主管領域

## 哈尔滨工业大学 2017 学年 秋 季学期 计算机系统(B) 试 题

题号	_	_	三	四	五	六	七	总分
得分								
阅卷人								

		_	
Ī			片纸鉴心 诚信不败
	-	_	、
			操作系统通过提供不同层次的抽象表示来隐藏系统实现的复杂性,其中( )
馬			是对实际处理器硬件的抽象。
授课教师		_	A. 进程 B. 虚拟存储器 C. 文件 D. 指令集架构 (ISA)
核		2.	为了使计算机运行得更快,现代 CPU 采用了许多并行技术,将处理器的硬件组织或某工会除职并让这些除职并行操作的技术具(一)。这样式的 CPI 一般不
ı	: 密		织成若干个阶段并让这些阶段并行操作的技术是( ),该技术的 CPI 一般不小于 1。
	•		A. 流水线 B. 超线程 C. 超标量 D. 向量机
		3.	在进程的虚拟地址空间中,用户代码不能直接访问的区域是( )
			A. 程序代码和数据区 B. 栈 C. 共享库 D. 内核虚拟内存区
		4.	C 语句中的全局变量,在 ( ) 阶段被定位到一个确定的内存地址
姓名_		F	A. 编译 B. 链接 C. 执行 D. 调试 <u>虚拟地址?</u> TALL 16 进制数使中,可能是Linux C4 系统中。harm 数型的投制使是()
女		э.	下列 16 进制数值中,可能是 Linux64 系统中 char*类型的指针值是(  ) A. e4f9 B. b4cc2200 C. b811e5ffff7f0000 D. 30
Ī	封 :	6.	关于 IEEE float 类型的数据+0.0 的机器数表示,说法错误的是( )
			A. 是非规格化数 B. 不能精确表示 C. +0.0 与-0.0 不同 D. 唯一的
		7.	一个子进程终止或者停止时,操作系统内核会发送(  )信号给父进程。
		_	A. SIGKILL B. SIGQUIT C. SIGSTOP D. SIGCHLD
李忠			Y86-64 的指令编码长度是 ( ) 个字节
ঝা			A. 1~10 B. 32 C. 64 D. 128 在 Y86-64 指令集体系结构中,程序员可见的状态不包括 ( )
	: 线	<i>J</i> .	A. 程序寄存器 B. 高速缓存 C. 条件码 D. 程序状态
		10.	下列各种存储器中存储速度最快的是( )。
			A. 寄存器 B. 主存 C. 磁盘 D. 高速缓存
		11.	链接时两个同名的强符号,以哪种方式处理? ( )
郊州			A. 链接时先出现的符号为准 B. 链接时后出现的符号为准 B. 统接根带
		19	C. 任一个符号为准 D. 链接报错 某 CPU 使用 32 位虚拟地址和 4KB 大小的页时,需要 PTE 的数量是 ( )
হ্ন		14.	A. 16 B.8 C. 1M D. 512K
	:	13	动态内存分配时的快结构中,关于镇充字段的作用不可能的是( )

A. 减少外部碎片 B. 满足对齐 C. 标识分配状态 D. 可选的	
14. 链接过程中,带 static 属性的全局变量属于 ( )	
A. 全局符号 B. 局部符号 C. 外部符号 D. 以上都错	
15. 虚拟内存系统中的虚拟地址与物理地址之间的关系是()	
A.1 对 1 B. 多对 1 C. 1 对多 D. 多对多	
16. X86-64 中,通过寄存器传递整型参数时,第一个参数用寄存器()访问	
A. %rdi B. %edi C. %rsi D. %edi	
17. 虚拟内存发生缺页时,缺页中断是由(  )触发	
A. 内存 B. Cache L1 C. Cache L2 D. MMU	
18. 进程从用户模式进入内核模式的方法不包括(  )	
A. 中断 B. 陷阱 C. 复位 D. 故障	
19. 内核为每个进程维持一个上下文,不属于进程上下文的是(  )	
A. 寄存器 B. 进程表 C. 文件表 D. 调度程序	
20. Linux 进程终止的原因可能是( )	
A. 收到一个信号 B. 从主程序返回 C. 执行 exit 函数 D. 以上都是	
二、填空题 ( 每空 1 分, 共 10 分 )	
二、	
21. C 语言中 short 类型-2 的机器数二进制表示为。	
22. C 语言中的 double 类型浮点数用 位表示。	
23.64位 C语言程序在函数调用时第二个整型参数采用寄存器	
24. 链接器经过和重定位两个阶段,将可重定位目标文件生成可执行	亍
目标文件。	
25. 虚拟内存系统借助这一数据结构将虚拟页映射到物理页。	
26. Linux 虚拟内存区域可以映射到普通文件和,这两种类型的X	寸
	Ť
象中的一种。	
27. I7 的 CPU, L2 Cache 为 8 路的 2M 容量, B=64, 则其 Cache 组的位数 s=	. •
28. 非本地跳转中的 set jmp 函数调用一次,返回次。	
29. 进程加载函数 execve,如调用成功则返回次。	
30. Intel 桌面 X86-64 CPU 采用端模式。	
三、判断对错(每小题 1 分,共 10 分,在题前打 √ X 符号)	
31. ( ) 现代超标量 CPU 指令的平均周期通常小于 1 个时钟周期。	
32. ( ) CPU 无法判断加法运算的和是否溢出。	
33. ( ) C 浮点常数 IEEE754 编码的缺省舍入规则是向上舍入。	
34. ( ) C 语言中的有符号数强制转换成无符号数时位模式不会改变。	
35. ( )Y86-64 的顺序结构实现中,寄存器文件写时是作为组合逻辑器件看待	0
36. ( ) 直接映射 Cache 一定会发生冲突不命中的情况。	
37. ( ) 进程一旦终止就不再占用内存资源。	
38. ( ) execve 加载新程序时会覆盖当前进程的地址空间,但不创建新进程。	
39. ( ) 动态内存隐式分配是指应用隐式地分配块并隐式地释放已分配块。	

