукс ядрото изпълнява около 30 сигнала (точният брой зависи от архитектурата).

Всеки сигнал е представен чрез цифрова константа и текстово име. Например **SIGHUP**, използвано за сигнализиране, че е настъпило прекъсване на терминала, има стойност 1 на архитектурата i386.

С изключение на **SIGKILL** (което винаги прекратява процеса) и **SIGSTOP** (което винаги спира процеса) процесите могат да контролират какво се случва, когато получат сигнал.

Те могат да приемат действието по подразбиране, което може да бъде прекратяване на процеса, прекратяване на процеса и разтоварване на ядрото, спиране на процеса или нищо в зависимост от сигнала. Алтернативно, процесите могат да избират изрично да игнорират или да обработват сигнали. Игнорираните сигнали мълчат.

Обработените сигнали причиняват изпълнението на функцията за обработка на сигнал от потребителя. Програмата преминава към тази функция веднага щом сигналът бъде приет и (когато обработващият сигнал се върне), управлението на програмата се възобновява при предишната прекъсната инструкция.

Най-важните сигнали

сигнал	информация	резултат
SIGHUP (1)	Контролният терминал на процеса е затворен (найчесто потребителят е излязъл).	Terminate
SIGINT (2)	Потребителят използва комбинация за прекъсване Ctrl-C.	Terminate
SIGABRT (6)	Функцията abort() изпраща този сигнал до процеса, който го предизвиква. След това процесът се прекратява и се генерира основен файл.	Terminate with core dump
SIGKILL (9)	Този сигнал се изпраща от системното повикване kill(), той съществува, за да осигури сигурен начин за безусловно убиване на процес.	Terminate
SIGSEGV (11)	Този сигнал, чието име произтича от нарушаване на сегментирането, се изпраща в процес, когато се опитва невалиден достъп до паметта.	Terminate with core dump
SIGTERM (15)	Този сигнал се изпраща само чрез kill() и позволява на потребителя грациозно да прекрати процес (действие по подразбиране).	Terminate
SIGCHLD (17)	Когато процес завърши или спре, ядрото изпраща този сигнал към родителя. Обработващият този сигнал обикновено извиква wait(), за да определи идентификатора на дъщерния процес (pid) и кода за изход.	Ignored
SIGCONT (18)	Ядрото изпраща този сигнал на процес, когато процесът се възобновява след спиране (от SIGSTOP).	Ignored
SIGSTOP (19)	Този сигнал се изпраща само чрез kill(), той безусловно спира процес и не може да бъде уловена или пренебрегната.	Stop
SIGTSTP (20)	Ядрото изпраща този сигнал до всички процеси от групата на преден план, когато потребителят използва комбинация Ctrl-Z.	Stop
SIGIO (29)	Този сигнал се изпраща, когато се генерира асинхронно входно-изходно събитие.	Terminate
SIGUSR1(10), SIGUSR2(12)	Тези сигнали са налице за цели определени от потребителя; ядрото никога не ги използва. Процесите могат да използват SIGUSR1 и SIGUSR2.	Terminate

Управление на сигнали

метод	описание
sigemptyset()	инициализира празно множество от сигнали, като всички сигнали са изключени от множеството.
sigfillset()	инициализира пълно множество от сигнали, включващо всичките сигнали.
sigaddset()	добавя сигнал към множество.
sigdelset()	премахва сигнал от множество.
sigprocmask()	извлича и/или променя сигналната маска на извикващата нишка.
sigaction()	променя действието на сигнала.
sigwait()	чака сигнал.
strsignal()	връща низ описващ сигнала.

```
#include <signal.h>

int sigemptyset (sigget_t *set);
int sigaddset (sigset_t *set, int signo);
int sigprocmask (int how, cont sigset_t *set, sigset_t *oldset);

int sigaction (int signo, const struct sigaction *act, struct sigaction *oldact);

struct sigaction {
   void (*sa_handler)(int);
   void (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);
   sigset_t sa_mark;
   int sa_flags;
   void (*sa_restorer)(void);
};
```

sigemptyset() инициализира наборът от сигнали, зададен от комплекта, като го маркира празен (всички сигнали са изключени от комплекта).

sigaddset() добавя сигнал към комплекта от сигнали, зададен от комплекта, докато **sigdelset()** премахва знака от набора от сигнали, зададен от комплекта. И двете връщат 0 при успех, или -1 при грешка, в който случай грешката е настроена на код за грешка **EINVAL**, което означава, че знакът е невалиден идентификатор на сигнала.

Поведението на **sigprocmask()** зависи от стойността на едно от следните:

Поле	Описание
SIG_SETMASK	Задава се сигнална маска на извикващия процес.
SIG_BLOCK	Сигналите се добавят към сигналната маска на извикващият процес.
SIG_UNBLOCK	Сигналите се премахват от сигналната маска на извикващия процес.

Структура **sigaction**:

Поле	Описание
SA_HANDLER	Адрес на манипулатора SIG_IGN или SIG_DFL
SA_MASK	Сигнали за блокиране
SA_FLAGS	Допълнителни флагове, като SA_RESETHAND
SA_RESETHAND	Позволява режим "еднократно". Поведението на дадения сигнал се връща към стандартното, след като обработващият сигнал се върне.

Извикването на **sigaction()** променя поведението на сигнала, идентифициран от **signo**, което може да бъде всяка стойност освен тези, свързани със **SIGKILL** и **SIGSTOP**. Ако **act** не е NULL, системното извикване променя текущото поведение на сигнала, както е посочено в **act**. Ако **oldact** не е NULL, системното извикване запазва предишното поведение на даден сигнал (или текущия, ако **act** е NULL).

