

P4:Verilog单周期CPU

整体功能

- Verilog单周期32位CPU
- 支持add,sub,ori,lw,sw,beq,lui,nop,jal,jr功能（add和sub暂时不考虑溢出）
- 有两个输入端口，clk和reset（同步复位）

模块设计

1.PC

- PC是指令寄存器，指向下一条即将执行的指令。
- 设置有同步复位的功能。
- 初始值为0x00003000。

2.NPC

- NPC的功能是根据PC的值和当前执行的指令，计算下一条指令。
- 输入：
 - PC[31:0]
 - zero：判断rs和rt是否相等
 - imm[25:0]：26位的立即数
 - ra[31:0]：jr指令中要跳转的地址
 - NPCOp[2:0]
- 输出
 - NPC[31:0]：如果beq跳转，则为PC+4+(offset||00);否则为PC+4
 - pc4[31:0]：输出pc+4

NPCOp	zero	NPC
0	x	pc4
1	0	pc4
1	1	{{14{imm[15]}}, imm[15:0], 2'b0} + pc4
2	x	{pc[31:28], imm, 2'b0}
3	x	ra

3.IM

- 指令存储器，因为只需要读出功能，选用ROM，地址范围为0x00003000~0x00006FFF，共4096*32bit，ROM设置成12位即可满足需求。
- 输入
 - PC[31:0]：P3保证PC后两位是0，PC先右移两位，然后取最后12位
- 输出32位指令
 - im[31:26]

4.EXT

- 用于将16位立即数扩展为32为立即数
- 输入
 - Imm[15:0]
 - EXTOp: 0为零_ext;1为sign_ext
- 输出
 - zero_ext(Imm)
 - sign_ext(Imm)

5.RF

- 32个寄存器，两个读出端口，一个写入端口，支持同步复位，0号寄存器始终为零。
- 输入
 - A1[4:0]，对应RD1
 - A2[4:0]，对应RD2
 - A3[4:0]
 - WD[31:0]
 - clk
 - rst
 - RFWr: 1允许写入，0禁止写入
- 输出
 - RD1[31:0]
 - RD2[31:0]

6.ALU

- 输入
 - ALUOp[1:0]
 - A
 - B
- 输出
 - C
 - zero: (A==B)?
- 功能
 - ALUOp==2'b00: C=A+B
 - ALUOp==2'b01: C=A-B
 - ALUOp==2'b10: C=A|B
 - ALUOp==2'b11: C=(B||0^16)

ALUOp	C
0	A + B
1	A - B
2	A B
3	{B[15:0] , 16'b0}

ALUOp	C
4	A

7.DM

- 数据存储器，需要完成写入和读出的功能，选用RAM。支持同步复位。
- 输入
 - Addr[31:0]: 取2~13位进行地址查找
 - WD[31:0]
 - DMWr: 为1时能够写入数据
 - clk
 - rst
- 输出
 - RD[31:0]

8.Controller

- 用于控制各个模块中的选择器，根据每条指令实现不同功能。
- “AND”逻辑
 - 输入
 - op[5:0]
 - func[5:0]
 - 输出
 - add:000000 100000
 - sub:000000 100010
 - ori:001101
 - lw:100011
 - sw:101011
 - beq:000100
 - lui:001111
- “OR”逻辑
 - 输入
 - add:
 - sub:
 - ori:
 - lw:
 - sw:
 - beq:
 - lui:
 - 输出

```
assign EXTOp = (beq | sw | lw);
assign ALUBSel = (ori | lw | sw | lui);
assign ALUOp = jr ? 3'd4 :
               lui ? 3'd3 :
               ori ? 3'd2 :
```

```

        sub ? 3'd1 : 3'd0;
assign DMWr = sw;
assign RFWDSe1 = jal ? 2'd2 :
        lw ? 2'd1 : 2'd0;
assign RFA3Se1 = jal ? 2'd2 :
        (add | sub) ? 2'd1 : 2'd0;
assign RFWr = (add | sub | ori | lw | lui | jal);
assign NPCOp = jr ? 3'd3 :
        jal ? 3'd2 :
        beq ? 3'd1 : 3'd0;

