第四章 量化

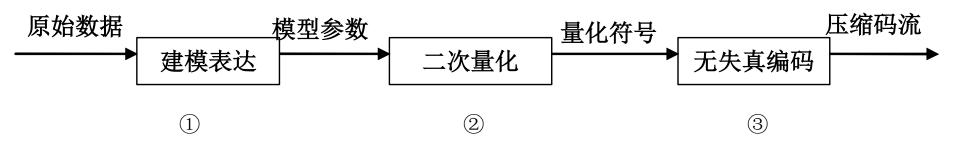
主要内容

- 4.1 标量量化
 - ▶ 4.1.1 量化器的描述
 - > 4.1.2 均匀量化
 - ▶ 4.1.3 Lloyd-Max算法
 - > 4.1.4 熵约束量化*
 - ▶ 4.1.5 Deadzone Midtread 量化器
 - > 4.1.6 嵌入式量化器
- 4.2 矢量量化
 - > 4.2.1 矢量量化的基本思想
 - > 4.2.2 LBG算法

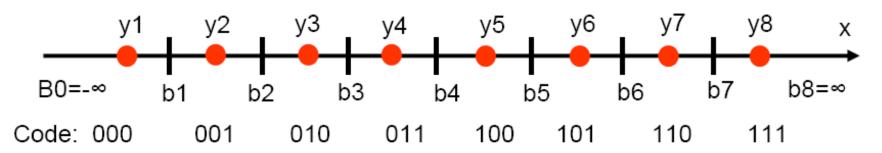
4.1 标量量化

- 4.1.1 量化器的描述
- 4.1.2 均匀量化
- 4.1.3 Lloyd-Max算法
- 4.1.4 熵约束量化*
- 4.1.5 Deadzone Midtread 量化器
- 4.1.6 嵌入式量化器

- 量化:用一个很小的集合表示一个大集合(可能是无限大)的值
 - > 如A/D转换
- 量化是有失真压缩的一个有效工具



> 对模拟信号,量化还包括A/D转换中的一次量化



■ 将实数线分成M个不相连的区间

$$I_i = [b_i, b_{i+1}), i = 0, 1, ..., M-1$$

$$b_0 < b_1 < ... < b_M$$

 I_i : 量化区间 (bin)

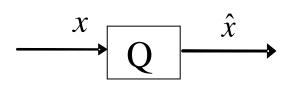
i: 量化区间的索引

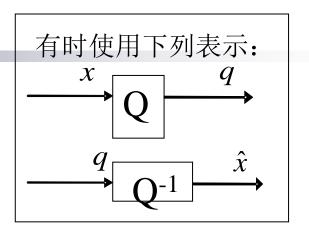
 b_i : 决策边界

 y_i : 重构(重建)水平

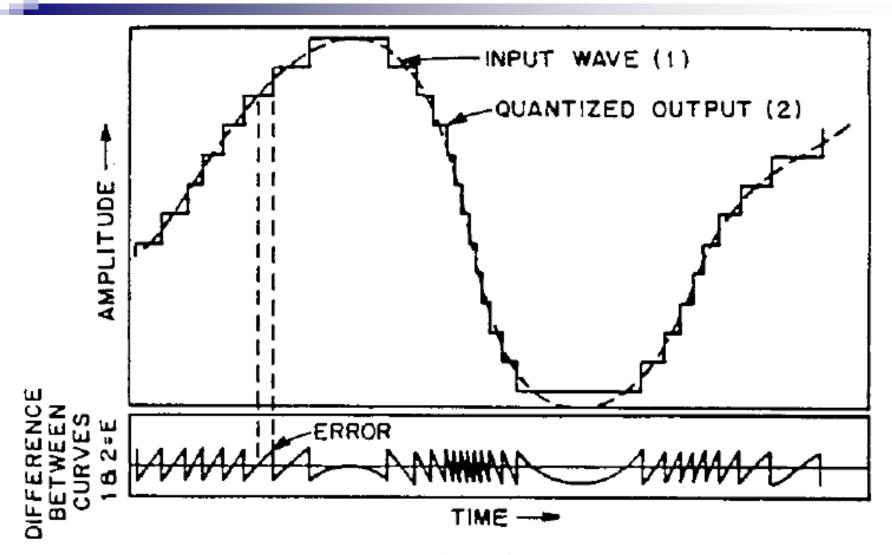
- 编码器将每个区间/bin的索引发给解码器
- 解码器用重构水平表示该区间内所有的值

■ 标量量化器的输入输出:



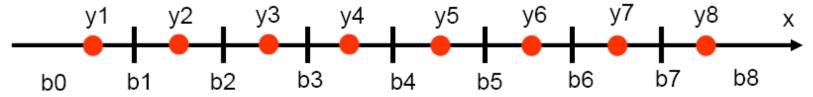


- ■量化: q = A(x), 将输入 x用索引 q 表示
- 反量化: $\hat{x} = B(q)$, 将索引 q 映射为输入重构
 - ▶ 通常 B(x) 不是 A(x)的反函数, $\hat{x} \neq x$
- 量化误差: $e(x) = x \hat{x}$



例:量化后的波形图

- 失真的度量 量化误差 $e(x) = x \hat{x}$ 量化的均方误差 (Mean Squared Error, MSE)
 - > 所有输入值的平均量化误差
 - > 需要知道输入的概率分布