Обработка на сигнал

- Дефинирайте функцията за обработка на сигнали **SIGTERM**
- Иницирайте сигнал, като само **SIGHUP** е включен и блокирайте обработката на сигнали
- Задайте обработчик на събития за **SIGTERM**
- Отпечатайте идентификатора на процеса (pid)
- Влезте в безкраен цикъл

simplehdlr.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
void term_handler(int i) {
  printf ("Terminating\n");
  exit(EXIT_SUCCESS);
}
int main(int argc, char ** argv) {
  struct sigaction sa;
  sigset_t newset;
  sigemptyset(&newset);
  sigaddset(&newset, SIGHUP);
  sigprocmask(SIG_BLOCK, &newset, 0);
  sa.sa_handler = term_handler;
  sigaction(SIGTERM, &sa, 0);
  printf("My pid is %i\n", getpid());
  printf("Waiting...\n");
  while(1) sleep(1);
   return EXIT_FAILURE;
}
```

Изчакване на сигнали

```
#include<signal.h>
int sigwait(const sifset_t *set, int *sig);
```

Функцията **sigwait()** спира изпълнението на извикващата нишка, изчаквайки един от сигналите да стане текущ. Функцията приема сигнала (премахва го от чакащия списък със сигнали) и връща номера на сигнала в **sig**. При успех **sigwait()** връща 0, при грешка връща положително число, номер на грешката.

Пример за изчакване на сигнал

Дефинирайте функцията за обработка на сигнали **SIGTERM**. Иницирайте сигнал, като само **SIGHUP** е включен и блокирайте обработката на сигнали. Задайте обработчик на събития за **SIGTERM**. Отпечатайте идентификатора на процеса (**pid**). Изчакайте входящ сигнал **SIGHUP** и изведете подходящо съобщение. Ако възникне грешка преустановете програмата.

waitsignal.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
void term_handler(int i) {
  printf ("Terminating\n");
  exit(EXIT_SUCCESS);
int main(int argc, char ** argv) {
  int sig;
  struct sigaction sa;
  sigset_t newset;
  sigemptyset(&newset);
  sigaddset(&newset, SIGHUP);
  sigprocmask(SIG_BLOCK, &newset, 0);
  sa.sa_handler = term_handler;
  sigaction(SIGTERM, &sa, 0);
  printf("My pid is %i\n", getpid());
  printf("Waiting...\n");
  while(!sigwait(&newset, &sig)) printf("SIGHUP recieved\n");
  return EXIT_FAILURE;
}
```

Разглеждане на сигнали

```
#include<string.h>
#include<signal.h>
char *strsignal(int sig);
extern const char * const sys_siglist[];
int sigfillset(sigset_t *set);
int sigdelset(sigset_t *set, int signum);
```

Извикване на strsignal() връща указател към описание на сигнала, даден от signo.

sys_siglist е масив от низове, съдържащи имената на сигналите, поддържани от системата, индексирани с номер на сигнала.

Показване на информация за сигналите

- Дефинирайте функцията за обработка на сигнали **SIGTERM**
- Иницирайте сигнално множество, като само **SIGTERM** е изключен
- Задайте обработчик на събития за **SIGTERM**
- Отпечатайте идентификатора на процеса (pid)
- Изчакайте и изведете подходящи съобщения за входящите сигнали
- Ако възникне грешка преустановете програмата

siginfo.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void term_handler(int sig) {
  printf("Signal %i - %s\n", sig, sys_siglist[sig]);
  exit(EXIT_SUCCESS);
}
int main(int argc, char ** argv) {
  int sig;
  struct sigaction sa;
  sigset_t sset;
  sigfillset(&sset);
  sigdelset(&sset, SIGTERM);
  sigprocmask(SIG_SETMASK, &sset, 0);
  sa.sa_handler = term_handler;
  sigaction(SIGTERM, &sa, 0);
  printf("My pid is %i\n", getpid());
  printf("Waiting...\n");
  while(!sigwait(&sset, &sig)) {
    printf("Signal %i - %s\n", sig, sys_siglist[sig]);
    printf("%s\n", strsignal(sig));
  }
  return EXIT_FAILURE;
}
```

Reentrancy

Когато ядрото изпрати сигнал, процесът обикновенно изпълнява някакъв код. Това може да се случи в средата на важна за него операция, която ако бъде прекъсната, ще постави процеса в несъгласувано състояние. Например структурата данни с която процесът работи е само наполовина актуализирана или изчислението е изпълнено само частично. Процесът дори може да обработва друг сигнал.

Обработчика на сигнал (**signal handler**) не знае точно кой код се изпълнява от процеса в момента на поява на сигналът, това може да се случи по всяко време. Поради тази причина е много важно всеки обработчик на сигнал (**signal handler**), който напишете, да бъде много внимателен относно действията, които извършва и данните с които работи.

Обработчиците на сигнали (**signals handlers**), трябва да се погрижат да не правят предположения за това, какво прави процесът, когато бъде прекъснат. По-специално, те трябва да са предпазливи при модифициране на глобални и споделени данни. Като цяло, добра практика е обработчика на сигнал никога да не работи с глобални данни.

Какво ще кажете за системните извиквания или другите библиотечни функции? Какво ще стане, ако процесът е по средата на писане във файл или разпределяне на памет, и обработващ сигнал пише в същия файл или извика **malloc()**? Какво ще стане, ако при поява на сигнал, процесът е по средата на извикване на функция, която използва статичен буфер, например като **strsignal()**?

Поради всички изброени причини е много важно всеки обработчик на сигнал (**signal handler**) от процеса да е **reentrant** функция.

reentrant е функция която е безопасно да се извиква от самата нея (или едновременно от друга нишка в същия процес). За да се квалифицира като **reentrant**, функцията не трябва да манипулира статични данни, трябва да манипулира само данни, предоставени от стека, или данни, предоставени й от извикващия функцията, и не трябва да изпълнява функция която не е **reentrant**.

Стандартните С функции, безопасни за употреба са:

accept, access, aio_error, aio_return, aio_suspend, alarm, bind, cfgetispeed, cfgetospeed, cfsetispeed, cfsetospeed, chdir, chmod, chown, clock_gettime, close, connect, creat, dup, dup2, execle, execve, _Exit & _exit, fchmod, fchown, fcntl, fdatasync, fork, fpathconf, fstat, fsync, ftruncate, getegid, geteuid, getgid, getgroups, getpeername, getpgrp, getpid, getppid, getsockname, getsockopt, getuid, kill, link, listen, lseek, lstat, mkdir, mkfifo, open, pathconf, pause, pipe, poll,posix_trace_event, pselect, raise, read, readlink, recv, recvfrom, recvmsg, rename, rmdir, select, sem_post, send, sendmsg,sendto, setgid, setgid, setsid, setsockopt, setuid, shutdown, sigaction, sigaddset, sigdelset, sigemptyset, sigfillset,sigismember, signal, sigpause, sigpending, sigprocmask, sigqueue, sigset, sigsuspend, sleep, socket, socketpair, stat, symlink, sysconf, tcdrain, tcflow, tcflush, tcgetattr, tcgetpgrp, tcsendbreak, tcsetattr, tcsetpgrp, time, timer_getoverrun,timer_gettime, timer_settime, times, umask, uname, unlink, utime, wait, waitpid, write.

Анонимни и наименувани тръби

Анонимни тръби

Анонимната тръба (anonymous pipe) е обикновен **FIFO** комуникационен канал, който може да се използва за еднопосочна междупроцесна комуникация (IPC). Обикновено родителската програма отваря анонимни тръби и създава нов процес, който наследява другите краища на тръбите. Анонимната тръба трае само докато трае процесът.

Наименувани тръби

Наименуваната тръба (**named pipe**) е продължение на концепцията за традиционните анонимни тръби. Наименуваната тръба може да бъде идентифицирана с име и да се покаже като файл в системата. Наименуваната тръба може да продължи да съществува толкова дълго, колкото компютърната система е включена, а не само по време живота на процеса. Наименуваната тръба може да бъде изтрита, ако вече не се използва.

Работа с тръби