```

测试方案

测试代码

```

.text
ori $a0,$0,0x100
ori $a1,$a0,0x123
lui $a2,456
lui $a3,0xffff
ori $a3,$a3,0xffff
addu $s0,$a0,$a2
addu $s1,$a0,$a3
addu $s4,$a3,$a3
subu $s2,$a0,$a2
subu $s3,$a0,$a3
sw $a0,0($0)
sw $a1,4($0)
sw $a2,8($0)
sw $a3,12($0)
sw $s0,16($0)
sw $s1,20($0)
sw $s2,24($0)
sw $s3,44($0)
sw $s4,48($0)
lw $a0,0($0)
lw $a1,12($0)
sw $a0,28($0)
sw $a1,32($0)
ori $a0,$0,1
ori $a1,$0,2
ori $a2,$0,1
beq $a0,$a1,loop1
beq $a0,$a2,loop2
loop1: sw $a0,36($t0)
loop2: sw $a1,40($t0)
jal loop3
jal loop3
sw $s5,64($t0)
ori $a1,$a1,4
jal loop4

```

```

loop3: sw $a1, 56($t0)
sw $ra, 60($t0)
ori $s5, $s5, 5
jr $ra
loop4: sw $a1, 68($t0)
sw $ra, 72($t0)

```

和Mars对拍

- mips

\$zero	0	0x00000000
\$at	1	0x00000000
\$v0	2	0x00000000
\$v1	3	0x00000000
\$a0	4	0x00000001
\$a1	5	0x00000006
\$a2	6	0x00000001
\$a3	7	0xffffffff
\$t0	8	0x00000000
\$t1	9	0x00000000
\$t2	10	0x00000000
\$t3	11	0x00000000
\$t4	12	0x00000000
\$t5	13	0x00000000
\$t6	14	0x00000000
\$t7	15	0x00000000
\$s0	16	0x01c80100
\$s1	17	0x000000ff
\$s2	18	0xfe380100
\$s3	19	0x00000101
\$s4	20	0xfffffffffe
\$s5	21	0x00000005
\$s6	22	0x00000000
\$s7	23	0x00000000
\$t8	24	0x00000000
\$t9	25	0x00000000
\$k0	26	0x00000000
\$k1	27	0x00000000
\$gp	28	0x00001800
\$sp	29	0x00002ffc
\$fp	30	0x00000000
\$ra	31	0x0000308c

- verilog

6 / 9

	0	1	2	3
0x0	00000100	00000123	01C80000	FFFFFFFF
0x4	01C80100	000000FF	FE380100	00000100
0x8	FFFFFFFF	00000000	00000002	00000101
0xC	FFFFFFFE	00000000	00000002	00003080
0x10	00000005	00000006	0000308C	00000000
0x14	00000000	00000000	00000000	00000000
0x18	00000000	00000000	00000000	00000000
0x1C	00000000	00000000	00000000	00000000
0x20	00000000	00000000	00000000	00000000
0x24	00000000	00000000	00000000	00000000
0x28	00000000	00000000	00000000	00000000
0x2C	00000000	00000000	00000000	00000000
0x30	00000000	00000000	00000000	00000000
0x34	00000000	00000000	00000000	00000000
0x38	00000000	00000000	00000000	00000000
0x3C	00000000	00000000	00000000	00000000
0x40	00000000	00000000	00000000	00000000
0x44	00000000	00000000	00000000	00000000
0x48	00000000	00000000	00000000	00000000
0x4C	00000000	00000000	00000000	00000000
0x50	00000000	00000000	00000000	00000000
0x54	00000000	00000000	00000000	00000000
0x58	00000000	00000000	00000000	00000000

思考题

阅读下面给出的 DM 的输入示例中（示例 DM 容量为 4KB，即 32bit × 1024字），根据你的理解回答，这个 addr 信号又是从哪里来的？地址信号 addr 位数为什么是 [11:2] 而不是 [9:0]？

