

Fundamentos Electrónicos

Componentes Electrónicos Básicos

1. Tipos de Resistencias: Las resistencias limitan el flujo de corriente en un circuito. Los tipos incluyen resistencias fijas, que tienen un valor de resistencia fijo, y resistencias variables como los potenciómetros, que permiten una resistencia ajustable.
 2. Tipos de Capacitores: Los capacitores almacenan y liberan energía eléctrica. Los tipos incluyen capacitores cerámicos, que se utilizan comúnmente para aplicaciones de alta frecuencia, y capacitores electrolíticos, que tienen valores de capacitancia más altos pero están polarizados.
 3. Inductores: Los inductores almacenan energía en un campo magnético y se oponen a los cambios en la corriente. Se utilizan en aplicaciones de filtrado y sintonización.
 4. Diodos: Los diodos permiten que la corriente fluya en una sola dirección. Los diodos Zener se utilizan para la regulación de voltaje, mientras que los LEDs emiten luz cuando están polarizados hacia adelante.
 5. Transistores: Los transistores, como los BJTs, actúan como interruptores o amplificadores electrónicos, con tipos NPN y PNP controlando el flujo de corriente en los circuitos.
 6. Transistor de Efecto de Campo (FET): Los FET controlan el flujo de corriente aplicando voltaje a la puerta, con MOSFETs ampliamente utilizados para la conmutación y la amplificación.
 7. Fotodiodos: Estos diodos generan una corriente cuando se exponen a la luz, utilizados en aplicaciones ópticas como sensores de luz.
 8. Optoacopladores: Se utilizan para aislar diferentes partes de un circuito, los optoacopladores transmiten señales eléctricas a través de la luz para mantener el aislamiento eléctrico.
 9. Rectificadores: Los diodos se utilizan en circuitos rectificadores para convertir la corriente alterna (CA) en corriente continua (CC). Los rectificadores de media onda utilizan un solo diodo, mientras que los rectificadores de onda completa utilizan dos o más diodos para convertir ambas mitades de la onda de CA.
 10. Termistores: Estos son resistencias sensibles a la temperatura. Los termistores de coeficiente de temperatura negativa (NTC) disminuyen la resistencia a medida que aumenta la temperatura, mientras que los termistores de coeficiente de temperatura positiva (PTC) aumentan la resistencia con temperaturas más altas.
-

Teoría de Circuitos Electrónicos

11. Ley de Ohm: La Ley de Ohm relaciona el voltaje (V), la corriente (I) y la resistencia (R) en un circuito lineal: $(V = I \times R)$. Forma la base de la mayoría de los análisis de circuitos eléctricos.
 12. Leyes de Kirchhoff: La Ley de Kirchhoff de la Corriente (KCL) establece que la suma de las corrientes que entran en una unión es igual a la suma de las corrientes que salen, mientras que la Ley de Kirchhoff del Voltaje (KVL) establece que la suma de los voltajes en un bucle cerrado es cero.
 13. Teorema de Thevenin: Este teorema simplifica una red de resistencias y fuentes en una fuente de voltaje equivalente y resistencia para un análisis más fácil.
 14. Teorema de Norton: Similar al de Thevenin, el teorema de Norton simplifica una red en una fuente de corriente y resistencia en paralelo para un análisis más fácil de circuitos impulsados por corriente.
 15. Teorema de Superposición: En circuitos con múltiples fuentes, este teorema permite el análisis de cada fuente de manera independiente y luego combina los resultados.
 16. Análisis de Mallas: Un método utilizado para encontrar corrientes desconocidas en un circuito utilizando corrientes de malla, a menudo aplicado en circuitos planares.
 17. Método de Voltaje de Nodos: Un método utilizado para resolver circuitos asignando voltajes a nodos (uniones) y resolviendo los desconocidos.
 18. Impedancia y Admitancia: La impedancia es la oposición total a la corriente en circuitos de CA, combinando resistencia y reactancia. La admitancia es la inversa de la impedancia, describiendo cuán fácilmente fluye la corriente a través de un componente.
 19. Potencia en Circuitos de CA: En circuitos de CA, la potencia se divide en potencia real (activa), potencia reactiva y potencia aparente. El factor de potencia representa la relación entre la potencia real y la potencia aparente.
 20. Resonancia: La resonancia ocurre en circuitos LC cuando la reactancia inductiva y la reactancia capacitiva son iguales en magnitud pero opuestas en fase, permitiendo la transferencia máxima de energía.
-

Circuitos de Diodos

21. Teoría Básica de Diodos: Los diodos permiten que la corriente fluya solo en la condición de polarización directa (positivo al ánodo, negativo al cátodo) y bloquean la corriente en polarización inversa.
22. Circuitos Rectificadores: Los rectificadores de media onda utilizan un solo diodo, mientras que los rectificadores de onda completa utilizan dos o cuatro diodos para convertir CA en CC. Los rectificadores de puente son comunes en circuitos de suministro de energía.