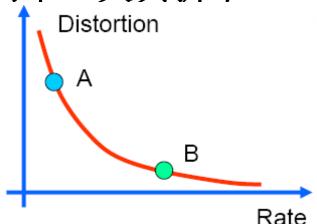


- 量化区间的数目: *M*
- 决策边界: b_i , i = 0,1,...,M
- 重构水平: $y_i, i = 0, 1, ..., M$
- 重构: $\hat{x} = y_i$, if $b_{i-1} < x \le b_i$
- 失真: $D = MSE = \int_{-\infty}^{\infty} (x \hat{x})^2 f(x) dx = \sum_{i=1}^{M} \int_{b_{i-1}}^{b_i} (x y_i)^2 f(x) dx$

■需要决定的参数

- ▶量化区间的数目
- >决策边界(判决门限)
- > 重构水平
- >量化区间索引的码字(量化码字)
- 量化器的设计是码率与失真之间的折中
 - 为了降低编码的比特数,需要减低量化区间 的数目→更大的误差
- ■性能受率失真理论控制
 - >给定允许失真, 求最小码率的量化器
 - > 给定码率,求最小失真的量化器

码率—失真折中



4.1.2 均匀量化 (Midrise,中升型)

■ 均匀:每个量化区间的大小相同,除了最外面两个区间

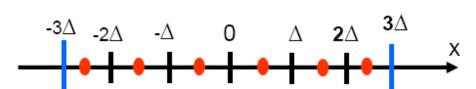
-Xmax

- b_i, y_i 在空间上均匀分布,空间均为 Δ
- > 对内部区间, $y_i = 1/2(b_{i-1} + b_i)$

Uniform Midrise Quantizer

 3.5Δ Reconstruction 2.5Δ 1.5Δ 0.5Δ -3Δ -2Δ $-\Delta$ 0.5Δ Δ Δ Δ Δ Input -1.5Δ -2.5Δ -2.5Δ -3.5Δ

共有<mark>偶数</mark>个重构水平 **0不是**一个重构水平 For finite Xmax and Xmin:

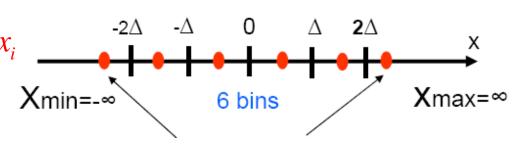


6 bins

颗粒噪声

Xmax

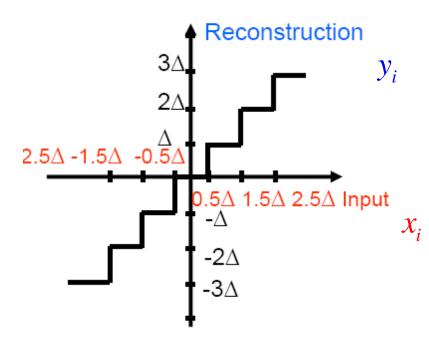
For infinite Xmax and Xmin:



最外部的两个重构水平离内部仍是一个步长大小

4.1.2 均匀量化(Midtread)

Uniform Midtread Quantizer

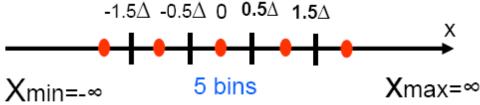


- Odd number of recon levels
- 0 is a recon level
- Desired in image/video coding

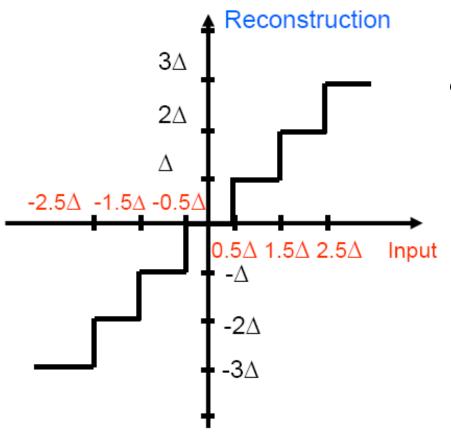
For finite Xmax and Xmin:



For infinite Xmax and Xmin:



4.1.2 均匀量化(Midtread)



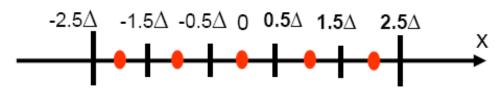
■ 量化映射: 输出索引

$$q = A(x) = sign(x) \lfloor |x|/\Delta + 0.5 \rfloor$$

- 例: $x = 1.8 \Delta, q = 2$
- 反量化映射:

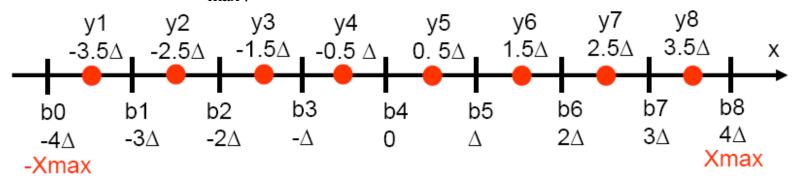
$$\hat{x} = B(q) = q\Delta$$

$$ightharpoonup$$
 例: $q=2,\hat{x}=2\Delta$

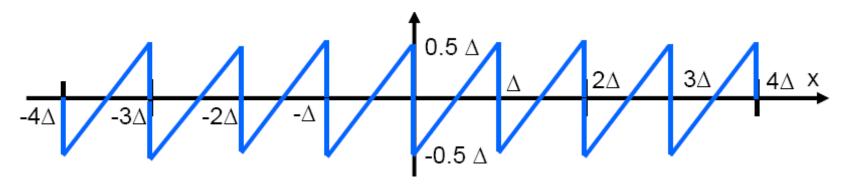


4.1.2 均匀量化(Midrise,失真分析)