- MIPS 中以**字节**为单位，而设计的DM中，每一个**4字节32位寄存器**为一个单位，在不考虑异常的情况下，最后两位默认为0，所以位数为[11:2]。Addr 来自 ALU 的输出端口，代表要读取的 DM 存储器的地址。

思考上述两种控制器设计的译码方式，给出代码示例，并尝试对比各方式的优劣。

- 记录指令对应的控制信号如何取值

```

wire add,sub,ori,beq,lui,lw,sw,jal,jr;
assign add = (op == 6'b000000) && (func == 6'b100000);
assign sub = (op == 6'b000000) && (func == 6'b100010);
assign ori = (op == 6'b001101);
assign beq = (op == 6'b000100);
assign lw = (op == 6'b100011);
assign sw = (op == 6'b101011);
assign lui = (op == 6'b001111);
assign jal = (op == 6'b000011);
assign jr = (op == 6'b000000) && (func == 6'b001000);

always@(*) begin
    if(add) begin
        EXTOp = 1'b0;
        ALUBSel = 1'b0;
        ALUOp = 3'd0;
        DMWr = 1'b0;
        RFWDSel = 2'd0;
        RFA3Sel = 2'd1;
        RFWr = 1'b1;
        NPCOp = 3'd0;
    end
    else if(sub) begin
        //...
    end
    //...
end

```

- 记录控制信号每种取值所对应的指令

```

wire add,sub,ori,beq,lui,lw,sw,jal,jr;
assign add = (op == 6'b000000) && (func == 6'b100000);
assign sub = (op == 6'b000000) && (func == 6'b100010);
assign ori = (op == 6'b001101);
assign beq = (op == 6'b000100);
assign lw = (op == 6'b100011);
assign sw = (op == 6'b101011);
assign lui = (op == 6'b001111);
assign jal = (op == 6'b000011);
assign jr = (op == 6'b000000) && (func == 6'b001000);

assign EXTOp = (beq | sw | lw);
assign ALUBSel = (ori | lw | sw | lui);
assign ALUOp = jr ? 3'd4 :
                lui ? 3'd3 :
                ori ? 3'd2 :
                sub ? 3'd1 : 3'd0;
assign DMWr = sw;
assign RFWDSel = jal ? 2'd2 :
                lw ? 2'd1 : 2'd0;
assign RFA3Sel = jal ? 2'd2 :

```



```
        (add | sub) ? 2'd1 : 2'd0;
assign RFWr = (add | sub | ori | lw | lui | jal);
assign NPCOp = jr ? 3'd3 :
               jal ? 3'd2 :
               beq ? 3'd1 : 3'd0;
```

- 第一种的好处：更直观看不同指令下各个控制信号的状态，并且增加指令的时候更方便。
- 第二种的好处：更直观看每个控制信号在不同指令下的不同状态。

在相应的部件中，复位信号的设计都是同步复位，这与 P3 中的设计要求不同。请对比同步复位与异步复位这两种方式的 reset 信号与 clk 信号优先级的关系。

- 同步复位下clk优先级更高，异步复位下reset优先级更高。

C 语言是一种弱类型程序设计语言。C 语言中不对计算结果溢出进行处理，这意味着 C 语言要求程序员必须很清楚计算结果是否会导致溢出。因此，如果仅仅支持 C 语言，MIPS 指令的所有计算指令均可以忽略溢出。请说明为什么在忽略溢出的前提下，addi 与 addiu 是等价的，add 与 addu 是等价的。提示：阅读《MIPS32® Architecture For Programmers Volume II: The MIPS32® Instruction Set》中相关指令的 Operation 部分。

- 根据指令集中RTL语言的描述，add在出现溢出的时候会报出SignalException(IntegerOverflow)，而addu不会报出异常，并将溢出部分抛弃，所以在不考虑溢出的情况下，二者相同。addi与addiu的区别类似。