```
#include <unistd.h>
int pipe(int pipefd[2]);
```

ріре() - създава анонимна тръба.

- Maсивът **pipefd** се използва за да върне два файлови дескриптора, сочещи към краищата на тръбата.
- pipefd[0] се отнася за четене в края на тръбата
- pipefd[1] се отнася за писане в края на тръбата.

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
int mkfifo(const char *pathname, mode_t mode);
```

mkfifo() - създава наименувана тръба (FIFO).

• mode указва правата за FIFO структурата. Той се модифицира от метода umask по обичайния начин: разрешенията на създадения файл са (mode & ~umask).

Използване на анонимни тръби

- Отворете тръба (pipe) и запазете входно/изходните файлови дескриптори (I/O FD)
- Създайте дъщерен процес (fork)
- Родителски процес: затворете входният файлов дескриптор (input/read)
 - Запишете съобщение на изходният файлов дескриптор (output/write)
 - Затворете изходният файлов дескриптор (output/write)
- Дъщерен процес: затворете изходният файлов дескриптор (output/write)
 - Прочетете съобщение от входният файлов дескриптор (input/read)
 - Отпечатайте полученото съобщение
 - Затворете входният файлов дескриптор (input/read)

passmsg.c

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
int main (int argc, char * argv[]){
  int pipedes[2];
  pipe(pipedes);
  pid_t pid = fork();
  if ( pid > 0 ){
    char *str = "String passed via pipe\n";
    close(pipedes[0]);
    write(pipedes[1], (void *) str, strlen(str) + 1);
    close(pipedes[1]);
  } else{
    char buf[1024];
    int len;
    close(pipedes[1]);
    while ((len = read(pipedes[0], buf, 1024)) != 0) write(2, buf, len);
    close(pipedes[0]);
  }
  return 0;
```

Чат

Сървър (chatsrv.c)

Създайте файл на име ./fifofile. Отворете за писане ./fifofile в случай на грешка излезте. Стартирайте цикъл, който работи докато получим "q" от клавиатурата. Прочетете символ (key) и го запишете във файла. Ако key* е Enter използвайте flush**. Затворете и изтрийте файла.

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <unistd.h>
#define FIFO_NAME "./fifofile"
int main(int argc, char * argv[]) {
  FILE * f;
  char ch;
  mkfifo(FIFO_NAME, 0600);
  f = fopen(FIFO_NAME, "w");
  if (f == NULL){
    printf("Failed to open FIF0!\n");
    return -1;
  }
  do {
    ch = getchar();
    fputc(ch, f);
    if (ch == 10) fflush(f);
  } while (ch != 'q');
  fclose(f);
  unlink(FIFO_NAME);
  return 0;
}
```

Клиент (chatcint.c)

Отворете за четене файл на име ./fifofile. Стартирайте цикъл, който работи докато получим "q" от клавиатурата. Прочетете символ (key). Изведете получения символ в конзолата. Затворете и изтрийте файла.

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#define FIFO_NAME "./fifofile"
int main ()
  FILE * f;
  char ch;
  f = fopen(FIF0_NAME, "r");
  do
  {
   ch = fgetc(f);
   putchar(ch);
  } while (ch != 'q');
  fclose(f);
  unlink(FIFO_NAME);
  return 0;
}
```

Упражнение

1. ReverseEncryptorDecryptor

Нека дефинираме "Reverse Encryption" (**RE**) като техника за защита на текстови съобщения, при която текста на съобщенията се обръща наобратно, преди те да бъдат изпратени по-нататък. Напишете програма "revendec.c", която има два процеса, комуникиращи посредством анонимна тръба (anonymous pipe).

За двата процеса да валидни следните правила:

- **Process 1** трябва да чете текст от клавиатурата, след това да приложи техниката RE и да изпрати кодираното съобщение на **Process 2**.
- Process 2 трябва да изчака входящите съобщения, да отпечата кодираните съобщения на екрана, след това да ги декодира и да ги съхрани във файл "messages.log".

2. EncryptedChat

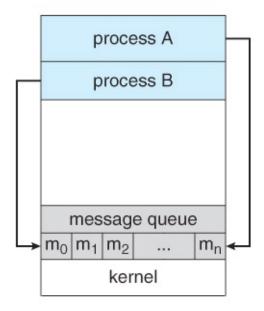
Напишете двойка програми за сървър и клиент ("echatsrv.c" and "echatcint.c"). Сървърът трябва да имитира поведението на *Process 1 от предишната задача, а клиента съответно на Process 2. Програмите трябва да използват наименувана тръба (named pipe) като метод за комуникация.

Част 6 - Синхронизация на комуникацията между процесите

- Опашка за съобщения
- Съобщенията в С
- Определяне на общите данни
- Сървър за съобщения
- Клиент за съобщения
- Споделена памет
- Споделена памет в С
- Определяне на общите данни
- Сървър за памет
- Клиент за памет
- Семафори
- Използване на семафори
- Определяне на общите данни
- Семафор Сървър
- Семафор Клиент
- Упражнение

Опашка за съобщения

Опашките за съобщения могат да бъдат описани като вътрешен свързан списък в адресното пространство на ядрото. Съобщенията могат да бъдат изпратени в опашката и извлечени от опашката по няколко различни начина. Всяка опашка за съобщения е уникално идентифицирана от IPC идентификатор.



Повече информация: Message Queues

Съобщенията в С

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/ipc.h>
#include<sys/msg>

int msgget(key_t key, int msgflg);
int msgsnd(int msqid, const void *msgp, size_t msgsz, int msgflg);
ssize_t msgrcv(int msqid, void *msgp, size_t msgsz, long msgtyp, int msgflg);
int msgctl(int msqid, int cmd, struct msqid_ds *buf);
```