- 假设输入信源为<u>均匀分布</u>: $[-X_{max}, X_{max}]$: $f(x) = 1/2X_{max}$
- 量化区间的数目为*M*(对Midrise量化,*M*为偶数)
- 歩长: $\Delta = 2X_{\text{max}}/M$



■ 量化误差: $e = x - \hat{x}$ 在区间 $\left[-\Delta/2, \Delta/2\right]$ 上均匀分布



4.1.2 均匀量化(Midrise,失真分析)

$$D = MSE = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \hat{x})^2 f(x) dx = \sum_{i=1}^{M} \int_{b_{i-1}}^{b_i} (x - y_i)^2 f(x) dx$$

证明: pdf为
$$f(x) = \frac{1}{M\Delta}$$

 $D = M \frac{1}{M\Delta} \int_0^{\Delta} (x - \Delta/2)^2 dx = \frac{1}{\Delta} \frac{1}{12} \Delta^3 = \frac{1}{12} \Delta^2$
 $D = MSE = \frac{1}{12} \Delta^2$

■ 选择量化区间的数目*M*,使得失真小于允许的水平*D*

$$\frac{1}{12}\Delta^2 \le D \implies \frac{1}{12} \left(\frac{2X_{\text{max}}}{M}\right)^2 \le D \implies M \ge X_{\text{max}} \sqrt{\frac{1}{3D}}$$

4.1.2 均匀量化(Midrise,失真分析)

均匀分布在区间 $[-X_{\text{max}}, X_{\text{max}}]$ 的随机变量的方差:

$$\sigma_X^2 = \int_{-X_{\text{max}}}^{X_{\text{max}}} (x - 0)^2 \frac{1}{2X_{\text{max}}} dx = \frac{1}{3} X_{\text{max}}^2$$

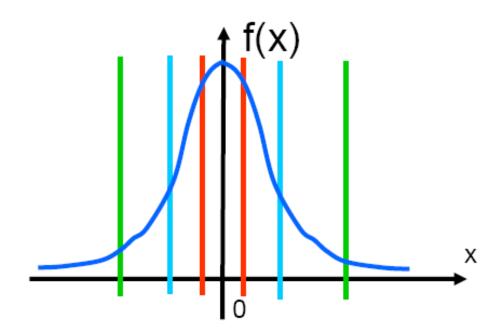
■ 令 $M = 2^n$,即每个量化区间的索引用n个比特表示,则信噪比为

$$SNR = 10\log_{10} \frac{\sigma_X^2}{D(R)} = 10\log_{10} \frac{\sigma_X^2}{\Delta^2/12} = 10\log_{10} \frac{X_{\text{max}}^2/3}{4X_{\text{max}}^2/12M^2}$$
$$= 10\log_{10} M^2 = 10\log_{10} 2^{2n} = (20\log_{10} 2)n = 6.02n \ dB$$

■ 若*n*—>*n*+1,则步长减为一半,噪声方差减为1/4,SNR增加6 dB。

- 均匀量化器只对均匀分布信源是最佳的
- 对给定的M,为了减小MSE,我们应该在概率f(x) 较大时缩小量化区间,而在f(x) 较小时增大量化区间

$$D = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \hat{x})^2 f(x) dx = \sum_{i=1}^{M} \int_{b_{i-1}}^{b_i} (x - y_i)^2 f(x) dx$$



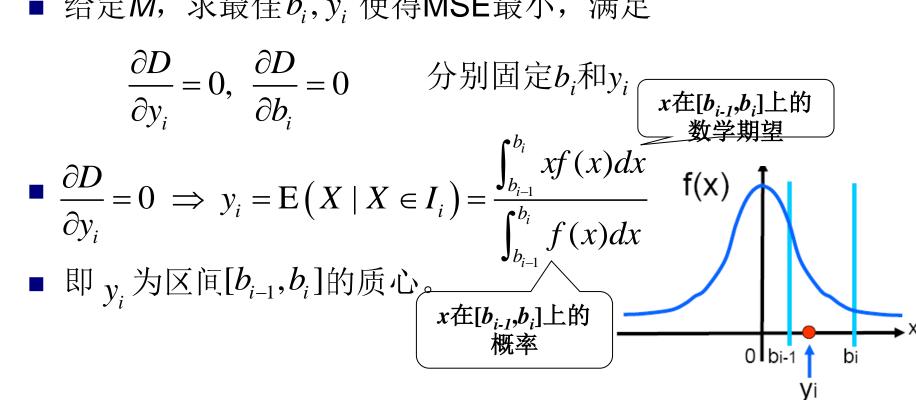
亦称为pdf-最佳量化器

$$D = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \hat{x})^2 f(x) dx = \sum_{i=1}^{M} \int_{b_{i-1}}^{b_i} (x - y_i)^2 f(x) dx$$