23. Circuitos de Corte: Estos circuitos limitan el nivel de voltaje recortando (cortando) la forma de onda en un cierto umbral. Se utilizan en la formación de formas de onda y protección de señales.
 24. Circuitos de Sujeción: Estos circuitos desplazan el nivel de voltaje de una forma de onda, a menudo utilizados para establecer un voltaje base o eliminar oscilaciones negativas en una señal.
 25. Diodo Zener: Los diodos Zener están diseñados para operar en el desglose inverso, manteniendo un voltaje constante en un amplio rango de corrientes, comúnmente utilizados para la regulación de voltaje.
 26. LEDs: Los Diodos Emisores de Luz emiten luz cuando la corriente fluye a través de ellos. Se utilizan ampliamente en pantallas, indicadores y retroiluminación.
 27. Aplicaciones de Diodos: Los diodos se utilizan en la detección de señales, rectificación de potencia, regulación de voltaje y en sistemas de comunicación como moduladores o demoduladores.
-

Circuitos de Transistores

28. Características de BJT: Los BJTs tienen tres regiones: emisor, base y colector. La corriente que fluye desde la base controla la corriente mayor entre el emisor y el colector.
 29. Polarización de Transistores: La polarización de transistores establece un punto de operación en la región activa. Los métodos comunes incluyen polarización fija, polarización de divisor de voltaje y estabilización de emisor.
 30. Amplificador de Emisor Común: Esta es una de las configuraciones de amplificador de transistor más ampliamente utilizadas, proporcionando buena ganancia de voltaje pero con inversión de fase.
 31. Amplificador de Colector Común: También conocido como seguidor de emisor, este circuito tiene una ganancia de voltaje de unidad y alta impedancia de entrada, útil para la adaptación de impedancias.
 32. Amplificador de Base Común: Generalmente utilizado en aplicaciones de alta frecuencia, proporcionando alta ganancia de voltaje pero baja impedancia de entrada.
 33. Circuitos de Conmutación: Los transistores se pueden utilizar como interruptores digitales, encendiendo y apagando dispositivos en circuitos lógicos y sistemas digitales.
 34. Par de Darlington: Una combinación de dos transistores que proporciona alta ganancia de corriente. Se utiliza a menudo cuando se necesita una alta amplificación de corriente.
 35. Regiones de Saturación y Corte: Un transistor opera en saturación cuando está completamente encendido (actúa como un interruptor cerrado) y en corte cuando está completamente apagado (actúa como un interruptor abierto).
-

Circuitos de Transistores de Efecto de Campo

36. Características de JFET: El Transistor de Efecto de Campo de Unión (JFET) se controla por el voltaje en la puerta, con corriente fluyendo entre el drenaje y la fuente. La puerta está polarizada inversamente, y la corriente de drenaje depende del voltaje entre la puerta y la fuente.
 37. Tipos de MOSFET: Los MOSFET (Transistores de Efecto de Campo de Semiconductor de Óxido de Metal) se utilizan comúnmente para la conmutación y la amplificación. Vienen en dos tipos: modo de mejora (normalmente apagado) y modo de empobrecimiento (normalmente encendido).
 38. Operación de MOSFET: El MOSFET opera creando un canal conductor entre el drenaje y la fuente, controlado por el voltaje aplicado a la puerta.
 39. Amplificador de Fuente Común: Esta configuración se utiliza para la amplificación de voltaje, ofreciendo alta ganancia e impedancia de entrada/salida moderada.
 40. Amplificador de Drenaje Común: Conocido como seguidor de fuente, este amplificador ofrece baja impedancia de salida, haciéndolo adecuado para la adaptación de impedancias.
 41. Amplificador de Puerta Común: Esta configuración se utiliza en aplicaciones de alta frecuencia, proporcionando baja impedancia de entrada y alta impedancia de salida.
 42. Polarización de FET: Los FET generalmente se polarizan utilizando resistencias y fuentes de voltaje para asegurarse de que operen en la región deseada (por ejemplo, región de pinch-off para MOSFETs).
 43. Aplicaciones de FET: Los FET se utilizan ampliamente en amplificadores de bajo ruido, aplicaciones RF y como resistencias controladas por voltaje en circuitos analógicos.
-