Системното извикване **msgget()** връща System V идентификатор на опашката за съобщения свързана със стойността на аргумента **key**.

Системните извиквания **msgsnd()** и **msgrcv()** се използват, съответно, за изпращане и получаване на съобщения от System V опашка за съобщения. Извикващият процес трябва да има разрешение за запис в опашката на съобщенията, за да изпрати съобщение и да има разрешение за четене, за да получи съобщение.

msgctl() и cmd = IPC_RMID премахва опашка на съобщенията.

Определяне на общи данни

- Определете **КЕҮ** за уникалният идентификационен номер на опашката.
- Определете **MAXLEN** за максимална дължина на съобщението.
- Определете **msg_1_t** за клиентското съобщение.
- Определете msg_1_2 за отговора от страна на сървъра.

msgtypes.h

```
#ifndef MSG_TYPES
#define MSG_TYPES
#define KEY 1274
#define MAXLEN 512
struct\ msg\_1\_t
   long mtype;
   int snd_pid;
   char body[MAXLEN];
};
struct msg_2_t
   long mtype;
   int snd_pid;
   int rcv_pid;
   char body[MAXLEN];
};
#endif
```

Сървър за съобщения

Създайте опашка за съобщения с даден ключ **KEY**. Изчакайте съобщение от тип **msg_1_t** от опашката. Отпечатайте данните за получените съобщения. Подгответе и изпратете отговор от тип **msg_2_t**. Изчакайте потвърждение **msg_1_t**. Премахнете опашката за съобщения.

msgsrv.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
#include <string.h>
#include "msgtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
  struct msg_1_t message1;
  struct msg_2_t message2;
  int msgid;
  char * response = "0k!";
  msgid = msgget(KEY, 0777 | IPC_CREAT);
  msgrcv(msgid, &message1, sizeof(struct msg_1_t), 1, 0);
  printf("Client (pid = %i) sent: %s", message1.snd_pid, message1.body);
  message2.mtype = 2;
  message2.snd_pid = getpid();
  message2.rcv_pid = message1.snd_pid;
  strcpy(message2.body, response);
  msgsnd(msgid, &message2, sizeof(struct msg_2_t), 0);
  msgrcv(msgid, &message1, sizeof(struct msg_1_t), 1, 0);
  msgctl(msgid, IPC_RMID, 0);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Клиент за съобщения

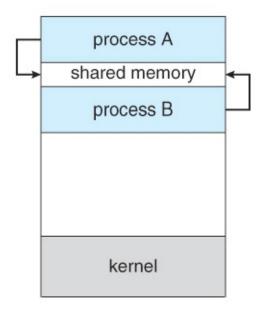
Отварете опашка за съобщения с даден ключ **KEY**. Изведете съобщение и излезте от програмата, в случай на неуспех. Прочетете тялото на съобщението от клавиатурата и задайте другите параметри на **msg_1_t**. Изпратете съобщение **msg_1_t** в опашката. Изчакайте **msg_2_t** и го отпечатайте. Изпратете потвърждение **msg_1_t**.

msgcli.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
#include <strings.h>
#include "msgtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
  int msgid;
  int i;
  struct msg_1_t message1;
  struct msg_2_t message2;
  char buf[MAXLEN];
  msgid = msgget(KEY, 0666);
  if (msgid == -1)
     printf("Server is not running!\n");
     return EXIT_FAILURE;
  i = 0;
  while ( (i < (MAXLEN - 1)) && ((message1.body[i++] = getchar()) != '\n') );
  message1.body[i] = '\0';
  message1.mtype = 1;
  message1.snd_pid = getpid ();
  msgsnd(msgid, &message1, sizeof(struct msg_1_t), 0);
  msgrcv(msgid, &message2, sizeof(struct msg_2_t), 2, 0);
  printf("Server (pid= %i) responded: %s\n", message2.snd_pid, message2.body);
  message1.mtype = 1;
  msgsnd(msgid, &message1, sizeof(struct msg_1_t), 0);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Споделена памет

Споделената памет може да се опише като картографиране на област (сегмент) от паметта, която ще бъде картирана и споделена чрез повече от един процес. Това е най-бързата форма на между-процесна комуникация (**IPC**), тъй като няма посредничество - информацията се пренася директно от сегмент от паметта в адресното пространство на процеса на повикване. Сегментът може да бъде създаден от един процес и след това да бъде записван и четен от произволен брой процеси.