■ 给定M,求最佳 b_i , y_i 使得MSE最小,满足

$$\frac{\partial D}{\partial y_i} = 0, \quad \frac{\partial D}{\partial b_i} = 0$$

$$\frac{\partial D}{\partial y_i} = 0 \implies y_i = E(X \mid X \in I_i) = \frac{\int_{b_{i-1}}^b x f(x) dx}{\int_{b_{i-1}}^b f(x) dx}$$



$$\frac{\partial D}{\partial b_i} = 0 \implies b_i = \frac{y_i + y_{i+1}}{2}$$

- 即 b_i 为 y_i 和 y_{i+1} 的中点 \rightarrow 最近邻量化器
- Lloyd-Max条件总结:

$$y_i = \frac{\int_{b_{i-1}}^{b_i} xf(x)dx}{\int_{b_{i-1}}^{b_i} f(x)dx}, b_i = \frac{y_i + y_{i+1}}{2}$$
 出电平的中点 第二个结果表明,量化电平 (重建电平) 应取在量化间隔的质心上

- □ 第一个结果表明,门限(判 决)电平应取在相邻量化输 出电平的中点

- 与均匀量化器的关系:
 - \triangleright 当量化器的输入为均匀分布时,f(x)=c ,Lloyd-Max量化器变为均匀量化器

$$y_{i} = \frac{\int_{b_{i-1}}^{b_{i}} xf(x)dx}{\int_{b_{i-1}}^{b_{i}} f(x)dx} = \frac{c\int_{b_{i-1}}^{b_{i}} xdx}{c(b_{i} - b_{i-1})} = \frac{\frac{1}{2}(b_{i}^{2} - b_{i-1}^{2})}{(b_{i} - b_{i-1})} = \frac{1}{2}(b_{i} + b_{i-1})$$

■ 最佳量化器的条件:

$$y_{i} = \frac{\int_{b_{i-1}}^{b_{i}} xf(x)dx}{\int_{b_{i-1}}^{b_{i}} f(x)dx}, b_{i} = \frac{y_{i} + y_{i+1}}{2}$$

- 给定 b_i ,可以计算对应的最佳 y_i
- 给定 y_i 可以计算对应的最佳 b_i
- 问题:如何同时计算最佳的 b_i 和 y_i ?
- 答案: 迭代方法

迭代Lloyd-Max算法(已知f(x))

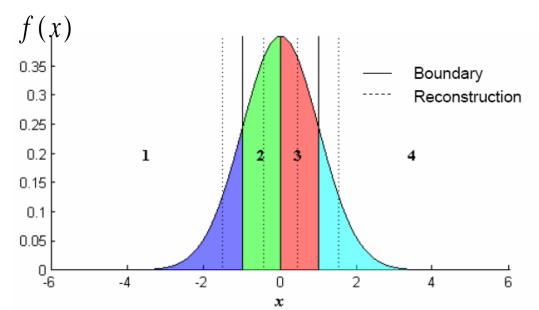
- **1.** 初始化所有的 y_i , j=1, $D_0=\infty$
- **2.** 更新所有的决策边界: $b_i = \frac{y_i + y_{i+1}}{2}$

3. 更新所有的
$$y_i$$
:
$$y_i = \frac{\int_{b_{i-1}}^{b_i} xf(x)dx}{\int_{b_{i-1}}^{b_i} f(x)dx}$$

- 4. 计算*MSE*: $D_{j} = \sum_{k=1}^{M} \int_{b_{i-1}}^{b_{i}} (x y_{k})^{2} f(x) dx$
- 5. 如果 $(D_{j-1}-D_j)/D_{j-1}<\varepsilon$ 停止;否则 j=j+1
- ,转第2步

例: Lloyd-Max算法的应用(I)

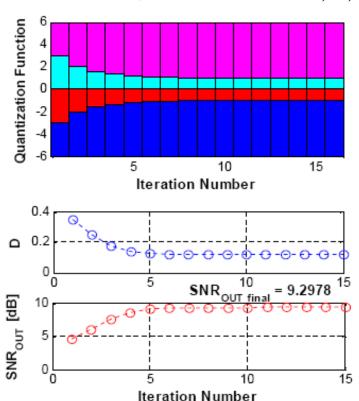
- X为0均值,1方差的高斯分布,即 $X \sim N(0,1)$
- 设计一个4个索引的量化器,使得期望失真 D^* 最小
- 用Lloyd-Max算法得到最佳量化器
 - > 决策边界: -0.98, 0, 0.98
 - ▶ 重构水平: -1.51, -0.45, 0.45, 1.51
 - D = 0.111775SNR = 9.30dB



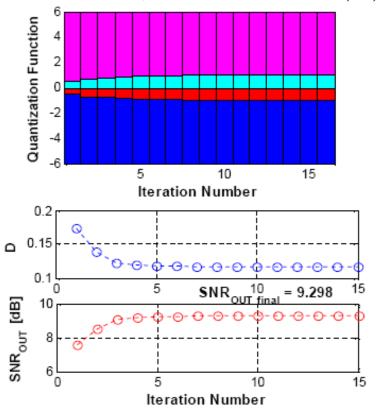
例: Lloyd-Max算法的应用(I)

■收敛

初始化A: 决策边界为: -3,0,3



初始化A: 决策边界为: -1/2, 0, 1/2



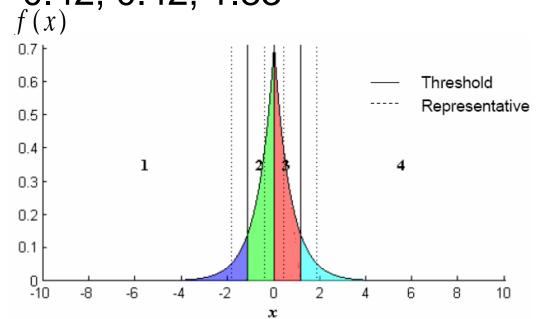
■ 在两种情况下,经过6次迭代后, $(D-D^*)/D^* < 1\%$

例: Lloyd-Max算法的应用(II)

