## به نام او شبیه سازی ۱ سیگنال ها و سیستم ها

سوال ۱) سیگنال  $x(t) = \sin t$  را در بازهی  $[-\pi,\pi]$  ایجاد کنید و نمایش دهید. سیگنال های زیر با ایجاد تغییر در متغیر مستقل ایجاد نمایید و هر کدام را در شکل جداگانه نمایش دهید. سپس، تفاوت این نمایش ها را با نمایش سیگنال اصلی توجیه کنید.

- $x(\Upsilon t)$  (الف
- x(-t) (ب
- $x(-\Upsilon t + \Upsilon)$  (پ
  - ت) **۴**x(t)
  - $x_o(t)$  (ث

سوال ۲) سیستم  $y(t) = x^{\mathsf{T}}(t)$  را در نظر بگیرید. مراحل زیر را انجام دهید:

- و رسم کنید.  $[-\pi,\pi]$  دو سیگنال  $x_{\mathsf{r}}(t)=\cos t$  و  $x_{\mathsf{r}}(t)=\sin t$  ایجاد کرده و رسم کنید.
- این دو سیگنال را به عنوان ورودی به سیستم داده، خروجی متناظر آن ها را  $y_{\tau}(t)$  و  $y_{\tau}(t)$  نامیده و آنها را رسم کنید.
  - سیگنال  $(x_1(t) + x_2(t) + x_3(t) + x_4(t) + x_5(t)$  سیستم دهید و خروجی متناظر با آن را رسم کنید.
    - خروجی مرحله ی قبل را با سیگنال  $\mathbf{r} y_{\mathsf{T}}(t) + \mathbf{r} y_{\mathsf{T}}(t)$  مقایسه کنید.

از مقایسه ی این دو سیگنال، چه نتیجه ای در مورد خاصیت خطی بودن این سیستم می گیرید؟

سوال T) مراحل سوال پیش را برای سیستم y(t) = Tx(t) اجرا کنید و مقایسه را انجام دهید. چه نتیجه ای در مورد خاصیت خطی بودن سیستم می گیرید؟

سوال ۴) سیستم زیر را در نظر بگیرید. پاسخ ضربه ی این سیستم را به روش بازگشتی محاسبه و ۱۰ نمونه ی اول پاسخ ضربه را ترسیم کنید. y[n] = x[n] - x[n-1] + x[n-1]