Повече информация: Shared Memory

Споделена памет в С

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/shm.h>
#include<sys/ipc.h>

key_t ftok(const char *pathname, int proj_id);
int shmget(key_t key, size_t size, int shmflg);
void *shmat(int shmid, const void *shaddr, int shmflg);
int shmdt(const void *shmaddr);
int shmctl(int shmid, int cmd, struct shmid_ds *buf);
```

- ftok() = преобразува име на път и идентификатор на проект към ключ на System V IPC.
- **shmget()** = разпределя сегмент на System V споделена памет .
- **shmat()** = придава сегмента на System V споделена памет, идентифициран от *shmid, в адресното пространство на извикващия процес.
- **shmdt()** = отделя сегмента на споделената памет, разположен на адреса, определен от **shmaddr** от адресното пространство на извикващия процес.
- shmctl() c cmd = IPC_RMID маркира сегмента, който ще бъде унищожен.

Определяне на общи данни

Определете идентификационен номер на опашката **FTOK_FILE**. Дефинирайте структурата на споделената памет **memory_block**:

- server_lock е 1, когато сървърът използва паметта
- client_lock е 1, когато клиентът използва паметта
- turn е 0, когато чакате клиентско съобщение
- turn е 1, когато чакате съобщение от сървъра
- readlast е 0, когато клиентът получи последно съобщение
- readlast е 1, когато сървър получи последно съобщение
- string държи текущото съобщение

shmemtypes.h

```
#ifndef SHMEM_TYPES
#define SHMEM_TYPES
#define FTOK_FILE "./shmemserv"
#define MAXLEN 512
#define FREE 1
#define BUSY 0
#define SERVER 1
#define CLIENT 0
struct memory_block
 int server_lock;
 int client_lock;
  int turn;
 int readlast;
  char string[MAXLEN];
};
#endif
```

Сървър за памет

Създавайте ./shmemserv, излезте при грешка. Разпределете споделена памет. Конфигурирайте паметта на клиента и запишете съобщение "Hello!" в него. Докато текущото съобщение не е "q". Заключете паметта за сървъра, задайте ред на клиента. Изчакайте, ако клиентът използва паметта. Ако клиентът е обработил последното съобщение - посочете, че сървърът е обработил текущото съобщение, отпечатайте съобщението от клиента и върнете "Ok!" премахнете заключването на сървъра. Премахнете споделената памет.

shmemserv.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include "shmemtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
  key_t key;
  int shmid;
  struct memory_block * mblock;
  key = ftok(FTOK_FILE, 1);
  if (key == -1)
  {
     printf("Failed to generate unique key. Server compiler with a wrong name?\n");
     return EXIT_FAILURE;
  }
  shmid = shmget(key, sizeof(struct memory_block), 0666 | IPC_CREAT);
  mblock = (struct memory_block *) shmat(shmid, 0, 0);
  mblock->turn = CLIENT;
  mblock->server_lock = FREE;
  mblock->client_lock = FREE;
  mblock->readlast = SERVER;
  strcpy(mblock->string, "Hello!");
  while (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
  {
     mblock->server_lock = BUSY;
     mblock->turn = CLIENT;
     while ((mblock->client_lock == BUSY) && (mblock->turn == CLIENT));
     if (mblock->readlast == CLIENT)
     {
       mblock->readlast = SERVER;
       printf("String sent by the client is: %s", mblock->string);
       if (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
           strcpy(mblock->string, "0k!");
       mblock->server_lock = FREE;
     }
  }
  printf("Server got q and exits\n");
  shmdt((void *) mblock);
  shmctl(shmid, IPC_RMID, 0);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Клиент за памет

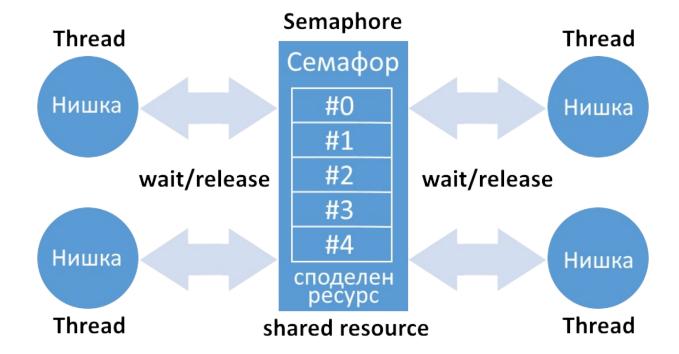
Създайте ./shmemserv, излезте при грешка. Разпределете споделената памет. Докато текущото съобщение не е "q". Заключете паметта за клиента, задавайте ред на сървъра. Изчакайте, ако сървърът използва паметта. Ако сървърът е обработил последното съобщение - посочете, че клиентът е обработил текущото съобщение, отпечатайте съобщението от сървъра, прочетете ред от клавиатурата и премахнете заключването на клиента. Премахнете споделената памет.

shmemcli.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include "shmemtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
  key_t key;
  int shmid;
  struct memory_block * mblock;
  key = ftok(FTOK_FILE, 1);
  if (key == -1)
  {
     printf("Failed to generate unique key. Server compiler with a wrong name?\n");
     return EXIT_FAILURE;
  }
  shmid = shmget(key, sizeof(struct memory_block), 0666);
  if (shmid == -1)
     printf("Server is not running!\n");
     return EXIT_FAILURE;
  }
  mblock = (struct memory_block *) shmat(shmid, 0, 0);
  while (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
  {
     int i = 0;
     mblock->client_lock = BUSY;
     mblock->turn = SERVER;
     while ((mblock->server_lock == BUSY) && (mblock->turn == SERVER));
     if (mblock->readlast == SERVER)
        mblock->readlast = CLIENT;
        printf("Server sends %s\n", mblock->string);
        while ((i < (MAXLEN - 1)) && ((mblock->string[i++] = getchar()) != '\n') );
        mblock->string[i] = 0;
        mblock->client_lock = FREE;
     }
  printf("Client exits\n");
  shmdt((void *) mblock);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Семафор

Семафорите са броячи, използвани за контрол на достъпа до споделени ресурси от множество процеси (броячи на ресурси). Използват се като блокиращ механизъм, за да се предотврати достъпът на процесите до конкретен ресурс, докато друг процес извършва операции с него. Броячът на ресурси намалява, когато процесът започне да използва ресурс и се увеличава обратно, когато ресурсът се освободи. Когато броячът = 0, ресурсът в момента не е налице.



Повече информация: Semaphores

Използване на семафори

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/ipc.h>
#include<sys/sem.h>

int semget(key_t key, int nsems, int semflg);
int semctl(int semid, int semnum, int cmd, ...);
int semop(int semid, struct sembuf *sops, size_t nsops);
```

- **semget()** връща System V идентификатор на семафорно множество, свързано с аргумента **key**.
- semctl() c cmd = SETVAL Задава стойността на semval да стане arg.val за semnum-тия семафор в множеството.
- semctl() с cmd = IPC_RMID премахва семафора.
- **semop()** изпълнява операции на избрани семафори от множеството, обозначени с **semid**.