- X为0均值,1方差的Laplacian分布
- 设计一个4个索引的量化器,使得期望失真 D^* 最小
- 用Lioyd-Max算法得到最佳量化器
 - ▶ 决策边界: -1.13, 0, 1.13
 - ▶ 重构水平: -1.83, -0.42, 0.42, 1.83
 - D = 0.18

SNR = 7.54dB

一个好的预测器输出的预测误差通常满足0周围高峰值的分布,如Laplacian分布

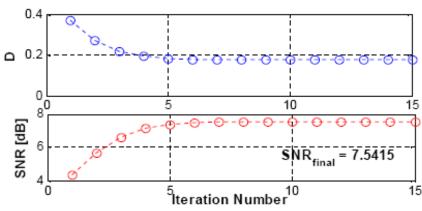


例: Lloyd-Max算法的应用(II)

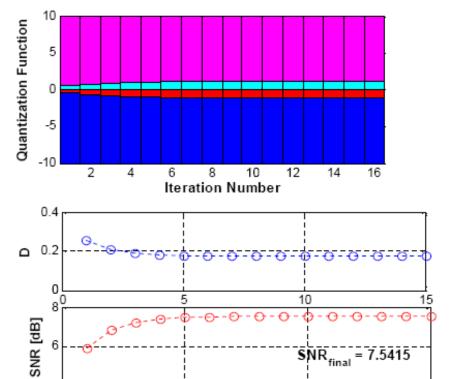
■收敛

初始化A: 决策边界为: -3,0,3

The state of the s



初始化A: 决策边界为: -1/2, 0, 1/2



⁵Iteration Number 10

15

lack 在两种情况下,经过eta次迭代后, $\left(D-D^*\right)\!\!/D^*$ <1%

高码率近似

■ 假设码率很高(R很大), Lloyd-Max量化器的MSE为 $D(R) \cong \varepsilon^2 \sigma_X^2 2^{-2R}$

其中
$$\varepsilon^2 \sigma_X^2 = \frac{1}{12} \left[\int \sqrt[3]{f(x)} dx \right]^3$$

- ε^2 依赖于分布,对均匀分布、Laplacian分布和高斯分布,分别为 $\varepsilon^2=1,\ 9/2,\ \sqrt{3\pi}/2=2.721$
- 信噪比**SNR:** $10\log_{10}\frac{\sigma_X^2}{D(R)} = 6.02R 10\log_{10}\varepsilon^2 dB$
 - 》对均匀分布、Laplacian分布和高斯分布, $10\log_{10} \varepsilon^2$ 分别为: $10\log_{10} \varepsilon^2 = 0, 6.53, 4.35 dB$

4.1.4 熵约束标量量化器 (Entropy-constrained scalar quantizer, ECSQ) *

- Lloyd-Max量化器:
 - ▶ 对索引用固定码率编码: log₂ M (R)比特
- ■熵约束标量量化器
 - > 对量化索引用变长码编码:
 - ■对量化索引用熵编码技术编码
 - 平均码率~重构水平的熵 $\leq \log_2 M$

$$H(\hat{X}) = -\sum_{k=1}^{M} p_k \log p_k \le R$$

■ 比Llyod-Max量化器的性能更好

P. A. Chou, T. Lookabaugh, R. M. Gray, "Entropy-constrained vector quantization," IEEE Trans. Signal Processing, vol. 37, no. 1, pp. 31-42, Jan 1989

4.1.4 熵约束标量量化器

(Entropy-constrained scalar quantizer, ECSQ) *

■ 问题的形式化描述:

最小化
$$D = E\left(\left(X - \hat{X}\right)^2\right) = \sum_{k=1}^{M} \int_{b_{k-1}}^{b_k} (x - y_k)^2 f(x) dx$$

满足 $H(\hat{X}) = -\sum_{k=1}^{M} p_k \log p_k \le R$
其中 $p_k = \int_{b_{k-1}}^{b_k} f(x) dx$

■ 用Lagrange费用函数:

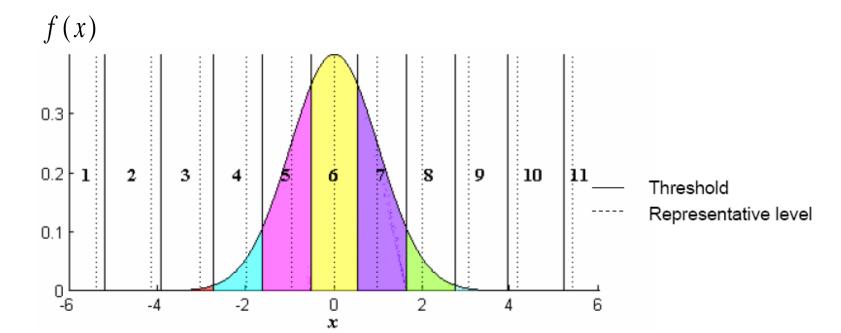
$$J(\lambda) = E((X - \hat{X})^{2}) + \lambda H(\hat{X})$$

- > 太复杂,不能直接求解
- > 用迭代法求解

例: ECSQ算法的应用(I)