Amplificadores

44. Tipos de Amplificadores: Los amplificadores se pueden clasificar según su operación como amplificadores de voltaje (amplificando voltaje), amplificadores de corriente (amplificando corriente) y amplificadores de potencia (amplificando ambos).
45. Amplificadores de Transistores: Las tres configuraciones principales—emisor común, colector común y base común—cada una proporciona características únicas de impedancia y ganancia.
46. Amplificadores Operacionales (Op-Amps): Los Op-Amps son amplificadores versátiles con alta ganancia. Aplicaciones comunes incluyen amplificación diferencial, filtrado de señales y operaciones matemáticas.
47. Ganancia de Amplificadores: La ganancia de un amplificador se refiere a cuánto se amplifica la señal de entrada. Puede definirse en términos de ganancia de voltaje, corriente o potencia, dependiendo de la aplicación.

48. Retroalimentación en Amplificadores: La retroalimentación en amplificadores puede ser negativa (reduciendo la ganancia y estabilizando el sistema) o positiva (aumentando la ganancia y potencialmente llevando a la inestabilidad).
 49. Retroalimentación de Voltaje y Corriente: Los amplificadores de retroalimentación de voltaje ajustan la salida en función del voltaje de entrada, mientras que los amplificadores de retroalimentación de corriente ajustan la salida en función de la corriente de entrada, afectando el ancho de banda y la tasa de variación.
 50. Ancho de Banda de Amplificadores: Los amplificadores generalmente muestran un compromiso entre ancho de banda y ganancia. Una mayor ganancia a menudo lleva a un ancho de banda reducido y viceversa.
 51. Amplificadores de Potencia: Estos se utilizan para amplificar señales a un nivel adecuado para conducir altavoces, motores u otros dispositivos con alto consumo de energía. Las clases A, B, AB y C definen diferentes características de eficiencia y linealidad.
 52. Adaptación de Impedancias: Esto asegura la transferencia máxima de potencia entre componentes igualando las impedancias de la fuente y la carga.
-

Osciladores

53. Osciladores Sinusoidales: Estos osciladores generan formas de onda sinusoidales, comúnmente utilizados en aplicaciones de radiofrecuencia (RF) y audio. Ejemplos incluyen los osciladores Colpitts y Hartley.
 54. Osciladores de Relajación: Estos se utilizan para generar formas de onda no sinusoidales, típicamente ondas cuadradas o en diente de sierra, y se utilizan en aplicaciones de temporización y reloj.
 55. Osciladores de Cristal: Los osciladores de cristal utilizan un cristal de cuarzo para generar una frecuencia altamente estable. Se utilizan ampliamente en relojes, radios y sistemas GPS.
 56. Bucle de Bloqueo de Fase (PLL): Un PLL se utiliza para la síntesis y sincronización de frecuencia, a menudo utilizado en sistemas de comunicación para la modulación y demodulación de señales.
-

Fuentes de Alimentación

57. Reguladores Lineales: Estos reguladores mantienen un voltaje de salida constante disipando el exceso de voltaje como calor. Son simples pero menos eficientes para aplicaciones de alta potencia.

58. Reguladores de Comutación: Los reguladores de conmutación (buck, boost y buck-boost) convierten el voltaje de entrada en un voltaje de salida deseado con mayor eficiencia en comparación con los reguladores lineales.
 59. Rectificadores y Filtradores: Las fuentes de alimentación a menudo incluyen rectificadores para convertir CA en CC, seguidos de filtros (por ejemplo, capacitores) para suavizar la salida.
 60. Técnicas de Regulación: La regulación de voltaje mantiene un voltaje de salida constante a pesar de las variaciones en la carga o el voltaje de entrada. Los reguladores lineales utilizan un transistor de paso, mientras que los reguladores de conmutación utilizan componentes inductivos y capacitivos.
 61. Corrección del Factor de Potencia (PFC): Esta técnica se utiliza en fuentes de alimentación para reducir la diferencia de fase entre el voltaje y la corriente, mejorando la eficiencia y reduciendo la distorsión armónica.
-