Определяне на общи данни

Определете **FTOK_FILE = './semserv'**. Дефиниране на структурата на споделената памет **memory_block**. **string** съдържа текущото съобщение.

semtypes.h

```
#ifndef SHMEM_TYPES
#define SHMEM_TYPES

#define FTOK_FILE "./semserv"

#define MAXLEN 512

struct memory_block
{
    char string[MAXLEN];
};

#endif
```

Семафорен сървър

- Задайте 2 семафора първият показва, че сървърът трябва да чете, вторият за клиента
- Създайте "./shmemserv", изход при грешка
- Разпределете и прикрепете споделената памет и напишете "Hello!"
- Освободете семафора на клиента
- Докато текущото съобщение не е "q":
- Поискайте сървърния семафорен ресурс
- Ако текущото съобщение не е "q", напишете "Ok!" в паметта и освободете клиента.
- Извадете и премахнете споделената памет и семафорите

semserv.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include "semtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
{
  key_t key;
  int shmid;
  int pid, semid;
  struct sembuf buf[2];
  struct memory_block * mblock;
  key = ftok(FTOK_FILE, 1);
  if (key == -1)
  {
     printf("Failed to generate unique key. Server compiler with a wrong name?\n");
     return EXIT_FAILURE;
  semid = semget(key, 3, 0666|IPC_CREAT);
  buf[0].sem_num = 0;
  buf[0].sem_flg = SEM_UNDO;
  buf[1].sem_num = 1;
  buf[1].sem_flg = SEM_UNDO;
  semctl(semid, 0, SETVAL, 0);
  shmid = shmget(key, sizeof(struct memory_block), 0666 | IPC_CREAT);
  mblock = (struct memory_block *) shmat(shmid, 0, 0);
  strcpy(mblock->string, "Hello!");
  buf[0].sem_op = -1;
  buf[1].sem_op = 1;
  semop(semid, (struct sembuf*) &buf[1], 1);
  while (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
     semop(semid, (struct sembuf*) &buf, 1);
     printf("String sent by the client is: %s", mblock->string);
     if (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
     strcpy(mblock->string, "0k!");
     buf[0].sem_op = -1;
     buf[1].sem_op = 1;
     semop(semid, (struct sembuf*) &buf[1], 1);
  }
  printf("Server got q and exits\n");
  shmdt((void *) mblock);
  shmctl(shmid, IPC_RMID, 0);
  semctl(semid, 2, IPC_RMID);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Семафор клиент

- Задайте 2 семафора първият показва, че сървърът трябва да чете, вторият за клиента
- Създайте "./shmemserv", изход при грешка
- Прикачете споделената памет
- Докато текущото съобщение не е "q":
- Поискайте семафорен ресурс на клиента и отпечатайте следващото съобщение
- Прочетете нов ред от клавиатурата в споделената памет
- Освободете семафора на сървъра
- Отделете споделената памет

semcli.c

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include "semtypes.h"
int main(int argc, char * argv[])
{
  key_t key;
  int shmid;
  struct memory_block * mblock;
  int semid;
  struct sembuf buf[2];
  key = ftok(FTOK_FILE, 1);
  if (key == -1)
  {
     printf("Failed to generate unique key. Server compiler with a wrong name?\n");
     return EXIT_FAILURE;
  shmid = shmget(key, sizeof(struct memory_block), 0666);
  if (shmid == -1)
  {
     printf("Server is not running!\n");
     return EXIT_FAILURE;
  semid = semget(key, 2, 0666);
  buf[0].sem_num = 0;
  buf[0].sem_flg = SEM_UNDO;
  buf[1].sem_num = 1;
  buf[1].sem_flg = SEM_UNDO;
  mblock = (struct memory_block *) shmat(shmid, 0, 0);
  buf[1].sem_op = -1;
  while (strcmp("q\n", mblock->string) != 0)
  {
    int i = 0;
    semop(semid, (struct sembuf*) &buf[1], 1);
    printf("Server sends %s\n", mblock->string);
    while ((i < (MAXLEN - 1)) && ((mblock->string[i++] = getchar()) != '\n') );
    mblock->string[i] = 0;
    buf[0].sem_op = 1;
    buf[1].sem_op = -1;
    semop(semid, (struct sembuf*) &buf, 1);
  printf("Client exits\n");
  shmdt((void *) mblock);
  return EXIT_SUCCESS;
}
```

Упражнение

DoubleSharedMemory

Напишете двойка програми сървър и клиент (**dblmemsrv.c** и **dblmemcli.c**), които споделят блокове памет помежду си. Сървърът поддържа до 2 клиента едновременно, които не трябва да са в комфликт по време на работа. Сървърът инициализира споделената памет с поздравителни съобщения за клиентите си и ги чака те да променят със съобщенията си. Когато клиента напише ново съобщение, сървърът отговаря със същото съобщение, но с израз "Confirmed!" накрая.

Клиентът се стартира с един аргумент: **client_number**, който идентифицира клиента (1 или 2) за сървъра. Клиентът трябва непрекъснато да отпечатва съобщението от споделената памет, да чете ред от клавиатурата и да го записва в споделената памет. Програмата трябва да излезе, когато се въведе съобщение "q".

DoubleDumper

Напишете програма **dbldump.c**, която в реално време показва промените в споделената памет от проекта **DoubleSharedMemory**. Може да се наложи да промените сървърните или клиентските програми, така че да поддържат тази функционалност.

Част 7 – Сокети

- Сокетите в Линукс
- Работа със сокети в С
- Използване на Unix сокети
- Сокет файлов сървър
- Сокет файлов клиент
- Двойка сокети
- Пример за двойка сокети
- Мрежови сокети
- Мрежов сокет файлов сървър
- Мрежов сокет файлов клиент
- Упражнение

Сокетите в Линукс

Повечето комуникации между процесите използват модела клиент-сървър. Един от двата процеса, наречен **клиент**, се свързва с другия процес наречен **сървър**, обикновено с искане за информация. Всяка страна на тази вдупосочна комуникация може да бъде представена чрез **сокет** (socket). Процесите клиент и сървър създават техен собствен сокет.

Unix domain socket е крайна точка за обмен на данни между процеси, изпълняващи една и съща хостова операционна система.

Network socket е крайна точка за изпращане или получаване на данни в рамките на хост от компютърната мрежа.

Сокетите поддържат предаването на надежден **поток** (stream) от байтове, както и подредено и надеждно предаване на **дейтаграми** (datagrams). Поточните сокети разглеждат комуникациите като непрекъснат поток от символи, докато дейтаграм сокетите трябва да четат целите съобщения наведнъж.

Работа със сокети в С

метод	описание
socket ()	създава крайна точка за комуникация
bind ()	свързва име към сокет
recv (), recvfrom (), recvmsg ()	получава съобщение от сокет
send (), sendto (), sendmsg ()	изпраща съобщение към сокет
socketpair ()	създава двойка свързани сокета
listen ()	слуша за връзки към сокет
accept ()	приема връзка към сокет
connect ()	инициира връзка към сокет
htons ()	преобразува unsigned short integer в network byte order
gethostbyname ()	връща структура от тип hostent за даденото име на хост

Използване на Unix сокети

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/socket.h>

int socket(int domain, int type, int protocol);
int bind(int sockfd, const struct sockaddr *addr, socklen_t addrlen);
ssize_t sendto(int sockfd, const void *buf, size_t len, int flags, const struct sockad dr *dest_addr, socklen_t addrlen);
ssize_t recvfrom(int sockfd, void *buf, size_t len, int flags, struct sockaddr *src_ad dr, socklen_t *addrlen);
```

