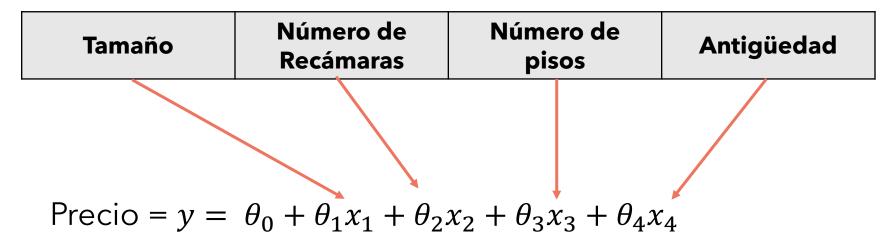
Regresión Lineal Múltiple Luis Zúñiga

- Modelar el mundo en dos variables es poco útil.
- Necesitamos mejores modelos.
- Nueva idea: un modelo lineal con múltiples variables.

$$y = \theta_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_p x_p$$

Característica 1 Característica 2 Característica 2

Supongamos que modelamos el <u>precio</u> de una casa de la siguiente manera:



 $p \rightarrow \#$ de características

 $x_i \rightarrow i$ -ésima característica del modelo

 $x^{(j)} \rightarrow los valores del j-ésimo ejemplo del conjunto de datos$

 $x_i^{(j)} o los valores del j-ésimo ejemplo del conjunto de datos para la i-ésima característica del modelo$

Actividad

Supongamos que se tiene el mismo modelo para determinar el precio de una casa. ¿Cómo se interpretaría la hipotesis descrita a continuación?

Tamaño	Número de Recámaras	Número de pisos	Antigüedad
	ite camaras	p.503	

$$h_{\theta}(x) = 80 + 0.1x_1 + 0.001x_2 + 3x_3 - 2x_4$$

Sea la hipótesis:

$$h_{\theta}(\mathbf{x}) = \theta_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_p x_p$$

Entonces, podemos expresarla como

$$h_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) = \Theta^T \boldsymbol{x}$$

donde

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{bmatrix}, \qquad \Theta = \begin{bmatrix} \theta_0 \\ \theta_1 \\ \vdots \\ \theta_p \end{bmatrix}$$

y $x_0 = 1$, de tal manera que

$$h_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) = \theta_0 x_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_p x_p$$

Definición del Modelo - Resumen

Hipótesis:

$$h_{\theta}(\mathbf{x}) = \theta_0 x_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_p x_p$$
$$h_{\theta}(\mathbf{x}) = \Theta^T \mathbf{x}$$

Parámetros:

$$\boldsymbol{\theta} = (\theta_0, \theta_1, \dots, \theta_p)$$

Función de Costo:

$$J(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{n} \left(h_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}^{(i)}) - y^{(i)} \right)^{2}$$

Gradiente Descendiente:

$$\theta_j = \theta_j - \eta \frac{\partial}{\partial \theta_i} J(\boldsymbol{\theta})$$

Gradiente Descendiente

Actividad

Supongan que el modelo tiene la forma

$$h_{\theta}(\mathbf{x}) = \theta_0 x_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \theta_3 x_3.$$

Determinar

$$\frac{\partial}{\partial \theta_i} J(\boldsymbol{\theta})$$

para j=0,1,2,3. Recuerden que

$$J(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{n} \left(h_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}^{(i)}) - y^{(i)} \right)^{2}$$

Gradiente Descendiente

Anteriormente:

$$\theta_0 = \theta_0 - \eta \frac{1}{n} \sum (h_{\theta}(x_i) - y_i)$$

$$\theta_1 = \theta_1 - \eta \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (h_{\theta}(x_i) - y_i) x_i$$

Ahora:

$$\theta_j = \theta_j - \eta \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)}$$

para
$$j = 1, 2, ..., p$$
.

Estimación de Parámetros — Ecuación Normal

Considerando la representación matricial, es posible encontrar de manera analítica los parámetros del modelo. En particular, debemos encontrar la solución para Θ en el sistema de ecuaciones dado por:

$$X^{T}X\Theta - X^{T}Y = 0$$

donde

$$X = \begin{bmatrix} 1 & x_{11} & \dots & x_{1p} \\ 1 & x_{21} & \dots & x_{2p} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & x_{n1} & \dots & x_{np} \end{bmatrix}, \qquad Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \qquad \Theta = \begin{bmatrix} \theta_0 \\ \theta_1 \\ \vdots \\ \theta_p \end{bmatrix}$$

y cuya solución es:

$$\Theta = (X^T X)^{-1} X^T Y$$

Para finalizar...

Gradiente Descendiente

- Se debe elegir la razón de aprendizaje η .
- Es un proceso iterativo. Puede tardar en converger a un valor.
- Se puede optimizar, por lo que funciona «bien» para *n* grande.

Ecuación Normal

- No es necesario elegir un parámetro adicional con la razón de aprendizaje η .
- Solución analítica. Nada de iteraciones.
- Se debe calcular $(X^TX)^{-1}$, cuya complejidad es $O(n^3)$.
- Es lento para n grande.

Tarea

- Demostrar todo en la lámina 9.
- ¿Qué pasa cuando, en la ecuación normal, (X^TX) no es invertible?
 - Tip: ¿Qué es la inversa de Moore-Penrose?
- Investigar qué es el *feature scaling* aplicado en gradiente descendiente.
 - Investigar para qué sirve y qué ventajas ofrece normalizar las características de un modelo de aprendizaje.
 - Explicar en qué consiste la mean normalization.



Luis Zúñiga

Correo: p40887@correo.uia.mx

Web: https://lzun.github.io