Circuitos de Comunicación

62. Modulación de Amplitud (AM): La AM es una técnica en la que la amplitud de una onda portadora se varía en proporción a la señal moduladora, comúnmente utilizada en la radiodifusión.
 63. Modulación de Frecuencia (FM): La FM implica variar la frecuencia de una onda portadora según la señal de entrada, comúnmente utilizada para la radiodifusión de mayor fidelidad.
 64. Modulación de Fase (PM): En la PM, la fase de la onda portadora se varía en respuesta a la señal de entrada.
 65. Modulación por Código de Pulso (PCM): La PCM es un método utilizado para representar digitalmente señales analógicas mediante la muestra y cuantificación de la señal en valores discretos.
 66. Multiplexación por División de Frecuencia (FDM): La FDM divide el espectro de frecuencia disponible en sub-bandas más pequeñas, cada una llevando una señal diferente, ampliamente utilizada en sistemas de telecomunicación.
 67. Multiplexación por División de Tiempo (TDM): La TDM divide el tiempo en ranuras discretas y asigna cada ranura a una señal diferente, permitiendo que múltiples señales comparten el mismo medio de transmisión.
 68. Circuitos Moduladores y Demoduladores: Estos circuitos modulan una señal de entrada para la transmisión y demodulan las señales recibidas de vuelta a su forma original.
-

Procesamiento de Señales

69. Filtradores: Los filtros se utilizan para eliminar componentes no deseados de una señal. Los tipos incluyen filtros paso-bajo, paso-alto, paso-banda y rechazo de banda, cada uno diseñado para pasar ciertas frecuencias mientras atenuan otras.
 70. Amplificación: La amplificación de señales aumenta la fuerza de una señal sin alterar sus componentes de frecuencia. Los amplificadores se pueden utilizar en diversas configuraciones, como en preamplificadores, amplificadores de potencia y amplificadores diferenciales.
 71. Procesamiento Digital de Señales (DSP): El DSP es la manipulación de señales utilizando técnicas digitales. Involucra la muestra, cuantificación y la aplicación de algoritmos como transformadas de Fourier, convolución y filtrado para procesar señales.
 72. Conversión Analógica a Digital (ADC): Los ADC convierten señales analógicas continuas en datos digitales discretos. Son esenciales para la interfaz de sensores analógicos con sistemas digitales.
 73. Conversión Digital a Analógica (DAC): Los DAC realizan la conversión inversa de los ADC, convirtiendo datos digitales discretos de vuelta en señales analógicas continuas para su uso en actuadores y otros dispositivos analógicos.
 74. Transformada de Fourier: La transformada de Fourier es una técnica matemática utilizada para analizar el contenido de frecuencia de una señal. Se utiliza ampliamente en el procesamiento de señales, comunicaciones y sistemas de control.
 75. Teorema de Muestreo: El teorema de muestreo de Nyquist-Shannon establece que para reconstruir correctamente una señal, debe ser muestreada al menos al doble de la frecuencia más alta presente en la señal.
-

Comunicación Inalámbrica

76. Técnicas de Modulación: La modulación se refiere a variar una señal portadora de acuerdo con la señal de información. Las técnicas comunes incluyen Modulación de Amplitud (AM), Modulación de Frecuencia (FM), Modulación de Fase (PM) y esquemas más avanzados como la Modulación de Amplitud en Cuadratura (QAM) utilizada en comunicaciones digitales.
77. Antenas: Las antenas se utilizan para transmitir y recibir ondas electromagnéticas. Tipos de antenas incluyen antenas dipolo, antenas de bucle, antenas parabólicas y antenas de parche, cada una adecuada para diferentes aplicaciones en sistemas de comunicación inalámbrica.
78. Comunicación de Radiofrecuencia (RF): La comunicación RF implica transmitir datos a través de ondas de radio. Los sistemas RF se utilizan en redes celulares, Wi-Fi, Bluetooth y comunicación por satélite, con frecuencias que van desde unos pocos MHz hasta varios GHz.

79. Redes Inalámbricas: Las redes inalámbricas conectan dispositivos sin cables físicos. Las tecnologías incluyen Wi-Fi, Bluetooth, Zigbee y 5G, cada una con casos de uso específicos para comunicación de corto o largo alcance, transferencia de datos de alta velocidad y aplicaciones IoT.
 80. Espectro Expandido: El espectro expandido es una técnica utilizada en comunicación inalámbrica para expandir una señal a través de un ancho de banda de frecuencia amplio, aumentando la resistencia a la interferencia y mejorando la seguridad. Las técnicas incluyen Espectro Expandido por Secuencia Directa (DSSS) y Espectro Expandido por Salto de Frecuencia (FHSS).
 81. Comunicación por Microondas: La comunicación por microondas utiliza ondas de radio de alta frecuencia (típicamente 1 GHz a 100 GHz) para la comunicación punto a punto, incluyendo enlaces por satélite, sistemas de radar y enlaces de datos de alta velocidad.
 82. Protocolos Inalámbricos: Los protocolos inalámbricos definen cómo se transmite el dato en una red inalámbrica. Ejemplos incluyen IEEE 802.11 (Wi-Fi), IEEE 802.15 (Bluetooth) y Zigbee, cada uno con diferentes características para la tasa de datos, rango y consumo de energía.
-