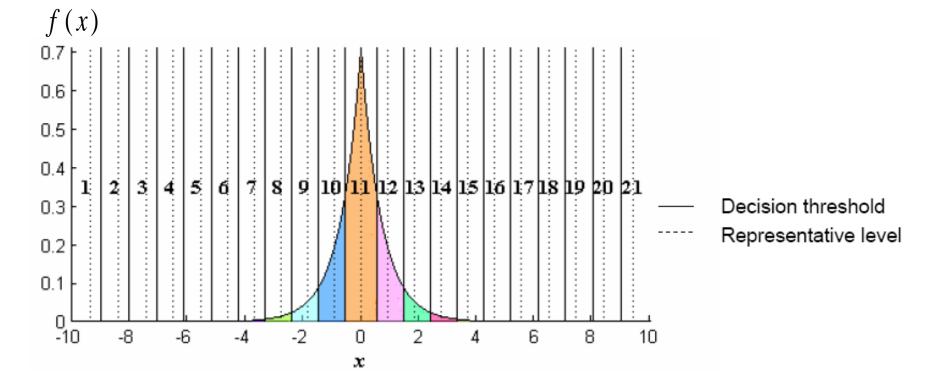
- X为0均值,1方差的高斯分布,即 $X \sim N(0,1)$
- 设计一个 $R \cong 2$ 的**ECSQ**,使得期望失真 D^* 最小
 - ▶ 11个区间([-6, 6]内): 几乎是均匀
 - $D^* = 0.09 = 10.53dB, R = 2.0035$
 - 定长编码:

$$D^* = 0.12 = 9.30 \ dB$$



例: ECSQ算法的应用(II)

- X为0均值,1方差的Laplacian分布
- 设计一个 $R \cong 2$ 的ECSQ ,使得期望失真 D^* 最小
 - ▶ 21个区间([-10, 10]内), 几乎是均匀的
 - $D^* = 0.07 = 11.38dB$



高码率下各种标量量化器的性能比较

■ 高码率下的失真-码率函数: $D(R) \cong \varepsilon^2 \sigma_X^2 2^{-2R}$

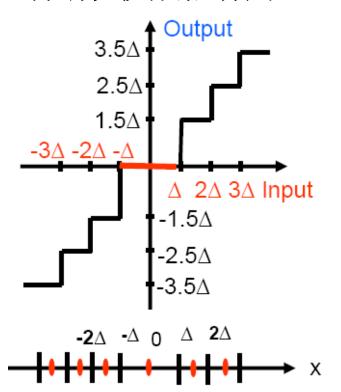
■ 缩放因子 ε^2

	Shannon LowBd	Lloyd-Max	Entropy-coded
Uniform	$\frac{6}{\pi e} \cong 0.703$	1	1
Laplacian	$\frac{e}{\pi} \cong 0.865$	$\frac{9}{2} = 4.5$	$\frac{e^2}{6} \cong 1.232$
Gaussian	1	$\frac{\sqrt{3}\pi}{2} \cong 2.721$	$\frac{\pi e}{6} \cong 1.423$

相同码率R下,ECSQ的失真比Lloyd-Max量化器更小

4.1.5 Deadzone Midtread Quantizer

- **0**附近的量化区间大小为其余量 化区间的两倍,其他量化区间 仍是均匀的
- 产生更多的0
- 对图像/视频很有用



□量化映射:

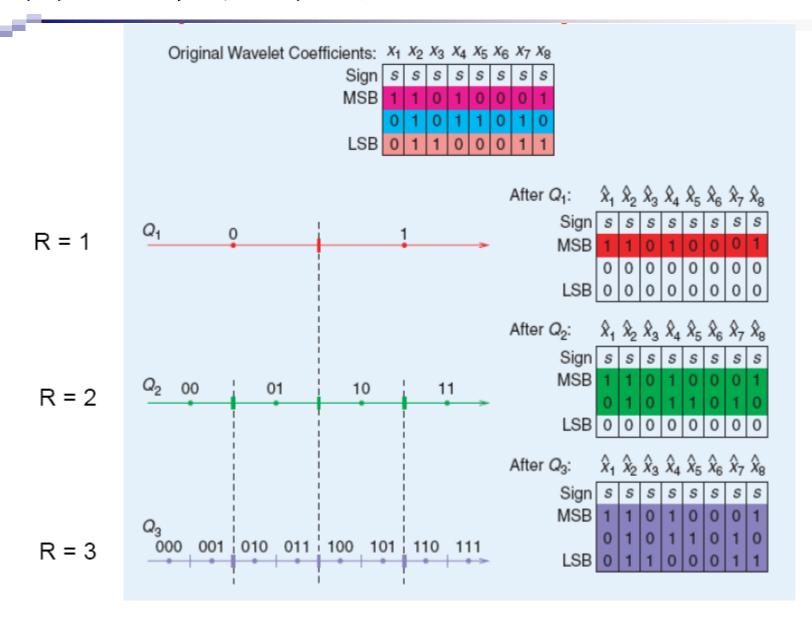
$$q = A(x) = sign(x) \lfloor |x|/\Delta \rfloor$$

□ 反量化映射:

4.1.6 嵌入式量化器

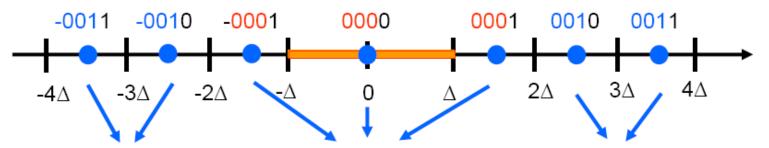
- 动机:可伸缩(scalable)解码
 - > 随着比特流的解码, 渐近地精化重构数据
 - > 对低带宽连接有用
 - ▶是JPEG2000的一个关键特征
- 嵌套量化: 低码率器的区间被再分割,以产生更高码率的量化器
- ■可以通过截断量化索引获得较粗燥的量化

