鸿雁战队（逐雁创新实验室）视觉组简历模板

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 姓 名 | 刘钊洋 | 年 级 | 2023 | |  |
| 学 院 | 数学科学学院 | 专 业 | 数学与应用数学 | |
| GitHub / Gitee / Gitlab 个人主页 | | [lzy-wj/Robomaster-viision-exam](https://github.com/lzy-wj/Robomaster-viision-exam) | | |
| 正式成员或梯队意向 | | 正式成员 | | |
| 项目经历  （参与所有项目，如活动、赛事、项目、论文产出或产品开发等等, 要求说明项目中用到的技术内容和自己实际负责的部分） | | | | | |
| 活动、赛事、项目、论文产出或产品 | 担任的职位 | 主要工作 | | 获奖或成果 | |
| 示例：FRC、XXX冬/夏令营、XXX网站、XXX项目等（如有开源请提供代码链接） | 示例：  队长、模块负责人等 | 示例：  XX年XX比赛（活动）XX模块的开发，使用XX技术，实现了XXX功能 | | 示例：  获得国家级/省级/市级一/二/三等奖、冠亚季军；产品月活用户XXX人等；发表论文等 | |
| 全国大学生数学竞赛数学类 | 考生 | 考试 | | 北京市二等奖 | |
| 全国大学生数学建模大赛 | 队长 | 负责代码和算法的设计 | | 带公布 | |
| 个人技能（如编程语言，工业软件等；不限于机器人方向） | | | | | |
| 数学建模：优化算法、统计分析  编程语言：Python（数据分析、机器学习）  深度学习：PyTorch/TensorFlow基础、计算机视觉入门  组织协调：团队管理、活动策划、沟通协调 | | | | | |
| 个人自述（介绍您的优点，性格，及报名的原因等情况） | | | | | |
| 说实话，我原本是个纯粹的数学生，在大一大二也取得了不错的成绩，90.1分的保研成绩，专业排名第三，综测第二，并获得了校一等奖学金。  刚开始接触RoboMaster视觉的时候，我心里是有点忐忑的。看着那些密密麻麻的代码和复杂的算法，感觉像是进入了一个全新的世界。  但做完这套考核题后，我发现自己其实挺享受这个过程的。从配置Docker环境到写异步通信框架，从实现A\*算法到调试ROS节点，每解决一个问题都有一种"原来如此"的成就感。特别是最后看到自己的目标检测算法能够实时跟踪蓝色圆形的时候，那种兴奋劲真的很难形容。  我觉得自己最大的优势可能是学习能力比较强，而且不容易放弃。这次考核涉及的很多技术我之前都没接触过，比如ROS2、异步编程这些，但我会想办法解决，保证效果。对我而言，AI并非遥不可及的理论，它更像是一个强大的工具箱，能在海量、复杂的数据中，发现人眼难以察及的规律，从而解决现实世界中的棘手问题。  做数学建模队长的经历让我学会了如何在压力下协调团队、分配任务。那时候比赛只有三天时间，我们要分析问题、建立模型、编程求解、撰写论文，每个环节都不能出错。这种经历培养了我统筹规划和解决复杂问题的能力。  同时我也担任学院新媒体主席，我发现自己其实蛮善于沟通协调的。组织活动的时候需要跟各个部门对接，平衡不同人的想法和需求，这让我学会了换位思考，也培养了一定的项目管理能力。  现在协助老师做表情包识别项目，让我对深度学习有了更深入的了解。从数据预处理到模型训练，从调参优化到结果分析，虽然还是个新手，但我能感受到自己在一步步进步。最重要的是，我发现自己是真的对这个领域感兴趣，愿意花时间去钻研。  为什么想加入视觉组？一方面是因为做完考核项目后，我觉得计算机视觉真的很酷，它能让机器理解和感知世界，这种技术魅力深深吸引了我。另一方面，我觉得RoboMaster是一个能让人快速成长的平台，在这里我可以接触到最前沿的技术，和优秀的伙伴一起解决实际问题。  我性格比较踏实，做事情喜欢有始有终。可能不是那种天赋异禀的类型，但我相信勤能补拙，而且我有耐心去学习任何需要掌握的技能。团队合作方面，我习惯倾听不同的声音，也不怕承担责任。  如果能加入视觉组，我会全力投入，和大家一起为战队贡献力量。我知道自己还有很多不足，但我有信心能够快速学习和适应，成为团队中可靠的一员。 | | | | | |