

Fluidi

Marco Marini

13 agosto 2014

Indice

I	Fluidi	1
1	Approssimazione del gradiente in \mathbb{R}^2	1
2	I Approssimazione della divergenza in \mathbb{R}^2	1
3	II Approssimazione della divergenza in \mathbb{R}^2	2
4	Approssimazione della divergenza tensoriale in \mathbb{R}^2	2
5	Approssimazione delle equazioni di Eulero	3

Sommario

Parte I

Fluidi

1 Approssimazione del gradiente in \mathbb{R}^2

Sia $F(\mathbf{r})$ una funzione scalare nello spazio.

Il gradiente di F è una funzione vettoriale definita come

$$\nabla F(\mathbf{r}) = \frac{\partial F(\mathbf{r})}{\partial x} \mathbf{e}_x + \frac{\partial F(\mathbf{r})}{\partial y} \mathbf{e}_y$$

Supponiamo che il continuo sia rappresentato da un reticolo quadrato semplice dove

$$\begin{aligned} \mathbf{r}(i, j) &= i\Delta x \mathbf{e}_x + j\Delta y \mathbf{e}_y \\ F(\mathbf{r}) &= F(i, j) = F(\mathbf{r}(i, j)) \end{aligned}$$

allora sarà

$$\nabla F(i, j) = \frac{F(i+1, j) - F(i-1, j)}{2\Delta x} \mathbf{e}_x + \frac{F(i, j+1) - F(i, j-1)}{2\Delta y} \mathbf{e}_y \quad (1)$$

2 I Approssimazione della divergenza in \mathbb{R}^2

Sia $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ una funzione vettoriale nello spazio.

La divergenza di \mathbf{F} è una funzione scalare definita come

$$\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \frac{\partial F_x(\mathbf{r})}{\partial x} + \frac{\partial F_y(\mathbf{r})}{\partial y}$$

Supponiamo che il continuo sia rappresentato da un reticolo quadrato semplice dove

$$\begin{aligned} \mathbf{r}(i, j) &= i\Delta x \mathbf{e}_x + j\Delta y \mathbf{e}_y \\ \mathbf{F}(\mathbf{r}) &= \mathbf{F}(i, j) = \mathbf{F}(\mathbf{r}(i, j)) \end{aligned}$$

allora sarà

$$\nabla \cdot \mathbf{F}(i, j) = \frac{F_x(i+1, j) - F_x(i-1, j)}{2\Delta x} + \frac{F_y(i, j+1) - F_y(i, j-1)}{2\Delta y} \quad (2)$$

3 II Approssimazione della divergenza in \mathbb{R}^2

Sia $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ una funzione vettoriale nello spazio.

La divergenza di \mathbf{F} è una funzione scalare definita come

$$\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \lim_{V \rightarrow p} \int \int_{S(V)} \frac{\mathbf{F} \cdot \mathbf{n}}{|V|} dS = \lim_{V \rightarrow p} \int \int_{S(V)} \frac{F_x n_x + F_y n_y}{|V|} dS$$

Supponiamo che il continuo sia rappresentato da un reticolo dove le celle adiacenti siano date da n raggi vettori \mathbf{s}_i la cui superficie di contatto sia S_i . Se volume di ogni cella è V la divergenza allora sarà

$$\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \sum_i \frac{\mathbf{F}(\mathbf{r} + \mathbf{s}_i) \cdot \mathbf{n}_i}{V} S_i = \sum_i \frac{F_x(\mathbf{r} + \mathbf{s}_i) n_{xi} + F_y(\mathbf{r} + \mathbf{s}_i) n_{yi}}{V} S_i \quad (3)$$

Nel caso del reticolo quadrato semplice abbiamo che

$$\begin{aligned} \mathbf{s}_1 &= (\Delta x, 0) = \mathbf{s}_x & \mathbf{n}_1 &= (1, 0) & S_1 &= 2\Delta y \\ \mathbf{s}_2 &= (0, \Delta y) = \mathbf{s}_y & \mathbf{n}_2 &= (0, 1) & S_2 &= 2\Delta x \\ \mathbf{s}_3 &= -\mathbf{s}_x & \mathbf{n}_3 &= -\mathbf{n}_1 & S_3 &= S_1 \\ \mathbf{s}_4 &= -\mathbf{s}_y & \mathbf{n}_4 &= -\mathbf{n}_2 & S_4 &= S_2 \\ V &= 4\Delta x \Delta y \end{aligned}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \frac{F_x(\mathbf{r} + \mathbf{s}_x) - F_x(\mathbf{r} - \mathbf{s}_x)}{2\Delta x} + \frac{F_y(\mathbf{r} + \mathbf{s}_y) - F_y(\mathbf{r} - \mathbf{s}_y)}{2\Delta y} \quad (4)$$

che corrisponde con la (2)

4 Approssimazione della divergenza tensoriale in \mathbb{R}^2

Sia $\mathbf{T}(\mathbf{r})$ una funzione tensoriale dello spazio.

$$\mathbf{T}(\mathbf{r}) = \begin{vmatrix} T_{xx}(\mathbf{r}), & T_{xy}(\mathbf{r}) \\ T_{yx}(\mathbf{r}), & T_{yy}(\mathbf{r}) \end{vmatrix}$$