例1:均匀量化器

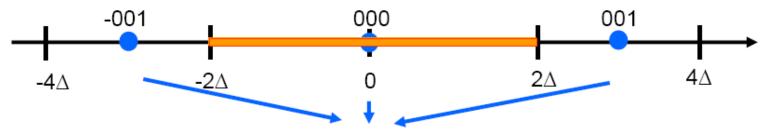


例2: Deadzone quantizer

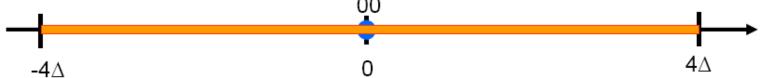
- 假设deadzone量化器的量化区间的索引用4个比特表示
- 如果收到了所有4个比特→步长为△



■ 如果只收到了前3个比特→步长为2∆



■ 如果只收到了前2个比特→步长为4∆



标量量化总结

- 对于已知概率模型及其数字特征的随机过程,比较容易根据概率分布安排量化器的决策边界,以得到最小量化失真的优化量化器。
- 如果概率分布是均匀的,则采用均匀量化比较理想
- 对于分布概率模型未知的随机过程,其优化量化器的设计较为困难,可以采用Lloyd-Max算法来解决,但实现时还有一定困难,不宜硬件实现,执行时间也因初始值选取的不同而不同
- 考虑视觉特性的量化器设计:如何根据主观评定规则,设 法令压缩编码中产生的各类量化误差在主观上难以察觉

4.2 矢量量化 (Vector Quantization, VQ)

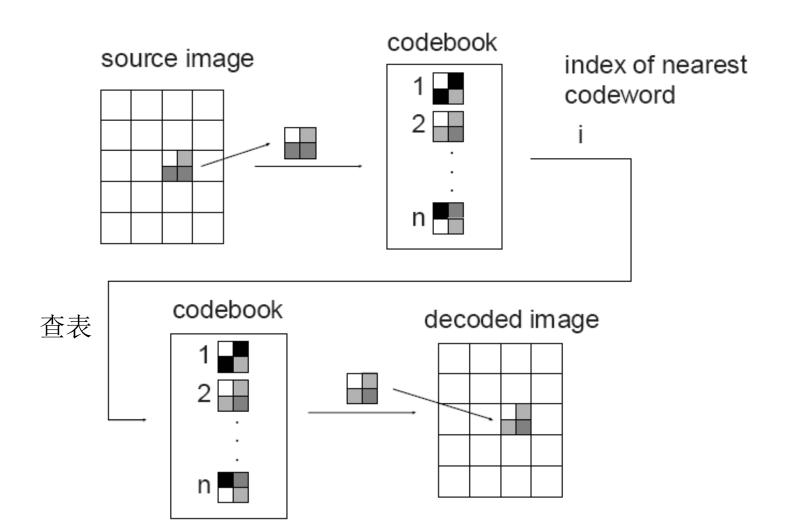
- 压缩符号串比压缩单独符号在原理上可产 生更好的效果
 - > 如图像和声音的相邻数据项都是相关的

- ■矢量量化的思路:
 - ▶量化时不是处理单个符号,而是一次处理一 组符号(矢量)

4.2.1 矢量量化的基本思想

■以图像编码为例

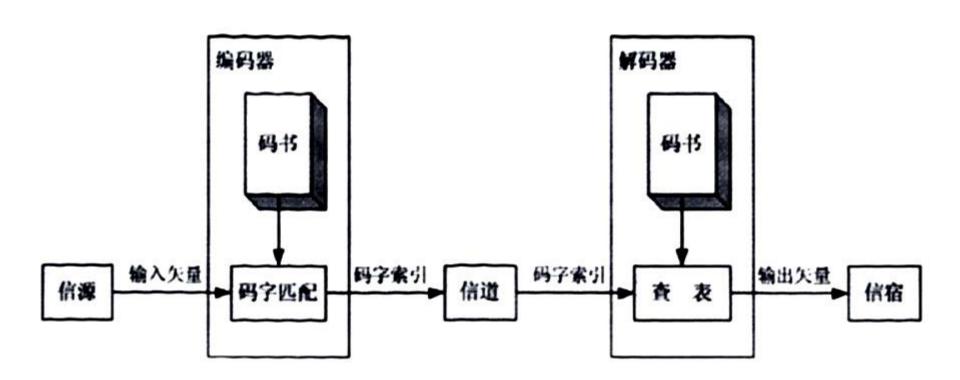
搜索距离最近的码字



4.2.1 矢量量化的基本思想

- 假设块大小为 $a \times b$, 码书中共有M个码字(码字也是长度为 $a \times b$ 的矢量)
- 则码率 $R = \frac{\log M}{a \times b} bpp$
- |a| = b = 4, M = 1024
 - ightharpoonup 则码率为 $R = 10/16 = 0.63 \ bpp$
 - ▶ 压缩比为: 8:0.63 = 128:1
- 可以通过对索引用熵编码技术得到更高的压缩比