- **socket()** създава крайна точка за комуникация и връща дескриптор на файла, който се отнася до тази крайна точка.
 - домейнът (domain) определя семейството протоколи, което ще се използва (AF_UNIX, AF_LOCAL, AF_INET и др.).
 - Тип (type) определя комуникационната семантика (SOCK_STREAM, SOCK_DGRAM и т.н.).
- Когато се създава сокет със **socket()**, то той съществува в именованото пространство (адресното пространство), но няма зададен адрес.
- **bind()** присвоява адреса, посочен в **addr**, на сокета, посочен от файловият дескриптор **sockfd** върнат от метода socket().
- sockaddr има следната структура:

```
struct sockaddr {
  sa_family_t sa_family;
  char sa_data[14];
}
```

Сокет файлов сървър

Отворете Unix сокет за дейтаграми, при грешка изведете съобщение и излезте от програмата. Свържете сокета с файл "socket.soc", излезте при грешка. Вземете съобщение от сокета, излезте при грешка. Отпечатайте съобщението. Затворете сокета. Изтрийте сокет файла.

fsserver.c

```
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#define SOCK_NAME "socket.soc"
#define BUF_SIZE 256
int main(int argc, char ** argv)
  struct sockaddr srvr_name, rcvr_name;
  char buf[BUF_SIZE];
  int
       sock;
  int
       bytes;
  socklen_t namelen;
  sock = socket(AF_UNIX, SOCK_DGRAM, 0);
  if (sock < 0)
    perror("socket failed");
    return EXIT_FAILURE;
  srvr_name.sa_family = AF_UNIX;
  strcpy(srvr_name.sa_data, SOCK_NAME);
  if (bind(sock, &srvr_name, strlen(srvr_name.sa_data) + sizeof(srvr_name.sa_family))
< 0)
  {
    perror("bind failed");
    return EXIT_FAILURE;
  }
  namelen = sizeof(srvr_name);
  bytes = recvfrom(sock, buf, sizeof(buf), 0, &rcvr_name, &namelen);
  if (bytes < 0)
    perror("recvfrom failed");
    return EXIT_FAILURE;
  }
  buf[bytes] = 0;
  rcvr_name.sa_data[namelen] = 0;
  printf("Client sent: %s\n", buf);
  close(sock);
  unlink(SOCK_NAME);
}
```

Сокет файлов клиент

Отворете Unix сокет за дейтаграми, при грешка изведете съобщение и излезте от програмата. Настройте структурата за името на сървъра на сокета към "socket.soc". Изпратете съобщение до сървъра. Затворете сокета.

fsclient.c

```
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#define SOCK_NAME "socket.soc"
#define BUF_SIZE 256
int main(int argc, char ** argv)
  int
        sock;
  sock = socket(AF_UNIX, SOCK_DGRAM, 0);
  char buf[BUF_SIZE];
  struct sockaddr srvr_name;
  if (sock < 0)
    perror("socket failed");
    return EXIT_FAILURE;
  }
  srvr_name.sa_family = AF_UNIX;
  strcpy(srvr_name.sa_data, SOCK_NAME);
  strcpy(buf, "Hello, Unix sockets!");
  sendto(sock, buf, strlen(buf), 0, &srvr_name,
  strlen(srvr_name.sa_data) + sizeof(srvr_name.sa_family));
  close(sock);
}
```

Двойка сокети

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/socket.h>
int socketpair(int domain, int type, int protocol, int sv[2]);
```

Извикването на метода **socketpair()** създава двойка свързани сокети в определения домейн (domain), от посочения тип (type) и използвайки по избор посочения протокол (protocol).

Файловите дскриптори, използвани при създаването на новите сокети, се връщат съответно в sv[0] и sv[1].

При успех метода връща 0, при грешка -1, а информация за грешката се намира в **errno**.

Пример за двойка сокети

Отворете двойка сокети, при грешка изведете съобщение и излезте от програмата. Създайте дъщерен процес.

Родителския процес: затваря втория сокет, пише съобщение в първия сокет, чете отговора от първия сокет, опечатва полученото съобщение и затваря сокета.

Дъщерния процес: затваря първия сокет, чете съобщение от втория сокет, отпечатва получения текст, отговаря с подобаващо съобщение на втория сокет и го затваря.

sockpair.c