La divergenza di \mathbf{T} è una funzione vettoriale definita come

$$\nabla \cdot \mathbf{T}(\mathbf{r}) = \frac{\partial T_{ij}(\mathbf{r})}{\partial x_i} \mathbf{e}_j = \left(\frac{\partial T_{xx}(\mathbf{r})}{\partial x} + \frac{\partial T_{yx}(\mathbf{r})}{\partial y} \right) \mathbf{e}_x + \left(\frac{\partial T_{xy}(\mathbf{r})}{\partial x} + \frac{\partial T_{yy}(\mathbf{r})}{\partial y} \right) \mathbf{e}_y$$

Nel caso del reticolo quadrato semplice si ha

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \mathbf{T}(\mathbf{r}) = & \left[\frac{T_{xx}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x) - T_{xx}(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)}{2\Delta x} + \frac{T_{yx}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y) - T_{yx}(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)}{2\Delta y} \right] \mathbf{e}_x \\ & + \left[\frac{T_{xy}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x) - T_{xy}(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)}{2\Delta x} + \frac{T_{yy}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y) - T_{yy}(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)}{2\Delta y} \right] \mathbf{e}_y \end{aligned}$$

5 Approssimazione delle equazioni di Eulero

Definiamo in ogni punto dello spazio due quantità.

- ρ la densità di fluido in un punto
- \mathbf{Q} la quantità di moto del fluido in un punto

Partiamo dall'equazione di conservazione della massa

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\nabla \cdot (\rho \mathbf{u}) = -\nabla \cdot \mathbf{Q}$$

Per la (3) abbiamo

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \mathbf{Q} &= \sum_i \frac{\mathbf{Q}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_i) \cdot \mathbf{n}_i}{V} S_i \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} &= -\sum_i \frac{\mathbf{Q}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_i) \cdot \mathbf{n}_i}{V} S_i \end{aligned}$$

da cui

$$\Delta \rho = \frac{\partial \rho}{\partial t} \Delta t = -\Delta t \sum_i \frac{\mathbf{Q}(\mathbf{r}+\mathbf{s}_i) \cdot \mathbf{n}_i}{V} S_i$$

Per il reticolo quadrato abbiamo

$$\Delta \rho = -\Delta t \left(\frac{Q_x(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x) - Q_x(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)}{2\Delta x} + \frac{Q_y(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y) - Q_y(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)}{2\Delta y} \right) \quad (5)$$

Prendiamo ora l'equazione di conservazione della quantità di moto

$$\frac{\partial \rho \mathbf{u}}{\partial t} = \nabla \cdot (\rho \mathbf{u} \otimes \mathbf{u}) - \nabla K \rho + \rho \mathbf{g}$$

dove

$$\mathbf{u} \otimes \mathbf{u} = \begin{vmatrix} u_x u_x & u_x u_y \\ u_y u_x & u_y u_y \end{vmatrix}$$

$$K = \frac{1000RT}{P_m}$$

\mathbf{g} è il campo gravitazionale nel punto \mathbf{r} .

Calcoliamo $\rho \mathbf{u} \otimes \mathbf{u}$

$$\rho \mathbf{u} \otimes \mathbf{u} = \frac{\mathbf{Q} \otimes \mathbf{Q}}{\rho}$$

$$\frac{\partial \mathbf{Q}}{\partial t} = \nabla \cdot \left(\frac{\mathbf{Q} \otimes \mathbf{Q}}{\rho} \right) - \nabla K \rho + \rho \mathbf{g}$$

da cui

$$\Delta \mathbf{Q} = \frac{\partial \mathbf{Q}}{\partial t} \Delta t = \Delta t \left[\nabla \cdot \left(\frac{\mathbf{Q} \otimes \mathbf{Q}}{\rho} \right) - \nabla K \rho + \rho \mathbf{g} \right]$$

Espandiamo ora

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \left(\frac{\mathbf{Q} \otimes \mathbf{Q}}{\rho} \right) &= \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{q_x q_x}{\rho} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{q_y q_x}{\rho} \right) \right] \mathbf{e}_x \\ &+ \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{q_x q_y}{\rho} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{q_y q_y}{\rho} \right) \right] \mathbf{e}_y \end{aligned}$$

nel reticolo quadrato diventa

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \left(\frac{\mathbf{Q} \otimes \mathbf{Q}}{\rho} \right) &= \left[\frac{(q_x(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x))^2}{2\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x)\Delta x} - \frac{(q_x(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x))^2}{2\rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)\Delta x} + \frac{q_y(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y)q_x(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y)}{2\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y)\Delta y} - \frac{q_y(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)q_x(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)}{2\rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)\Delta y} \right] \mathbf{e}_x \\ &+ \left[\frac{q_x(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x)q_y(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x)}{2\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x)\Delta x} - \frac{q_x(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)q_y(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)}{2\rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)\Delta x} + \frac{(q_y(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y))^2}{2\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y)\Delta y} - \frac{(q_y(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y))^2}{2\rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)\Delta y} \right] \mathbf{e}_y \end{aligned}$$

Calcoliamo ora la componente $\nabla K \rho$ nel caso del reticolo quadrato

$$\nabla K \rho = K \left[\frac{\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_x) - \rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_x)}{2\Delta x} \mathbf{e}_x + \frac{\rho(\mathbf{r}+\mathbf{s}_y) - \rho(\mathbf{r}-\mathbf{s}_y)}{2\Delta y} \mathbf{e}_y \right]$$