Sistemas Embebidos

83. Microcontroladores: Los microcontroladores son pequeñas computadoras integradas en un solo chip, utilizadas en sistemas embebidos para controlar dispositivos como sensores, motores y pantallas. Microcontroladores populares incluyen Arduino, Raspberry Pi y microcontroladores PIC.
84. Sistemas Operativos en Tiempo Real (RTOS): Un RTOS es un sistema operativo diseñado para aplicaciones en tiempo real donde las tareas deben completarse dentro de restricciones de tiempo estrictas. Ejemplos incluyen FreeRTOS, RTEMS y VxWorks.
85. Programación Embebida: La programación embebida implica escribir software para microcontroladores y otros dispositivos embebidos. Requiere conocimiento de lenguajes de programación de bajo nivel como C y ensamblador, así como la interfaz de hardware y la optimización.
86. Sensores y Actuadores: Los sensores son dispositivos que detectan propiedades físicas como temperatura, luz o movimiento, mientras que los actuadores se utilizan para interactuar con el mundo físico, como mover un motor o controlar una válvula. Estos son componentes esenciales en sistemas IoT y automatización.
87. Interfaz: Los sistemas embebidos a menudo requieren la interfaz con componentes externos como pantallas, sensores y módulos de comunicación. Las técnicas de interfaz incluyen I2C, SPI, UART y GPIO.
88. Gestión de Energía: La gestión de energía es crucial en sistemas embebidos para optimizar el consumo de energía, especialmente para dispositivos alimentados por batería. Las técnicas incluyen modos de ahorro de energía, reguladores de voltaje y diseño de circuitos eficientes.

Electrónica de Potencia

89. Diodos de Potencia: Los diodos de potencia se utilizan para controlar el flujo de corriente en aplicaciones de alta potencia, como rectificar CA a CC. Están diseñados para manejar voltajes y corrientes más altos que los diodos regulares.
 90. Tiristores: Un tipo de dispositivo semiconductor utilizado para la conmutación y el control de grandes cantidades de potencia. Los tiristores incluyen SCR (Rectificadores Controlados de Silicio) y TRIAC, comúnmente utilizados en el control de motores, iluminación y regulación de potencia.
 91. MOSFET de Potencia: Los MOSFET de potencia se utilizan para la conmutación y la amplificación en circuitos electrónicos de potencia, especialmente en fuentes de alimentación, accionamientos de motores e inversores, debido a sus características de alta eficiencia y conmutación rápida.
 92. IGBT (Transistores Bipolares de Puerta Aislada): Los IGBT combinan las características de los BJTs y MOSFETs y se utilizan en aplicaciones de alta potencia como inversores, accionamientos de motores e inducción de calor.
 93. Convertidores CC-CC: Los convertidores CC-CC se utilizan para convertir un nivel de voltaje CC en otro, ya sea aumentando (convertidores elevadores) o disminuyendo (convertidores reductores) el voltaje, con alta eficiencia.
 94. Convertidores CA-CC: Estos convertidores, también conocidos como rectificadores, se utilizan para convertir corriente alterna (CA) en corriente continua (CC). Se utilizan ampliamente en fuentes de alimentación y en aplicaciones donde se requiere voltaje CC.
 95. Inversores: Los inversores convierten CC en CA y se utilizan en sistemas de energía renovable, UPS (Sistemas de Alimentación Ininterrumpida) y vehículos eléctricos.
 96. Control de Potencia: El control de potencia en sistemas electrónicos implica regular los niveles de voltaje y corriente para un uso eficiente de la energía, a menudo a través de bucles de retroalimentación, modulación y reguladores de conmutación.
-

Sistemas de Automatización y Control

97. Controladores Lógicos Programables (PLC): Los PLC son computadoras digitales utilizadas para la automatización en procesos industriales, como la fabricación, el control de maquinaria y la gestión de sistemas como ascensores o semáforos.
98. Sistemas SCADA: Los sistemas SCADA (Supervisión, Control y Adquisición de Datos) se utilizan para monitorear y controlar procesos industriales, incluyendo la generación de energía, el tratamiento de agua y los sistemas de fabricación.

99. Sensores Industriales: Los sensores industriales se utilizan para medir parámetros físicos como temperatura, presión, flujo y nivel en aplicaciones de automatización industrial.
100. Control de Motores: Los sistemas de control de motores se utilizan para regular la velocidad, dirección y operación de motores, incluyendo motores CC, motores CA y motores paso a paso. Estos sistemas son cruciales en la automatización y la robótica.