```
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
#define STR1 "How are you?"
#define STR2 "I'm ok, thank you."
#define BUF_SIZE 1024
int main(int argc, char ** argv)
  int sockets[2];
  char buf[BUF_SIZE];
  int pid;
  if (socketpair(AF_UNIX, SOCK_STREAM, 0, sockets) < 0)</pre>
  {
      perror("socketpair() failed");
      return EXIT_FAILURE;
  pid = fork();
  if (pid != 0)
    close(sockets[1]);
    write(sockets[0], STR1, sizeof(STR1));
    read(sockets[0], buf, sizeof(buf));
    printf("%s\n", buf);
    close(sockets[0]);
  }
  else
  {
    close(sockets[0]);
    read(sockets[1], buf, sizeof(buf));
    printf("%s\n", buf);
    write(sockets[1], STR2, sizeof(STR2));
    close(sockets[1]);
  }
}
```

Мрежови сокети

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netdb.h>
extern int h_errno;

struct hostent *gethostbyname(const char *name);
uint16_t htons(uint16_t hostshort);
int listen(int sockfd, int backlog);
int accept(int sockfd, struct sockaddr *addr, socklen_t *addrlen);
int connect(int sockfd, const struct sockaddr *addr, socklen_t addrlen);
```

За да приемете връзките, се изпълняват следните стъпки:

- 1. Създава се сокет чрез **socket()**.
- 2. Сокета се свързва с локален адрес с помощта на **bind()**, така че другите сокети да могат да се свързват **connect()** с него.
- 3. Желанието за приемане на входящи връзки и ограничение броя на входящите връзки се определят от **listen()**.
- 4. Връзките се приемат с ассерt().

Мрежов сокет файлов сървър

Проверете входните аргументи, излезте при грешка. Отворете INET, STEAM сокет, излезте при грешка. Инициализирайте структурата **sockaddr_in** за сървъра. Свържете гнездото към порт, излезте при грешка. Започнете да слушате, разрешете само една връзка. Приемете нова връзка, излезте при грешка. Прочетете от сокета в буфер. Отпечатайте полученото съобщението от буфера. Изпратете "ОК" в сокета. Затворете сокета.

netserver.c

```
#include <string.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <errno.h>
#include <strings.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#define BUF_SIZE 256
int main(int argc, char ** argv)
{
     int sock, newsock, port, clen;
     char buf[BUF_SIZE];
     struct sockaddr_in serv_addr, cli_addr;
     if (argc < 2)
         fprintf(stderr, "usage: %s <port_number>\n", argv[0]);
         return EXIT_FAILURE;
     sock = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, 0);
     if (socket < 0)
       printf("socket() failed: %d\n", errno);
       return EXIT_FAILURE;
     memset((char *) &serv_addr, 0, sizeof(serv_addr));
     port = atoi(argv[1]);
     serv_addr.sin_family = AF_INET;
     serv_addr.sin_addr.s_addr = INADDR_ANY;
     serv_addr.sin_port = htons(port);
     if (bind(sock, (struct sockaddr *) &serv_addr, sizeof(serv_addr)) < 0)</pre>
       printf("bind() failed: %d\n", errno);
```

```
return EXIT_FAILURE;
     }
     listen(sock, 1);
     clen = sizeof(cli_addr);
     newsock = accept(sock, (struct sockaddr *) &cli_addr, &clen);
     if (newsock < 0)
     {
       printf("accept() failed: %d\n", errno);
       return EXIT_FAILURE;
     }
     memset(buf, 0, BUF_SIZE);
     read(newsock, buf, BUF_SIZE-1);
     buf[BUF_SIZE] = 0;
     printf("MSG: %s\n", buf);
     write(newsock, "OK", 2);
     close(newsock);
     close(sock);
}
```

Мрежов сокет файлов клиент

Проверете входните аргументи, излезте при грешка. Отворете INET, STEAM сокет, излезте при грешка. Вземете хост името сървъра, излезте при грешка. Конфигурирайте и свържете сокета към адреса на сървъра и порт, излезте при грешка. Изведете на екрана, че очаквате вход и прочетете нов текстов ред от клавиатурата. Изпратете въведения текст към сокета. Прочетете отговор от сокета и го отпечатайте. Затворете сокета.

netclient.c

```
#include <string.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <errno.h>
#include <strings.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <netdb.h>
#define BUF_SIZE 256
int main(int argc, char ** argv)
{
    int sock, port;
    struct sockaddr_in serv_addr;
    struct hostent *server;
    char buf[BUF_SIZE];
    if (argc < 3)
       fprintf(stderr, "usage: %s <hostname> <port_number>\n", argv[0]);
       return EXIT_FAILURE;
    }
    port = atoi(argv[2]);
    sock = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, 0);
    if (sock < 0)
    {
      printf("socket() failed: %d", errno);
      return EXIT_FAILURE;
    server = gethostbyname(argv[1]);
    if (server == NULL)
      printf("Host not found\n");
```

```
return EXIT_FAILURE;
   }
   memset((char *) &serv_addr, 0, sizeof(serv_addr));
   serv_addr.sin_family = AF_INET;
   strncpy((char *)&serv_addr.sin_addr.s_addr, (char *)server->h_addr, server->h_leng
th);
   serv_addr.sin_port = htons(port);
   if (connect(sock, &serv_addr, sizeof(serv_addr)) < 0)
     printf("connect() failed: %d", errno);
     return EXIT_FAILURE;
   }
   printf(">");
   memset(buf, 0, BUF_SIZE);
   fgets(buf, BUF_SIZE-1, stdin);
   write(sock, buf, strlen(buf));
   memset(buf, 0, BUF_SIZE);
   read(sock, buf, BUF_SIZE-1);
   printf("%s\n", buf);
   close(sock);
   return 0;
}
```

Упражнение

1. BetterChat

Променете двойката програми за мрежов сокет файлов сървър (**netserver.c**) и клиент (**netclient.c**), добавяйки следните подобрения:

- Разрешаване по няколко съобщения на разговор, докато клиентът не изпрати съобщение "!quit" на сървъра.
- Сървърът трябва да поддържа няколко паралелни клиентски връзки.