) C语言中从 double 转换成 float 时,值可能溢出,但不可能被舍入。 40. ( 四、简答题(每小题5分,共20分) 41. 结合下面的程序段,解释局部性。 int cal\_array\_sum(int \*a,int n){ int sum = 0;for (int i = 0; i < n; i++) sum += a[i]; return sum; 42. 什么是静态库? 使用静态库的优点是什么? 43. 参照 Y86-64 流水线 CPU 的实现,说明流水线如何工作。

## 44. 列举几种程序优化的方法,并简述其原理。

## 五、系统分析题(每小题5分,共20分)

45. 已知内存和寄存器中的数值情况如下:

内存地址	值
0x100	0xff
0x104	0xAB
0x108	0x13
0x10c	0x11

寄存器	值
%rax	0x100
%rcx	0x1
%rdx	0x3

请填写下表,给出对应操作数的值:

操作数	值
%rax	
(%rax)	
9 (%rax, %rdx)	
0xfc(, %rcx, 4)	
(%rax, %rdx, 4)	

46.	有	下列	$\mathbf{C}$	函数:
-----	---	----	--------------	-----

long arith(long x, long y, long z)
{
 long t1 = \_\_\_\_\_(1) \_\_\_;
 long t2 = \_\_\_\_(2) \_\_;
 long t3 = \_\_\_\_(3) \_\_;
 long t4 = \_\_\_\_(4) \_\_;
 \_\_\_\_\_;

函数 arith 的汇编代码如下:

arith:

orq %rsi, %rdi
sarq \$3, %rdi
notq %rdi
movq %rdx, %rax
subq %rdi, %rax
retq

请填写出上述C语言代码中缺失的部分

(1)	(	(2)	(3)	

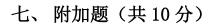
(4) \_\_\_\_\_(5) \_\_\_\_

	47. 假设:某 CPU 的虚拟地址 14 位;物理地址 12 位;页面大小为 64B; TLB 是四路组相联,共 16 个条目; L1 数据 Cache 是物理寻址、直接映射,行大小为 4 字节,总共 16 个组。分析如下项目: (1)虚拟地址中的 VPN 占位;物理地址的 PPN 占位。 (2) TLB 的组索引位数 TLBI 为位。 (3) 用物理地址访问 L1 数据 Cache 时,Cache 的组索引 CI 占位,Cache 标记 CT 占位。
授课教师	48. C程序 forkB 的源程序与进程图如下: void forkB() {     printf("L0\n");     if(fork()!=0) {         printf("L1\n");         if(fork()!=0) {             printf("L2\n");         }     } }
<b>左名</b>	printf("Bye\n"); } 请写出上述进程图中空白处的内容  (1)(2)(3)  (4)(5)
一	六、综合设计题(每小题 10 分,共 20 分) 49. 请写出 Y86-64 CPU 顺序结构设计与实现中,mrmovq 指令在各阶段的操作。 每个阶段 2 分 线
系系	

50. 向量元素和计算的相关程序如下,请改写或重写计算函数 vector\_sum,进行速度优化,并简要说明优化的依据。

```
/*向量的数据结构定义 */
typedef struct{
      int len;
                //向量长度, 即元素的个数
      float *data; //向量元素的存储地址
} vec;
/*获取向量长度*/
int vec_length(vec *v){return v->len;}
/* 获取向量中指定下标的元素值,保存在指针参数 val 中*/
int get_vec_element(*vec v, size_t idx, float *val){
    if (idx \ge v - len)
     return 0;
    *val = v->data[idx];
    return 1;
}
/*计算向量元素的和*/
void vector_sum(vec *v, float *sum){
    long int i;
    *sum = 0;//初始化为 0
    for (i = 0; i < vec\_length(v); i++) {
       float val;
       get_vec_element(v, i, &val);//获取向量 v 中第 i 个元素的值, 存入 val 中
       *sum = *sum + val;
                          //将 val 累加到 sum 中
}
```

采用任一种优化方法都 10 分



51. Linux 如何处理信号? 应当如何编写信号处理程序? 谈谈你的理解。