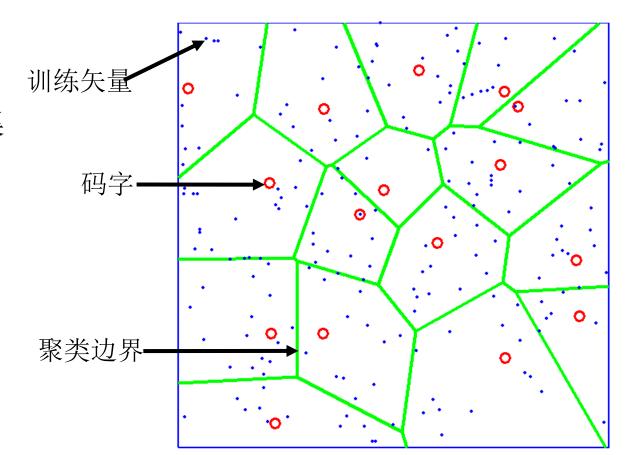
4.2.1 矢量量化的基本思想



4.2.2 LBG算法

■ 将Lloyd 算法推广到矢量量化,所以亦称为推广的Lloyd 算法(Generalized Lloyd Algorithm, GLA) [Linde, Buzo, Gray, 1980]

- 给定训练集:
 - 》 收集的训练集 需有代表性



4.2.2 LBG算法

给定训练集: $T = \{x_1, x_2, ..., x_N\}$

- 1. 初始化所有的 y_i , i = 1,...,M
- 2. 对训练集中所有的训练样本 x_n , n = 1, 2, ..., N ,找到 距离最近的码字:

$$Q(\mathbf{x}_n) = \mathbf{y}_i$$
, iff $d(\mathbf{x} - \mathbf{y}_i) \le d(\mathbf{x} - \mathbf{y}_k)$, for all $k \ne i$

- 3. 计算平均失真
- 4. 如果平均失真足够小,停止; 否则转第5步
- 5. 用每个量化区域内所有矢量的平均值替代 Y_i , 转第2步

同聚类中的K-means聚类

LBG用于图像压缩

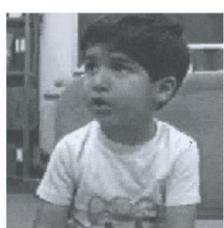
- 每块大小为L=4*4,用K=16,64,256,1024个码字的码书对图 像进行矢量量化
- 码率*R*=?
- Sinan图像训练得到码书

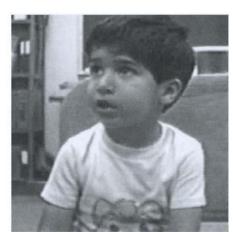


原始图像









4.2.2 LBG算法

- ■优化过程中可能限于局部最小值
 - > 依赖于初始码书的选取
- ■初始码书的选取
 - > 随机选择: 重复多次, 取失真最小的结果
 - 》分裂:从一个类开始,每次将失真最大/数量最 多的类分裂成两个
 - ▶ 合并: 从*N*个类开始,每次将两个失真最小的类合并

■码字中缺少结构

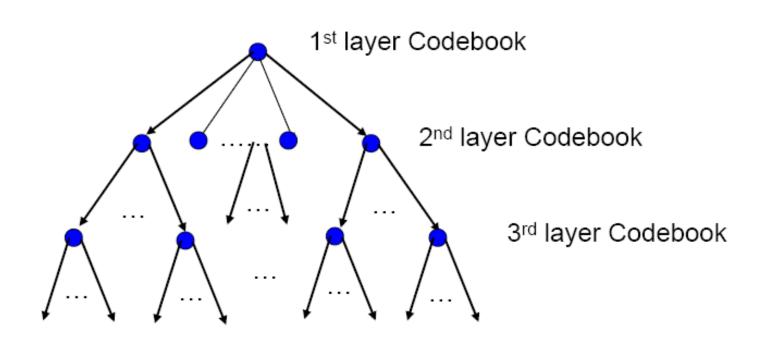
- >编码复杂性高:需要全搜索
- > 存储要求高,码书指数增长

矢量量化的改进

- ■产生码书—矢量编码—矢量解码
 - ➤ 在矢量编码阶段,编码器将输入图像划分成图像块,并在码书中搜索同输入图像块最接近的码字,用该码字在码书中的索引号表示该图像块. 在解码端,解码器可以根据收到的索引号恢复图像.
- 如何快速准确的找到最佳匹配码字是矢量量 化中的一个重要问题
 - 》 穷尽搜索法计算输入矢量同所有码字的欧氏距离,找出其中最小的即为最佳匹配码字,这是一种能保证精度但最耗时的方法

矢量量化的改进

- ■树结构的矢量量化
 - > 降低搜索复杂性
 - ▶但需要更多存储



矢量量化的改进

- ■结构化的矢量量化
 - ▶金字塔VQ
 - Lattice VQ
- Trellis VQ
- ■自适应矢量量化
 - > 矢量大小可变
 - > 码书项的数目可变

Reading

- J. Max, "Quantizing for Minimum Distortion," IEEE Trans. Information Theory, vol. 6, no. 1, pp. 7-12, March 1960.
- S. P. Lloyd, "Least Squares Quantization in PCM," IEEE Trans. Information Theory, vol. 28, no. 2, pp. 129-137, March 1982.
- P. A. Chou, T. Lookabaugh, R. M. Gray, "Entropy-constrained vector quantization," IEEE Trans. Signal Processing, vol. 37, no. 1, pp. 31-42, January 1989.